

# Alcuni esperimenti in Matlab relativi alla teoria degli errori

Alvise Sommariva

Università degli Studi di Padova  
Dipartimento di Matematica Pura e Applicata

12 aprile 2022

## Problema.

Dato  $x^2 + 2px - q$ , con  $\sqrt{p^2 + q} \geq 0$  implementare alcuni algoritmi in Matlab che valutino la radice positiva mediante la formula

$$y = -p + \sqrt{p^2 + q}. \quad (1)$$

Osserviamo che

- **Algoritmo 1:** si valuta

$$y = -p + \sqrt{p^2 + q} \quad (2)$$

(potenzialmente instabile causa cancellazione qualora  $p \gg q$ ).

- **Algoritmo 2:** ottenuto via razionalizzazione di (1):

$$y = \frac{q}{(p + \sqrt{p^2 + q})} \quad (3)$$

(non ha problemi di cancellazione qualora  $p \gg q$ ).

**Algoritmo 1.** Salviamo il seguente codice in `radicesecgrado.m`.

```
p=1000; q=0.0180000000081; so1=0.9*10^(-5);  
% ALGORITMO 1: s1=-p+sqrt(p^2+q)  
s=p^2;  
t=s+q;  
if t >=0  
    u=sqrt(t); % u=sqrt(p^2+q)  
else  
    fprintf('\n \t [RADICI COMPLESSE]');  
end  
s1=-p+u; % valutazione radice richiesta col primo algoritmo
```

**Algoritmo 2.** Di seguito, sullo stesso file scriviamo il secondo algoritmo ottenuto mediante razionalizzazione:

```
% ALGORITMO 2: t1=q/ (p+sqrt(p^2+q))  
s=p^2;  
t=s+q;  
if t >=0  
    u=sqrt(t); % u=sqrt(p^2+q)  
else  
    fprintf('\n \t [RADICI COMPLESSE]');  
end  
v=p+u; % v=p+sqrt(p^2+q)  
t1=q/v; % valutazione radice richiesta col secondo algoritmo
```

Infine, stampiamo risultati ed errori relativi.

```
% Soluzione fornita dal primo algoritmo.
fprintf('\n \t [ALG.1]: %10.19f',s1);

% Soluzione fornita dal secondo algoritmo.
fprintf('\n \t [ALG.2]: %10.19f',t1);

if length(sol) > 0 & (sol ~= 0)
    % Errore relativo del primo algoritmo.
    rerr1 =abs(s1-sol)/abs(sol);
    % Errore relativo del secondo algoritmo.
    rerr2=abs(t1-sol)/abs(sol);
    % Stampa risultati.
    fprintf('\n \t [REL.ERR.ALG.1]: %2.2e',rerr1);
    fprintf('\n \t [REL.ERR.ALG.2]: %2.2e',rerr2);
end

fprintf('\n \n');
```

Come previsto, il secondo algoritmo si comporta notevolmente meglio del primo, che compie un errore relativo dell'ordine di circa  $10^{-9}$ .

Infatti:

```
>> radicesecgrado  
[ALG.1]: 0.00000010000007614493  
[ALG.2]: 0.00000010000000000000  
[REL.ERR.ALG.1]: 7.61e-06  
[REL.ERR.ALG.2]: 1.32e-16  
>>
```

### Nota.

*Seppure l'errore relativo sembra piccolo, è significativo e non è dovuto al problema ma esclusivamente all'algoritmo utilizzato.*

Eseguiamo un codice Matlab che valuti le successioni  $\{u_n\}$ ,  $\{z_n\}$ , **teoricamente** convergono a  $\pi$ , definite rispettivamente come

$$\begin{cases} s_1 = 1, & s_2 = 1 + \frac{1}{4} \\ u_1 = 1, & u_2 = 1 + \frac{1}{4} \\ s_{n+1} = s_n + \frac{1}{(n+1)^2} \\ u_{n+1} = \sqrt{6 s_{n+1}} \end{cases}$$

e

$$\begin{cases} z_1 = 1, & z_2 = 2 \\ z_{n+1} = 2^{n-\frac{1}{2}} \sqrt{1 - \sqrt{1 - 4^{1-n} \cdot z_n^2}} \end{cases} \quad (4)$$

