

# Quadratura

Alvise Sommariva

Università degli Studi di Padova  
Dipartimento di Matematica

28 marzo 2017

# Quadratura numerica

## Problema.

*Un classico problema dell'analisi numerica è quello di calcolare l'integrale definito di una funzione  $f$  in un intervallo avente estremi di integrazione  $a, b$  (non necessariamente finiti) cioè*

$$I_w(f) := I_w(f, a, b) = \int_a^b f(x) w(x) dx$$

*dove  $w$  è una funzione peso in  $(a, b)$  [1, p.206, p.270].*

*La nostra intenzione è di approssimare  $I(f)$  come*

$$I_w(f) \approx Q_N(f) := \sum_{i=1}^N w_i f(x_i) \quad (1)$$

*I termini  $w_i$  e  $x_i \in [\alpha, \beta]$  sono detti rispettivamente **pesi** e **nodi**.*

# Formule di Newton-Cotes

Ricordiamo alcune formule di Newton-Cotes (chiuse).

## Definizione (Regola del trapezio)

*La formula*

$$I(f) \approx S_1(f) := S_1(f, a, b) := \frac{(b-a)(f(a) + f(b))}{2}$$

*si chiama regola del trapezio.*

## Definizione (Regola di Cavalieri-Simpson)

*La formula*

$$I(f) \approx S_3(f) := S_3(f, a, b) := \frac{b-a}{6} \left[ f(a) + 4f\left(\frac{a+b}{2}\right) + f(b) \right]$$

*si chiama regola di Cavalieri-Simpson.*

# Formule di Newton-Cotes composte

Visto che per  $N \geq 8$  le formule risultano instabili, ci si domanda se sia possibile ottenere per  $N \geq 8$  delle formule stabili.

## Definizione (Formule composte)

*Si suddivide l'intervallo (chiuso e limitato)  $[a, b]$  in  $N$  subintervalli  $T_j = [x_j, x_{j+1}]$  tali che  $x_j = a + jh$  con  $h = (b - a)/N$ . Dalle proprietà dell'integrale*

$$\int_a^b f(x) dx = \sum_{j=0}^{N-1} \int_{x_j}^{x_{j+1}} f(x) dx \approx \sum_{j=0}^{N-1} S(f, x_j, x_{j+1}) \quad (2)$$

*dove  $S$  è una delle regole di quadratura finora esposte (ad esempio  $S_3(f)$ ). Le formule descritte in (2) sono dette **composte**.*

# Formule di Newton-Cotes composte

## Definizione (Formula dei trapezi)

Siano  $x_i = a + i - 1h$ ,  $i = 1, \dots, N$  con  $h = (b - a)/N$ . La formula

$$S_1^{(c)} := h \left[ \frac{f(x_0)}{2} + f(x_1) + \dots + f(x_{N-1}) + \frac{f(x_N)}{2} \right] \quad (3)$$

si chiama **dei trapezi** (o del trapezio composta).

## Definizione (Formula di Cavalieri-Simpson composta)

Fissati  $N$  subintervalli, sia  $h = \frac{b-a}{N}$ . Siano inoltre  $x_k = a + kh/2$ ,  $k = 0, \dots, 2N$ . La formula

$$I(f) \approx S_3^{(c)}(f) := \frac{h}{6} \left[ f(x_0) + 2 \sum_{r=1}^{N-1} f(x_{2r}) + 4 \sum_{s=0}^{N-1} f(x_{2s+1}) + f(x_{2N}) \right]$$

è nota come di **Cavalieri-Simpson composta**.

# Implementazione Matlab di alcune formule composte

Mostriamo in Matlab/Octave un'implementazione `trapezi_composta.m` della formula composta dei trapezi

$$S_1^{(c)} := h \left[ \frac{f(x_0)}{2} + f(x_1) + \dots + f(x_{N-1}) + \frac{f(x_N)}{2} \right] \quad (4)$$

nel caso  $\{x_k\}$  siano equispaziati.

```
function [x,w]=trapezi_composta(N,a,b)

% FORMULA DEI TRAPEZI COMPOSTA.
% INPUT:
% N: NUMERO SUBINTERVALLI.
% a, b: ESTREMI DI INTEGRAZIONE.
% OUTPUT:
% x: NODI INTEGRAZIONE.
% w: PESI INTEGRAZIONE (INCLUDE IL PASSO!).

h=(b-a)/N;           % PASSO INTEGRAZIONE.
x=a:h:b; x=x';       % NODI INTEGRAZIONE.
w=ones(N+1,1);       % PESI INTEGRAZIONE.
w(1)=0.5; w(N+1)=0.5;
w=w*h;
```

# Implementazione Matlab di alcune formule composte

## (Commento)

*La funzione `trapezi_composta` appena esposta calcola i nodi e i pesi della omonima formula composta.*

