

FONDAMENTI DI ALGEBRA LINEARE E GEOMETRIA

ESPOSITO-CHIARELLOTTO

Esame - giugno 2013

Esercizio 1. In \mathbb{R}^4 , nelle coordinate x, y, z, t si consideri il sottospazio V dato da

$$\begin{cases} 2x - y - t = 0 \\ x + y + z + t = 0 \end{cases}$$

- (a) Determinare una base ortonormale di V
- (b) Determinare una base di V^\perp
- (c) Dato $W = \langle (1, 1, 1, 1), (3, 4, 0, -1) \rangle$. Determinare $V^\perp \cap W$.
- (d) Determinare la proiezione ortogonale di $(0, 1, 0, 1)$ su $(V^\perp \cap W)^\perp$.

Svolgimento. Riducendo in forma a scala la matrice del sistema, troviamo una base per lo spazio V delle soluzioni:

$$\begin{pmatrix} 2 & -1 & 0 & -1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 3 & 2 & 3 \end{pmatrix} \implies V = \langle (1, 2, -3, 0), (0, 1, 0, -1) \rangle.$$

Per determinare una base ortonormale $\{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2\}$, applichiamo il procedimento di Gram-Schmidt:

$$\|(1, 2, -3, 0)\| = \sqrt{1+4+9} = \sqrt{14} \implies \mathbf{v}_1 = \frac{1}{\sqrt{14}}(1, 2, -3, 0);$$

$$(0, 1, 0, -1) - \frac{(0, 1, 0, -1) \cdot (1, 2, -3, 0)}{\|(1, 2, -3, 0)\|^2}(1, 2, -3, 0) = (0, 1, 0, -1) - \frac{2}{14}(1, 2, -3, 0) = \left(-\frac{1}{7}, \frac{5}{7}, \frac{3}{7}, -1\right)$$

e, siccome $\|(-1, 5, 3, -7)\| = \sqrt{1+25+9+49} = \sqrt{84}$, abbiamo $\mathbf{v}_2 = \frac{1}{\sqrt{84}}(-1, 5, 3, -7)$.

Dalla definizione di V , troviamo immediatamente generatori di V^\perp prendendo i coefficienti delle equazioni: $V^\perp = \langle (2, -1, 0, -1), (1, 1, 1, 1) \rangle$. Questi generatori non sono proporzionali, formano quindi una base. I vettori di $W \cap V^\perp$ sono i vettori $\alpha(1, 1, 1, 1) + \beta(3, 4, 0, -1) = (\alpha + 3\beta, \alpha + 4\beta, \alpha, \alpha - \beta) \in W$ che sono ortogonali ai generatori di V :

$$\begin{cases} (\alpha + 3\beta, \alpha + 4\beta, \alpha, \alpha - \beta) \cdot (1, 2, -3, 0) = \alpha + 3\beta + 2\alpha + 8\beta = 11\beta = 0 \\ (\alpha + 3\beta, \alpha + 4\beta, \alpha, \alpha - \beta) \cdot (0, 1, 0, -1) = \alpha + 4\beta - \alpha + \beta = 5\beta = 0 \end{cases} \implies \beta = 0.$$

Pertanto $W \cap V^\perp = \langle (1, 1, 1, 1) \rangle$.

Dato che $\dim W \cap V^\perp = 1$, conviene calcolare la proiezione su questo spazio e ricavare la proiezione sull'ortogonale per differenza:

$$p_{(W \cap V^\perp)^\perp}(0, 1, 0, -1) = (0, 1, 0, -1) - p_{(W \cap V^\perp)}(0, 1, 0, -1) = (0, 1, 0, -1) - \frac{2}{4}(1, 1, 1, 1) = \left(-\frac{1}{2}, \frac{1}{2}, -\frac{1}{2}, \frac{1}{2}\right).$$

Esercizio 2. Nello spazio euclideo standard, si consideri la retta r di equazioni cartesiane

$$\begin{cases} 3x + z = 2 \\ 5x - y + z = 0 \end{cases}$$

- (a) Determinare una sua equazione parametrica.
- (b) Trovare una retta ad essa parallela e passante per $(2, 1, 1)$
- (c) Trovare una retta ad essa parallela e distante da essa $\sqrt{2}$.
- (d) Trovare un piano π che contenga r e passante per $(2, 1, 3)$.

