
Esame di Matematica 2 Mod.A (laurea in Matematica)

prova di accertamento del 11 novembre 2004

ESERCIZIO 1.

(1) Si verifichi per induzione che

$$\sum_{j=1}^n (-1)^j j = \begin{cases} \frac{n}{2} & \text{se } n \in 2\mathbb{N} \\ -\frac{n+1}{2} & \text{se } n \in 1 + 2\mathbb{N} \end{cases}.$$

(2) Si verifichi per induzione che

$$\sum_{j=1}^n (-1)^j j^2 = \begin{cases} \frac{n(n+1)}{2} & \text{se } n \in 2\mathbb{N} \\ -\frac{n(n+1)}{2} & \text{se } n \in 1 + 2\mathbb{N} \end{cases}.$$

(3) Si scriva una formula chiusa per

$$\sigma(n) = \sum_{j=1}^n \{n_1 + (-1)^j [(n_3 + 3)j + (n_5 + 5)j^2]\}$$

e la si calcoli per $n = n_2 + n_4 + 6$.

Svolgimento. (1) La formula è vera per $n = 1$; infatti, si tratta di un numero dispari e $-1 = -\frac{1+1}{2}$. Supponiamo che la formula sia vera per un intero n e dimostriamola per il successivo. Se n è pari, per l'ipotesi induttiva, si ha

$$\sum_{j=1}^{n+1} (-1)^j j = \frac{n}{2} - (n+1) = -\frac{n+2}{2}.$$

Analogamente, se n è dispari,

$$\sum_{j=1}^{n+1} (-1)^j j = -\frac{n+1}{2} + (n+1) = \frac{n+1}{2},$$

che è quanto si doveva verificare.

(2) La formula è vera per $n = 1$; infatti, si tratta di un numero dispari e $-1 = -\frac{1(1+1)}{2}$. Supponiamo che la formula sia vera per un intero n e dimostriamola per il successivo. Se n è pari, per l'ipotesi induttiva, si ha

$$\sum_{j=1}^{n+1} (-1)^j j^2 = \frac{n(n+1)}{2} - (n+1)^2 = -\frac{(n+1)(n+2)}{2}.$$

Analogamente, se n è dispari,

$$\sum_{j=1}^{n+1} (-1)^j j^2 = -\frac{n(n+1)}{2} + (n+1)^2 = \frac{(n+1)(n+2)}{2},$$

che è quanto si doveva verificare.

(3) Usando le espressioni precedenti, si ricava immediatamente che

$$\sigma(n) = \begin{cases} nn_1 + (n_3 + 3)\frac{n}{2} + (n_5 + 5)\frac{n(n+1)}{2} & \text{se } n \in 2\mathbb{N} \\ nn_1 - (n_3 + 3)\frac{n+1}{2} - (n_5 + 5)\frac{n(n+1)}{2} & \text{se } n \in 1 + 2\mathbb{N} \end{cases}$$

e si lascia al lettore l'ultimo calcolo. □

ESERCIZIO 2. Si ponga $a = n_1 n_2 n_3$ e $b = n_4 n_5 n_6 + 600$.

(1) Si determini $d = MCD(a, b)$.

(2) Si determinino $m, n \in \mathbb{Z}$ tali che $d = ma + nb$ con $|m| < b$ ed $|n| < a$.

(3) Si determinino le soluzioni della congruenza $mX \equiv d \pmod{|n|}$.

(4) Si determinino le soluzioni della congruenza $nX \equiv d \pmod{|m|}$.

(5) Posto $s = a/d$ ed $r = b/d$, si determinino le soluzioni del sistema di congruenze $\begin{cases} 7X \equiv 5 \pmod{s} \\ 3X \equiv 4 \pmod{r} \end{cases}$.

Svolgimento. (1) e (2) Sia $M = 510243$ il numero di matricola. Allora, $a = 510$ e $b = 843$, e $d = 3 = 81 \cdot 510 - 49 \cdot 843$.

(3) e (4) Osserviamo che $MCD(m, n) = 1$, perché $1 = m(a/d) + n(b/d)$, e quindi le due congruenze ammettono entrambe soluzione. Dalla combinazione $d = ma + nb$, si ricava che tutte le soluzioni della prima congruenza formano la classe $a + |n|\mathbb{Z} = 20 + 49\mathbb{Z}$. Analogamente le soluzioni della seconda congruenza sono gli elementi della classe $b + |m|\mathbb{Z} = 33 + 81\mathbb{Z}$.

(5) Siano $s = a/d = 170$ ed $r = b/d = 281$; si ha $MCD(7, s) = 1 = MCD(3, r)$ e quindi le due congruenze hanno soluzione. Si ha $1 = 7 \cdot 73 - 3 \cdot 170$ da cui si deduce che $7 \cdot 73 \equiv 1 \pmod{170}$ e quindi tutte le soluzioni della congruenza $7X \equiv 5 \pmod{170}$ sono gli interi $X \in 73 \cdot 5 + 170\mathbb{Z} = 25 + 170\mathbb{Z}$. Sia dunque $X = 25 + 170Y$ e sostituiamolo nella seconda congruenza; si ottiene così che $229Y \equiv 210 \pmod{281}$. Essendo $1 = 229 \cdot 27 - 22 \cdot 281$, si deduce che $229 \cdot 27 \equiv 1 \pmod{281}$ e quindi tutte le soluzioni di quest'ultima congruenza sono gli interi $Y \in 27 \cdot 210 + 281\mathbb{Z} = 50 + 281\mathbb{Z}$. Dunque le soluzioni del sistema sono gli interi $X = 25 + 170(50 + 281k) = 8525 + 47770k$, al variare di $k \in \mathbb{Z}$. □

ESERCIZIO 3. Si considerino i numeri complessi

$$a = n_2 - 5, \quad b = (n_1 + 4) + i(n_5 + 4), \quad c = n_6 - 5.$$

(1) Si determini l'insieme $D = \{z \in \mathbb{C} \mid az\bar{z} + bz + \bar{b}\bar{z} + c < 0\}$ e lo si disegni nel piano di Gauss.

(2) Sia $z_0 = ia - a$. Si determinino i numeri complessi, z , tali che $z^3 - z_0 = 0$. Si disegnino tali numeri nel piano di Gauss e si dica se qualcuno di questi appartiene a D .

(3) Si consideri la funzione $f(z) = \frac{z - 2 + i}{z + i}$ e si determinino, se esistono, due sottoinsiemi massimali U e V di \mathbb{C} , tali che $f: U \rightarrow V$ sia una biiezione. Si scriva l'espressione esplicita dell'applicazione inversa, $g: V \rightarrow U$.

(4) Si determini il sottoinsieme $f_*(D \cap U)$ e lo si disegni nel piano di Gauss.

Svolgimento. (1) Sia $z = x + iy$ con x, y numeri reali. Allora $az\bar{z} + bz + \bar{b}\bar{z} + c = a(x^2 + y^2) + 2[(n_1 + 4)x - (n_5 + 4)y] + c$. A seconda del segno di a , si tratta dei punti del piano di Gauss interni o esterni al disco di centro $\tau = -\frac{n_1+4}{a} + i\frac{n_5+4}{a}$ e raggio $R = \frac{(n_1+4)^2 + (n_5+4)^2 - ac}{a^2}$.

(2) Si tratta di determinare le radici terze di $z_0 = a(i-1)$. Indipendentemente dal segno, esiste $\sqrt[3]{a} \in \mathbb{R}$, ed $i-1 = \sqrt{2}(\cos \frac{3\pi}{4} + i \sin \frac{3\pi}{4})$. Applicando le formule di de Moivre, una radice terza di z_0 è $\sqrt[3]{a}\sqrt[6]{2}(\cos \frac{\pi}{4} + i \sin \frac{\pi}{4})$, e le altre si ottengono da questa moltiplicando per le radici terze di 1, ovvero per $\zeta = -\frac{1}{2} + i\frac{\sqrt{3}}{2}$ e $\bar{\zeta} = -\frac{1}{2} - i\frac{\sqrt{3}}{2}$.

Le radici cercate sono quindi $\xi = \sqrt[3]{a}\sqrt[6]{2}\left(\frac{\sqrt{2}}{2} + i\frac{\sqrt{2}}{2}\right) = \sqrt[3]{\frac{a}{2}}(1+i)$, $\xi\zeta$ e $\xi\bar{\zeta}$.

(3) f è definita per $z \neq -i$ e su $U = \mathbb{C} \setminus \{-i\}$ è un'applicazione iniettiva; infatti, da $f(z_1) = f(z_2)$ si ricava che $z_1 = z_2$. Inoltre, qualunque sia il numero complesso $w \neq 1$, l'equazione $f(z) = \frac{z - 2 + i}{z + i} = w$ ha come (unica) soluzione $z = \frac{iw + 2 - i}{1 - w}$. Quindi $V = \mathbb{C} \setminus \{1\}$ e la funzione inversa manda w in $g(w) = \frac{iw + 2 - i}{1 - w}$.

(4) Gli elementi di $f_*(D \cap U)$, sono i punti $w \in V$, tali che $ag(w)\overline{g(w)} + bg(w) + \overline{b}g(w) + c < 0$. I calcoli si semplificano se si scrive la circonferenza che delimita D come $|z - \tau| = R$ e si usa questa espressione per definire D . □

Esame di Matematica 2 Mod.A (laurea in Matematica)

prova di accertamento del 9 dicembre 2004

ESERCIZIO 1. Sia $n \in \{1, 2, 3, 4\}$ tale che $n \equiv n_6 \pmod{4}$. Si considerino, lo spazio vettoriale complesso \mathbb{C}^4 ed i sottospazi $D = \langle e_1 - ine_4, (2i - n)e_2 + e_3 \rangle_{\mathbb{C}}$ ed $E = \langle e_1, e_2 \rangle_{\mathbb{C}}$, ove $\{e_1, e_2, e_3, e_4\}$ è la base canonica dello spazio ed i indica l'unità immaginaria ($i^2 = -1$).

- (a) Si verifichi che $\mathbb{C}^4 = D \oplus E$ e che la proiezione, parallelamente a D , $\pi : \mathbb{C}^4 \rightarrow E$, induce un isomorfismo $\alpha : \mathbb{C}^4/D \rightarrow E$.
- (b) Si consideri lo spazio vettoriale reale $L = \langle e_1, e_2, e_3, e_4 \rangle_{\mathbb{R}}$ e sia $\phi : L \rightarrow E$ l'applicazione composta $L \xrightarrow{j} \mathbb{C}^4 \xrightarrow{\pi} E$, ove j è l'inclusione. Si verifichi che si tratta di un isomorfismo di spazi vettoriali reali e se ne scriva la matrice $P = \alpha_{\mathcal{E}, \mathcal{F}}(\phi)$ rispetto alle basi $\mathcal{E} = \{e_1, e_2, e_3, e_4\}$ di L ed $\mathcal{F} = \{e_1, e_2, ie_1, ie_2\}$ di E .
- (c) L'isomorfismo ϕ determina su L una struttura di spazio vettoriale complesso, ove la moltiplicazione per i è l'applicazione $\iota(x) := \phi^{-1}(i\phi(x))$ per ogni $x \in L$. Si verifichi che $\iota : L \rightarrow L$ è un'applicazione lineare e si scriva la matrice $J = \alpha_{\mathcal{E}, \mathcal{E}}(\iota)$. È vero o falso che J^2 è una matrice scalare?

Svolgimento. (a) Le coordinate dei generatori dei sottospazi E e D sono le colonne della matrice

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 2i-n & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -in \end{pmatrix}$$

che ha chiaramente rango 4. Dunque i quattro vettori sono una base di \mathbb{C}^4 (su \mathbb{C}) e perciò $\mathbb{C}^4 = D + E = D \oplus E$, in base alle relazioni di Grassmann.

