

Settimo Foglio di Esercizi (•=consigliati) - Matematica 2(Fisica) - febbraio 2007

- 1. Calcolare autovalori, molteplicità e nullità, autospazi per le seguenti matrici:

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} 2 & 2 & 0 & 2 \\ -2 & 0 & 0 & -2 \\ 0 & 0 & 2 & 0 \\ -2 & -2 & 0 & -4 \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} 2 & 0 & -3 & 0 \\ 0 & 5 & 0 & 3 \\ 3 & 0 & -4 & 0 \\ 2 & 0 & 2 & 1 \end{pmatrix},$$

$$\begin{pmatrix} 2 & 0 & -1 & 0 \\ 2 & 3 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 4 & 0 \\ -1 & 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} 3 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 4 \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} 1 & -2 & 0 & 0 \\ 0 & -3 & 0 & 0 \\ -4 & -4 & 1 & -4 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

Quali sono diagonalizzabili? Trovare eventualmente la forma di Jordan.

- 2. Sia A una matrice quadrata tale che $A^2 = A$. Dimostrare che A è diagonalizzabile e che i suoi autovalori sono solo 0 oppure 1. Se B è una matrice quadrata della stessa dimensione di A e se $B^2 = B$, allora A e B sono simili se e solo se hanno lo stesso rango.

- 3. Sia f l'endomorfismo di \mathbb{R}^4 di matrice $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & -2 & -1 & 2 \\ 1 & 0 & 2 & -1 \\ -3 & -3 & 0 & 2 \end{pmatrix}$ rispetto alla base canonica.

Determinare il sottospazio massimo X di \mathbb{R}^4 ove f coincide con l'applicazione identica. Il sottospazio X ha un complemento f -invariante?

- 4. Sia A una matrice quadrata tale che $A^3 = A$.

- Dimostrare che A è diagonalizzabile e che i suoi autovalori sono solo 0, 1 oppure -1 .
- Sia B una matrice quadrata della stessa dimensione di A e $B^3 = B$; scrivere e dimostrare un criterio, basato sul rango e sulle molteplicità degli autovalori, affinché A e B siano simili.
- Dire quante matrici diagonali non equivalenti tra loro esistono per le matrici $n \times n$ soddisfacenti all'ipotesi dell'esercizio.
- Per i casi $n = 2, 3$ controllare il risultato precedente elencando tutte le possibili matrici in questione.

- 5. Sia A una matrice reale quadrata $n \times n$ tale che $A^3 = \mathbb{I}_n$ (matrice identica d'ordine n).

- Dire se A è necessariamente diagonalizzabile nel corpo \mathbb{C} dei numeri complessi;
- Dire se A è necessariamente diagonalizzabile nel corpo \mathbb{R} dei numeri reali; è vero che ha 1 come unico autovalore reale?
- Dire se A ammette necessariamente una forma canonica di Jordan su \mathbb{R} ;
- Discutere il caso della matrice reale $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & -1 \end{pmatrix}$; è diagonalizzabile su \mathbb{C} ? Lo è su \mathbb{R} ? Ammette forma canonica di Jordan su \mathbb{R} ?

6. Sia A una matrice quadrata a coefficienti nel campo \mathbb{C} tale che $A^3 = -A$.

- Dire se A è necessariamente diagonalizzabile su \mathbb{C} .
- Elencare tutti i possibili autovalori di A in \mathbb{R} , il campo dei numeri reali.
- Se A è a coefficienti in \mathbb{R} , essa è diagonalizzabile su \mathbb{R} se e solo se è la matrice nulla.
- Dire quante forme di Jordan non equivalenti esistono per le matrici 2×2 soddisfacenti all'ipotesi dell'esercizio; elencarle tutte.

7. Sia A una matrice quadrata reale tale che $A^3 = A^2$.

- Dire se A è necessariamente diagonalizzabile; se no, dare un esempio di matrice non diagonalizzabile soddisfacente all'ipotesi detta.
- In ogni caso dimostrare che gli autovalori di A sono solo 0 oppure 1.
- È vero o falso che A è diagonalizzabile se e solo se il suo rango coincide con la molteplicità geometrica dell'autovalore 1? Sia B una matrice quadrata della stessa dimensione di A e $B^3 = B^2$; scrivere e dimostrare un criterio, basato sul rango e sulle molteplicità degli autovalori, affinché A e B siano simili.
- Dire quante forme di Jordan non equivalenti esistono per le matrici 3×3 e 4×4 soddisfacenti all'ipotesi dell'esercizio; elencarle tutte.

- 8. Se A e B sono matrici quadrate dello stesso ordine, e $B = H^{-1}AH$ (con H invertibile), allora si ha che $B^n = H^{-1}A^nH$. Questo può essere utile per semplificare il calcolo delle potenze di una matrice: studiare il caso di matrice diagonalizzabile.

9. La successione di Fibonacci è definita da $x_0 = 1$, $x_1 = 1$ e poi ricorsivamente da $x_{n+1} = x_n + x_{n-1}$ (si tratta della crescita di una popolazione di conigli immortali, che ogni anno cresce di un numero di individui pari al numero di individui della popolazione dell'anno precedente). Scrivere i primi numeri della successione. Determinare una formula chiusa, cioè non ricorsiva, che dia x_n in funzione di n .

Suggerimento: il processo di generazione dei numeri si può rappresentare tramite la trasformazione lineare $\begin{pmatrix} x_{n+1} \\ x_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_n \\ x_{n-1} \end{pmatrix}$ e iterando il procedimento: $\begin{pmatrix} x_{n+1} \\ x_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}^n \begin{pmatrix} x_1 \\ x_0 \end{pmatrix}$ per cui si tratta di calcolare la potenza n -sima di una matrice, che risulta diagonalizzabile (ma $\sqrt{5}$ deve sparire dalle formule).