*L'unica difficoltà del codice consiste nel **calcolo dei pesi  $w$** . Da*

$$I(f) \approx S_1^c(f) := \sum_{i=0}^N w_i f(x_i) \quad (5)$$

*come pure per (3)*

$$S_1^{(c)} := h \left[ \frac{f(x_0)}{2} + f(x_1) + \dots + f(x_{N-1}) + \frac{f(x_N)}{2} \right] \quad (6)$$

*deduciamo che  **$w_0 = w_N = h/2$**  mentre  **$w_1 = \dots = w_{N-1} = h$** , così giustificando le ultime linee della function `trapezi_composta`.*

# Implementazione Matlab di alcune formule composte

Mostriamo in Matlab/Octave un'implementazione `simpson_composta.m` della formula composta di Cavalieri-Simpson

$$I(f) \approx S_3^{(c)}(f) := \frac{h}{6} \left[ f(x_0) + 2 \sum_{r=1}^{N-1} f(x_{2r}) + 4 \sum_{s=0}^{N-1} f(x_{2s+1}) + f(x_{2N}) \right]$$

nel caso  $\{x_k\}$  siano equispaziati.

```
function [x,w]=simpson_composta(N,a,b)
% FORMULA DI SIMPSON COMPOSTA.
% INPUT:
% N: NUMERO SUBINTERVALLI.
% a, b: ESTREMI DI INTEGRAZIONE.
% OUTPUT:
% x: INTEGRAZIONE.
% w: PESI INTEGRAZIONE (INCLUDE IL PASSO!).
h=(b-a)/N;           % AMPIEZZA INTERVALLO.
x=a:(h/2):b; x=x';   % NODI INTEGRAZIONE.
w=ones(2*N+1,1);    % PESI INTEGRAZIONE.
w(3:2:2*N-1,1)=2*ones(length(3:2:2*N-1),1);
w(2:2:2*N,1)=4*ones(length(2:2:2*N),1);
w=w*h/6;
```



# Implementazione Matlab di alcune formule composte

Una volta noti il vettore (colonna)  $x$  dei nodi e  $w$  dei pesi di integrazione, se la funzione  $f$  è richiamata da un m-file  $f.m$ , basta

```
fx=f(x);           % VALUT. FUNZIONE.  
I=w'*fx;           % VALORE INTEGRALE.
```

per calcolare il risultato fornito dalla formula di quad. composta.

Ricordiamo che se  $\mathbf{w} = (\mathbf{w}_k)_{k=1,\dots,M}$ ,  $\mathbf{fx} = (f(x_k))_{k=1,\dots,M}$  sono due vettori colonna allora il prodotto scalare

$$\mathbf{w} * \mathbf{fx} := \sum_{k=1}^M \mathbf{w}_k \cdot \mathbf{fx}_k := \sum_{k=1}^M \mathbf{w}_k \cdot f(x_k)$$

si scrive in Matlab/Octave come  $\mathbf{w}' * \mathbf{fx}$  (dimensionalmente il prodotto di un vettore  $1 \times M$  con un vettore  $M \times 1$  dà uno scalare (cioè un vettore  $1 \times 1$ )).

# Implementazione Matlab di alcune formule composte

## Esempio

*Calcolare in Matlab*

$$\int_0^1 \sin(x) dx = (-\cos(1)) - (-\cos(0)) = -\cos(1) + 1 \\ \approx 0.45969769413186.$$

*utilizzando la formula dei trapezi composta, suddividendo  $[0, 1]$  in 10 subintervalli equispaziati.*

```
>> format long;  
>> [x,w]=trapezi_composta(10,0,1);  
>> fx=sin(x);  
>> I_trapezi_composta=w'*fx  
I_trapezi_composta =  
0.45931454885798  
>> length(x)  
ans =  
11  
>>
```

# Implementazione Matlab di alcune formule composte

## Esempio

*Calcolare in Matlab*

$$\int_0^1 \sin(x) dx = (-\cos(1)) - (-\cos(0)) = -\cos(1) + 1 \\ \approx 0.45969769413186.$$

*utilizzando la formula di Cavalieri-Simpson composta, suddividendo  $[0, 1]$  in 5 subintervalli equispaziati.*

```
>> format long;  
>> [x,w]=simpson_composta(5,0,1);  
>> fx=sin(x);  
>> I_simpson=w'*fx  
I_simpson =  
0.45969794982382  
>> length(x)  
ans =  
11  
>>
```

# Implementazione Matlab di alcune formule composte

Facciamo ora un altro esempio. Calcoliamo numericamente utilizzando le formule composte sopra citate

$$\int_{-1}^1 x^{20} dx = (1^{21}/21) - (-1)^{21}/21 = 2/21 \approx 0.09523809523810.$$