La proiezione π è un'applicazione lineare che ha nucleo D ed immagine E ; quindi, per il primo Teorema di Isomorfismo, induce un isomorfismo tra $\mathbb{C}^4/D = \mathbb{C}^4/\ker \pi$ e l'immagine $\text{im } \pi = E$.

(b) Dato un vettore $x \in L$, la sua immagine $\phi(x)$ è quell'unico vettore $y \in E$ tale che $j(x) - y \in D$. In particolare, si ha

$$\phi(e_1) = e_1, \quad \phi(e_2) = e_2, \quad \phi(e_3) = ne_2 - 2ie_2, \quad \phi(e_4) = -\frac{1}{n}ie_1;$$

e quindi la matrice è

$$P = \alpha_{\mathcal{E}, \mathcal{F}}(\phi) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & n & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -\frac{1}{n} \\ 0 & 0 & -2 & 0 \end{pmatrix}$$

che ha rango 4 ed è quindi la matrice di un isomorfismo. Questo fatto si poteva anche verificare osservando che $jL \cap D = \langle 0 \rangle$ e quindi la restrizione di π ad L è iniettiva e ϕ è un isomorfismo.

(c) Le applicazioni coinvolte nella definizione di ι sono tutte \mathbb{R} -lineari e quindi lo stesso vale per l'applicazione composta che, per costruzione, ha matrice $J = \alpha_{\mathcal{E}, \mathcal{E}}(\iota) = \alpha_{\mathcal{F}, \mathcal{F}}(\phi^{-1})\alpha_{\mathcal{F}, \mathcal{F}}(i)\alpha_{\mathcal{E}, \mathcal{F}}(\phi) = P^{-1}IP$, ove

$$P^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & -\frac{n}{2} \\ 0 & 0 & 0 & -\frac{1}{2} \\ 0 & 0 & -n & 0 \end{pmatrix}, \quad I = \begin{pmatrix} 0 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad \text{e} \quad J = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & \frac{1}{n} \\ 0 & \frac{n}{2} & \frac{n^2+4}{2} & 0 \\ 0 & -\frac{1}{2} & -\frac{n}{2} & 0 \\ -n & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Infine, essendo J la matrice della moltiplicazione per il numero complesso i , si ha $J^2 = -\mathbf{1}_4$. □

ESERCIZIO 2. Sia $n \in \{1, 2, 3, 4\}$ tale che $n \equiv n_4 \pmod{4}$. Sia $V = \mathbb{R}[X]_{\leq 3}$ lo spazio vettoriale dei polinomi a coefficienti reali, di grado minore o uguale a 3 e siano

- $\pi : \mathbb{R}[X] \rightarrow V$ la proiezione su V nella direzione del sottospazio $\langle X^n \mid n \geq 4 \rangle$;
- $\psi : \mathbb{R}[X] \rightarrow \mathbb{R}[X]$ l'applicazione $P(X) \mapsto (X+n)^2 P'(X) - 2(X+n)P(X)$, ove $P'(X)$ è la derivata di $P(X)$;

- $\phi : V \rightarrow V$ la composizione $V \xrightarrow{j} \mathbb{R}[X] \xrightarrow{\psi} \mathbb{R}[X] \xrightarrow{\pi} V$, ove j è l'inclusione $V \subset \mathbb{R}[X]$.
- (a) Verificare che ϕ è un'applicazione lineare e scrivere la sua matrice rispetto alla base $\mathcal{B} = \{1, X, X^2, X^3\}$.
- (b) Determinare le dimensioni di nucleo ed immagine di ϕ ed una base per ciascuno dei due sottospazi. È vero che $V = \ker\phi \oplus \text{im}\phi$?
- (c) Si dica se l'insieme $\mathcal{B}_n = \{1, X+n, (X+n)^2, (X+n)^3\}$ è una base di V . In caso affermativo si scriva la matrice $B = \alpha_{\mathcal{B}_n, \mathcal{B}_n}(\phi)$.
- (d) Dire se il sottoinsieme $A = \{\beta \in \text{End}_{\mathbb{R}}V \mid \phi \circ \beta = 0\}$ è un sottospazio di $\text{End}_{\mathbb{R}}V$. In caso affermativo, si consideri l'isomorfismo $\alpha_{\mathcal{B}_n, \mathcal{B}_n} : \text{End}_{\mathbb{R}}V \rightarrow M_4(\mathbb{R})$ e si determinino la dimensione ed una base del sottospazio $\alpha_{\mathcal{B}_n, \mathcal{B}_n}(A)$.

Svolgimento. (a) La derivazione, così come la moltiplicazione per un fissato polinomio sono applicazioni lineari. La composizione e la somma di applicazioni lineari sono applicazioni lineari, per cui ϕ è un'applicazione lineare. La sua matrice è

$$A = \alpha_{\mathcal{B}, \mathcal{B}}(\phi) = \begin{pmatrix} -2n & n^2 & 0 & 0 \\ -2 & 0 & 2n^2 & 0 \\ 0 & -1 & 2n & 3n^2 \\ 0 & 0 & 0 & 4n \end{pmatrix}.$$

(b) Il nucleo è il sottospazio $\ker\phi = \langle (X+n)^2 \rangle$, di dimensione 1. L'immagine ha dimensione 3 ed è il sottospazio $\langle X+n, n^2 - X^2, 4X^3 + 3nX^2 \rangle$. La somma non è diretta perché $(X+n)^2 = \phi(-X-n) \in \ker\phi$.

(c) Le coordinate dei vettori di \mathcal{B}_n , rispetto alla base \mathcal{B} , sono le colonne della matrice $\begin{pmatrix} 1 & n & n^2 & n^3 \\ 0 & 1 & 2n & 3n^2 \\ 0 & 0 & 1 & 3n \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ che ha chiaramente rango 4 e quindi si tratta di una base di V . La matrice di ϕ rispetto a questa base è

$$B = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & -n^4 \\ -2 & 0 & 0 & 4n^3 \\ 0 & -1 & 0 & -6n^2 \\ 0 & 0 & 0 & 4n \end{pmatrix}.$$

(d) Il sottoinsieme A contiene l'omomorfismo nullo ed inoltre, poiché la composizione di applicazioni lineari distribuisce rispetto alla somma, si conclude che A è un sottospazio. Un omomorfismo β appartiene ad A se, e solo se, $\text{im}\beta \subseteq \ker\phi$ e quindi una matrice sta in $\alpha_{\mathcal{B}_n, \mathcal{B}_n}(A)$ se le colonne sono multipli delle coordinate di $(X+n)^2$ e quindi una base di $\alpha_{\mathcal{B}_n, \mathcal{B}_n}(A)$ sono le matrici

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

che ha perciò dimensione 4. □

ESERCIZIO 3. Sia $n \in \{1, 2, 3, 4\}$ tale che $n \equiv n_5 \pmod{4}$. Si consideri il seguente sistema a coefficienti reali:

$$\begin{cases} x_2 + x_4 = n + t \\ tx_2 - nx_4 = (n+t)(t-1) \\ -x_1 + (2-t)x_2 + (t^2 + 2nt + n)x_3 + (t+1)x_4 = 2n + 2t \\ x_1 + tx_2 - nx_3 + (t+1)x_4 = 1 \end{cases}$$

- (a) Per quali valori di t il sistema non ammette soluzioni? Per quali valori di t ammette un'unica soluzione? Per quali valori di t il sistema ammette infinite soluzioni? In quest'ultimo caso, determinare la dimensione dello spazio delle soluzioni del sistema omogeneo associato.
- (b) Esplicitare, se esistono, le soluzioni del sistema appena studiato per il valore $t = 1$. Risolvere, sempre per $t = 1$, il sistema nel caso in cui i coefficienti siano in \mathbb{F}_2 .
- (c) Determinare l'inversa, se esiste, della matrice

$$B = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & 0 & n \\ 0 & 1 & -1 & 0 \\ 1 & 2 & -1 & n+1 \end{pmatrix}$$

e scriverla come prodotto di matrici elementari.

Svolgimento. (a) Attraverso la riduzione di Gauss (IV, I, IV+III, II e poi I,II, III-2II, IV-tII) si arriva al sistema

$$\begin{cases} x_1 + tx_2 - nx_3 + (t+1)x_4 = 1 \\ x_2 + x_4 = n+t \\ t(t+2n)x_3 + 2tx_4 = 1 \\ (t+n)x_4 = t+n \end{cases}$$

Se $t = 0$ o $t = -2n$ il sistema non ammette soluzioni. Se $t = -n$ il sistema ammette infinite soluzioni e la dimensione dello spazio delle soluzioni del sistema omogeneo associato è 1. Per tutti gli altri valori di t il sistema ammette un'unica soluzione.

(b) Per $t = 1$ a coefficienti reali il sistema è equivalente a

$$\begin{cases} x_1 + x_2 - nx_3 + 2x_4 = 1 \\ x_2 + x_4 = n+1 \\ (1+2n)x_3 + 2x_4 = 1 \\ x_4 = 1 \end{cases}$$

e l'unica soluzione è $\frac{1}{2n+1} \begin{pmatrix} -n-(n+1)(2n+1) \\ n(2n+1) \\ -1 \\ 2n+1 \end{pmatrix}$.

Nel caso di \mathbb{F}_2 :

-se n pari il sistema ammette come unica soluzione $\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$.

-se n è dispari si hanno infinite soluzioni: $\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} + \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle$.

(c) La matrice B ha rango 4 e quindi, con operazioni elementari sulle righe, si può trasformare nella matrice identica. Ad esempio, $IV, I, III - I, \frac{1}{n+1}(I + II)$, seguita da $I, II - IV, -(III + IV), IV$ e da $I - 2II + III - (n+1)IV, II, III, IV$. Il prodotto delle matrici elementari corrispondenti è l'inversa cercata, ovvero

$$B^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & -(n+1) \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \\ \cdot \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & \frac{1}{n+1} \\ 0 & 0 & 0 & \frac{1}{n+1} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\frac{1+2n}{n+1} & -\frac{n}{n+1} & -1 & 1 \\ \frac{n}{n+1} & -\frac{1}{n+1} & 0 & 0 \\ \frac{n}{n+1} & -\frac{1}{n+1} & -1 & 0 \\ \frac{1}{n+1} & \frac{1}{n+1} & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

□

Esame di Matematica 2 Mod.A (laurea in Matematica)

prova scritta del 17 dicembre 2004

ESERCIZIO 1. Siano $n = n_1 n_4 n_4 n_1$ e $m = n_1 n_2 n_1$.

