

# Apprendimento di Concetti

Corso di AA, anno 2017/18, Padova



Fabio Aioli

18 Ottobre 2017



- Definizione di una categoria (**concetto**) basata su esempi positivi e negativi della categoria
- È una **istanza di Supervised Learning**, ovvero può essere formulato come il problema di cercare in uno spazio di ipotesi potenziali quella che meglio si adatta (“fitta”) gli esempi di training
- Nel caso specifico vedremo che possiamo avvantaggiarci della **struttura dello spazio delle ipotesi** per rendere la ricerca più efficiente



- Determinare i giorni in cui l'amico Aldo deciderà di praticare il suo sport d'acqua preferito
- Ogni esempio (giorno) viene rappresentato come un insieme di attributi discreti
- Il task è quello di predire il valore dell'attributo EnjoySport sulla base degli altri attributi

<i>Example</i>	<i>Sky</i>	<i>AirTemp</i>	<i>Humidity</i>	<i>Wind</i>	<i>Water</i>	<i>Forecast</i>	<i>EnjoySport</i>
1	Sunny	Warm	Normal	Strong	Warm	Same	Yes
2	Sunny	Warm	High	Strong	Warm	Same	Yes
3	Rainy	Cold	High	Strong	Warm	Change	No
4	Sunny	Warm	High	Strong	Cool	Change	Yes



- 
- **Given:**
    - Instances  $X$ : Possible days, each described by the attributes
      - *Sky* (with possible values *Sunny*, *Cloudy*, and *Rainy*),
      - *AirTemp* (with values *Warm* and *Cold*),
      - *Humidity* (with values *Normal* and *High*),
      - *Wind* (with values *Strong* and *Weak*),
      - *Water* (with values *Warm* and *Cool*), and
      - *Forecast* (with values *Same* and *Change*).
    - Hypotheses  $H$ : Each hypothesis is described by a conjunction of constraints on the attributes *Sky*, *AirTemp*, *Humidity*, *Wind*, *Water*, and *Forecast*. The constraints may be “?” (any value is acceptable), “ $\emptyset$ ” (no value is acceptable), or a specific value.
    - Target concept  $c$ :  $EnjoySport : X \rightarrow \{0, 1\}$
    - Training examples  $D$ : Positive and negative examples of the target function (see Table 2.1).
  - **Determine:**
    - A hypothesis  $h$  in  $H$  such that  $h(x) = c(x)$  for all  $x$  in  $X$ .
-



## Concept Learning: alcune definizioni

- Un concetto in uno spazio delle istanze (instance space)  $\mathcal{X}$  è definito come una funzione booleana su  $\mathcal{X}$ ,  $c : \mathcal{X} \rightarrow \{0, 1\}$
- Un esempio (di un concetto  $c$ ) su uno spazio delle istanze  $\mathcal{X}$  è definito come una coppia  $(x, c(x))$ , dove  $x \in \mathcal{X}$  e  $c()$  è una funzione booleana su  $\mathcal{X}$
- Sia  $h : \mathcal{X} \rightarrow \{0, 1\}$  una funzione booleana su  $\mathcal{X}$ , diciamo che  $h$  **soddisfa**  $x \in \mathcal{X}$  se  $h(x) = 1$
- Sia  $h : \mathcal{X} \rightarrow \{0, 1\}$  una funzione booleana su  $\mathcal{X}$  e  $(x, c(x))$  un esempio di  $c$ . Diciamo che  $h$  è **consistente con l'esempio** se  $h(x) = c(x)$ . Similmente, una ipotesi  $h$  è **consistente con un insieme di esempi**  $D$  (e si indica  $h \triangleright D$ ) se e solo se  $h(x) = c(x)$  per ogni esempio  $\langle x, c(x) \rangle$ .



