

FONDAMENTI DI ALGEBRA LINEARE E GEOMETRIA

2° Appello — 11 luglio 2011

Esercizio 1. Sia $T \subset \mathbb{R}^4$ il sottospazio generato dai vettori $v_1 = (1, 1, 1, 2)$, $v_2 = (3, 0, 0, -1)$. Sia S il sottospazio dato dalle soluzioni nelle incognite (x, y, z, w) delle equazioni

$$\begin{cases} -x + 2y + 2z = 0 \\ -x + 2z + 2w = 0 \end{cases}$$

- Determinare $S \cap T$ e dare una base di $S + T$.
- Determinare un sottospazio L di \mathbb{R}^4 per cui $(T + S) \oplus L = \mathbb{R}^4$.
- Determinare un altro L_1 , $L_1 \neq L$ tale che $(T + S) \oplus L_1 = \mathbb{R}^4$ e $L \oplus L_1 = \mathbb{R}^4$? Può essere $L \oplus L_1 = \mathbb{R}^4$?
- Determinare un sottospazio M di \mathbb{R}^4 diverso da S e di dimensione 2, tale che $T + S = T + M$.

Esercizio 2. In \mathbb{R}^4 dotato del prodotto scalare usuale e nelle coordinate (x_1, x_2, x_3, x_4) si consideri il sottospazio V dato dall'equazione $3x_1 - x_2 + x_3 - 2x_4 = 0$.

- Dare una base di V .
- Determinare la proiezione ortogonale di $v = (1, 1, 1, 1)$ su V .
- Dato $\langle (1, 2, -1, 0) \rangle$ sottospazio di V si determini M sottospazio di V tale che abbia dimensione due e che sia fatto da vettori ortogonali a $\langle (1, 2, -1, 0) \rangle$.
- Trovare tutti i vettori di \mathbb{R}^4 che hanno come proiezione ortogonale su V il vettore $(1, 2, -1, 0)$.

Esercizio 3.

- Determinare un endomorfismo f di \mathbb{R}^3 che abbia $\text{Ker}(f) = \langle (1, 1, 0) \rangle$ e $\text{Im}(f) = \langle (0, 1, -1), (2, 1, 2) \rangle$. Se ne dia la matrice associata alla base canonica.
- Tale f è unica? Perché?
- Per la f di cui al punto (a) si determini l'antimmagine di $(1, 1, 1)$ e di $(2, 2, 1)$.

Esercizio 4. Nello spazio affine euclideo tridimensionale sia data la retta r di equazioni $x - y + z = 1$ e $x + 3z = 5$.

- Determinare il piano π che contiene r e che passa per il punto $S = (0, -2, -3)$.
- Determinare, se esiste, una retta nel piano π che passi per S e che sia ortogonale alla retta $s = (0, 1, 0) + \langle (1, 1, 1) \rangle$.
- Data la retta r' di equazioni $x + 3z + 2 = 0$ e $y + 2z + 2 = 0$, si dica se $r' \subset \pi$ e si determini la distanza tra le rette r e r' .
- È vero o falso che per ogni retta dello spazio ne esiste sempre almeno una ortogonale ad essa, contenuta in π e passante per S ?

Esercizio 5. Sia data la matrice, al variare di $h \in \mathbb{R}$:

$$A_h = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ h & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

- Al variare di h dire se la matrice A_h è diagonalizzabile o meno (sul campo dei numeri reali).
- Trovare per ogni \bar{h} per cui $A_{\bar{h}}$ ha autovalori con molteplicità maggiore di uno tutti gli autospazi.
- Per $h = 3$ trovare una matrice P tale che $P^{-1}A_3P$ sia diagonale.

- Per gli \bar{h} del punto (b) mostrare che $A_{\bar{h}}^3 = 0$. Per tali \bar{h} , è $A_{\bar{h}}$ simile a $\begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$?