(a) Determinare le soluzioni della congruenza

$$nX \equiv n_4 + 3 \pmod{m}.$$

(b) Si scelga un $c \in \mathbb{Z}$ tale che la congruenza $nX \equiv c \pmod{m}$ ammetta soluzioni e si ponga $m' = 8$ se m è dispari e $m' = 5$ se m è pari. Determinare le soluzioni del sistema
$$\begin{cases} nX \equiv c \pmod{m} \\ 3X \equiv 1 \pmod{m'} \end{cases}$$
Svolgimento. (a) Risolviamo l'esercizio per il numero di matricola 510243. Siano quindi $n = 5225$ ed $m = 515$. Il $MCD(n, m) = 5 = 5225(-48) + 515 \cdot 487$ divide 5, per cui la congruenza è equivalente a $1045X \equiv 1 \pmod{103}$ ed ha come soluzioni gli interi del tipo $55 + 103y$ al variare di $y \in \mathbb{Z}$ ($55 \equiv -48 \pmod{103}$).(b) Dobbiamo prendere $m' = 8$ e considerare il sistema di due congruenze

$$\begin{cases} 1045X \equiv 1 \pmod{103} \\ 3X \equiv 1 \pmod{8} \end{cases} \quad \text{ovvero} \quad \begin{cases} 15X \equiv 1 \pmod{103} \\ 3X \equiv 1 \pmod{8} \end{cases}.$$

Le due congruenze hanno soluzione e $MCD(103, 8) = 1$ per cui il sistema ha soluzione. Si tratta di trovare gli interi del tipo $x = 55 + 103y$, al variare di $y \in \mathbb{Z}$, che soddisfano anche alla seconda congruenza. Deve aversi $3(55 + 103y) \equiv 1 \pmod{8}$, ovvero $5y \equiv 4 \pmod{8}$, ed essendo $MCD(5, 8) = 1 = 8 \cdot 2 - 5 \cdot 3$, si conclude che $y = 4 + 8k$, al variare di $k \in \mathbb{Z}$; e quindi le soluzioni cercate sono gli interi $x = 55 + 103(4 + 8k) = 467 + 824k$, al variare di $k \in \mathbb{Z}$. \square **ESERCIZIO 2.**(a) Si dimostri per induzione che $n^2 = \sum_{j=1}^n (2j - 1)$, per ogni intero $n \geq 1$.

(b) Si osservi che si ha

$$1^3 = 1, \quad 2^3 = 3 + 5, \quad 3^3 = 7 + 9 + 11, \quad 4^3 = 13 + 15 + 17 + 19.$$

Si dica quale tra le seguenti formule generalizza le osservazioni precedenti^(*):

$$a) n^3 = \sum_{j=2n+1}^{3n+1} (2j - 1); \quad b) n^3 = \sum_{j=\frac{n(n-1)}{2}+1}^{\frac{n(n+1)}{2}} (2j - 1); \quad c) n^3 = \sum_{j=\frac{n(n+1)}{2}}^{\frac{(n+1)(n+2)}{2}} (2j + 1).$$

Svolgimento. (a) La tesi è vera per $n = 1$. Inoltre, supponendola vera per un numero naturale, n , si ha

$$\sum_{j=1}^{n+1} (2j - 1) = \left[\sum_{j=1}^n (2j - 1) \right] + 2(n + 1) - 1 = n^2 + 2n + 1 = (n + 1)^2.$$

(b) La formula corretta è b) e si può verificare nel modo seguente. Per prima cosa osserviamo che gli addendi nella somma sono $\frac{n(n+1)}{2} - \frac{n(n-1)}{2} = n$, e si ha

$$\begin{aligned} \sum_{j=\frac{n(n-1)}{2}+1}^{\frac{n(n+1)}{2}} (2j - 1) &= [n(n - 1) + 1] + [n(n - 1) + 3] + [n(n - 1) + 5] + \cdots + [n(n - 1) + (2n - 1)] = \\ &= n^2(n - 1) + \sum_{j=1}^n (2j - 1) = n^2(n - 1) + n^2 = n^3; \end{aligned}$$

^(*) La dimostrazione della validità di tale formula non è richiesta, ma può costituire un punteggio supplementare.

che è quanto dovevamo dimostrare. Ricordiamo a margine che questa formula è attribuita a Nicomaco di Gerasa, vissuto tra il I ed il II secolo dopo Cristo. \square

ESERCIZIO 3. Sia $n \in \{1, 2, 3, 4\}$ tale che $n \equiv n_4 \pmod{4}$.

Si consideri la funzione complessa $f(z) = \frac{z}{z-n-2i}$.

(a) Determinare il dominio D di f e l'insieme $C = f_*(D)$. Si scriva, se esiste, la funzione inversa $g : C \rightarrow D$.

(b) Si disegnino sul piano di Gauss l'insieme $U = \{z \in \mathbb{C} \mid |f(z)| < n\}$ e l'insieme $f_*(U)$.

Svolgimento. (a) La funzione è definita in $D = \{z \in \mathbb{C} \mid z \neq n+2i\}$ e la sua immagine è l'insieme $C = f_*(D) = \{z \in \mathbb{C} \mid z \neq 1\}$, che coincide con il dominio della funzione inversa $g(z) = \frac{(n+2i)z}{z-1}$.

(b) Un numero complesso z appartiene ad U se $\left| \frac{z}{z-n-2i} \right| < n$, ovvero se $(n^2-1)(x^2+y^2) - 2n^3x - 4n^2y + n^2(n^4+4) < 0$. Se $n \neq 1$, ciò significa che z è un punto interno alla circonferenza di centro $C = \left(\frac{\frac{n^3}{n^2-1}}{\frac{2n^2}{n^2-1}} \right)$ e raggio $R = \frac{n\sqrt{n^2+4}}{n^2-1}$. Se, invece, $n = 1$, allora z è al di sopra della retta $r : 2x + 4y - 5 = 0$.

L'insieme $f_*(U) = \{f(z) \mid z \in U\}$ è quindi fatto dai numeri complessi $w \in C$ tali che $|w| < n$ e quindi i punti interni alla circonferenza con centro nell'origine e raggio n . \square

ESERCIZIO 4. Sia $n \in \{1, 2, 3, 4\}$ tale che $n \equiv n_6 \pmod{4}$.

(a) Si dica se esiste un endomorfismo $\phi : \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^4$ tale che

$$\begin{aligned} \phi(e_1 - e_2) &= e_1 - \frac{n}{2}e_4; & \phi(e_1 - 2e_2) &= -2e_2 + 2e_3; & \phi(e_2 - e_3) &= e_2 - e_3; \\ \phi(e_1 - e_2 - e_3 + e_4) &= \frac{2}{n}e_1 + \left(\frac{4}{n} - 1\right)e_2 + \left(1 - \frac{4}{n}\right)e_3 - e_4; \end{aligned}$$

e, in caso affermativo, se ne scriva la matrice rispetto alla base canonica.

(b) Nell'ipotesi che ϕ esista, se ne determinino nucleo ed immagine, esibendo una base di ciascuno dei due sottospazi. Si determinino inoltre nucleo ed immagine dell'applicazione $\phi^2 = \phi \circ \phi$.

(c) Nell'ipotesi che ϕ esista, si determinino delle basi \mathcal{V}, \mathcal{W} di \mathbb{R}^4 tali che $\alpha_{\mathcal{V}, \mathcal{W}}(\phi) = \begin{pmatrix} 1_r & \mathbf{0} \\ \mathbf{0} & \mathbf{0} \end{pmatrix}$, ove r è il rango di ϕ . Esiste una base \mathcal{U} tale che $\alpha_{\mathcal{U}, \mathcal{U}}(\phi) = \begin{pmatrix} 1_r & \mathbf{0} \\ \mathbf{0} & \mathbf{0} \end{pmatrix}$?

Svolgimento. (a) I vettori $e_1 - e_2, e_1 - 2e_2, e_2 - e_3, e_1 - e_2 - e_3 + e_4$ sono una base di \mathbb{R}^4 e quindi esiste un unico endomorfismo $\phi : \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^4$ che soddisfi alle condizioni date. In particolare, si ha

$$\begin{aligned} \phi(e_2) &= \phi(e_1 - e_2) - \phi(e_1 - 2e_2) = e_1 + 2e_2 - 2e_3 - \frac{n}{2}e_4; \\ \phi(e_1) &= \phi(e_1 - e_2) + \phi(e_2) = 2e_1 + 2e_2 - 2e_3 - ne_4; \\ \phi(e_3) &= \phi(e_2) - \phi(e_2 - e_3) = e_1 + e_2 - e_3 - \frac{n}{2}e_4; \\ \phi(e_4) &= \phi(e_1 - e_2 - e_3 + e_4) - \phi(e_1 - e_2) + \phi(e_3) = \frac{2}{n}e_1 + \frac{4}{n}e_2 - \frac{4}{n}e_3 - e_4; \end{aligned}$$

e quindi la matrice cercata è

$$A = \alpha_{\mathcal{E}, \mathcal{E}}(\phi) = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 & \frac{2}{n} \\ 2 & 2 & 1 & \frac{n}{2} \\ -2 & -2 & -1 & -\frac{4}{n} \\ -n & -\frac{n}{2} & -\frac{n}{2} & -1 \end{pmatrix}$$

(b) La matrice A ha rango 2 perché la terza colonna è la metà della prima e la quarta è uguale alla seconda moltiplicata per $\frac{2}{n}$. Dunque $\ker \phi = \langle e_1 - 2e_3, 2e_2 - ne_4 \rangle$. L'immagine di ϕ è generata da due colonne indipendenti della matrice, ad esempio le prime 2, e si ha $\text{im } \phi = \langle 2e_1 - ne_4, e_2 - e_3 \rangle$. Osserviamo che $A^2 = A$, ovvero, $\phi^2 = \phi$ e quindi le due applicazioni hanno lo stesso nucleo e la stessa immagine. In particolare, ϕ è la proiezione sul sottospazio $\text{im } \phi$, parallelamente al sottospazio $\ker \phi$.

(c) ϕ è una proiezione e quindi, prendendo una base di $\text{im } \phi$, $u_1 = 2e_1 - ne_4$, $u_2 = e_2 - e_3$, e completandola con una base di $\text{ker } \phi$, $u_3 = e_1 - 2e_3$ ed $u_4 = 2e_2 - ne_4$, si ottiene una base cercata. Infatti

$$\alpha_{U,U}(\phi) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix},$$

come si voleva. □

ESERCIZIO 5. Sia $n \in \{1, 2, 3, 4\}$ tale che $n \equiv n_5 \pmod{4}$. Si consideri il seguente sistema a coefficienti reali:

$$\begin{cases} x_1 + tx_2 + n^2x_3 + (n-t)x_4 = t \\ x_1 + (n^2 - t^2)x_3 + nx_4 = 0 \\ 2x_1 - x_2 + (n^2 - t^2 - t)x_3 + (t + 2n + 1)x_4 = t - 1 \\ -tx_2 - t^2x_3 + 2tx_4 = 0 \end{cases}$$

- (a) Per quali valori di t il sistema non ammette soluzioni? Per quali valori di t ammette un'unica soluzione? Per quali valori di t il sistema ammette infinite soluzioni? In quest'ultimo caso, determinare la dimensione dello spazio delle soluzioni del sistema omogeneo associato.
- (b) Esplicitare, se esistono, le soluzioni del sistema appena studiato per il valore $t = 5$.

Svolgimento. (a) Se $t = 0$ il sistema è equivalente al sistema

$$\begin{cases} x_1 + n^2x_3 + nx_4 = 0 \\ 2x_1 - x_2 + n^2x_3 + (2n + 1)x_4 = -1 \end{cases}$$

e pertanto ammette infinite soluzioni e $\dim S_{A,0} = 2$. Possiamo d'ora in poi supporre $t \neq 0$. Il sistema diventa allora equivalente a

$$\begin{cases} x_1 + tx_2 + n^2x_3 + (n-t)x_4 = t \\ x_1 + (n^2 - t^2)x_3 + nx_4 = 0 \\ 2x_1 - x_2 + (n^2 - t^2 - t)x_3 + (t + 2n + 1)x_4 = t - 1 \\ -x_2 - tx_3 + 2x_4 = 0 \end{cases}$$

Attraverso la riduzione di Gauss (II-I, $-t^{-1}$ II, IV+II, III-2I, III+(1+2t)II) si arriva al sistema

$$\begin{cases} x_1 + tx_2 + n^2x_3 + (n-t)x_4 = t \\ x_2 + tx_3 - x_4 = 1 \\ (t^2 - n^2)x_3 + tx_4 = t \\ x_4 = 1 \end{cases}$$

Per $t = \pm n$ il sistema ammette infinite soluzioni e $\dim S_{A,0} = 1$. Per $t \neq 0, n, -n$ il sistema ammette un'unica soluzione.