**Definizione:** Siano  $h_i$  e  $h_j$  funzioni booleane definite su uno spazio delle istanze  $\mathcal{X}$ . Diciamo che  $h_i$  è più generale o equivalente di  $h_j$  ( $h_i \geq_g h_j$ ) se e solo se

$$\forall x \in \mathcal{X}, [(h_j(x) = 1) \Rightarrow (h_i(x) = 1)]$$

Esempi:

- $h_1 \geq_g (h_1 \wedge h_2)$  e  $h_2 \geq_g (h_1 \wedge h_2)$
- $h_1 \not\geq_g h_2$  e  $h_2 \not\geq_g h_1$  (non comparabili)



Consideriamo lo spazio delle ipotesi delle congiunzioni di  $m$  letterali (positivi e negativi)

/\* Find-S trova l'ipotesi più specifica che è consistente con gli esempi di apprendimento \*/

- Input: Insieme di apprendimento  $Tr$
- Inizializza  $h$  con l'ipotesi più specifica:  $h \equiv l_1 \wedge \neg l_1 \wedge \dots \wedge l_m \wedge \neg l_m$
- Per ogni istanza di apprendimento positiva  $(x, True) \in Tr$ , rimuovi da  $h$  ogni letterale non soddisfatto in  $x$
- Restituisci  $h$

# Esempio di applicazione di FIND-S con $m = 5$



Esempio (+)	Ipotesi corrente
	$h_0 = l_1 \wedge \neg l_1 \wedge l_2 \wedge \neg l_2 \wedge l_3 \wedge \neg l_3 \wedge l_4 \wedge \neg l_4 \wedge l_5 \wedge \neg l_5$
11010	$h_1 = l_1 \wedge l_2 \wedge \neg l_3 \wedge l_4 \wedge \neg l_5$
10010	$h_2 = l_1 \wedge \neg l_3 \wedge l_4 \wedge \neg l_5$
10110	$h_3 = l_1 \wedge l_4 \wedge \neg l_5$
10100	$h_4 = l_1 \wedge \neg l_5$
00100	$h_5 = \neg l_5$

Notare che:

- $h_0 \leq_g h_1 \leq_g h_2 \leq_g h_3 \leq_g h_4 \leq_g h_5$
- Ad ogni passo, l'ipotesi corrente  $h_i$  è sostituita con una sua **generalizzazione minima**  $h_{i+1}$  consistente con l'esempio corrente





- Find-S può essere adattato ad altri spazi delle istanze e delle ipotesi
- Idea base: calcolare una generalizzazione minima della ipotesi corrente quando essa non è consistente con l'esempio corrente
- Ogni volta che l'ipotesi corrente  $h_i$  viene generalizzata con una ipotesi  $h_{i+1}$  ( $h_{i+1} \geq_g h_i$ ), tutti gli esempi positivi presentati in precedenza continuano ad essere soddisfatti. Infatti, poiché  $h_{i+1} \geq_g h_i$ , avremo  $\forall x \in \mathcal{X}, (h_i(x) = 1) \Rightarrow (h_{i+1}(x) = 1)$
- Se il concetto target  $c()$  è contenuto nello spazio delle ipotesi, allora tutti gli esempi negativi rimarranno consistenti con l'ipotesi corrente durante tutta l'evoluzione dell'algoritmo. Questo perché ad ogni passo l'ipotesi corrente è l'ipotesi più specifica (ovvero quella che assegna il minor numero di 1 alle istanze in  $\mathcal{X}$ ) consistente con gli esempi (positivi) visti fino a quel momento.