A tal proposito scriviamo il seguente codice [demo\\_composte.m](#).

```
a=-1; b=1; N=11;      %SCEGLIERE N DISPARI.
N_trap=N-1;
[x_trap,w_trap]=trapezi_composta(N_trap,a,b);
fx_trap=x_trap.^20;    % VALUT. FUNZIONE.
I_trap=w_trap'*fx_trap; % TRAPEZI COMPOSTA.
N_simpson=(N-1)/2;
[x_simp,w_simp]=simpson_composta(N_simpson,a,b)
fx_simp=x_simp.^20;    % VALUT. FUNZIONE.
I_simp=w_simp'*fx_simp; % SIMPSON COMPOSTA.
fprintf('\n\t [TPZ COMP][PTS]:%4.0f ',length(x_trap));
fprintf('\n\t [TPZ COMP][RIS]:%14.14f ',I_trap);
fprintf('\n\t [SIMPS.COMP][PTS]:%4.0f ',length(x_simp));
fprintf('\n\t [SIMPS.COMP][RIS]:%14.14f ',I_simp);
```

# Implementazione Matlab di alcune formule composte

ottenendo

```
>> demo_composte  
[TPZ.COMP.][PTS]:    11  
[TPZ.COMP.][RIS]: 0.20462631505024  
[CS.COMP.][PTS]:    11  
[CS.COMP.][RIS]: 0.13949200364447  
>>
```

Si può vedere che usando formule di derivazione più complessa, del tipo **gaussiano** o di tipo **Clenshaw-Curtis** (cf. [10], [11]) a parità di valutazioni della funzione  $f$  avremmo ottenuto

```
[GAUSS-LEGENDRE ]: 0.095238095238095649  
[CLENshaw-CURTIS]: 0.094905176204004307
```

col costo aggiuntivo di dover calcolare tramite complicati algoritmi i pesi e i nodi di Gauss o i nodi di Clenshaw-Curtis via un IFFT.

# Esercizio

## Esercizio

Usando la formula composta dei trapezi e di Cavalieri-Simpson, con  $n = 2, 4, 8, \dots, 512$  suddivisioni equispaziate dell'intervallo di integrazione, calcolare

- $\int_0^{\pi} \exp(x) \cdot \cos(4x) dx = \frac{\exp(\pi)-1}{17};$
- $\int_0^1 x^{5/2} dx = \frac{2}{7};$
- $\int_{-\pi}^{\pi} \exp(\cos(x)) dx = 7.95492652101284;$
- $\int_0^{\pi/4} \exp(\cos(x)) dx = 1.93973485062365;$
- $\int_0^1 x^{1/2} dx = \frac{2}{3}.$

Descrivere come decresce l'errore in scala semilogaritmica e quale sia l'andamento del rapporto  $E_n(f)/E_{2n}(f)$  con  $n_1 = 2$ , dove  $E_n(f) = |I(f) - I_n(f)|$  con  $I(f)$  integrale esatto e  $I_n(f)$  valore fornito dalla formula di quadratura. Sembra asintoticamente costante?

## Nota.

Si osservi che se  $E_n(f) \approx C/n^k$  allora  $E_n(f)/E_{2n}(f) \approx 2^k$ .

# Formule gaussiane

Sia  $w : (a, b) \rightarrow \mathbb{R}$  (non necessariamente limitato) è una funzione peso, cioè tale che (cf. [1, p.206, p.270])

- 1  $w$  è nonnegativa in  $(a, b)$ ;
- 2  $w$  è integrabile in  $[a, b]$ ;
- 3 esista e sia finito

$$\int_a^b |x|^n w(x) dx$$

per ogni  $n \in \mathbb{N}$ ;

- 4 se

$$\int_a^b g(x) w(x) dx$$

per una qualche funzione nonnegativa  $g$  allora  $g \equiv 0$  in  $(a, b)$ .

# Formule gaussiane

Tra gli esempi più noti ricordiamo

- 1 *Legendre*:  $w(x) \equiv 1$  in  $[a, b]$  limitato;
- 2 *Jacobi*:  $w(x) = (1-x)^\alpha (1+x)^\beta$  in  $(-1, 1)$  per  $\alpha, \beta \geq -1$ ;
- 3 *Chebyshev*:  $w(x) = \frac{1}{\sqrt{1-x^2}}$  in  $(-1, 1)$ ;
- 4 *Laguerre*:  $w(x) = \exp(-x)$  in  $[0, \infty)$ ;
- 5 *Hermite*:  $w(x) = \exp(-x^2)$  in  $(-\infty, \infty)$ ;



# Formule gaussiane

## Teorema (Formule gaussiane)

Per ogni  $n \geq 1$  esistono e sono unici dei nodi  $x_1, \dots, x_n$  e pesi  $w_1, \dots, w_n$  per cui la formula

$$\int_a^b f(x)w(x) \approx \sum_{k=1}^n w_k f(x_k)$$

ha grado di precisione almeno  $2n - 1$ .