FONDAMENTI DI ALGEBRA LINEARE E GEOMETRIA

2° Appello — 11 luglio 2011

Esercizio 1. Sia $T \subset \mathbb{R}^4$ il sottospazio generato dai vettori $v_1 = (1, 1, 0, 2)$, $v_2 = (3, 0, 1, -1)$. Sia S il sottospazio dato dalle soluzioni nelle incognite (x, y, z, w) delle equazioni

$$\begin{cases} -x - 5y + z = 0 \\ -2y + z + w = 0 \end{cases}$$

- (a) Determinare $S \cap T$ e dare una base di $S + T$.
- (b) Determinare un sottospazio L di \mathbb{R}^4 per cui $(T + S) \oplus L = \mathbb{R}^4$.
- (c) Determinare un altro L_1 , $L_1 \neq L$ tale che $(T + S) \oplus L_1 = \mathbb{R}^4$ e $L \oplus L_1 = \mathbb{R}^4$? Può essere $L \oplus L_1 = \mathbb{R}^4$?
- (d) Determinare un sottospazio M di \mathbb{R}^4 diverso da S e di dimensione 2, tale che $T + S = T + M$.

Esercizio 2. In \mathbb{R}^4 dotato del prodotto scalare usuale e nelle coordinate (x_1, x_2, x_3, x_4) si consideri il sottospazio V dato dall'equazione $x_1 - x_2 + x_3 - 2x_4 = 0$.

- (a) Dare una base di V .
- (b) Determinare la proiezione ortogonale di $v = (1, 1, 1, 1)$ su V .
- (c) Dato $\langle (3, 2, 1, 1) \rangle$ sottospazio di V si determini M sottospazio di V tale che abbia dimensione due e che sia fatto da vettori ortogonali a $\langle (3, 2, 1, 1) \rangle$.
- (d) Trovare tutti i vettori di \mathbb{R}^4 che hanno come proiezione ortogonale su V il vettore $(3, 2, 1, 1)$.

Esercizio 3.

- (a) Determinare un endomorfismo f di \mathbb{R}^3 che abbia $\text{Ker}(f) = \langle (1, 0, 1) \rangle$ e $\text{Im}(f) = \langle (0, 1, -1), (1, 1, 2) \rangle$. Se ne dia la matrice associata alla base canonica.
- (b) Tale f è unica? Perché?
- (c) Per la f di cui al punto (a) si determini l'antimmagine di $(1, 1, 1)$ e di $(1, 2, 1)$.

Esercizio 4. Nello spazio affine euclideo tridimensionale sia data la retta r di equazioni $x + y + z = 1$ e $x - 3z = 5$.

- (a) Determinare il piano π che contiene r e che passa per il punto $S = (1, -2, -3)$.
- (b) Determinare, se esiste, una retta nel piano π che passi per S e che sia ortogonale alla retta $s = (0, 1, 0) + \langle (1, 1, 1) \rangle$.
- (c) Data la retta r' di equazioni $x - 3z - 3 = 0$ e $y + 4z = 0$, si dica se $r' \subset \pi$ e si determini la distanza tra le rette r e r' .
- (d) È vero o falso che per ogni retta dello spazio ne esiste sempre almeno una ortogonale ad essa, contenuta in π e passante per S ?

Esercizio 5. Sia data la matrice, al variare di $h \in \mathbb{R}$:

$$A_h = \begin{pmatrix} 0 & h & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

- (a) Al variare di h dire se la matrice A_h è diagonalizzabile o meno (sul campo dei numeri reali).
- (b) Trovare per ogni \bar{h} per cui $A_{\bar{h}}$ ha autovalori con molteplicità maggiore di uno tutti gli autospazi.
- (c) Per $h = 3$ trovare una matrice P tale che $P^{-1}A_3P$ sia diagonale.

- (d) Per gli \bar{h} del punto (b) mostrare che $A_{\bar{h}}^3 = 0$. Per tali \bar{h} , è $A_{\bar{h}}$ simile a $\begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$?