- (e) Nel piano π determinare un quadrato di lato 2 che abbia un lato nella retta r e passante per il suo punto $(0, 2, 2)$.
- (f) Determinare una retta sghemba con r .

Svolgimento La direzione di r è una soluzione del sistema omogeneo associato

$$\left(\det \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}, -\det \begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 5 & 1 \end{pmatrix}, \det \begin{pmatrix} 3 & 0 \\ 5 & -1 \end{pmatrix} \right) = (1, 2, -3).$$

Scegliendo il punto $A = (0, 2, 2) \in r$, troviamo le equazioni parametriche

$$r : \begin{cases} x = t \\ y = 2 + 2t \\ z = 2 - 3t. \end{cases}$$

Ricaviamo equazioni parametriche e cartesiane per la retta parallela passante per $(2, 2, 1)$:

$$\begin{cases} x = 2 + t \\ y = 2 + 2t \\ z = 1 - 3t \end{cases} \implies \begin{cases} 3x + z = 7 \\ 5x - y + z = 10. \end{cases}$$

Se r' è parallela ad r e $A' \in r'$ è tale che $d(A, A') = d(r, r') = \sqrt{2}$, allora il vettore $A' - A$ è ortogonale ad r e verifica $\|A' - A\| = \sqrt{2}$. Scegliamo allora un vettore ortogonale ad r , ad esempio $(1, 1, 1)$, e poniamo

$$A' = A + \frac{\sqrt{2}}{\|(1, 1, 1)\|} (1, 1, 1) = (0, 2, 2) + \frac{\sqrt{2}}{\sqrt{3}} (1, 1, 1) = \left(\frac{\sqrt{6}}{3}, \frac{6 + \sqrt{6}}{3}, \frac{6 + \sqrt{6}}{3} \right)$$

e troviamo la retta passante per A' e parallela ad r , che ha le proprietà richieste:

$$\begin{cases} x = \frac{\sqrt{6}}{3} + t \\ y = \frac{6 + \sqrt{6}}{3} + 2t \\ z = \frac{6 + \sqrt{6}}{3} - 3t \end{cases} \implies \begin{cases} 3x + z = \frac{6 + 4\sqrt{6}}{3} \\ 5x - y + z = \frac{5\sqrt{6}}{3}. \end{cases}$$

Tra i piani del fascio di asse r

$$\lambda(3x + z - 2) + \mu(5x - y + z) = 0$$

π è quello che passa per $(2, 1, 3)$:

$$\lambda(6 + 3 - 2) + \mu(10 - 1 + 3) = 0 \implies \lambda = 12, \mu = -7 \implies \pi : x + 7y + 5z - 24 = 0.$$

Tra le direzioni ortogonali ad r

$$\alpha(1, 1, 1) + \beta(3, 0, 1) = (\alpha + 3\beta, \alpha, \alpha + \beta) \in \langle (1, 1, 1), (3, 0, 1) \rangle^\perp = \langle (1, 2, -3) \rangle^\perp$$

determiniamo quelle che sono parallele a π :

$$\alpha + 3\beta + 7\alpha + 5\alpha + 5\beta = 13\alpha + 8\beta = 0 \implies \alpha = -8, \beta = 13.$$

Le direzioni cercate appartengono quindi al sottospazio $\langle (31, -8, 5) \rangle$. Determiniamo allora i vertici di un quadrato come richiesto:

$$B = A + \frac{2}{\sqrt{14}}(1, 2, -3); \quad C = B + \frac{2}{\sqrt{1050}}(31, -8, 5); \quad D = A + \frac{2}{\sqrt{1050}}(31, -8, 5).$$

Esistono infinite rette sghembe con r . Possiamo determinarne una scegliendo un piano τ non parallelo ad r , ad esempio $\tau : x = 0$ e prendendo in τ una qualsiasi retta che non passi per il punto $A = r \cap \tau = (0, 2, 2)$, per esempio l'asse y oppure l'asse z .