I **nodi** sono gli zeri del polinomio ortogonale di grado  $n$ ,

$$\phi_n(x) = A_n \cdot (x - x_1) \cdot \dots \cdot (x - x_n)$$

e i corrispettivi **pesi** sono

$$w_i = \int_a^b L_i(x)w(x)dx = \int_a^b L_i^2(x)w(x)dx, \quad i = 1, \dots, n.$$

# Formule gaussiane in Matlab

Eccetto che in pochi casi (come ad esempio per la funzione peso di Chebyshev), non esistono formule esplicite per l'individuazione di tali nodi e pesi.

Una volta venivano tabulati, oggi si consiglia di applicare del software che si può trovare ad esempio nella pagina di Walter Gautschi

[http : //www.cs.purdue.edu/people/wxg](http://www.cs.purdue.edu/people/wxg)

# Formule gaussiane in Matlab

Fissato un peso, ad esempio quello di Jacobi, si cercano per prima cosa i *coefficienti di ricorrenza*, che possono essere calcolati con l' m-file [r\\_jacobi.m](#) nel sito di W. Gautschi.

La sintassi è la seguente

$$ab = r\_jacobi(n, a, b)$$

Come si vede dai commenti al file, genera i primi  $n$  coeff. di ricorrenza dei polinomi ortogonali monici relativamente alla funzione peso di Jacobi

$$w(x) = (1 - x)^a (1 + x)^b.$$

# Formule gaussiane in Matlab: sulla ricorrenza

Quindi

- $a, b$  corrispondono rispettivamente all' $\alpha$  e  $\beta$  delle formule di Jacobi (e non agli estremi di integrazione!).
- I coefficienti di ricorrenza sono immagazzinati nella variabile  $ab$ .
- Nel caso di `r_jacobi` si usa la formula ricorsiva dei polinomi ortogonali (monici!) [7, p.216]

$$\begin{aligned}\phi_{n+1}(x) &= (x - \bar{\alpha}_n)\phi_n(x) - \bar{\beta}_n\phi_{n-1}(x), \quad k = 1, 2, \dots \\ \phi_{-1}(t) &= 0, \quad \phi_0(t) = 1.\end{aligned}\tag{7}$$

# Formule gaussiane in Matlab

A questo punto si chiama la funzione `gauss.m` (reperibile nuovamente presso lo stesso sito di W. Gautschi)

`xw = gauss(N, ab)`

definita da

```
function xw=gauss(N,ab)
N0=size(ab,1); if N0<N, error('input array ab too short'), end
J=zeros(N);
for n=1:N, J(n,n)=ab(n,1); end
for n=2:N
    J(n,n-1)=sqrt(ab(n,2));
    J(n-1,n)=J(n,n-1);
end
[V,D]=eig(J);
[D,I]=sort(diag(D));
V=V(:,I);
xw=[D ab(1,2)*V(1,:)'.^2];
```

# Formule gaussiane in Matlab

- Tale routine, che per un certo  $N$ , uguale al massimo al numero di righe della matrice di coefficienti di ricorrenza  $ab$ , fornisce  **$N$  nodi  $x$  e i corrispondenti pesi  $w$**  immagazzinati in una matrice  $xw$  che ha quale prima colonna  $x$  e quale seconda colonna  $w$ .

Osserviamo che in tale codice i polinomi ortogonali sono monici e quindi compatibili con quelli *forniti* da `r_jacobi`.

- La descrizione di perchè tale software fornisca il risultato desiderato è complicata ma può essere trovata nella monografia di W. Gautschi sui polinomi ortogonali, per Acta Numerica.

# Formule gaussiane in Matlab

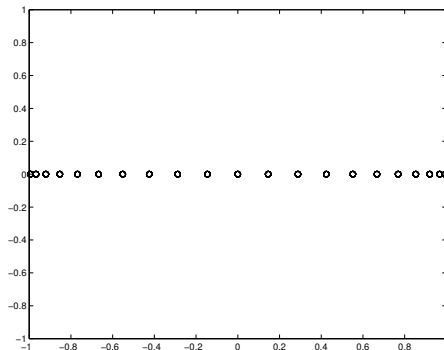


Figura : Grafico che illustra la distribuzione dei 20 nodi di Gauss-Legendre nell'intervallo  $[1, 1]$

