

ESAME DI CALCOLO NUMERICO PER INGEGNERIA MECCANICA  
CANALE 2 - ANNO ACCADEMICO 2019-20  
Prof. S. De Marchi, Dott.ssa C. Campi  
Padova, 26 giugno 2019

- Il candidato dovrà produrre uno script `.m` per **ogni** esercizio.
- Commentare **bene** gli scripts usando il comando `%`.
- Al termine della prova lasciare tutti i files nella propria cartella **home**.
- **Vietato usare libri, appunti e naturalmente il cellulare.**

ESERCIZI

1. Creare uno script denominato `esercizio1.m` e copiare le seguenti righe di codice:

```
x = linspace(0.1, 4, 600);  
y = 0.2*x.^2+log(2*x);  
yy = y+(0.1*randn(size(x)));
```

I vettori `x`, `y` ed `yy` definiscono 600 punti del piano. In particolare `yy` consiste di 600 punti perturbati (con un fattore `randn`) che servono a simulare dati reali affetti da errore. Sempre sullo script `esercizio1.m` eseguire le seguenti istruzioni.

- (a) Plottare i punti (`x`, `yy`) e dire qual è la funzione  $f$  sulla quale giacciono i punti (entro un certo errore `randn`). Sulla stessa finestra grafica plottare in blu anche la funzione  $f$ .
- (b) Trovare e plottare (in colore rosso) l'approssimante ai minimi quadrati di grado  $n = 3$ . Usare i comandi `polyfit` e `polyval`. Sugg.: usare il comando `help polyval` per sapere quali parametri usare.
- (c) Valutare l'approssimante nei punti `ep = [0.12345, 1.12345, 3]` e stampare a video i valori ottenuti.
- (d) Trovare e plottare (in colore verde) l'interpolante cubica spline con il comando `interp1` usando solo 1/10 dei punti selezionati  

```
x10=x(1:10:end);  
y10=y(1:10:end);
```

come punti di interpolazione e i punti `x` come punti di valutazione. Sugg.: usare il comando `help interp1` per sapere quali parametri/metodi usare.

2. Si consideri la seguente matrice

$$A = \begin{pmatrix} 5 & 2 & 0 & -1 & 1.5 \\ 2 & -6 & 1 & -3 & 0.5 \\ 0 & 1 & 4 & 0 & 2 \\ -1 & -3 & 0 & 5 & 1 \\ 1 & 0.5 & 2 & 1 & 5 \end{pmatrix}$$

Scrivere uno script `esercizio2.m` che svolga i seguenti compiti:

- (a) Risolva il sistema lineare  $Ax = b$ , con  $b$  scelto cosicchè la soluzione sia  $\mathbf{x} = [1 \ 0 \ 0 \ 0 \ 1]'$ , mediante il metodo iterativo di Jacobi scegliendo come  $\mathbf{x}_0 = [3 \ -0.1 \ 1 \ 1 \ 0]'$ , come tolleranza `tol=1.e-6`, e come numero massimo di iterazioni `kmax=100`. Si calcoli il raggio spettrale della matrice di iterazione (vi ricordo il comando `eig`) e si stampi a schermo l'errore relativo calcolato in norma 2. Perché il metodo di Jacobi è convergente?

- (b) Si risolva il sistema anche col metodo di Gauss-Seidel e si stampi a schermo l'errore relativo l'errore relativo calcolato in norma 2. Perché il metodo di Gauss-Seidel è convergente? Perché converge più rapidamente del metodo di Jacobi?

**NB:** La matrice d'iterazione del metodo di Jacobi è  $P_J = \text{inv}(D) * (D - A)$ , con  $D = \text{diag}(\text{diag}(A))$ . La matrice d'iterazione del metodo di Gauss-Seidel è  $P_{GS} = \text{inv}(D - B) * C$ , con  $D = \text{diag}(\text{diag}(A))$ ,  $B = -(\text{tril}(A) - D)$ ,  $C = -(\text{triu}(A) - D)$

Tempo: **2 ore.**