Implementiamo poi una terza successione, diciamo  $\{y_n\}$ , che si ottiene **razionalizzando** (4), cioè moltiplicando numeratore e denominatore di

$$z_{n+1} = 2^{n-\frac{1}{2}} \sqrt{1 - \sqrt{1 - 4^{1-n} \cdot z_n^2}}$$

per

$$\sqrt{1 + \sqrt{1 - 4^{1-n} \cdot z_n^2}}$$

e calcoliamo  $u_m$ ,  $z_m$  e  $y_m$  per  $m = 2, 3, \dots, 40$  (che teoricamente dovrebbero approssimare  $\pi$ ).

Infine disegniamo in un **unico grafico** l'andamento dell'errore relativo di  $u_n$ ,  $z_n$  e  $y_n$  rispetto a  $\pi$  aiutandoci con l'help di Matlab relativo al comando `semilogy`.

Di seguito scriviamo un'implementazione di quanto richiesto.

Scriviamo dapprima sul file `pigreco.m` il codice relativo alla valutazione dei primi 41 termini della prima successione  $\{u_n\}_{n=1,\dots,41}$  definita da

$$\begin{cases} s_1 = 1, & u_1 = 1 \\ s_{n+1} = s_n + \frac{1}{(n+1)^2} \\ u_{n+1} = \sqrt{6 s_{n+1}} \end{cases}$$

```
% SEQUENZE CONVERGENTI "PI GRECO".  
  
% METODO 1.  
s(1)=1; u(1)=1;  
for n=1:40  
    s(n+1)=s(n)+(n+1)^(-2);  
    u(n+1)=sqrt(6*s(n+1));  
end  
rel_err_u=abs(u-pi)/pi;  
  
fprintf('\n');
```

Sempre sullo stesso file, scriviamo il codice relativo alla valutazione dei primi 41 termini della seconda successione  $\{z_n\}_{n=1,\dots,41}$  definita da

$$\begin{cases} z_1 = 1, z_2 = 2 \\ z_{n+1} = 2^{n-\frac{1}{2}} \sqrt{1 - \sqrt{1 - 4^{1-n} \cdot z_n^2}} \end{cases} \quad (5)$$

```
% METODO 2.
format long
z(1)=1;
z(2)=2;
for n=2:40
    c=(4^(1-n)) * (z(n))^2; inner_sqrt=sqrt(1-c);
    z(n+1)=(2^(n-0.5))*sqrt( 1-inner_sqrt );
end
rel_err_z=abs(z-pi)/pi;
fprintf('\n');
```

Di seguito, scriviamo il codice relativo alla valutazione dei primi 41 termini della terza successione  $\{y_n\}_{n=1,\dots,41}$  ottenuta *razionalizzando la seconda*

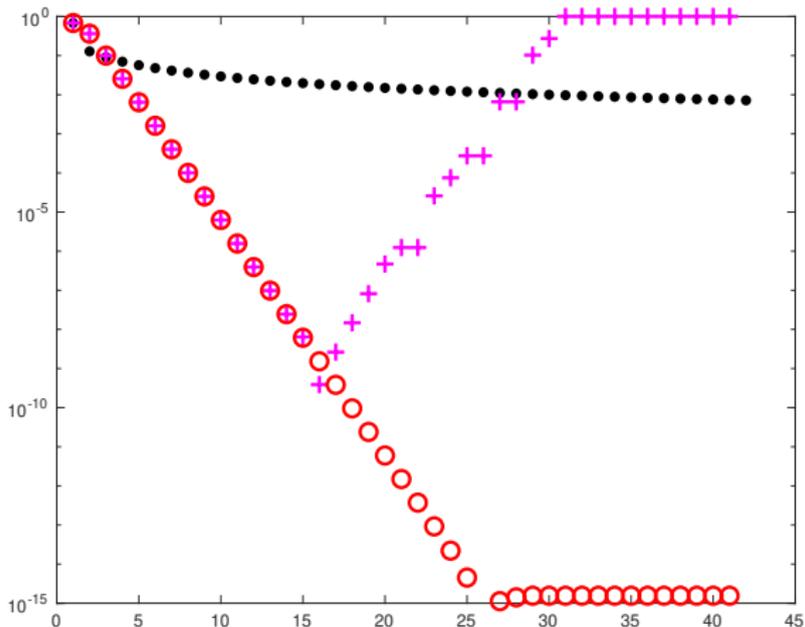
```
% METODO 3.
y(1)=1;
y(2)=2;
for n=2:40
    num=(2^(1/2)) * abs(y(n));
    c=(4^(1-n)) * (z(n))^2;
    inner_sqrt=sqrt(1-c);
    den=sqrt(1+inner_sqrt);
    y(n+1)=num/den;
end
rel_err_y=abs(y-pi)/pi;
```