# Formule gaussiane in Matlab

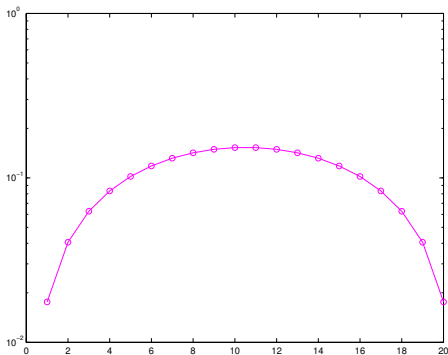


Figura : Grafico che illustra la distribuzione dei 20 pesi di Gauss-Legendre nell'intervallo  $[1, 1]$



# Una demo di Gauss-Jacobi

Salviamo nel file `integrazione_gauss_jacobi.m`

```
function [I,x,w]=integrazione_gauss_jacobi(N,alpha,beta,a,b,f)
% INPUT:
% N: NUMERO NODI.
% alpha,beta:  $w(x)=((1-x)^{\alpha})*((1+x)^{\beta})$ 
% a,b: SE alpha=0, beta=0, SONO ESTREMI DI INTEGRAZIONE,
%       ALTRIMENTI a=-1, b=1.
% f: INTEGRANDA (RISPETTO w).
% OUTPUT:
% I: APPROSSIMAZIONE DI  $\int_a^b f(x) w(x) dx$ 
% x,w: NODI/PESI UTILIZZATI.
ab=r_jacobi(N,alpha,beta); %TERM. RICORSIVI
xw=gauss(N,ab); %NODI/PESI IN MATRICE.
x=xw(:,1); w=xw(:,2); %NODI/PESI GAUSS JAC. [-1,1].
if (alpha == 0) & (beta == 0) & ((a~-1)|(b~=1))
    x=((a+b)/2)+((b-a)/2)*x; %NODI GAUSS-LEG. [a,b].
    w=((b-a)/2)*w; %PESI GAUSS-LEG. [a,b].
end
fx=feval(f,x); %VALUTAZIONE FUNZIONE.
I=w'*fx; %VALORE INTEGRALE.
```

# Una demo di Gauss-Jacobi

e nel file [f.m](#) delle funzioni su cui effettueremo dei test. Un esempio è

```
function fx=f(x)
fx=x.^20;
% ALCUNE FUNZIONI TRATTE DA
% "IS GAUSS QUADRATURE BETTER THAN CLENSHAW-CURTIS?"
% DI L.N. TREFETHEN.
% fx=exp(x);
% fx=exp(-x.^2);
% fx=1./(1+16*(x.^2));
% fx=exp(-x.^(-2));
% fx=abs(x); fx=fx.^3;
% fx=x.^(0.5);
% fx=exp(x).*(sqrt(1-x));
```

# Una demo di Gauss-Jacobi

## Le funzioni test [10]

- 1  $f(x) = x^{20};$
- 2  $f(x) = \exp(x);$
- 3  $f(x) = \exp(-x^2);$
- 4  $f(x) = 1./(1 + 16 * x^2);$
- 5  $f(x) = \exp(-x^{-2});$
- 6  $f(x) = |x|^3;$
- 7  $f(x) = x^{0.5};$
- 8  $f(x) = \exp(x) * (\sqrt{1-x});$

con  $a = -1$ ,  $b = 1$  possono essere valutate a scelta cancellando %  
riponendolo altrove.

- Scaricando dalla pagina web del corso
  - `integrazione_gauss_jacobi.m, f.m`
- Scaricando dalla pagina web di W. Gautschi
  - `r_jacobi.m,`
  - `gauss.m`

possiamo fare quindi alcuni esperimenti.

## Facoltativo. Una demo di Gauss-Jacobi: scalatura

L'idea della scalatura consiste nel modificare la formula di quadratura relativa ad un intervallo  $[a, b]$  di riferimento così da poterla utilizzare in un intervallo generico  $[\alpha, \beta]$ , cambiando esclusivamente nodi e pesi.

Si osservi che per ottenere i nodi e pesi di Gauss-Legendre in  $(a, b)$  da quelli di Gauss-Legendre in  $(-1, 1)$  abbiamo effettuato uno **scalatura**.

- se  $x_{i,[-1,1]}$  sono i nodi di Gauss-Legendre in  $[-1, 1]$  allora i nodi di Gauss-Legendre  $x_{i,[a,b]}$  in  $[a, b]$  sono

$$x_{i,[a,b]} = ((a + b)/2) + ((b - a)/2) \cdot x_{i,[-1,1]};$$

- se  $w_{i,[-1,1]}$  sono i pesi di Gauss-Jacobi in  $[-1, 1]$  allora i pesi di Gauss-Jacobi  $w_{i,[a,b]}$  in  $[a, b]$  sono

$$w_{i,[a,b]} = ((b - a)/2) \cdot w_{i,[-1,1]}.$$

## Facoltativo. Formule gaussiane in Matlab: scalatura

Specialmente per le formule con peso  $w(x) \equiv 1$  si ha spesso da effettuare l'integrale  $\int_a^b f(x)dx$  con  $(a, b)$  diverso da  $(-1, 1)$ .

