

# Corsi di Laurea in INGEGNERIA AEROSPAZIALE E MECCANICA

Corso di Fondamenti di Algebra Lineare e Geometria

Padova a.a. 2010/2011

Tema n.1

## PARTE A. Risolvere i seguenti esercizi:

**1A.** Si dica se esistono valori del parametro reale  $a$  tali che l'endomorfismo  $f_a$  di  $\mathbb{R}^4$  associato, rispetto alla base canonica, alla matrice  $\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 \\ 2 & 1 & 2 & 1 \\ 0 & 2 & 1 & 1 \\ a & 3 & 0 & 4 \end{pmatrix}$  non è suriettivo. Si determini una base dell'immagine di  $f_a$  al variare di  $a$ .

**2A.** Si consideri il seguente sistema lineare nelle incognite  $x, y, z, t$ :

$$\begin{cases} 3x + y - t = a \\ x + 2y - t + z = 0 \\ -x + y + z = 0 \\ 5x + 2y - 2t = a \end{cases}$$

Si determini, se possibile, il valore del parametro reale  $a$  per cui  $(2, 1, 1, 5)$  sia soluzione del sistema e si risolva il sistema così ottenuto.

**3A.** Si consideri la matrice

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 4 \\ 4 & 2 & 8 \\ 2a^2 & 4 & 2a \end{pmatrix}.$$

Per quali valori del parametro reale  $a$  il vettore  $(1, 2, 1)$  è autovettore di  $A$ ? Per i valori trovati, la matrice è diagonalizzabile?

**4A.** Si determini una base ortonormale di  $U = \langle (-1, 2, 3, 0), (1, 1, 1, -1), (0, 3, 4, -1) \rangle$  e la si estenda ad una base ortonormale di  $\mathbb{R}^4$ .

**5A.** Si calcoli la distanza tra le rette  $r : \begin{cases} y = 0 \\ 3x + 2z + 10 = 0 \end{cases}$  e  $s : \begin{cases} x = 1 \\ 3y + z = 18 \end{cases}$

**Parte B** Stabilire se le seguenti affermazioni sono vere o false giustificando brevemente la risposta (ATTENZIONE: le risposte non giustificate verranno ignorate):

**1B.** Siano  $V$  uno spazio vettoriale,  $W$  un suo sottospazio,  $u, v, w, z$  vettori a due a due non proporzionali tali che  $u, v \in W$ ,  $w, z \notin W$ .

- A.  $u, v, w$  è una famiglia linearmente indipendente;
- B.  $v + w + z$  non appartiene a  $W$ ;
- C.  $u, z, w$  è una famiglia linearmente indipendente.

**2B.** Sia  $S = \{M \in M_3(\mathbb{R}) \mid M \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = M \begin{pmatrix} 4 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix}\}$ .

- A.  $S$  è vuoto;
- B.  $S$  è un sottospazio vettoriale di  $M_3(\mathbb{R})$ ;
- C. in  $S$  ci sono matrici invertibili e matrici non invertibili.

**3B.** Si consideri l'equazione  $z^6 + 2i = 0$  nel campo complesso.

- A. Se  $w$  è soluzione, allora anche  $\bar{w}$  è soluzione;
- B. le soluzioni hanno tutte lo stesso modulo;
- C. ci sono soluzioni che hanno parte reale nulla.