Esercizio 3. Al variare di a nei numeri reali si considerino le matrici

$$A_a = \begin{pmatrix} 2 & 1 & a \\ 1 & 1 & -1 \\ a & -1 & 2 \end{pmatrix};$$

- (a) Dire perché per ogni valore di a sono diagonalizzabili.
- (b) Per quali valori di a la matrice ha rango 2.
- (c) Scelto a piacere uno dei valori di a trovati al punto (b), si determini una base di autovettori.
- (d) Scelto a piacere uno dei valori di a trovati al punto (b), si determini una matrice ortogonale K tale che KA_aK^t sia diagonalizzabile.

Svolgimento. Le matrici sono simmetriche $\forall a \in \mathbb{R}$ e quindi (ortogonalmente) diagonalizzabili. Per ogni valore di $a \in \mathbb{R}$, i vettori $(2, 1, a)$ e $(1, 1, -1)$ non sono proporzionali, quindi $rg(A_a) \geq 2 \forall a \in \mathbb{R}$. Il rango è minore di 3 se e solo se

$$\det \begin{pmatrix} 2 & 1 & a \\ 1 & 1 & -1 \\ a & -1 & 2 \end{pmatrix} = -a^2 - 2a = 0,$$

quindi $rg(A_a) = 2$ per $a = 0$ ed $a = -2$.

Scegliendo $a = 0$, il polinomio caratteristico della matrice A_0 è

$$p_0(t) = \det \begin{pmatrix} 2-t & 1 & 0 \\ 1 & 1-t & -1 \\ 0 & -1 & 2-t \end{pmatrix} = t^3 - 5t^2 + 6t = t(t-2)(t-3).$$

Determiniamo gli autospazi

$$V(0) = \text{Ker} \begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & -1 \\ 0 & -1 & 2 \end{pmatrix} = \langle (-1, 2, 1) \rangle; \quad V(2) = \text{Ker} \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & -1 & -1 \\ 0 & -1 & 0 \end{pmatrix} = \langle (1, 0, 1) \rangle;$$

$$V(3) = (V(0) \oplus V(2))^\perp = \langle (-1, 2, 1), (1, 0, 1) \rangle^\perp = \langle (1, 1, -1) \rangle.$$

Una base di autovettori è quindi $\{(-1, 2, 1), (1, 0, 1), (1, 1, -1)\}$. Questa base è già ortogonale, per determinare la matrice ortogonale K tale che KA_aK^t sia diagonale, basta normalizzarli e disporli in colonna:

$$K = \begin{pmatrix} \frac{-1}{\sqrt{6}} & \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{3}} \\ \frac{2}{\sqrt{6}} & 0 & \frac{1}{\sqrt{3}} \\ \frac{1}{\sqrt{6}} & \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{-1}{\sqrt{3}} \end{pmatrix}.$$

Osserviamo tuttavia che l'esercizio chiedeva solo una matrice ortogonale K tale che KA_aK^t sia diagonalizzabile, non proprio diagonale. Si poteva quindi prendere $K = I_3$, e questo per ogni $a \in \mathbb{R}$.

Esercizio 4. Per ogni λ nei numeri reali si consideri la funzione lineare $L_\lambda : \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^3$ la cui matrice rispetto alle basi canoniche è

$$A_\lambda = \begin{pmatrix} -\lambda & \lambda & 0 & \lambda \\ 2 & -1 & 1 & 1 \\ 3\lambda & -2\lambda & \lambda & 0 \end{pmatrix};$$

- (a) Esistono valori di λ per cui $\dim \text{Ker } L_\lambda > 2$? Per tali valori trovare nucleo ed immagine.
- (b) Per i valori di λ di cui al punto precedente determinare l'antimmagine del vettore $(0, 3, 0)$.
- (c) Determinare tutti i valori per cui dimensione del nucleo è pari a 1.
- (d) Determinare per quali valori di λ la dimensione di $\text{Ker } L_\lambda$ è pari a 2. Per tali valori il $\text{Ker } L_\lambda$ è sempre lo stesso sottospazio?