FONDAMENTI DI ALGEBRA LINEARE E GEOMETRIA

2° Appello — 11 luglio 2011

Esercizio 1. Sia $T \subset \mathbb{R}^4$ il sottospazio generato dai vettori $v_1 = (1, 0, 0, 2)$, $v_2 = (1, 2, -1, -1)$. Sia S il sottospazio dato dalle soluzioni nelle incognite (x, y, z, w) delle equazioni

$$\begin{cases} -y - 2z = 0 \\ -4x - z + w = 0 \end{cases}$$

- Determinare $S \cap T$ e dare una base di $S + T$.
- Determinare un sottospazio L di \mathbb{R}^4 per cui $(T + S) \oplus L = \mathbb{R}^4$.
- Determinare un altro L_1 , $L_1 \neq L$ tale che $(T + S) \oplus L_1 = \mathbb{R}^4$ e $L \oplus L_1 = \mathbb{R}^4$? Può essere $L \oplus L_1 = \mathbb{R}^4$?
- Determinare un sottospazio M di \mathbb{R}^4 diverso da S e di dimensione 2, tale che $T + S = T + M$.

Esercizio 2. In \mathbb{R}^4 dotato del prodotto scalare usuale e nelle coordinate (x_1, x_2, x_3, x_4) si consideri il sottospazio V dato dall'equazione $x_1 + x_2 + x_3 - x_4 = 0$.

- Dare una base di V .
- Determinare la proiezione ortogonale di $v = (1, 1, 2, 1)$ su V .
- Dato $\langle (1, 1, 1, 3) \rangle$ sottospazio di V si determini M sottospazio di V tale che abbia dimensione due e che sia fatto da vettori ortogonali a $\langle (1, 1, 1, 3) \rangle$.
- Trovare tutti i vettori di \mathbb{R}^4 che hanno come proiezione ortogonale su V il vettore $(1, 1, -1, 1)$.

Esercizio 3.

- Determinare un endomorfismo f di \mathbb{R}^3 che abbia $\text{Ker}(f) = \langle (0, 1, -1) \rangle$ e $\text{Im}(f) = \langle (1, 1, -1), (2, 0, 2) \rangle$. Se ne dia la matrice associata alla base canonica.
- Tale f è unica? Perché?
- Per la f di cui al punto (a) si determini l'antimmagine di $(1, 1, 1)$ e di $(3, 1, 1)$.

Esercizio 4. Nello spazio affine euclideo tridimensionale sia data la retta r di equazioni $x - y + 2z = 1$ e $x + y + 3z = 0$.

- Determinare il piano π che contiene r e che passa per il punto $S = (1, -2, -3)$.
- Determinare, se esiste, una retta nel piano π che passi per S e che sia ortogonale alla retta $s = (0, 1, 0) + \langle (1, 1, 1) \rangle$.
- Data la retta r' di equazioni $x - 5y + 1 = 0$ e $2y + z - 2 = 0$, si dica se $r' \subset \pi$ e si determini la distanza tra le rette r e r' .
- È vero o falso che per ogni retta dello spazio ne esiste sempre almeno una ortogonale ad essa, contenuta in π e passante per S ?

Esercizio 5. Sia data la matrice, al variare di $h \in \mathbb{R}$:

$$A_h = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & h \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

- Al variare di h dire se la matrice A_h è diagonalizzabile o meno (sul campo dei numeri reali).
- Trovare per ogni \bar{h} per cui $A_{\bar{h}}$ ha autovalori con molteplicità maggiore di uno tutti gli autospazi.
- Per $h = 2$ trovare una matrice P tale che $P^{-1}A_2P$ sia diagonale.

- Per gli \bar{h} del punto (b) mostrare che $A_{\bar{h}}^3 = 0$. Per tali \bar{h} , è $A_{\bar{h}}$ simile a $\begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$?