Più in generale, discutere la diagonalizzabilità su \mathbb{R} della matrice della forma $\begin{pmatrix} b & a \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$, e la sua relazione con formule esplicite per un problema analogo a quello di Fibonacci.

•10. ROTAZIONI DEL PIANO. Una matrice reale quadrata invertibile A si dice ortogonale se l'inversa coincide con la trasposta, cioè se $A^t A = \mathbb{I}_n$. Mostrare che A è ortogonale se e solo se le sue colonne sono vettori di \mathbb{R}^n a due a due ortogonali e tutti di lunghezza 1 (cioè una base ortonormale di \mathbb{R}^n). Mostrare che $\det A = \pm 1$.

Sia ora A una matrice d'ordine 2 ortogonale e di determinante 1. Mostrare che essa rappresenta una rotazione del piano euclideo in sè. Mostrare inoltre che A non è diagonalizzabile su \mathbb{R} , ma lo è su \mathbb{C} (trovandone autovalori ed autovettori complessi). Cosa dire se B è ortogonale d'ordine 2 e di determinante -1 ?

•11. TRACCIA. Definiamo la traccia $\text{tr}(A)$ di una matrice quadrata A come la somma degli elementi nella diagonale principale. Mostrare che per ogni matrice invertibile P si ha $\text{tr}(A) = \text{tr}(P^{-1}AP)$ (suggerimento: pensare al polinomio caratteristico di A e guardare il coefficiente del termine di grado $n-1$). Dedurre che allora possiamo definire la traccia per una applicazione lineare (come la traccia di una qualunque matrice che la rappresenti scelta una base dello spazio: la definizione non dipende dalla base). Mostrare che $\text{tr}(A+B) = \text{tr}(A) + \text{tr}(B)$ e $\text{tr}(\alpha A) = \alpha \text{tr}(A)$ per $\alpha \in \mathbb{R}$, ma in generale $\text{tr}(AB) \neq \text{tr}(A)\text{tr}(B)$.

•12. ROTAZIONI DELLO SPAZIO. Sia ora A una matrice d'ordine 3 ortogonale.

Mostrare che essa ha necessariamente 1 oppure -1 come autovalore (suggerimenti: o si pensa che la matrice rappresenta una isometria dello spazio euclideo, cioè una applicazione lineare che rispetta il prodotto scalare e quindi le lunghezze; oppure ci si accorge che $\det(A - \mathbb{I}_3) \det(A^t + \mathbb{I}_3) = 0$, ragionando sulle matrici antisimmetriche d'ordine dispari).

Mostrare allora che essa è simile ad una matrice a blocchi $\begin{pmatrix} \pm 1 & 0 \\ 0 & B \end{pmatrix}$ con B matrice ortogonale d'ordine 2.

Supponiamo inoltre che $\det(A) = 1$. Allora A è simile ad una matrice della forma $\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & B \end{pmatrix}$ con B matrice ortogonale d'ordine 2 e determinante 1. La direzione dell'autovettore di autovalore 1 si dice asse, e sullo spazio ortogonale all'asse viene indotta una rotazione; come calcolare l'angolo di rotazione a partire dalla traccia della matrice?

Cosa dire se B è ortogonale d'ordine 3 e di determinante -1 ?

13. PROBLEMA: DIAGONALIZZAZIONE SIMULTANEA. Due matrici quadrate dello stesso ordine n , siano A e B , sono simultaneamente diagonalizzabili (i.e. esiste $P \in \text{GL}(n, \mathbb{C})$ tale che $P^{-1}AP$ e $P^{-1}BP$ sono entrambe diagonali) se e solo se sono (separatamente) diagonalizzabili e commutano tra loro (i.e. $AB = BA$, nel qual caso ciascuna delle due matrici è stabile sugli autospazi dell'altra).

Generalizzare ad un numero finito di matrici.

13.1. Diagonalizzare simultaneamente, se possibile, le due matrici $A = \begin{pmatrix} 2 & -1 & -1 \\ 0 & 3 & 1 \\ 0 & 1 & 3 \end{pmatrix}$ e $B = \begin{pmatrix} 3 & 0 & 1 \\ -1 & 2 & -1 \\ 1 & 0 & 3 \end{pmatrix}$ e trovare una trasformazione lineare che le diagonalizza (simultaneamente).

•14. Per ognuna delle seguenti matrici, sia f l'endomorfismo di \mathbb{R}^4 che, con riferimento alla base canonica (e_1, e_2, e_3, e_4) , ha quella matrice:

$$\begin{pmatrix} 4 & 0 & 6 & 12 \\ 1 & 0 & 0 & 3 \\ 0 & 0 & -2 & 0 \\ 2 & 0 & 0 & 6 \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 5 \\ 0 & 4 & 0 & 0 \\ 3 & 8 & 0 & 15 \\ -2 & 0 & 0 & -10 \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 & 0 \\ -4 & 2 & -4 & -3 \\ 4 & 0 & 5 & 3 \\ -3 & 0 & -2 & 0 \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} -2 & 0 & -1 & 0 \\ 6 & -2 & 2 & -1 \\ 0 & 0 & -2 & 0 \\ -4 & 0 & 3 & -2 \end{pmatrix}.$$

(a) Determinare il polinomio caratteristico ed il polinomio minimo di f .

(b) Determinare una matrice di Jordan J per f .

(c) Trovare una base di \mathbb{R}^4 rispetto cui f è rappresentata da J .