In tal caso si osserva che se  $\gamma(t) = (a(1 - t)/2) + (b(1 + t)/2)$ , per  $\{t_k\}$  e  $\{w_k\}$  nodi e pesi della formula di Gauss-Legendre,

$$\int_a^b f(x)dx = \int_{-1}^1 \frac{b-a}{2} f(\gamma(t))dt \approx \sum_{k=1}^n \frac{b-a}{2} w_k f(\gamma(t_k))$$

e quindi

$$\int_a^b f(x)dx \approx \sum_{k=1}^n w_k^* f(x_k^*)$$

con  $w_k^* = \frac{b-a}{2} w_k$ ,  $x_k = \gamma(t_k) = (a(1 - t_k)/2) + (b(1 + t_k)/2)$ .

Questo processo si chiama *scalatura* dei nodi e dei pesi.

## Nota.

*Qualora si intenda effettuare quadratura via Chebfun, i nodi/pesi di quadratura di classici pesi sono disponibili, anche nell'ordine di molte migliaia.*

- *nodi/pesi di Chebyshev: **chebpts**,*
- *nodi/pesi di Legendre: **legpts**,*
- *nodi/pesi di Jacobi: **jacpts**,*
- *nodi/pesi di Lobatto: **lobpts**,*
- *nodi/pesi di Radau: **radaupts**,*
- *nodi/pesi di Hermite: **hermpts**,*
- *nodi/pesi di Laguerre: **lagpts**.*

# Chebfun

In Chebfun i nodi e i pesi di una formula gaussiana vengono calcolati in una frazione di secondo.

Per convincersene, osservando che il benchmark dipende dal computer e che varia di volta in volta,

```
>> tic; [x,w]=legpts(100); toc  
Elapsed time is 0.012519 seconds.  
>> tic; [x,w]=legpts(10000); toc  
Elapsed time is 0.313394 seconds.  
>> tic; [x,w]=chebpts(100); toc  
Elapsed time is 0.002481 seconds.  
>> tic; [x,w]=hermpts(100); toc  
Elapsed time is 0.011739 seconds.
```

# Esempio 1

## Esempio

*Calcolare con 11 nodi di Gauss-Legendre*

$$\int_{-1}^1 x^{20} dx \approx 0.09523809523809523300$$

```
>> format long e
>> N=11; ajac=0; bjac=0; a=-1; b=1;
>> [I_jac, x_jac, w_jac]=integrazione_gauss_jacobi(N, ajac, bjac, a, b, @f);
>> I_jac
I_jac =
    9.523809523809562e-02
>> I_jac - 0.09523809523809523300
ans =
    3.885780586188048e-16
>>
```

## Nota.

*Si osservi che con 11 nodi la formula di Gauss-Legendre integra esattamente  $\int_{-1}^1 x^{20} dx$ , da cui l'errore assoluto pari a  $4.163336342344337e - 016$ .*



## Esempio 2

### Esempio

*Calcolare opportunamente l'integrale*

$$\int_{-1}^1 \exp(x) \sqrt{1-x} dx = 1.7791436546919097925911790299941. \quad (8)$$

Tale risultato è stato ottenuto usando il comando simbolico di Matlab 7.6.

```
>> syms x  
>> int( '(exp(x)) * ( (1-x)^(0.5) )', -1,1)  
ans =  
1.7791436546919097925911790299941
```

Il comando, è stato modificato nelle più recenti versioni di Matlab e non offre il risultato desiderato. Con Chebfun possiamo comunque approssimare tale valore.

```
>> f=chebfun( '(exp(x))*(1-x)^(0.5)', 'splitting', 'on', 'vectorize');
```

## Esempio 2

Si capisce che

- 1 `syms x` rende la variabile `x` di tipo simbolico (e non numerico!);
- 2 il termine

$$\text{int}('(\exp(x)) * ((1-x)^{(0.5)})', -1, 1)$$

calcola simbolicamente l'integrale

$$\int_{-1}^1 \exp(x) \sqrt{1-x} \, dx.$$

## Esempio 2

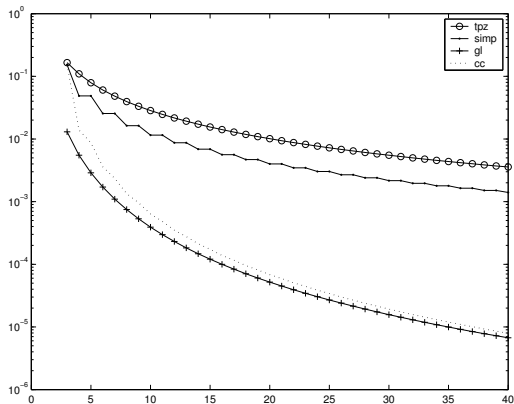


Figura : Grafico che illustra l'errore delle formule di quad. dei trap. composta, Cav.-Simpson comp., Gauss-Legendre e Clenshaw-Curtis relativamente a  $\int_{-1}^1 \exp(x) \sqrt{1-x} dx$ .