- (b) Per qualsiasi $t \neq 0, n, -n$ il sistema ammette come unica soluzione $\begin{pmatrix} -n \\ 2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$. □

ESERCIZIO 6. Sia $n = n_6 + 3$

- (a) Determinare l'inversa, se esiste, della seguente matrice a coefficienti reali

$$B = \begin{pmatrix} 1 & n & 0 & 1 \\ -1 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -n \\ 1 & 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

e scriverla come prodotto di matrici elementari.

(b) La matrice B è invertibile in \mathbb{F}_3 ?

Svolgimento. (a) La matrice B ha rango 4 e quindi, con operazioni elementari sulle righe, si può trasformare nella matrice identica. Ad esempio, $n^{-1}\text{III}$, $\text{IV}+\text{II}$, $\text{II}+\text{I}$, scambio III e IV , scambio II e III , $\text{III}-n\text{II}$, $-\text{III}$, $\text{III}+\text{IV}$, $\text{I}-n\text{II}$, $\text{I}-\text{IV}$. Il prodotto delle matrici elementari corrispondenti è l'inversa cercata, ovvero

$$B^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -n & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -n & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \\ \cdot \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1/n & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & -n & 1/n & -n \\ 0 & 1 & 0 & 1 \\ -1 & n^{-1} & -1/n & n \\ 0 & 0 & -1/n & 0 \end{pmatrix}$$

(b) La matrice B è invertibile in \mathbb{F}_3 se e solo se n non è multiplo di 3. Infatti se $n = 3k$ la terza riga diventa nulla e il rango della matrice B è 3. Se invece n non è multiplo di 3 allora la matrice B ha rango 4. \square

Esame di Matematica 2 Mod.A (laurea in Matematica)

prova scritta del 11 gennaio 2005

ESERCIZIO 1. Siano $n = 4n_4n_44$ ed $m = 4n_24$.

(a) Si determinino le soluzioni della congruenza

$$nX \equiv n_4 + 4 \pmod{m}.$$

(b) Si scelga $c \in \mathbb{Z}$, non nullo, tale che la congruenza $nX \equiv c \pmod{m}$ abbia soluzione e si ponga $m' = 5$.

$$\text{Si determinino le soluzioni del sistema } \begin{cases} nX \equiv c \pmod{m} \\ 4X \equiv -1 \pmod{m'} \end{cases}.$$

Svolgimento. (a) Risolviamo l'esercizio per il numero di matricola 510243. Siano quindi $n = 4224$ ed $m = 414$. Il $MCD(n, m) = 6 = 4224 \cdot 5 - 414 \cdot 51$ divide 6 per cui la congruenza è equivalente a $704X \equiv 1 \pmod{69}$ ed ha come soluzioni gli interi del tipo $5 + 69y$ al variare di $y \in \mathbb{Z}$.

(b) Consideriamo quindi il sistema $\begin{cases} 704X \equiv 1 \pmod{69} \\ 4X \equiv -1 \pmod{5} \end{cases}$. Dobbiamo trovare gli interi del tipo $x = 5 + 69y$, al variare di $y \in \mathbb{Z}$, che soddisfino anche alla seconda congruenza. Deve aversi $4(5 + 69y) \equiv -1 \pmod{5}$, ovvero $y \equiv 4 \pmod{5}$. Dunque le soluzioni del sistema sono gli interi del tipo $x = 5 + 69(4 + 5k) = 281 + 345k$, al variare di $k \in \mathbb{Z}$. \square

ESERCIZIO 2.

(a) Si dimostri per induzione sull'esponente $p \in \mathbb{N}$ la disuguaglianza di Bernoulli $x^p \geq 1 + p(x - 1)$, ove x è un qualsiasi numero reale positivo.

(b) Siano $K > k$ due numeri naturali. Utilizzando la disuguaglianza di Bernoulli per l'esponente $p + 1$, con $x = \frac{k}{K}$ ed $x = \frac{K}{k}$, si ottengano le disuguaglianze

$$(p + 1)k^p \leq \frac{K^{p+1} - k^{p+1}}{K - k} \leq (p + 1)K^p.$$

(c) (*) Si ponga $S = \sum_{k=1}^n k^p$. Utilizzando le disuguaglianze del punto precedente, per $K = k + 1$ e k che varia tra 0 ed $n - 1$, si deduca che $(p + 1)(S - n^p) \leq n^{p+1} \leq (p + 1)S$ e quindi le disuguaglianze

$$\frac{1}{p + 1} \leq \frac{S}{n^{p+1}} \leq \frac{1}{p + 1} + \frac{1}{n},$$

qualunque sia il numero naturale $n^{(\dagger)}$

Svolgimento. (a) La disuguaglianza è chiaramente vera quando $p = 0$ oppure $p = 1$. Supposta vera per un esponente p , si ha

$$x^{p+1} = x \cdot x^p \geq [1 + (x - 1)] \cdot [1 + p(x - 1)] \geq 1 + (p + 1)(x - 1);$$

perché $x = 1 + (x - 1) > 0$ e $p(x - 1)^2 \geq 0$. E quindi, per induzione, la disuguaglianza è verificata per ogni numero naturale p .

(b) Applicando la disuguaglianza per $x = \frac{k}{K}$, si ottiene

$$\left(\frac{k}{K}\right)^{p+1} \geq 1 + (p + 1)\left(\frac{k}{K} - 1\right) \quad \text{e, moltiplicando per } K^{p+1} > 0, \text{ si ha } k^{p+1} \geq K^{p+1} - (p + 1)K^p(K - k)$$

(*) La dimostrazione di quest'ultimo punto fornisce un punteggio supplementare.

(†) Da cui si conclude che $\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{1^p + 2^p + \dots + n^p}{n^{p+1}} = \frac{1}{p + 1}$.

e quindi, spostando opportunamente i termini della disuguaglianza e dividendo per $K - k > 0$, si ottiene una delle disuguaglianze cercate, ovvero

$$(p+1)K^p \geq \frac{K^{p+1} - k^{p+1}}{K - k}.$$

Analogamente, applicando la disuguaglianza per $x = \frac{K}{k}$, si ottiene

$$\left(\frac{K}{k}\right)^{p+1} \geq 1 + (p+1)\left(\frac{K}{k} - 1\right) \quad \text{e, moltiplicando per } k^{p+1} > 0, \text{ si ha } K^{p+1} \geq k^{p+1} + (p+1)k^p(K - k)$$

e quindi, spostando opportunamente i termini della disuguaglianza e dividendo per $K - k > 0$, si ottiene l'altra disuguaglianza cercata, ovvero

$$(p+1)k^p \leq \frac{K^{p+1} - k^{p+1}}{K - k}.$$

(c) Le disuguaglianze del punto precedente, per $K = k + 1$ e k che varia tra 0 ed $n - 1$, danno

$$\begin{aligned} (p+1)0^p &\leq \frac{1^{p+1} - 0^{p+1}}{1 - 0} \leq (p+1)1^p \\ (p+1)1^p &\leq \frac{2^{p+1} - 1^{p+1}}{2 - 1} \leq (p+1)2^p \\ &\vdots \qquad \qquad \qquad \vdots \qquad \qquad \qquad \vdots \\ (p+1)(n-1)^p &\leq \frac{n^{p+1} - (n-1)^{p+1}}{n - (n-1)} \leq (p+1)n^p \end{aligned}$$

Sommando i membri delle disuguaglianze si ottiene $(p+1)(S - n^p) \leq n^{p+1} \leq (p+1)S$; dividendo per $(p+1)n^{p+1}$, si ottiene $\frac{S}{n^{p+1}} - \frac{1}{n} \leq \frac{1}{p+1} \leq \frac{S}{n^{p+1}}$ e quindi $\frac{1}{p+1} \leq \frac{S}{n^{p+1}} \leq \frac{1}{p+1} + \frac{1}{n}$, che è quanto volevamo provare. \square

ESERCIZIO 3. Sia $n \in \{1, 2, 3, 4\}$ tale che $n \equiv n_3 \pmod{4}$. Si consideri, al variare di $\alpha \in \mathbb{R}$ il sottoinsieme

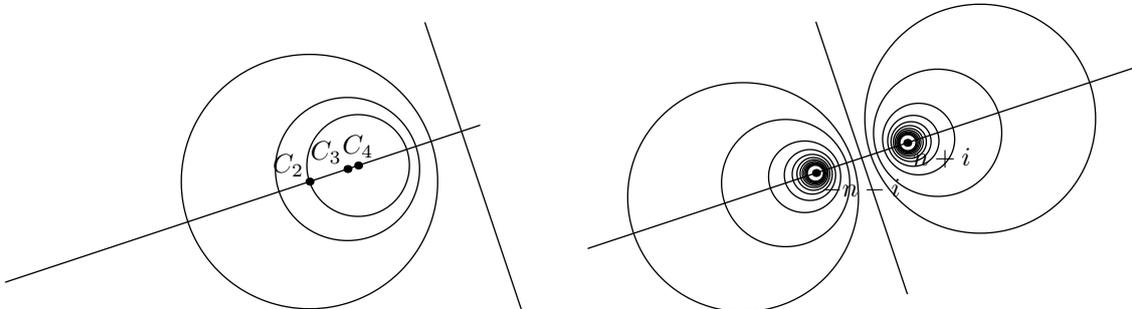
$$D_\alpha = \left\{ z \in \mathbb{C} \left| \left| \frac{z - n - i}{\bar{z} + n - i} \right| < \alpha \right. \right\}.$$

Si dica per quali valori di α il sottoinsieme non è vuoto e si descriva in tal caso D_α . Si disegnano (se esistono) i sottoinsiemi D_α per $\alpha \in \{1, 2, 3, 4\}$.

Svolgimento. Posto $z = x + iy$, con $(x, y) \in \mathbb{R}^2$, e $z \neq -n - i$, si trova che

$$D_\alpha : \begin{cases} x^2 + y^2 + 2\frac{\alpha^2+1}{\alpha^2-1}(nx + y) + n^2 + 1 > 0 & \text{se } \alpha > 1 \\ nx + y > 0 & \text{se } \alpha = 1 \\ x^2 + y^2 + 2\frac{\alpha^2+1}{\alpha^2-1}(nx + y) + n^2 + 1 < 0 & \text{se } 0 < \alpha < 1 \\ \emptyset & \text{se } \alpha \leq 0 \end{cases}.$$

Dunque, se $\alpha > 1$, D_α è formato dai punti esterni al cerchio reale di centro $C_\alpha = \frac{\alpha^2+1}{\alpha^2-1} \begin{pmatrix} -n \\ -1 \end{pmatrix}$ e raggio $r_\alpha = \frac{2\alpha}{\alpha^2-1}\sqrt{n^2+1}$. Se $\alpha = 1$, D_1 è l'insieme dei punti al di sopra della retta di equazione $nx + y = 0$. Per $0 < \alpha < 1$, D_α è formato dai punti interni al cerchio reale di centro $C_\alpha = \frac{\alpha^2+1}{\alpha^2-1} \begin{pmatrix} -n \\ -1 \end{pmatrix}$ e raggio $r_\alpha = \frac{2\alpha}{1-\alpha^2}\sqrt{n^2+1}$. Infine, per i valori di $\alpha \leq 0$ si ha che $D_\alpha = \emptyset$.