Infine facciamo il grafico delle tre successioni all'interno della stessa finestra:

```
% SEMILOGY PLOT.
semilogy(1:length(u),rel_err_u,'k.',...
1:length(z),rel_err_z,'m+',...
1:length(y),rel_err_y,'ro');
```

Si osservi che i tre puntini alla fine delle terzultima e penultima riga permettono di **andare a capo** senza che il codice generi errore di sintassi.

Per concludere si digiti nella command window `pi`. Nella figura descriviamo i risultati.



**Figura:** Grafico che illustra le 3 successioni, rappresentate rispettivamente la prima da  $\cdot$ , la seconda da  $+$  e la terza da  $\circ$ .

### Discussione risultati.

- La prima successione converge molto lentamente a  $\pi$ , la seconda diverge mentre la terza converge velocemente a  $\pi$ .
- Per alcuni valori  $\{z_n\}$  e  $\{y_n\}$  coincidono per alcune iterazioni per poi rispettivamente divergere e convergere a  $\pi$ . Tutto ciò è naturale poichè le due sequenze sono analiticamente (ma non numericamente) equivalenti.
- Dal grafico dell'errore relativo, la terza successione, dopo aver raggiunto errori relativi prossimi alla precisione di macchina, si assesta ad un errore relativo di circa  $10^{-15}$  (dovuti alla precisione di macchina).

Consideriamo la successione  $\{l_n\}$  definita da

$$l_n = e^{-1} \int_0^1 x^n e^x dx \quad (6)$$

Si vede che

- $l_0 = 1 - e^{-1}$ ;
- $l_{n+1} = 1 - (n+1)l_n$  per  $n = 0, 1, \dots$ ;
- $l_n > 0$ , **decescente** e si prova che  $l_n \rightarrow 0$  come  $1/n$ .
- se é noto  $l_n$  allora  $l_{n-1} = (1 - l_n)/n$ .

Calcoliamo  $l_n$  per  $n = 1, \dots, 99$ :

- mediante la successione **in avanti**

$$\begin{cases} s_1 = e^{-1} = l_1 \\ s_{n+1} = 1 - (n+1)s_n \approx l_{n+1} \end{cases} \quad (7)$$

- mediante la successione **all'indietro**

$$\begin{cases} t_{1000} = 0 \\ t_{n-1} = (1 - t_n)/n \approx l_{n-1}. \end{cases} \quad (8)$$

con  $n = 1000, 999, \dots, 2$ .

Scriviamo il codice in un file `succricorrente.m`.

```
% cancelliamo variabili e funzioni precedentemente definite.
clear all;
% successione "s_n".
s(1)=exp(-1); % valore che approssima  $e^{-1}$ 
for n=1:99
    % valore che approssima  $e^{-\{n+1\}}$ 
    s(n+1)=1-(n+1)*s(n);
end
% successione "t_n".
M=1000;
t=zeros(1,M); % inizializzazione "t" come vettore riga.
for n=M:-1:2
    % valore che approssima  $e^{-\{n-1\}}$ 
    t(n-1)=(1-t(n))/n;
end
% plot semilogaritmico
clf;
semilogy(1:length(s),abs(s),'k-',...
1:length(s),abs(t(1:length(s))),'m-');
legend('s','t')
```

Quindi digitiamo sulla shell di Matlab/Octave `succricorrente`. Otteniamo il grafico in figura, che mostra come la prima successione non converge a 0 per una cattiva propagazione degli errori, mentre la seconda, quella all'indietro fornisce buoni risultati.

