

# LABORATORIO DI CALCOLO NUMERICO

*Laurea in Statistica e Informatica*

**Esercitazione sulla quadratura numerica**

*Prof. Stefano De Marchi*

Padova, 24 novembre 2010

## 1 Formule dei trapezi e di Simpson

Per il calcolo approssimato di integrali definiti, abbiamo visto due metodi importanti: la *formula dei trapezi* e il *metodo di Simpson*. Per entrambi i metodi, che sono di tipo *interpolatorio*, si sono viste sia la forma *semplice* che quella *composita*. Se indichiamo con  $I(f) = \int_a^b f(x)dx$ , e con  $I_T(f)$ ,  $I_T^c(f)$ ,  $I_S(f)$  e  $I_S^c(f)$  le corrispondenti formule di quadratura semplici e composite, valgono le formule seguenti.

- **Formula dei trapezi e relativo errore.**

$$I_T(f) = \frac{b-a}{2} (f(a) + f(b)) ,$$

$$E_T(f) = I(f) - I_T(f) = -\frac{(b-a)^3}{12} f''(\xi) , \quad \xi \in (a, b).$$

- **Formula dei trapezi composita (o trapezoidale) e relativo errore.** Qui dobbiamo prendere una suddivisione equispaziata di  $[a, b]$  del tipo  $\{x_0 = a, \dots, x_i = a + ih, \dots, x_n = b\}$ , con  $h = (b-a)/n$ :

$$I_T^c(f) = \frac{h}{2} (f(a) + f(b)) + h \sum_{i=1}^{n-1} f(x_i) ,$$

$$E_T^c(f) = I(f) - I_T^c(f) = -\frac{b-a}{12} h^2 f''(\xi) , \quad \xi \in (a, b).$$

- **Formula di Simpson e relativo errore.**

$$I_S(f) = \frac{b-a}{6} \left( f(a) + 4f \left( \frac{a+b}{2} \right) + f(b) \right) ,$$

$$E_S(f) = I(f) - I_S(f) = -\frac{1}{24} \frac{(b-a)^5}{32} f^{(4)}(\xi) , \quad \xi \in (a, b) , \quad h = (b-a)/2 .$$

- **Formula di Simpson composita e relativo errore.** Qui prendiamo, come nel caso dei trapezi, una suddivisione equispaziata di  $[a, b]$ . Quindi nel generico intervallo  $I_k =$

$[x_{k-1}, x_k]$ , consideriamo come punti di interpolazione  $x_{k-1}, \bar{x}_k = \frac{x_{k-1}+x_k}{2}$  e  $x_k$ . Posto  $h = (b-a)/n$ :

$$I_S^c(f) = \frac{h}{6} \sum_{k=1}^n [f(x_{k-1}) + 4f(\bar{x}_k) + f(x_k)] ,$$

$$E_S^c(f) = I(f) - I_S^c(f) = - \left( \frac{b-a}{180} \right) \frac{h^4}{16} f^{(4)}(\xi), \quad \xi \in (a, b) .$$

**Esercizio 1.** Si calcoli numericamente

$$\int_0^{2\pi} xe^{-x} \cos 2x dx = \frac{3(e^{-2\pi} - 1) - 10\pi e^{-2\pi}}{25} \approx -0.12212260462 ,$$

mediante le *formule composite* dei trapezi e di Simpson,

1. Determinare *a priori* il numero di punti necessari affinché gli errori assoluti  $E_T^c(f)$  e  $E_S^c(f)$  siano in modulo minori  $\text{tol} = 1.e - 6$ .
2. Determinare anche l'errore assoluto rispetto al valore esatto.