Qui sopra, a sinistra, sono rappresentati i cerchi e le rette che delimitano i quattro insiemi D_1, \dots, D_4 . A destra si possono vedere degli ulteriori cerchi che delimitano gli insiemi della famiglia dei D_α . \square

ESERCIZIO 4. Sia $\mathcal{E} = \{e_1, \dots, e_5\}$ la base canonica di \mathbb{R}^5 e si considerino i sottospazi $U = \langle u_1, u_2 \rangle$ e $W = \langle w_1, w_2, w_3 \rangle$, ove

$$u_1 = e_1 + e_3, \quad u_2 = e_2 - e_4 \quad w_1 = e_1 + e_2 + e_3 - e_4 - e_5, \quad w_2 = e_3 + e_4 + e_5, \quad w_3 = e_4 + e_5.$$

- (a) Si verifichi che $\mathbb{R}^5 = U \oplus W$ e si determinino le matrici, rispetto alla base canonica, delle proiezioni, $\pi_U : \mathbb{R}^5 \rightarrow \mathbb{R}^5$, sul sottospazio U , parallelamente a W , e $\pi_W : \mathbb{R}^5 \rightarrow \mathbb{R}^5$, sul sottospazio W , parallelamente ad U .
- (b) Sia $\phi : U \rightarrow W$ l'applicazione lineare definita da $\phi(u_1) = w_1 - w_2 + 2w_3$, $\phi(u_2) = w_2 + w_3$. Si verifichi che il sottospazio $U_\phi = \{u + \phi(u) \mid u \in U\} \subseteq \mathbb{R}^5$, è un complementare di W e che la restrizione di π_U ad U_ϕ induce un isomorfismo $\pi_U|_{U_\phi} : U_\phi \rightarrow U$. Si mostri che $\phi = \pi_W \circ \pi_U|_{U_\phi}^{-1}$.

Svolgimento. (a) Mettendo in colonna le coordinate dei generatori di U e W , si trova la matrice

$$B = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & -1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & -1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

che ha rango 5 e quindi $\mathbb{R}^5 = U + W = U \oplus W$. Il sottospazio W ha equazioni cartesiane $\begin{cases} X_4 - X_5 = 0 \\ X_1 - X_2 = 0 \end{cases}$. Dato un generico vettore $v = x_1e_1 + \dots + x_5e_5$, la sua proiezione su U è il vettore $u = a_1u_1 + a_2u_2$ tale che $v - u \in W$. Dunque

$$\begin{pmatrix} x_1 - a_1 \\ x_2 - a_2 \\ x_3 - a_1 \\ x_4 + a_2 \\ x_5 \end{pmatrix} \in W \iff \begin{cases} (x_4 + a_2) - x_5 = 0 \\ (x_1 - a_1) - (x_2 - a_2) = 0 \end{cases} \iff \begin{cases} a_1 = x_1 - x_2 - x_4 + x_5 \\ a_2 = -x_4 + x_5 \end{cases}$$

e quindi

$$\pi_U \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \\ x_5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1 - x_2 - x_4 + x_5 \\ -x_4 + x_5 \\ x_1 - x_2 - x_4 + x_5 \\ x_4 - x_5 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \text{da cui si deduce} \quad \alpha_{\mathcal{E}, \mathcal{E}}(\pi_U) = A = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & -1 & 1 \\ 1 & -1 & 0 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Poiché $\pi_U + \pi_W = 1$, si conclude che

$$\alpha_{\mathcal{E}, \mathcal{E}}(\pi_W) = \alpha_{\mathcal{E}, \mathcal{E}}(1 - \pi_U) = \mathbf{1} - A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 1 & -1 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & -1 \\ -1 & 1 & 1 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

(b) La matrice che ha come colonne le coordinate dei generatori $u_1 + \phi(u_1)$ ed $u_2 + \phi(u_2)$ di U_ϕ ed i generatori di W è ottenuta da B con operazioni elementari sulle colonne e quindi ha lo stesso rango. Dunque $\mathbb{R}^5 = U_\phi + W = U_\phi \oplus W$. Dato $u + \phi(u) \in U_\phi$, si ha che $\pi_U(u + \phi(u)) = u$, perché $\phi(u) \in W$, e questo è un isomorfismo (l'inversa è l'applicazione $\pi_U|_{U_\phi}^{-1} : u \mapsto u + \phi(u)$). Si ha quindi

$$\pi_W \circ \pi_U|_{U_\phi}^{-1}(u) = \pi_W(u + \phi(u)) = \phi(u), \quad \text{per ogni } u \in U,$$

che è quanto dovevamo verificare. □

ESERCIZIO 5. Sia $n \in \{1, 2, 3, 4\}$ tale che $n \equiv n_5 \pmod{4}$. Si consideri il seguente sistema a coefficienti reali:

$$\begin{cases} (t+1)x_1 + 2x_3 - nx_4 = t+1 \\ tx_2 - x_3 + nx_4 - nx_5 = 0 \\ (1+t)x_1 + 2x_3 - tx_4 - 2x_5 = t-2 \\ (t+1)x_1 + tx_2 + x_3 - (2t+n)x_5 = 1-2t \end{cases}$$

- (a) Per quali valori di t il sistema non ammette soluzioni? Per tutti gli altri valori di t si determinino le soluzioni del sistema.
 (b) Si risponda alle stesse domande del punto precedente nel caso in cui i coefficienti siano in \mathbb{F}_2 .

Svolgimento. (a) Attraverso la riduzione di Gauss (I, II, I-III, I+II-IV), ovvero moltiplicando a sinistra la matrice completa del sistema per la matrice $P = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & -1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & -1 \end{pmatrix}$, si ottiene la matrice

$$\begin{pmatrix} t+1 & 0 & 2 & -n & 0 & t+1 \\ 0 & t & -1 & n & -n & 0 \\ 0 & 0 & 0 & t-n & 2 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 2t & 3t \end{pmatrix}.$$

Se $t = 0$ la matrice completa del sistema diventa

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 & -n & 0 & 1 \\ 0 & 0 & -1 & n & -n & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -n & 2 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \text{ e le soluzioni sono } \begin{pmatrix} 1+3n \\ 0 \\ -3n/2 \\ 0 \\ 3/2 \end{pmatrix} + \left\langle \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2n^2-2n \\ 0 \\ 2n-n^2 \\ 2 \\ n \end{pmatrix} \right\rangle.$$

Se $t = -1$ la matrice completa del sistema diventa

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 & 2 & -n & 0 & 0 \\ 0 & -1 & -1 & n & -n & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1-n & 2 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & -2 & -3 \end{pmatrix} \text{ e le soluzioni sono } \begin{pmatrix} 0 \\ -3n/2 \\ 0 \\ 0 \\ 3/2 \end{pmatrix} + \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right\rangle.$$

Se $t = n$ la matrice completa del sistema è equivalente a

$$\begin{pmatrix} n+1 & 0 & 2 & -n & 0 & n+1 \\ 0 & n & -1 & n & -n & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 2 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \text{ e le soluzioni sono } \begin{pmatrix} 1 \\ 3/2 \\ 0 \\ 0 \\ 3/2 \end{pmatrix} + \left\langle \begin{pmatrix} n \\ -n-1 \\ 0 \\ n+1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ n \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix} \right\rangle.$$

Per ogni altro valore di t la matrice completa del sistema ha rango 4, così come la matrice incompleta e le soluzioni del sistema sono

$$\begin{pmatrix} 1 \\ 3n/2t \\ 0 \\ 0 \\ 3/2 \end{pmatrix} + \left\langle \begin{pmatrix} -2t \\ t+1 \\ t^2+t \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right\rangle.$$

(b) La matrice P è invertibile anche in \mathbb{F}_2 e quindi la matrice completa del sistema è riga-equivalente alla matrice

$$\begin{pmatrix} t+1 & 0 & 0 & n & 0 & t+1 \\ 0 & t & 1 & n & n & 0 \\ 0 & 0 & 0 & t+n & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & t \end{pmatrix}$$

che certamente non ha soluzione per $t \neq 0$. Per $t = 0$, il sistema continua a non avere soluzione se n è pari; mentre vi sono infinite soluzioni se n è dispari perché la matrice completa e quella incompleta hanno

entrambe rango 3 e, precisamente, le soluzioni sono $\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \left\langle \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle$. □

ESERCIZIO 6. Sia $n = n_6 + 4$.

(a) Determinare l'inversa, se esiste, della matrice a coefficienti reali

$$B = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -n & 2 \\ 0 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & n \\ 1 & 0 & -n-1 & 2 \end{pmatrix}$$

e scriverla come prodotto di matrici elementari.

(b) La matrice B è invertibile in \mathbb{F}_3 ?

Svolgimento. La matrice B ha rango 4 e quindi, con operazioni elementari sulle righe, si può trasformare nella matrice identica. Il prodotto delle matrici elementari corrispondenti è l'inversa cercata, ovvero

$$B^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & n & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & -2 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & -n \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -n \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \\ \cdot \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1/n \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1+n+\frac{2}{n} & 0 & -\frac{2}{n} & -\frac{2}{n}-n \\ 1 & 1 & 0 & -1 \\ 1 & 0 & 0 & -1 \\ -\frac{1}{n} & 0 & \frac{1}{n} & \frac{1}{n} \end{pmatrix}$$

(b) Se n è un multiplo di 3, la prima e la quarta colonna di B sono proporzionali in \mathbb{F}_3 e quindi la matrice non può essere invertibile. Se invece n non è divisibile per 3, allora n è invertibile in \mathbb{F}_3 e tutte le matrici elementari che compaiono nella fattorizzazione di B^{-1} han senso anche in \mathbb{F}_3 . \square

Esame di Matematica 2 Mod.A (laurea in Matematica)

prova scritta del 12 aprile 2005

ESERCIZIO 1. Si consideri la funzione di variabile complessa $f(z) = \frac{z\sqrt{3}-1}{z+\sqrt{3}}$.

- (a) Si determini il dominio D della funzione f , si trovi, se esiste, un sottoinsieme di D su cui f induce una biiezione e si scriva l'espressione della funzione inversa.
 (b) Si determinino, se esistono, i punti uniti della funzione f .
 (c) Si determini l'insieme dei punti di D per cui $|f(z)| > 2$ e lo si rappresenti nel piano di Gauss.
 (d) Si determinino le funzioni $f^2 = f \circ f$ ed $f^3 = f \circ f \circ f$. È vero che, dati $n, m \in \mathbb{N}$, si ha $f^n(z) = f^m(z)$ per ogni z se, e solo se, $n \equiv m \pmod{6}$?

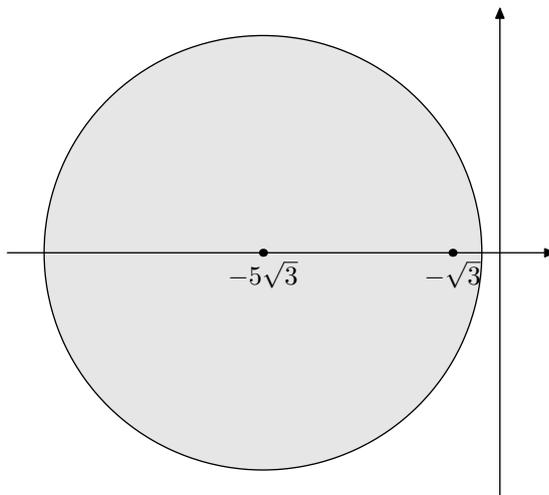
Svolgimento. (a) La funzione è definita per $z \neq -\sqrt{3}$, e la sua inversa è la funzione $g(z) = \frac{z\sqrt{3}+1}{\sqrt{3}-z}$, che è definita per $z \neq \sqrt{3}$. Dunque $D = \mathbb{C} \setminus \{-\sqrt{3}\}$ ed f induce una biiezione sull'insieme $\mathbb{C} \setminus \{\pm\sqrt{3}\}$.