## Esempio 2

E' immediato osservare che  $w(x) = \sqrt{1-x}$  è un peso di Gauss-Jacobi

$$w(t) = (1-t)^\alpha (1+t)^\beta$$

per  $\alpha = 1/2$  e  $\beta = 0$ .

Di conseguenza, se  $w(x) = \sqrt{1-x}$ ,  $g(x) = \exp(x) w(x)$ ,  
 $f(x) = \exp(x)$  abbiamo

$$\int_{-1}^1 \exp(x) \sqrt{1-x} dx = \int_{-1}^1 g(x) dx = \int_{-1}^1 f(x) w(x) dx$$

Quindi, se intendo usare il codice sulle formule gaussiane con peso di Jacobi  $w(x) = \sqrt{1-x}$  devo fornire la funzione  $f(x) = \exp(x)$  (e non  $g(x) = \exp(x) w(x)$ )

## Esempio 2

```
>> a=-1; b=1;
>> [I_jac, x_jac, w_jac]=integrazione_gauss_jacobi(10,1/2,0,a,b,@exp);
>> I_jac
I_jac =
    1.779143654691909e+00
>> I_jac - 1.7791436546919097925911790299941
ans =
   -4.440892098500626e-16
>> length(x_jac)
ans =
    10
>> [I_jac, x_jac, w_jac]=...
    integrazione_gauss_jacobi(10,0,0,-1,1,inline('exp(x).*sqrt(1-x)'));
>> I_jac
I_jac =
    1.779841121014780e+00
>> I_jac - 1.7791436546919097925911790299941
ans =
    6.974663228704880e-04
>> length(x_jac)
ans =
    10
>>
```

## Esempio 2

Entrambe le formule hanno lo stesso numero di nodi (e pesi), come si vede dalla riga di comando

```
>> length(x_jac)
ans =
    10
```

ma offrono risultati diversi, con un errore assoluto di

- circa  $4.44 \cdot 10^{-16}$  per Gauss-Jacobi con  $a = 1/2$ ,  $b = 0$ ,
- circa  $6.97 \cdot 10^{-4}$  per Gauss-Legendre (cioè Gauss-Jacobi con  $a = 0$ ,  $b = 0$ ).

## Esercizio

Usando una opportuna formula gaussiana, con  $n = 10, 20, 30$  punti, calcolare

- $\int_0^\pi \exp(x) \cdot \cos(4x) dx = \frac{\exp(\pi)-1}{17};$
- $\int_0^1 x^{5/2} dx = \frac{2}{7};$
- $\int_{-\pi}^\pi \exp(\cos(x)) dx = 7.95492652101284;$
- $\int_0^{\pi/4} \exp(\cos(x)) dx = 1.93973485062365;$
- $\int_0^1 x^{1/2} dx = \frac{2}{3}.$
- Descrivere come decresce l'errore in scala semilogaritmica.

### Nota.

- *Per gli esempi con le radici quadrate, trasformare l'integrale nell'intervallo  $[-1, 1]$  e vedere se si può utilizzare una opportuna funzione peso.*
- *Non serve vedere quale sia l'andamento del rapporto  $E_n(f)/E_{2n}(f)$ , dove  $E_n = |I(f) - I_n(f)|$  con  $I(f)$  integrale esatto e  $I_n(f)$  valore fornito dalla formula di quadratura gaussiana a  $n$  punti.*

## Esercizio (facoltativo)

Si calcolino per  $N = 10, 20$  con la formula composta dei trapezi, di Cav.-Simpson e un'appropriata formula gaussiana

$$\int_{-1}^1 x^{20} dx = 2/21 \approx 0.095238095238096801 \quad (9)$$

$$\int_{-1}^1 e^x dx = e - e^{-1} \approx 2.3504023872876032 \quad (10)$$

$$\int_{-1}^1 e^{-x^2} dx = \operatorname{erf}(1) \cdot \sqrt{\pi} \approx 1.4936482656248538 \quad (11)$$

$$\int_{-1}^1 1/(1 + 16x^2) dx = 1/2 \cdot \operatorname{atan}(4) \approx 0.66290883183401628 \quad (12)$$