## 2 Formula di Gauss-Legendre.

La formula di quadratura di *Gauss-Legendre* si può esprimere

$$\int_{-1}^1 f(x) dx \approx \sum_{i=1}^n w_i f(z_i) . \quad (1)$$

ove, il vettore dei nodi **z** e dei pesi **w** si possono determinare con la M-function (vedasi anche Tabella 6.3 p. 202, dispense di Calcolo Numerico):

```
function [z,w]=zwlegendre(n)
% This function computes nodes z and weights
% w of the Gauss-Legendre quadrature formula.
%-----
% Input:
%     n = number of quadrature nodes
% Outputs:
%     z = column vector of the nodes
%     w = column vector of the weights
%-----
if n<=1
    z=[0]; w=[2];
    return
end
A=zeros(n);k=[1:n-1]; v=k./(sqrt(4*(k.^2)-1));
A=A+diag(v,1)+diag(v,-1);
[w,z]=eig(A);
```

```

nm2=sqrt(diag(w'*w));
w=(2*w(1,:).^2)./nm2;
z=diag(z);

```

**Esercizio 2** Calcolare l'integrale di

$$\int_{-1}^1 \frac{x}{2} e^{-\frac{x^2}{2}} \cos(x) dx \quad (2)$$

a meno di  $\text{tol} = 1.e-9$  mediante la formula di Gauss-Legendre costruita prendendo  $n = 2^i$ ,  $i = 0, 1, \dots, \text{imax} = 8$  punti a meno di  $\text{tol} = 1.e-9$  (ci si arresterà quando  $n > 2^8$  oppure l'errore in modulo diventa minore di  $\text{tol}$ , assumendo come valore esatto quello che si ottiene con la funzione `quadl`).

Si chiede anche di calcolare l'integrale con la formula di Gauss-Chebyshev-Lobatto i cui pesi e nodi sono

$$\begin{aligned} x_k &= \cos(k\pi/n), \quad k = 0, \dots, n \\ w_k &= \frac{\pi}{nd_k}, \quad d_0 = d_n = 2, \quad d_k = 1, \quad k = 1, \dots, n-1 \end{aligned}$$

### 3 Due esercizi da appelli d'esame

1. Si consideri la matrice  $A = \text{toeplitz}([10, -1, -1, 2, 0, 0]) \in \mathbb{R}^{6 \times 6}$  che possiamo decomporre in  $A = M + D + N$  con  $D = \text{diag}(\text{diag}(A))$ ,  $M = \text{triu}(A) - D$  e  $N = A - M - D$ .

Si considerino i seguenti schemi iterativi

- (i)  $(M + D)x^{(k+1)} = -Nx^{(k)} + b$ ,
- (ii)  $Dx^{(k+1)} = -(M + N)x^{(k)} + b$ ,
- (iii)  $(M + N)x^{(k+1)} = -Dx^{(k)} + b$ .

- (a) Dire quali di essi è convergente e quale convergerà più velocemente.
  - (b) Sia poi  $b=1:6$ . Si calcoli la soluzione del sistema  $Ax = b$  con uno dei metodi convergenti, a partire dalla soluzione  $x^{(0)} = [\text{ones}(2,1); \text{zeros}(4,1)]$  a meno di  $\text{tol} = 1.e-6$ . Si plotti anche l'errore assoluto,  $\|x^{(k+1)} - x^{(k)}\|$  per ognuno dei metodi convergenti.
2. Data la funzione  $f(x) = \sin(2x - \pi x^2)$  sull'intervallo  $I = [-2, 3]$ , si determini il grado massimo del polinomio interpolante in forma di Lagrange

$$p_n(x) = \sum_{i=0}^n l_i(x) f(x_i), \quad n \geq 5 \quad (3)$$

dove i punti d'interpolazione  $x_i$  sono i punti di Chebyshev, per cui l'errore assoluto  $E_n = \|p_n - f\|_\infty$  risulta essere  $\leq 1.e-2$ .

*Sugg.* Per valutare il polinomio su un insieme `x=linspace(-2,3,1000)` di punti target, il calcolo di  $l_i$  su  $x$  si può fare usando la funzione Matlab `lagrange` vista durante le esercitazioni di laboratorio. Pertanto una volta costruita la matrice  $L$ , che ha tante righe quante il grado  $n$ , la valutazione (3) si farà con un semplice prodotto vettore-matrice.

Infine, si chiede di fare il plot della funzione, del polinomio interpolante (al grado massimo) nonchè dell' andamento dell'errore assoluto al variare del grado `n=5:Nmax`.