(b) $f(z) = z$ se, e solo se, $z^2 = -1$; quindi i punti uniti sono $\{\pm i\}$.

(c) Scriviamo, come di consueto, $z = x + iy$ con $(x, y) \in \mathbb{R}^2$. Allora

$$\left| \frac{z\sqrt{3}-1}{z+\sqrt{3}} \right| > 2 \iff (x\sqrt{3}-1)^2 + 3y^2 > 4[(x+\sqrt{3})^2 + y^2] \iff (x+5\sqrt{3})^2 + y^2 < 64.$$

Dunque l'insieme è formato da tutti i punti interni alla circonferenza di centro $-5\sqrt{3}$ e raggio 8, escluso $-\sqrt{3}$ che non appartiene al dominio di f . Si veda il disegno qui sotto



(d) Si ha $f^2(z) = \frac{z-\sqrt{3}}{z\sqrt{3}+1}$ ed $f^3(z) = -\frac{1}{z}$. Dunque, $f^6(z) = z$ e 6 è il minimo esponente per cui questo accade. È quindi vero che $f^n(z) = f^m(z)$ per ogni z se, e solo se, $n \equiv m \pmod{6}$. □

ESERCIZIO 2. Sia $\mathcal{E} = \{e_1, \dots, e_5\}$ la base canonica di \mathbb{R}^5 e si considerino i sottospazi $U = \langle u_1, u_2, u_3 \rangle$ e $W = \langle w_1, w_2, w_3 \rangle$, ove

$$\begin{array}{ll} u_1 = 2e_1 - 3e_2 - 4e_3 + 2e_4 & w_1 = e_1 + 2e_2 - 4e_3 + e_4 - e_5 \\ u_2 = e_1 - 2e_3 + e_5 & e \quad w_2 = -e_2 + 2e_3 \\ u_3 = -3e_1 + 6e_2 + 6e_3 - 4e_4 + e_5 & w_3 = 3e_1 - 2e_2 + 4e_3 + 3e_4 \end{array}$$

- (a) Per ognuno dei sottospazi U e W , si determinino la dimensione, una base ed un sistema di equazioni cartesiane. Si verifichi che $\mathbb{R}^5 = U \oplus W$.
- (b) Si determinino le matrici, rispetto alla base canonica, della proiezione, $\pi : \mathbb{R}^5 \rightarrow \mathbb{R}^5$, sul sottospazio U , parallelamente a W , e della simmetria $\sigma : \mathbb{R}^5 \rightarrow \mathbb{R}^5$, di asse U e parallela al sottospazio W .
- (c) Si determinino le matrici, rispetto alla base canonica, della proiezione, $\pi' : \mathbb{R}^5 \rightarrow \mathbb{R}^5$, sul sottospazio W , parallelamente ad U , e della simmetria $\sigma' : \mathbb{R}^5 \rightarrow \mathbb{R}^5$, di asse W e parallela al sottospazio U .
- (d) Per ogni $x \in \mathbb{R}^5$, si calcolino $[\sigma' \circ \pi \circ \sigma' - \pi' \circ \sigma \circ \pi'](x)$ e $[\sigma \circ \pi' \circ \sigma - \pi \circ \sigma' \circ \pi'](x)$.

Svolgimento. (a) Si ha $2u_1 - u_2 + u_3 = 0$, e quindi i tre vettori u_1, u_2, u_3 sono linearmente dipendenti. Il sottospazio U ha quindi dimensione 2 ed una sua base è $\{u_1, u_2\}$. I vettori w_1, w_2, w_3 sono invece linearmente indipendenti e sono quindi una base del sottospazio W , che ha perciò dimensione 3. Delle equazioni cartesiane per i due sottospazi sono

$$U : \begin{cases} 2X_1 + X_3 = 0 \\ 2X_2 + 3X_4 = 0 \\ X_3 + 2X_4 + 2X_5 = 0 \end{cases} \quad \text{e} \quad W : \begin{cases} X_1 - X_4 = 0 \\ 2X_2 + X_3 = 0 \end{cases}.$$

(b) Dato un vettore $x \in \mathbb{R}^5$, la sua proiezione su U , parallelamente a W è il vettore $\pi(x) = a_1u_1 + a_2u_2$, ove i coefficienti a_1 ed a_2 sono determinati in modo che $x - \pi(x) \in W$. Dunque, si ha

$$\begin{cases} (x_1 - 2a_1 - a_2) - (x_4 - 2a_1) = 0 \\ 2(x_2 + 3a_1) + (x_3 + 4a_1 + 2a_2) = 0 \end{cases} \quad \text{e quindi} \quad \begin{cases} a_1 = \frac{-2x_1 - 2x_2 - x_3 + 2x_4}{10} \\ a_2 = \frac{10x_1 - 10x_4}{10} \end{cases}.$$

Ricordiamo che, per ogni $x \in \mathbb{R}^5$, si ha $x = \pi(x) + (1 - \pi)(x)$ e che $\sigma(x) = \pi(x) - (1 - \pi)(x) = 2\pi(x) - x$; ovvero $\sigma = 2\pi - 1$.

Le matrici cercate sono quindi

$$\alpha_{\mathcal{E}, \mathcal{E}}(\pi) = \frac{1}{10} \begin{pmatrix} 6 & -4 & -2 & -6 & 0 \\ 6 & 6 & 3 & -6 & 0 \\ -12 & 8 & 4 & 12 & 0 \\ -4 & -4 & -2 & 4 & 0 \\ 10 & 0 & 0 & -10 & 0 \end{pmatrix}, \quad \alpha_{\mathcal{E}, \mathcal{E}}(\sigma) = 2\alpha_{\mathcal{E}, \mathcal{E}}(\pi) - \mathbf{1}_5 = \frac{1}{5} \begin{pmatrix} 1 & -4 & -2 & -6 & 0 \\ 6 & 1 & 3 & -6 & 0 \\ -12 & 8 & -1 & 12 & 0 \\ -4 & -4 & -2 & -1 & 0 \\ 10 & 0 & 0 & -10 & -5 \end{pmatrix}.$$

(c) Ricordando che $\pi' = 1 - \pi$ e $\sigma' = -\sigma$, le matrici sono

$$\alpha_{\mathcal{E}, \mathcal{E}}(\pi') = \frac{1}{10} \begin{pmatrix} 4 & 4 & 2 & 6 & 0 \\ -6 & 4 & -3 & 6 & 0 \\ 12 & -8 & 6 & -12 & 0 \\ 4 & 4 & 2 & 6 & 0 \\ -10 & 0 & 0 & 10 & 10 \end{pmatrix}, \quad \alpha_{\mathcal{E}, \mathcal{E}}(\sigma') = -\frac{1}{5} \begin{pmatrix} 1 & -4 & -2 & -6 & 0 \\ 6 & 1 & 3 & -6 & 0 \\ -12 & 8 & -1 & 12 & 0 \\ -4 & -4 & -2 & -1 & 0 \\ 10 & 0 & 0 & -10 & -5 \end{pmatrix}.$$

(d) Le applicazioni $\sigma, \pi, \sigma', \pi'$ commutano tra loro, essendo tutte costruite a partire da π e dall'identità. Inoltre, $\sigma \circ \sigma = 1 = \sigma' \circ \sigma'$, $\pi \circ \pi = \pi$, $\pi' \circ \pi' = \pi'$, $\pi \circ \sigma' = -\pi$ e $\pi' \circ \sigma = -\pi'$. Si ha quindi

$$[\sigma' \circ \pi \circ \sigma' - \pi' \circ \sigma \circ \pi'](x) = [\sigma' \circ \sigma' \circ \pi - \pi' \circ \pi' \circ \sigma](x) = [\pi - \pi' \circ \sigma](x) = [\pi + \pi'](x) = x;$$

ed analogamente $[\sigma \circ \pi' \circ \sigma - \pi \circ \sigma' \circ \pi'](x) = x$, per ogni $x \in \mathbb{R}^5$. □

ESERCIZIO 3. Si considerino i sistemi lineari omogenei

$$\Sigma_t : \begin{cases} (t-1)X_1 + 2tX_3 + 2tX_4 - X_5 = 0 \\ (t+2)X_2 - tX_3 - X_4 + (t-2)X_5 = 0 \\ (t-1)X_1 + (t+2)X_2 + 2tX_3 - 3X_5 = 0 \\ (t-1)X_1 + (t+2)X_2 + tX_3 - X_4 + (t-3)X_5 = 0 \end{cases}$$

al variare di t in \mathbb{R} .

(a) Si determini il rango di Σ_t al variare di $t \in \mathbb{R}$.

- (b) Si determini una base del sottospazio delle soluzioni del sistema Σ_t , al variare di $t \in \mathbb{R}$.
 (c) Si determini il sottospazio generato da tutte le soluzioni dei sistemi Σ_t , $t \in \mathbb{R}$.
 (d) Si risolva il sistema Σ_4 considerando i coefficienti nel corpo \mathbb{F}_3 .

Svolgimento. (a) e (b). Consideriamo la matrice del sistema

$$\begin{pmatrix} t-1 & 0 & 2t & 2t & -1 \\ 0 & t+2 & -t & -1 & t-2 \\ t-1 & t+2 & 2t & 0 & -3 \\ t-1 & t+2 & t & -1 & t-3 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} t-1 & 0 & 2t & 2t & -1 \\ 0 & t+2 & -t & -1 & t-2 \\ 0 & 0 & t & 1-2t & -t \\ 0 & 0 & 0 & -2t & 0 \end{pmatrix},$$

come si verifica sottraendo alla terza ed alla quarta riga la somma delle prime due. Il rango della matrice è quindi uguale a 4 per $t \notin \{1, 0, -2\}$ e lo spazio delle soluzioni è $\left\langle \begin{pmatrix} (1-2t)(2+t) \\ 2(t-1) \\ (t-1)(t+2) \\ 0 \\ (t-1)(t+2) \end{pmatrix} \right\rangle$.

Per $t = -2$, si ha la matrice di rango 4

$$\begin{pmatrix} -3 & 0 & -4 & -4 & -1 \\ 0 & 0 & 2 & -1 & -4 \\ 0 & 0 & -2 & 5 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 4 & 0 \end{pmatrix}, \quad \text{e lo spazio delle soluzioni è } \left\langle \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right\rangle.$$

Per $t = 0$, si ha la matrice di rango 3

$$\begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 2 & 0 & -1 & -2 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \quad \text{e lo spazio delle soluzioni è } \left\langle \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} \right\rangle.$$

Per $t = 1$, si ha la matrice di rango 4

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 & 2 & 2 & -1 \\ 0 & 3 & -1 & -1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & -2 & 0 \end{pmatrix}, \quad \text{e lo spazio delle soluzioni è } \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right\rangle.$$

(c) Tutte le soluzioni soddisfano all'equazione $X_4 = 0$ e sono quindi contenute nel corrispondente iperpiano. Le soluzioni del sistema per $t \in \{1, 0, -2\}$ generano l'iperpiano $X_4 = 0$, che è quindi il sottospazio cercato.

(d) Per $t = 4$, si ha la matrice di rango 4

$$\begin{pmatrix} 3 & 0 & 8 & 8 & -1 \\ 0 & 6 & -4 & -1 & 2 \\ 0 & 0 & 4 & -7 & -4 \\ 0 & 0 & 0 & -8 & 0 \end{pmatrix}, \quad \text{e lo spazio delle soluzioni (su } \mathbb{Q} \text{) è } \left\langle \begin{pmatrix} 42 \\ 6 \\ 18 \\ 0 \\ 18 \end{pmatrix} \right\rangle,$$

come abbiamo già osservato in precedenza.