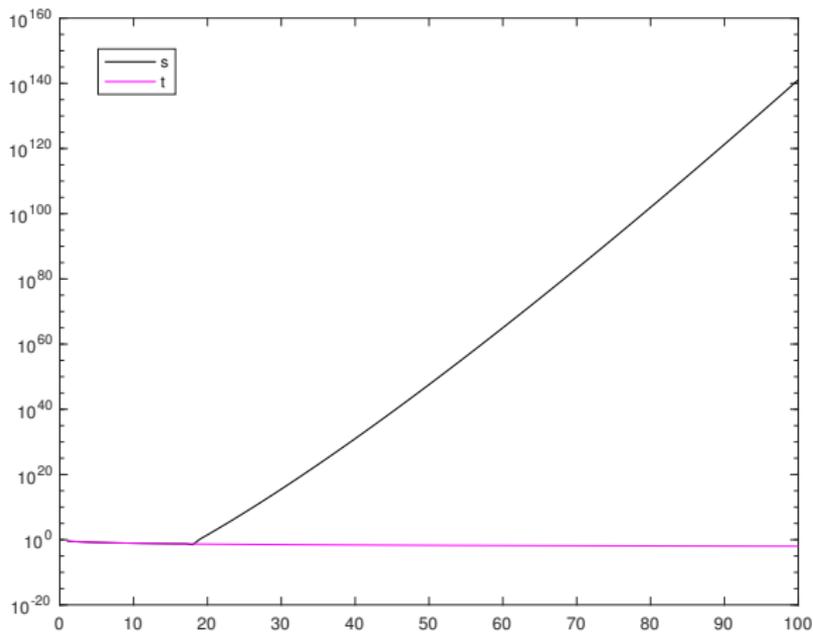


Figura: Grafico che illustra i valori assoluti assunti dalla successione in avanti (in nero) e all'indietro (in rosa magenta).

Osserviamo per prima cosa che  $\exp(-1)$  non è un numero macchina e quindi verrà approssimato, compiendo un certo errore assoluto  $\epsilon \leq \exp(-1) \cdot \text{eps} \approx 8.2e - 17$  (ricordare la definizione di precisione di macchina). La successione in avanti amplifica gli errori. Infatti, nel caso migliore, se

$$\bar{l}_1 = l_1 + \epsilon$$

$$\bar{l}_{n+1} = 1 - (n+1)\bar{l}_n$$

allora

$$\bar{l}_2 = 1 - 2\bar{l}_1 = 1 - 2(l_1 + \epsilon) = l_2 - 2 \cdot 1 \cdot \epsilon$$

$$\bar{l}_3 = 1 - 3\bar{l}_2 = 1 - 3(l_2 + 2\epsilon) = l_3 - 3 \cdot 2 \cdot 1 \cdot \epsilon$$

$$\bar{l}_4 = 1 - 4\bar{l}_3 = 1 - 4(l_3 + 3\epsilon) = l_4 - 4 \cdot 3 \cdot 2 \cdot 1 \cdot \epsilon$$

e in generale

$$\bar{l}_n = l_n + (-1)^n n! \cdot \epsilon$$

ovvero

$$|\bar{l}_n - l_n| = n! \cdot \epsilon$$

con il termine  $n! \cdot \epsilon$  che tende velocemente a  $+\infty$  al crescere di  $n$ .

La successione all'indietro invece smorza gli errori. Infatti, se

$$\bar{l}_m = l_m + \epsilon, \quad \bar{l}_{n-1} = (1 - \bar{l}_n)/n$$

allora si vede con qualche conto che

$$\begin{aligned} \bar{l}_{m-1} &= l_{m-1} - \epsilon/m \\ \bar{l}_{m-2} &= l_{m-2} - \epsilon/((m-1) \cdot m) \\ &\dots \\ \bar{l}_{m-k} &= l_{m-k} - \epsilon / \prod_{s=0}^k (m-s) \end{aligned}$$

ovvero si compie un errore assoluto

$$|\bar{l}_{m-k} - l_{m-k}| = \epsilon / \prod_{s=0}^k (m-s)$$

con il termine  $\epsilon / \prod_{s=0}^k (m-s)$  che tende velocemente a 0 al crescere di  $k$ .