- **Convergenza al target concept?** Non c'è modo di determinare se la regola trovata da FIND-S è l'unica in  $H$  consistente con gli esempi (ovvero il concetto target corretto), oppure se ci sono altre ipotesi consistenti con gli esempi di training.
- **Perché preferire l'ipotesi più specifica?** e non quella più generale o un'altra di generalità intermedia.
- **Gli esempi sono consistenti?** Nelle applicazioni pratiche gli esempi di training potrebbero contenere rumore (noise). In questo caso FIND-S potrebbe addirittura convergere ad una ipotesi inconsistente con gli esempi negativi.
- **Cosa succede se ci sono più ipotesi massimamente specifiche?** In questo caso FIND-S dovrebbe essere esteso per prevedere una sorta di backtracking sulle scelte di generalizzazione delle ipotesi, rendendo possibile percorrere un ramo diverso nell'ordine parziale.



## Uso degli esempi negativi

Esiste un motivo valido per preferire l'ipotesi più specifica?

NO

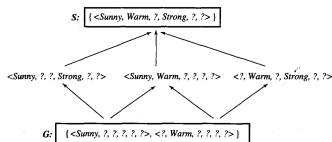
Vediamo invece come sia possibile trovare TUTTE le ipotesi consistenti con un insieme di apprendimento (detto **Version Space**).

IDEA: Algoritmo Candidate-Elimination

- Partire con un version space candidato uguale all'intero spazio delle ipotesi.
- Usare gli esempi positivi per rimuovere le ipotesi troppo specifiche dal version space candidato
- Usare gli esempi negativi per rimuovere le ipotesi troppo generali dal version space candidato

# Candidate-Elimination (definizioni)

- Il **version space** è il sottoinsieme di ipotesi in  $H$  consistente con gli esempi di training.
- Il **general boundary** di uno spazio di ipotesi  $H$  e dati di training  $D$  è l'insieme dei membri di  $H$  di massima generalità consistenti con  $D$ ,  $G \equiv \{g \in H | g \triangleright D \wedge (\nexists g' \in H)[(g' >_g g) \wedge g' \triangleright D]\}$ .
- Lo **specific boundary** di uno spazio di ipotesi  $H$  e dati di training  $D$  è l'insieme dei membri di  $H$  di massima specificità consistenti con  $D$ ,  $S \equiv \{s \in H | s \triangleright D \wedge (\nexists s' \in H)[(s >_g s') \wedge s' \triangleright D]\}$ .
- Dat  $G$  e  $S$ , si può dimostrare che una ipotesi  $h$  appartiene al **version space** se e solo se:  $(\exists s \in S)(\exists g \in G)(g \geq_g h \geq_g s)$ .





---

Initialize  $G$  to the set of maximally general hypotheses in  $H$

Initialize  $S$  to the set of maximally specific hypotheses in  $H$

For each training example  $d$ , do

- If  $d$  is a positive example
    - Remove from  $G$  any hypothesis inconsistent with  $d$
    - For each hypothesis  $s$  in  $S$  that is not consistent with  $d$ 
      - Remove  $s$  from  $S$
      - Add to  $S$  all minimal generalizations  $h$  of  $s$  such that
        - $h$  is consistent with  $d$ , and some member of  $G$  is more general than  $h$
      - Remove from  $S$  any hypothesis that is more general than another hypothesis in  $S$
  - If  $d$  is a negative example
    - Remove from  $S$  any hypothesis inconsistent with  $d$
    - For each hypothesis  $g$  in  $G$  that is not consistent with  $d$ 
      - Remove  $g$  from  $G$
      - Add to  $G$  all minimal specializations  $h$  of  $g$  such that
        - $h$  is consistent with  $d$ , and some member of  $S$  is more specific than  $h$
      - Remove from  $G$  any hypothesis that is less general than another hypothesis in  $G$
-



## Nozioni

- Consistenza e soddisfacimento per le ipotesi
- Version space
- Gerarchia su spazi delle ipotesi: Generalità e specificità
- Algoritmo Find-S e suoi limiti
- Caratterizzazione del version space mediante boundaries
- Algoritmo Candidate-Elimination

## Esercizi

- Più facile: Implementazione in Python dell'algoritmo Find-S
- Più difficile: Implementazione in Python dell'algoritmo Candidate-Elimination