Sul corpo \mathbb{F}_3 , la matrice precedente è uguale alla matrice di rango 3

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 & 2 & 2 & 2 \\ 0 & 0 & 2 & 2 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & 2 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}, \quad \text{e lo spazio delle soluzioni (su } \mathbb{F}_3 \text{) è } \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right\rangle.$$

Ciò conclude la discussione. □

Esame di Matematica 2 Mod.A (laurea in Matematica)

prova scritta del 15 luglio 2005

ESERCIZIO 1. Si consideri l'insieme $\mathcal{C} = \{ z \in \mathbb{C} \mid z\bar{z} - (2-i)z - (2+i)\bar{z} + 1 = 0 \}$.

(a) Si verifichi che \mathcal{C} è un cerchio del piano di Gauss e se ne determinino centro e raggio.

(b) Data la funzione $f(z) = \frac{z}{z-i}$, e si determinino i sottoinsiemi $f^*(\mathcal{C})$ e $f_*(\mathcal{C})$ dando delle equazioni soddisfatte dai loro elementi.

(c) Si dica quale tra gli insiemi $f^*(\mathcal{C})$ e $f_*(\mathcal{C})$ è una retta oppure un cerchio e si disegnino nel piano di Gauss i sottoinsiemi \mathcal{C} , $f^*(\mathcal{C})$ e $f_*(\mathcal{C})$.

Svolgimento. (a) Osserviamo che $z\bar{z} - (2-i)z - (2+i)\bar{z} + 1 = (z-2-i)(\bar{z}-2+i) - 4 = \|z - (2+i)\|^2 - 4$. Dunque \mathcal{C} è il cerchio di centro $2+i$ e raggio 2.

(b) e (c) Osserviamo che

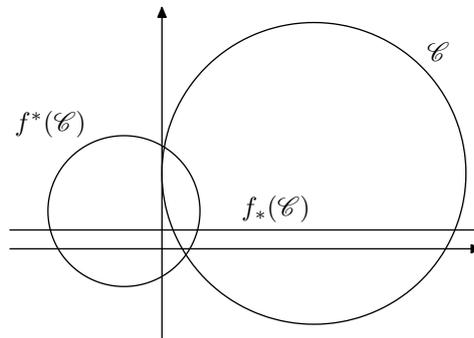
$$\begin{aligned} f^*(\mathcal{C}) &= \{ z \in \mathbb{C} \mid f(z) \in \mathcal{C} \} = \left\{ z \in \mathbb{C} \mid f(z)\overline{f(z)} - (2-i)f(z) - (2+i)\overline{f(z)} + 1 = 0 \right\} = \\ &= \{ z \in \mathbb{C} \mid 2z\bar{z} + (1+i)z + (1-i)\bar{z} + 1 = 0 \}. \end{aligned}$$

Quindi $f^*(\mathcal{C})$ è il cerchio di centro $\frac{i-1}{2}$ e raggio 1.

La funzione inversa di f è $g(w) = \frac{iw}{w-1}$. Dunque

$$\begin{aligned} f_*(\mathcal{C}) &= \{ f(z) \mid z \in \mathcal{C} \} = \{ w \in \mathbb{C} \mid g(w) \in \mathcal{C} \} = \\ &= \left\{ w \in \mathbb{C} \mid g(w)\overline{g(w)} - (2-i)g(w) - (2+i)\overline{g(w)} + 1 = 0 \right\} = \{ w \in \mathbb{C} \mid 2iw - 2i\bar{w} + 1 = 0 \}. \end{aligned}$$

Quindi $f_*(\mathcal{C})$ è la retta $y = \frac{1}{4}$ del piano di Gauss.



I sottoinsiemi sono rappresentati nella figura qui sopra. □

ESERCIZIO 2. Si considerino i sottospazi U e W di \mathbb{R}^4 così definiti:

$$U = \left\langle \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 4 \\ 2 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle \quad \text{e} \quad W : \begin{cases} x_1 - x_2 = 0 \\ 2x_1 + x_3 + x_4 = 0 \\ 2x_2 + x_3 + x_4 = 0 \end{cases}$$

(a) Per ognuno dei sottospazi U e W , si determinino la dimensione ed una base e si verifichi se $\mathbb{R}^4 = U \oplus W$.

(b) Si determini la matrice, rispetto alla base canonica, della proiezione, $\pi : \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^4$, sul sottospazio U , parallelamente a W e se ne calcolino nucleo ed immagine.

(c) Si determini la matrice, rispetto alla base canonica, della simmetria $\sigma : \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^4$, di asse W e parallela al sottospazio U . È vero che, per ogni vettore $v \in \mathbb{R}^4$ si ha $v + \sigma(v) = 2(v - \pi(v))$.

Svolgimento. (a) Detti, nell'ordine, u_1, u_2, u_3 i tre generatori di U , si vede che $2u_1 - u_2 + 2u_3 = 0$, quindi i tre vettori sono linearmente dipendenti. Dunque, $\dim U = 2$ ed una base è data dai vettori u_1 ed u_3 .

Il sistema omogeneo che definisce W ha rango 2; infatti la terza equazione è uguale alla differenza tra la seconda ed il doppio della prima. Dunque $\dim W = 2$ ed una base del sottospazio è data dai vettori

$$w_1 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}, w_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -2 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

Infine osserviamo che i quattro vettori u_1, u_3, w_1, w_2 sono linearmente indipendenti e quindi $\mathbb{R}^4 = U \oplus W$.

(b) Dato un vettore $x \in \mathbb{R}^4$, la sua proiezione su U , parallelamente a W è il vettore $\pi(x) = au_1 + bu_3$, ove i coefficienti a e b sono determinati in modo che $x - \pi(x) \in W$. Dunque, si ha

$$\begin{cases} (x_1 - 2a) - (x_2 - b) = 0 \\ 2(x_2 - b) + (x_3 + a - b) + (x_4 - b) = 0 \end{cases} \quad \text{e quindi} \quad \begin{cases} a = \frac{4x_1 - 2x_2 + x_3 + x_4}{7} \\ b = \frac{x_1 + 3x_2 + 2x_3 + 2x_4}{7} \end{cases}.$$

La matrice cercata è quindi

$$\alpha_{\mathcal{E}, \mathcal{E}}(\pi) = \frac{1}{7} \begin{pmatrix} 8 & -4 & 2 & 2 \\ 1 & 3 & 2 & 2 \\ -3 & 5 & 1 & 1 \\ 1 & 3 & 2 & 2 \end{pmatrix},$$

(c) Ricordiamo che, per ogni $v \in \mathbb{R}^4$, si ha $v = \pi(v) + (1 - \pi)(v)$ e che $\sigma(v) = -\pi(v) + (1 - \pi)(v) = v - 2\pi(v)$; ovvero $\sigma = 1 - 2\pi$, e la matrice è

$$\alpha_{\mathcal{E}, \mathcal{E}}(\sigma) = \frac{1}{7} \begin{pmatrix} -9 & 8 & -4 & -4 \\ 2 & 1 & 4 & 4 \\ 6 & -10 & 5 & -2 \\ 2 & -6 & -4 & 3 \end{pmatrix}.$$

Infine, aggiungendo v ai due membri dell'uguaglianza $\sigma(v) = v - 2\pi(v)$ si ha la tesi. \square

ESERCIZIO 3. Si considerino i sistemi lineari

$$\Sigma_t : \begin{cases} (t-1)X_1 + (2t-t^2)X_2 + X_4 - 2tX_5 = 1-t \\ (t-1)X_2 + tX_3 - tX_5 = -1 \\ (t-1)X_1 + (2t-t^2)X_2 + (2t-1)X_3 - X_4 + (2t+1)X_5 = t \\ (t-1)X_1 + (1+t-t^2)X_2 - tX_3 - X_4 + 5tX_5 = 3t \end{cases}$$

al variare di t in \mathbb{R} .

(a) Si determini il rango di Σ_t al variare di $t \in \mathbb{R}$.

(b) Si determini l'insieme delle soluzioni del sistema Σ_t , al variare di $t \in \mathbb{R}$.

(c) Per ogni numero primo p , si risolva il sistema Σ_p , considerando i coefficienti nel corpo \mathbb{F}_p .

Svolgimento. (a) e (b). Consideriamo la matrice del sistema

$$\left(\begin{array}{ccccc|c} t-1 & 2t-t^2 & 0 & 1 & -2t & 1-t \\ 0 & t-1 & t & 0 & -t & -1 \\ t-1 & 2t-t^2 & 2t-1 & -1 & 2t+1 & t \\ t-1 & 1+t-t^2 & -t & -1 & 5t & 3t \end{array} \right) \sim \left(\begin{array}{ccccc|c} t-1 & 2t-t^2 & 0 & 0 & t & t \\ 0 & t-1 & t & 0 & -t & -1 \\ 0 & 0 & 2t-1 & -1 & t+1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & -3t & 1-2t \end{array} \right),$$

come si verifica moltiplicando a sinistra per la matrice

$$\frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 2 & 0 & 0 \\ -1 & -1 & 2 & -1 \\ 1 & -1 & 0 & -1 \end{pmatrix}$$

Il rango della matrice è quindi uguale a 4 per $t \notin \{1, \frac{1}{2}\}$ e le soluzioni di Σ_t sono i punti della retta

$$\begin{pmatrix} t \\ 1 \\ -1 \\ 1-2t \\ 0 \end{pmatrix} + \left\langle \begin{pmatrix} t \\ 0 \\ 1-t \\ 3t(1-t) \\ 1-t \end{pmatrix} \right\rangle. \text{ Per } t = \frac{1}{2}, \text{ si ha un sistema di rango 3}$$

$$\left(\begin{array}{ccccc|c} -2 & 3 & 0 & 0 & 2 & 2 \\ 0 & -1 & 1 & 0 & -1 & -2 \\ 0 & 0 & 0 & -2 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 2 & -3 & 0 \end{array} \right) \text{ e le soluzioni formano il piano } \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \left\langle \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ 2 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \\ 3 \\ 2 \end{pmatrix} \right\rangle.$$

Per $t = 1$, si ha di nuovo un sistema di rango 3

$$\left(\begin{array}{ccccc|c} 0 & 1 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & -1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & -3 & -1 \end{array} \right), \text{ e le soluzioni formano il piano } \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} + \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 1 \\ 3 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle.$$

(c) Sul corpo \mathbb{F}_p , la matrice del sistema Σ_p è uguale a

$$\left(\begin{array}{ccccc|c} -1 & 0 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & 0 & 0 & 0 & -1 \\ -1 & 0 & -1 & -1 & 1 & 0 \\ -1 & 1 & 0 & -1 & 0 & 0 \end{array} \right) \sim \left(\begin{array}{ccccc|c} -1 & 0 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & 0 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & -1 & -2 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & -2 & 0 & -2 \end{array} \right)$$

come si ottiene sottraendo alla *III* la *I* riga ed alla *IV* la differenza tra la *I* e la *II*.

Se $p \neq 2$, il sistema ha rango 4 e le soluzioni sono i punti della retta

$$\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \left\langle \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle.$$

Se $p = 2$, il sistema ha rango 3 e le soluzioni sono i punti del piano

$$\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \left\langle \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle.$$

Ciò conclude la discussione. □

Esame di Matematica 2 Mod.A (laurea in Matematica)

prova scritta del 13 settembre 2005

ESERCIZIO 1.