Svolgimento. Calcoliamo

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -\lambda & \lambda & 0 & \lambda \\ 2 & -1 & 1 & 1 \\ 3\lambda & -2\lambda & \lambda & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ -\lambda & 1 & 0 \\ 3\lambda & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -\frac{1}{2} & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \\ 0 & \frac{\lambda}{2} & \frac{\lambda}{2} & \frac{3\lambda}{2} \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Pertanto $\dim \text{Ker } L_\lambda = 4 - \text{rg}(A_\lambda) \geq 2$ per ogni $\lambda \in \mathbb{R}$ e la disuguaglianza è stretta solo per $\lambda = 0$.

$$\text{Ker } L_0 = \text{Ker} \begin{pmatrix} 1 & -\frac{1}{2} & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = \langle (-1, 0, 0, 2), (-1, 0, 2, 0), (1, 2, 0, 0) \rangle; \quad \text{Im } L_0 = \langle (0, 1, 0) \rangle$$

(per il calcolo di $\text{Im } L_0$ bisogna considerare le colonne della matrice originale, non della ridotta). La terza colonna di A_0 ci dice che $L_0(0, 0, 1, 0) = (0, 1, 0)$, perciò $L_0(0, 0, 3, 0) = (0, 3, 0)$, per cui

$$L_0^{-1}(0, 3, 0) = (0, 0, 3, 0) + \text{Ker } L_0 = (0, 0, 3, 0) + \langle (-1, 0, 0, 2), (-1, 0, 2, 0), (1, 2, 0, 0) \rangle.$$

Come visto in precedenza, non esistono valori di λ tali che $\dim \text{Ker } L_\lambda = 1$ mentre $\dim \text{Ker } L_\lambda = 2$ per ogni $\lambda \neq 0$ e per questi valori

$$\text{Ker } L_\lambda = \text{Ker} \begin{pmatrix} 1 & -\frac{1}{2} & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \\ 0 & \frac{\lambda}{2} & \frac{\lambda}{2} & \frac{3\lambda}{2} \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = \text{Ker} \begin{pmatrix} 1 & -\frac{1}{2} & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \\ 0 & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} & \frac{3}{2} \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

non dipende da λ .

Esercizio 6. Nell'insieme dei numeri complessi risolvere la seguente equazione $x^4 = \frac{3i}{i+1}$.

Svolgimento. Possiamo calcolare la forma trigonometrica del numero complesso. Il numeratore è $3(\cos \frac{\pi}{2} + i \sin \frac{\pi}{2})$, il denominatore è $\frac{1}{\sqrt{2}}(\cos \frac{\pi}{4} + i \sin \frac{\pi}{4})$. Per le formule trigonometriche allora il quoziente è $\frac{3}{\sqrt{2}}(\cos(\frac{\pi}{4} + i \sin \frac{\pi}{4}))$. Ne segue che il modulo della radice quarta di questo numero è la radice quarta (positiva..) di $\frac{3}{\sqrt{2}}$ e gli angoli sono $\frac{\pi}{16} + \frac{\pi}{2}k$, con $k = 0, 1, 2, 3$. Possiamo anche risolvere in un altro modo. Calcoliamo la forma esponenziale del numero di cui dobbiamo estrarre la radice:

$$3i = 3e^{i\frac{\pi}{2}}; \quad 1+i = \sqrt{2} \left(\frac{\sqrt{2}}{2} + i \frac{\sqrt{2}}{2} \right) = \sqrt{2}e^{i\frac{\pi}{4}} \quad \implies \quad \frac{3i}{i+1} = \frac{3}{\sqrt{2}}e^{i\frac{\pi}{4}}.$$

Pertanto le radici sono $x_0 = \left(\frac{9}{2}\right)^{\frac{1}{4}} e^{i\frac{\pi}{16}}$, $x_1 = \left(\frac{9}{2}\right)^{\frac{1}{4}} e^{i\frac{9\pi}{16}}$, $x_2 = \left(\frac{9}{2}\right)^{\frac{1}{4}} e^{i\frac{17\pi}{16}}$, $x_3 = \left(\frac{9}{2}\right)^{\frac{1}{4}} e^{i\frac{25\pi}{16}}$.

Dire se è vero o falso (giustificare le risposte. Bisogna necessariamente rispondere ai quesiti):

- Ogni matrice quadrata è diagonalizzabile. FALSO: controesempio $\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$.
- Due vettori ortogonali tra loro sono versori. FALSO: $(1, 1)$ e $(1, -1)$ sono tra loro ortogonali, ma $\|(1, 1)\| = \|(1, -1)\| = \sqrt{2} \neq 1$.
- Due rette parallele possono essere sghembe. FALSO: due rette parallele appartengono ad uno stesso piano, quindi non sono sghembe.