

# Degree in Mechanical Engineering - Lab exercises

Prof. S. De Marchi

Padova, 29 May 2018

## 1 Solution of linear systems with the SOR

Write the M-function

- `function [x, iter, err] = SOR(A,b,tol,maxit,omega)`

that implement the SOR iterative method. We recall that `omega` has to be take such that  $0 < \omega < 2$ .

The output parameters are: `x` the solution vector, `iter` the number of iterations and `err` the vector of *relative errors* among iterations.

In the body of the functions define

- the initial solution `x0=zeros(length(b),1)` .
- the matrix  $H$  of the SOR.

## 2 Exercises

1. Construct the matrix `A=pentadiag(alpha,-1,-1)` for  $n = 10$ ,  $\alpha \in [0.5, 1.5]$ , i.e. by using `A=toeplitz([alpha,-1,-1,0,0,0,0,0,0,0])`. Choose  $\alpha = 3/4$ . Solve the linear system  $Ax = b$ , with  $b$  so that `x=alpha*ones(n,1)`, by using the SOR method.
2. Take the tridiagonal matrix

$$A(\alpha) = \begin{bmatrix} \alpha & 1 & 0 & \cdots & 0 \\ -1 & \alpha & 1 & \cdots & 0 \\ 0 & \ddots & \ddots & \ddots & 0 \\ \vdots & & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & & & -1 & \alpha \end{bmatrix}$$

The right hand side  $b(\alpha)$  be constructed as

$$b_1 = b_n = \alpha + 1, \quad b_i = \alpha + 2, \quad i = 2, \dots, n-1.$$

- (a) Construct the iterations matrices  $P_J$  and  $P_{GS}$  and determine if they are convergent.
- (b) Solve the linear system  $A(\alpha)x = b(\alpha)$  starting from  $x^{(0)} = [1/n, 2/n, \dots, 1]^T$  with  $tol = 1.e - 6$  and for  $\alpha = 2, 4$  and  $n = 8, 16$ .
- (c) For which values of  $\alpha$  can we determine directly the value of  $\omega^*$ ? For that optimal value, solve the system with the SOR.

### 3 A laboratory test

- Il candidato dovrà produrre uno script `.m` per **ogni** esercizio.
- commentare **bene** gli scripts usando il comando `%`.
- al termine della prova lasciare tutti i files nella propria cartella **home**.
- **vietato usare libri, appunti e naturalmente il cellulare**

#### ESERCIZI

1. Si considerino le funzioni  $f_1(x) = x^2$  e  $f_2(x) = -\log x$ , definite su  $\mathbb{R}_{>0}$ .

Scrivere un file `esercizio1.m` che faccia le seguenti cose

- (a) Scelti 100 punti nell'intervallo  $[0.1, 1]$ , usando `linspace`, fa il plot delle due curve  $y = f_1(x)$  e  $y = f_2(x)$ . Esse s'intersecano in un unico punto, che chiameremo  $\alpha$ . Per meglio individuare il punto sia usi anche il comando `grid`.
- (b) Per approssimare  $\alpha$ , applicare il *metodo iterativo di Newton* (di cui si fornisce la funzione `Newton.m`) alla funzione  $f(x) = x^2 + \log(x)$ , con un opportuno punto iniziale, tolleranza `tol=1.e-8` e `kmax=20`. La chiamata della funzione `Newton` sarà

```
[x1, k, err]=Newton(f, fp, x0, tol, kmax)
```

**NB:** le funzioni `f` e `fp` sono la funzione  $f(x)$  e la derivata prima  $f'(x)$ , rispettivamente.

- (c) Date le seguenti funzioni

$$g_1(x) = -\log x$$

$$g_2(x) = -\frac{\log x}{x^2}$$

$$g_3(x) = e^{-x^2}$$

dire quali possono essere considerate delle funzioni di iterazione di punto fisso per approssimare  $\alpha$ , quali assicurano la convergenza e con che ordine.

Motivare la risposta scrivendo le linee di codice necessarie per verificare la convergenza e l'ordine di approssimazione.

- (d) Usare quindi la funzione `MetodoIterativo.m` (fornita) per confermare quanto osservato al punto precedente, usando lo stesso punto iniziale del metodo di Newton, `tol=1.e-6` e `kmax=100`.

```
[x1, k, err]=MetodoIterativo(fiter, x0, tol, kmax)
```

dove `fiter` é la funzione d'iterazione del metodo.

Fare quindi il plot in scala semilogaritmica dell'errore relativo.

2. Data la matrice

$$A = \begin{bmatrix} 7 & 2 & -2 & 0 & 0 \\ -3 & 6 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1/2 & 5 & 1/3 & 0 \\ 0 & 0 & -3 & 5 & 1 \\ -3 & 0 & 0 & 1 & 8 \end{bmatrix}$$

e il termine noto  $b$  scelto cosicché la soluzione del sistema  $Ax=b$  sia  $x=\text{ones}(5,1)$ .

- (a) Scrivere uno script `esercizio2.m` che risolva il sistema lineare mediante il metodo iterativo di Jacobi con  $x_0=[-1 \ 0 \ 0 \ 0 \ -1]'$ ,  $\text{tol}=1.e-8$  e  $\text{kmax}=30$  e plotti in scala semilogaritmica l'errore relativo calcolato. Perché il metodo di Jacobi è risultato essere convergente?

**NB:** Ricordo che la matrice d'iterazione del metodo di Jacobi è  $P=\text{inv}(D)*(D-A)$ , con  $D=\text{diag}(\text{diag}(A))$ .

- (b) Si risolva il sistema anche col metodo di Gauss-Seidel. Perché il metodo converge più velocemente?

**NB:** Ricordo che la matrice d'iterazione del metodo di Gauss-Seidel è  $P=\text{inv}(D-B)*C$ , con  $D=\text{diag}(\text{diag}(A))$ ,  $B=-(\text{tril}(A)-D)$  e  $C=-(\text{triu}(A)-D)$ .