- (a) Determinare il $MCD(111, 2310)$ e scriverlo come combinazione dei due numeri dati.
 (b) Determinare le soluzioni della congruenza $111X \equiv 138 \pmod{2310}$.
 (c) Determinare le soluzioni del sistema $\begin{cases} 111X \equiv 138 \pmod{2310} \\ 2X \equiv 4 \pmod{13} \end{cases}$.

Svolgimento. (a) $MCD(111, 2310) = 3 = 333 \cdot 111 - 2310 \cdot 16$.

(b) Anche 138 è divisibile per 3, quindi la prima congruenza è equivalente a $37X \equiv 46 \pmod{770}$. Per quanto visto nel punto precedente, 333 è l'inverso di 37, modulo 770, e quindi le soluzioni della congruenza sono la classe laterale $x = 333 \cdot 46 + 770\mathbb{Z} = 688 + 770\mathbb{Z}$.

(c) Sia $x = 688 + 770k \equiv 12 + 3k \pmod{13}$ e sostituiamolo ad X nella seconda congruenza. Si ottiene così $6k \equiv 6 \pmod{13}$ e quindi $k \in 1 + 13\mathbb{Z}$, da cui si conclude che le soluzioni del sistema sono gli elementi della classe laterale $1458 + 10010\mathbb{Z}$. □

ESERCIZIO 2. Si consideri l'insieme $\mathcal{C} = \{z \in \mathbb{C} \mid z\bar{z} - (2 - 3i)z - (2 + 3i)\bar{z} + 4 = 0\}$.

- (a) Si verifichi che \mathcal{C} è un cerchio del piano di Gauss e se ne determinino centro e raggio.
 (b) Data la funzione $f(z) = \frac{z-i}{z-2}$ e si determinino i sottoinsiemi $f^*(\mathcal{C})$ e $f_*(\mathcal{C})$ scrivendo delle equazioni soddisfatte dai loro elementi.
 (c) Si dica quale tra gli insiemi $f^*(\mathcal{C})$ e $f_*(\mathcal{C})$ è una retta oppure un cerchio e si disegnino nel piano di Gauss i sottoinsiemi \mathcal{C} , $f^*(\mathcal{C})$ e $f_*(\mathcal{C})$.

Svolgimento. (a) Osserviamo che $z - (2 + 3i)z - (2 - 3i)\bar{z} + 4 = (z - 2 - 3i)(\bar{z} - 2 + 3i) - 9 = \|z - (2 + 3i)\|^2 - 9$. Dunque \mathcal{C} è il cerchio di centro $2 + 3i$ e raggio 3.

(b) e (c) Osserviamo che

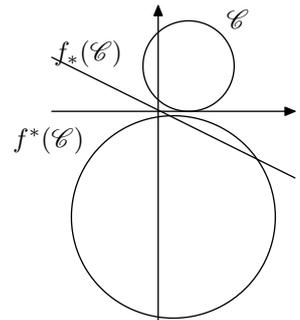
$$\begin{aligned} f^*(\mathcal{C}) &= \{z \in \mathbb{C} \mid f(z) \in \mathcal{C}\} = \left\{z \in \mathbb{C} \mid f(z)\overline{f(z)} - (2 - 3i)f(z) - (2 + 3i)\overline{f(z)} + 4 = 0\right\} = \\ &= \{z \in \mathbb{C} \mid z\bar{z} - (1 + 7i)z - (1 - 7i)\bar{z} + 5 = 0\}. \end{aligned}$$

Quindi $f^*(\mathcal{C})$ è il cerchio di centro $1 - 7i$ e raggio $3\sqrt{5}$.

La funzione inversa di f è $g(w) = \frac{2w-i}{w-1}$. Dunque

$$\begin{aligned} f_*(\mathcal{C}) &= \{f(z) \mid z \in \mathcal{C}\} = \{w \in \mathbb{C} \mid g(w) \in \mathcal{C}\} = \\ &= \left\{w \in \mathbb{C} \mid g(w)\overline{g(w)} - (2 - 3i)g(w) - (2 + 3i)\overline{g(w)} + 4 = 0\right\} = \\ &= \{w \in \mathbb{C} \mid (3 - 6i)w + (3 + 6i)\bar{w} - 1 = 0\}. \end{aligned}$$

Quindi $f_*(\mathcal{C})$ è la retta $6x + 12y = 1$ del piano di Gauss.



I sottoinsiemi sono rappresentati nella figura a fianco. □

ESERCIZIO 3. Si considerino i sottospazi U e W di \mathbb{R}^4 così definiti:

$$U = \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle \quad \text{e} \quad W : \begin{cases} 2x_1 - x_3 = 0 \\ 2x_1 + 2x_2 + x_3 + 2x_4 = 0 \\ x_2 + x_3 + x_4 = 0 \end{cases}$$

- (a) Per ognuno dei sottospazi U e W , si determinino la dimensione ed una base e si verifichi se $\mathbb{R}^4 = U \oplus W$.
 (b) Si determini la matrice, rispetto alla base canonica, della proiezione, $\pi : \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^4$, sul sottospazio U , parallelamente a W e se ne calcolino nucleo ed immagine.
 (c) Si determini la matrice, rispetto alla base canonica, della simmetria $\sigma : \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^4$, di asse W e parallela al sottospazio U . È vero che, per ogni vettore $v \in \mathbb{R}^4$ si ha $v - \sigma(v) = 2\pi(v)$.

Svolgimento. (a) Detti, nell'ordine, u_1, u_2, u_3 i tre generatori di U , si vede che $2u_1 - u_2 + u_3 = 0$. I tre vettori sono linearmente dipendenti ed una base di U è data dai vettori u_1 ed u_2 ; quindi $\dim U = 2$.

Il sistema omogeneo che definisce W ha rango 2; infatti la prima equazione è uguale alla differenza tra la seconda ed il doppio della terza. Dunque $\dim W = 2$ ed una base del sottospazio è data dai vettori

$$w_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix}, w_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \\ -2 \end{pmatrix}.$$

Infine osserviamo che i quattro vettori u_1, u_2, w_1, w_2 sono linearmente indipendenti e quindi $\mathbb{R}^4 = U \oplus W$.

(b) Dato un vettore $x \in \mathbb{R}^4$, la sua proiezione su U , parallelamente a W è il vettore $\pi(x) = au_1 + bu_2$, ove i coefficienti a e b sono determinati in modo che $x - \pi(x) \in W$. Dunque, si ha

$$\begin{cases} 2(x_1 - a - 2b) - (x_3 - b) = 0 \\ (x_2 + a) + (x_3 - b) + (x_4 - b) = 0 \end{cases} \quad \text{e quindi} \quad \begin{cases} a = \frac{4x_1 - 3x_2 - 5x_3 - 3x_4}{7} \\ b = \frac{2x_1 + 2x_2 + x_3 + 2x_4}{7} \end{cases}.$$

La matrice cercata è quindi

$$\alpha_{\mathcal{E}, \mathcal{E}}(\pi) = \frac{1}{7} \begin{pmatrix} 8 & 1 & -3 & 1 \\ -4 & 3 & 5 & 3 \\ 2 & 2 & 1 & 2 \\ 2 & 2 & 1 & 2 \end{pmatrix}$$

e, per costruzione, il nucleo è W e l'immagine è U . (c) Ricordiamo che, per ogni $v \in \mathbb{R}^4$, si ha $v = \pi(v) + (1 - \pi)(v)$ e che $\sigma(v) = -\pi(v) + (1 - \pi)(v) = v - 2\pi(v)$; ovvero $\sigma = 1 - 2\pi$, e la matrice è

$$\alpha_{\mathcal{E}, \mathcal{E}}(\sigma) = \frac{1}{7} \begin{pmatrix} 9 & 2 & -6 & 2 \\ -8 & -1 & 10 & 6 \\ 4 & 4 & -5 & 4 \\ 4 & 4 & 2 & -3 \end{pmatrix}.$$

Infine, si ha $v - \sigma(v) = v - (v - 2\pi(v)) = 2\pi(v)$, come richiesto. □

ESERCIZIO 4. Si considerino i sistemi lineari

$$\Sigma_t : \begin{cases} (t-1)X_2 + (t+1)X_3 + tX_4 - tX_5 = t^2 + 2t - 1 \\ tX_1 + (t-1)X_2 + (1-t)X_3 + (1+t)X_4 = 2t - t^2 - 2 \\ tX_1 + 2X_3 - tX_5 = 4t \\ tX_1 + (1-t)X_3 + X_4 = 2t - t^2 - 1 \end{cases}$$

al variare di t in \mathbb{R} .

- (a) Si determini il rango di Σ_t al variare di $t \in \mathbb{R}$.
 (b) Si determini l'insieme delle soluzioni del sistema Σ_t , al variare di $t \in \mathbb{R}$.
 (c) Per ogni numero primo p , si risolva il sistema Σ_p , considerando i coefficienti nel corpo \mathbb{F}_p .

Svolgimento. (a) e (b). Consideriamo la matrice del sistema

$$\left(\begin{array}{ccccc|c} 0 & t-1 & t+1 & t & -t & t^2+t-1 \\ t & t-1 & 1-t & 1+t & 0 & 2t-t^2-2 \\ t & 0 & 2 & 0 & -t & 4t \\ t & 0 & 1-t & 1 & 0 & 2t-t^2-1 \end{array} \right) \sim \left(\begin{array}{ccccc|c} t & 0 & 1-t & 0 & 0 & 2t-t^2 \\ 0 & t-1 & 0 & t & 0 & -1 \\ 0 & 0 & t+1 & 0 & -t & t^2+2t \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & -1 \end{array} \right),$$

come si verifica moltiplicando a sinistra per la matrice invertibile

$$\begin{pmatrix} -1 & 1 & 1 & -1 \\ 0 & 1 & 0 & -1 \\ 1 & -1 & 0 & 1 \\ 1 & -1 & -1 & 2 \end{pmatrix}$$

Il rango della matrice è quindi uguale a 4 per $t \notin \{-1, 0, 1\}$ e le soluzioni di Σ_t sono i punti della retta

$\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ t \\ -1 \\ -1 \end{pmatrix} + \left\langle \begin{pmatrix} t-1 \\ 0 \\ t \\ 0 \\ t+1 \end{pmatrix} \right\rangle$. Per $t = -1$, si ha un sistema di rango 4

$$\left(\begin{array}{ccccc|c} -1 & 0 & 2 & 0 & 0 & -3 \\ 0 & -2 & 0 & -1 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & -1 \end{array} \right) \text{ e le soluzioni formano la retta } \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \\ -1 \\ -1 \end{pmatrix} + \left\langle \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right\rangle.$$

Per $t = 0$, si ha un sistema di rango 3

$$\left(\begin{array}{ccccc|c} 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & -1 \end{array} \right), \text{ e le soluzioni formano il piano } \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} + \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle.$$

Per $t = 1$, si ha di nuovo un sistema di rango 3

$$\left(\begin{array}{ccccc|c} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 2 & 0 & -1 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & -1 \end{array} \right), \text{ e le soluzioni formano il piano } \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \\ -1 \\ -1 \end{pmatrix} + \left\langle \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right\rangle.$$

(c) Sul corpo \mathbb{F}_p , la matrice del sistema Σ_p è uguale a

$$\left(\begin{array}{ccccc|c} 0 & -1 & 1 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & -1 & 1 & 1 & 0 & -2 \\ 0 & 0 & 2 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 0 & -1 \end{array} \right).$$

Qualunque sia il primo p , il sistema ha rango 3, e le soluzioni sono i punti del piano

$$\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} + \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle.$$

Ciò conclude la discussione. □