$$\int_{-1}^1 e^{-1/x^2} dx \approx 0.17814771178156086 \quad (13)$$

$$\int_{-1}^1 |x|^3 dx = 1/2 \quad (14)$$

$$\int_0^1 \sqrt{x} dx = 2/3 \quad (15)$$

$$\int_{-1}^1 e^x \sqrt{1-x} dx \approx 1.7791436546919095 \quad (16)$$



## Esercizio (facoltativo)

- 1 Quali delle due formule ha errori relativi inferiori?
- 2 Quali funzioni risultano più difficili da integrare numericamente?
- 3 La scelta  $N = 10, 20$  nei singoli codici a quanti nodi corrisponde?
- 4 Suggerimento: ricordarsi che il peso  $w(x) \equiv 1$  corrisponde ad un'opportuna scelta del peso di Jacobi.

## Esercizio (facoltativo)

- 1 Quali delle due formule ha errori relativi inferiori?
- 2 Quali funzioni risultano più difficili da integrare numericamente?
- 3 La scelta  $N = 10, 20$  nei singoli codici a quanti nodi corrisponde?
- 4 Suggerimento: ricordarsi che il peso  $w(x) \equiv 1$  corrisponde ad un'opportuna scelta del peso di Jacobi.

## Esercizio (facoltativo)

Calcolare con una opportuna formula gaussiana basata su 11 nodi:

1

$$\int_{-1}^1 x^{20} \sqrt{1-x^2} dx$$

2

$$\int_{-1}^1 \exp(x^2) \cdot (1-x)^{0.5} \cdot (1+x)^{1.5} dx$$

Il primo integrale, può essere calcolato *esattamente* con Mathematica, Maple (da Matlab, aiutarsi con Google) o quadgk di Matlab, una toolbox di Matlab specifica per l'integrazione numerica, con un errore assoluto di  $10^{-15}$

```
>> Q = quadgk(@(x)(x.^20).*(1-x.^2).^0.5), -1, 1, 'AbsTol', 10^(-15))  
Q =  
    0.025160880188796  
>>
```

## Esercizio (facoltativo)

In alternativa usando online il Wolfram Integrator, e ricordando che devo integrare in  $(-1, 1)$ , dal teorema fondamentale del calcolo si vede che si tratta di valutare

$$\frac{14549535}{1816657920} \cdot (\arcsin(1) - \arcsin(-1)).$$

Utilizzando la shell di Matlab

```
>> c=14549535/1816657920;  
>> s=asin(1)-asin(-1);  
>> I=s*c;  
>> format long;  
>> I  
I =  
    0.025160880188796  
>>
```

## Esercizio (facoltativo)

Il secondo integrale non è integrabile col Wolfram integrator e nemmeno col calcolo simbolico di Matlab.

```
>> syms x
>> int((exp(-x.^2)).*((1-x).^0.5)).*((1+x).^1.5)), -1,1)
Warning: Explicit integral could not be found.
> In sym.int at 58
ans =
int(exp(-x^2)*(1-x)^(1/2)*(1+x)^(3/2), x = -1 .. 1)
```

## Esercizio (facoltativo)

Utilizzando la shell di Matlab e `quadgk` con un errore assoluto di  $10^{-15}$

```
>> format long;  
>> I=quadgk(@(x)(exp(x.^2)).*((1-x).^0.5)).*((1+x).^1.5)), -1,1,...  
    'AbsTol',10^(-15))  
I =  
    2.086318843895086  
>>
```

# Bibliografia



K. Atkinson, *Introduction to Numerical Analysis*, Wiley, 1989.



K. Atkinson e W. Han, *Theoretical Numerical Analysis*, Springer, 2001.



V. Comincioli, *Analisi Numerica, metodi modelli applicazioni*, Mc Graw-Hill, 1990.



S.D. Conte e C. de Boor, *Elementary Numerical Analysis, 3rd Edition*, Mc Graw-Hill, 1980.



P.J. Davis, *Interpolation and Approximation*, Dover, 1975.



W. Gautschi, personal homepage, <http://www.cs.purdue.edu/people/wxg>.



W. Gautschi, , *Orthogonal polynomials (in Matlab)*, JCAM 178 (2005) 215–234



A. Quarteroni e F. Saleri, *Introduzione al calcolo scientifico*, Springer Verlag, 2006.



A. Suli e D. Mayers, *An Introduction to Numerical Analysis*, Cambridge University Press, 2003.



L.N. Trefethen, *Is Gauss quadrature better than Clenshaw-Curtis?*, SIAM Reviews, (2007).



J. Waldvogel, *Fast Construction of the Fejer and Clenshaw-Curtis Quadrature Rules*, BIT 46 (2006),no. 1,195–202.