FONDAMENTI DI ALGEBRA LINEARE E GEOMETRIA

2° Appello — 11 luglio 2011

Esercizio 1. Sia $T \subset \mathbb{R}^4$ il sottospazio generato dai vettori $v_1 = (0, 1, 0, 1)$, $v_2 = (1, 2, -1, 1)$. Sia S il sottospazio dato dalle soluzioni nelle incognite (x, y, z, w) delle equazioni

$$\begin{cases} -x + z + w = 0 \\ y + 5z + w = 0 \end{cases}$$

- Determinare $S \cap T$ e dare una base di $S + T$.
- Determinare un sottospazio L di \mathbb{R}^4 per cui $(T + S) \oplus L = \mathbb{R}^4$.
- Determinare un altro L_1 , $L_1 \neq L$ tale che $(T + S) \oplus L_1 = \mathbb{R}^4$ e $L \oplus L_1 = \mathbb{R}^4$? Può essere $L \oplus L_1 = \mathbb{R}^4$?
- Determinare un sottospazio M di \mathbb{R}^4 diverso da S e di dimensione 2, tale che $T + S = T + M$.

Esercizio 2. In \mathbb{R}^4 dotato del prodotto scalare usuale e nelle coordinate (x_1, x_2, x_3, x_4) si consideri il sottospazio V dato dall'equazione $x_1 - 2x_2 + x_3 - x_4 = 0$.

- Dare una base di V .
- Determinare la proiezione ortogonale di $v = (1, 1, 1, 1)$ su V .
- Dato $\langle (2, 1, -1, -1) \rangle$ sottospazio di V si determini M sottospazio di V tale che abbia dimensione due e che sia fatto da vettori ortogonali a $\langle (2, 1, -1, -1) \rangle$.
- Trovare tutti i vettori di \mathbb{R}^4 che hanno come proiezione ortogonale su V il vettore $(2, 1, -1, -1)$.

Esercizio 3.

- Determinare un endomorfismo f di \mathbb{R}^3 che abbia $\text{Ker}(f) = \langle (1, 1, 1) \rangle$ e $\text{Im}(f) = \langle (0, 1, 1), (2, 1, 1) \rangle$. Se ne dia la matrice associata alla base canonica.
- Tale f è unica? Perché?
- Per la f di cui al punto (a) si determini l'antimmagine di $(2, 1, 3)$ e di $(2, 2, 2)$.

Esercizio 4. Nello spazio affine euclideo tridimensionale sia data la retta r di equazioni $x - y = 2$ e $x - y + z = 1$.

- Determinare il piano π che contiene r e che passa per il punto $S = (0, 1, -3)$.
- Determinare, se esiste, una retta nel piano π che passi per S e che sia ortogonale alla retta $s = (0, 1, 0) + \langle (1, 1, 1) \rangle$.
- Data la retta r' di equazioni $x - y + 4 = 0$ e $z + 5 = 0$, si dica se $r' \subset \pi$ e si determini la distanza tra le rette r e r' .
- È vero o falso che per ogni retta dello spazio ne esiste sempre almeno una ortogonale ad essa, contenuta in π e passante per S ?

Esercizio 5. Sia data la matrice, al variare di $h \in \mathbb{R}$:

$$A_h = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 1 \\ 0 & h & 0 \end{pmatrix}$$

- Al variare di h dire se la matrice è diagonalizzabile o meno (sul campo dei numeri reali).
- Trovare per ogni \bar{h} per cui $A_{\bar{h}}$ ha autovalori con molteplicità maggiore di uno tutti gli autospazi.
- Per $h = 10$ trovare una matrice P tale che $P^{-1}A_{10}P$ sia diagonale.

- Per gli \bar{h} del punto (b) mostrare che $A_{\bar{h}}^3 = 0$. Per tali \bar{h} , è $A_{\bar{h}}$ simile a $\begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$?