Si tenga conto che relativamente all'esperimento

$$l_{1000} \approx 9.980049850517696e - 04$$

e quindi nell'approssimarlo con  $t_{1000} = 0$  si fa un'errore assoluto di circa  $9e - 04$ .

Di conseguenza

$$|\bar{l}_{999} - l_{999}| \approx 9e - 04/1000 = 9e - 07,$$

$$|\bar{l}_{998} - l_{998}| \approx \epsilon/(999 \cdot 1000) \approx 9e - 10,$$

$$|\bar{l}_{997} - l_{997}| \approx \epsilon/(998 \cdot 999 \cdot 1000) \approx 9e - 13,$$

$$|\bar{l}_{996} - l_{996}| \approx \epsilon/(997 \cdot 998 \cdot 999 \cdot 1000) \approx 9e - 16,$$

e quindi già  $l_{996}$  è calcolato con estrema accuratezza.

Ci poniamo il problema di **valutare il polinomio**

$$p(x) = a_0 + a_1 \cdot x + \dots + a_n \cdot x^n \quad (9)$$

in un punto  $x$ .

Osserviamo che

$$p(x) = a_0 + x \cdot (a_1 + x \cdot (a_2 + \dots + x \cdot (a_{n-1} + x \cdot a_n))) \quad (10)$$

Supponiamo sia  $a = (a_0, \dots, a_n)$  il vettore di dimensione  $n + 1$  delle componenti del polinomio.

Possiamo valutare il polinomio tramite i seguenti due algoritmi,

- il primo che valuta direttamente il polinomio secondo quanto descritto in (9),
- il secondo che effettua la stessa operazione come descritto in (10) calcolando dapprima  $s_1 = a_{n-1} + x \cdot a_n$ , poi  $s_2 = a_{n-2} + x \cdot s_1$  e così via.

Di seguito salviamo nella function `algoritmo_horner` il codice

```
clear all;
% il polinomio 1+2x+3x^2+4x^3 e' codificato con [1 2 3 4].
a=[1 2 3 4];
x=pi;
y1=algoritmo1(a,x);
y2=algoritmo2(a,x);
fprintf('\n \t algoritmo 1: %1.15e',y1);
fprintf('\n \t algoritmo 2: %1.15e',y2);
fprintf('\n \n');
```

In calce a `algoritmo_horner` scriviamo le function `algoritmo1`

```
function s=algoritmo1(a,x)
xk=1; s=a(1);
for i=2:length(a)
    xk=xk*x;
    s=s+a(i)*xk;
end
```

e la function `algoritmo2`

```
function s=algoritmo2(a,x)
L=length(a);
s=a(L); % COMPONENTE a_n IMMAGAZZINATA IN a(n+1).
for i=L-1:-1:1
    s=a(i)+x*s;
end
```

## Nota.

- *Matlab permette di scrivere all'interno di una **function**, nel nostro caso `algoritmo_horner` altre functions utilizzato dallo stesso, ovvero `algoritmo1`, `algoritmo2`.*
- *Si osservi che questo non vale per uno script Matlab che non sia una function.*

Quindi lanciamo il codice `algoritmo_horner` per la valutazione di  $p(x) = 1 + 2 \cdot x + 3 \cdot x^2 + 4 \cdot x^3$  in  $x = \pi$  e ricaviamo

```
>> algoritmo_horner
algoritmo 1: 1.609171052316469e+02
algoritmo 2: 1.609171052316469e+02
>>
```

La differenza sta nella complessità computazionale e non nel risultato numerico.

- Il primo algoritmo richiede  $2n$  moltiplicazioni e  $n$  somme.
- Il secondo algoritmo richiede  $n$  moltiplicazioni e  $n$  somme.