

# Curve

Def Una curva (parametrica) è una funzione  
 $\gamma: I \rightarrow \mathbb{R}^n$ ,  $I$  intervallo di  $\mathbb{R}$ , continua

oss Ciò è equivalente a dire che esistono  $n$  funzioni  
 $\gamma_1, \dots, \gamma_n: I \rightarrow \mathbb{R}$  e una curva è  
 espressa tramite le funzioni  $\gamma_i$  come segue  
 dato  $t \in I$   $\gamma(t) = (\gamma_1(t), \gamma_2(t), \dots, \gamma_n(t))$

Def Dato  $l \in \mathbb{R}^n$  ~~diremo che~~  $\gamma: I \rightarrow \mathbb{R}^n$ ,  $t_0 \in I$   
~~interno ad  $I$~~

diremo che  $\lim_{t \rightarrow t_0} \gamma(t) = l$   
 $t \in I$

se  $\lim_{t \rightarrow t_0} |\gamma(t) - l| = 0$   
 $t \in I$

$$\text{oss } |\gamma(t) - l|^2 = (\gamma_1(t) - l_1)^2 + \dots + (\gamma_n(t) - l_n)^2$$

possiamo dire che  $\lim_{t \rightarrow t_0} \gamma(t) = l$

equivalente a dire che  $\lim_{t \rightarrow t_0} \gamma_i(t) = l_i$   
 $\vdots$

$$\lim_{t \rightarrow t_0} \gamma_n(t) = l_n$$

OSS Tutto quello che vale per i limiti di funzioni e valori reali vale di conseguenza anche per le curve (unicità del limite, limite della somma di due funzioni, ecc.)

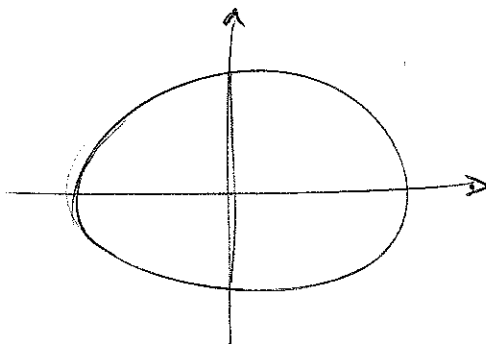
ci limiteremo ~~ad~~ a considerare curve continue, curve cioè per le quali vale

$$\lim_{\substack{t \rightarrow t_0 \\ t \in I}} \gamma(t) = \gamma(t_0)$$

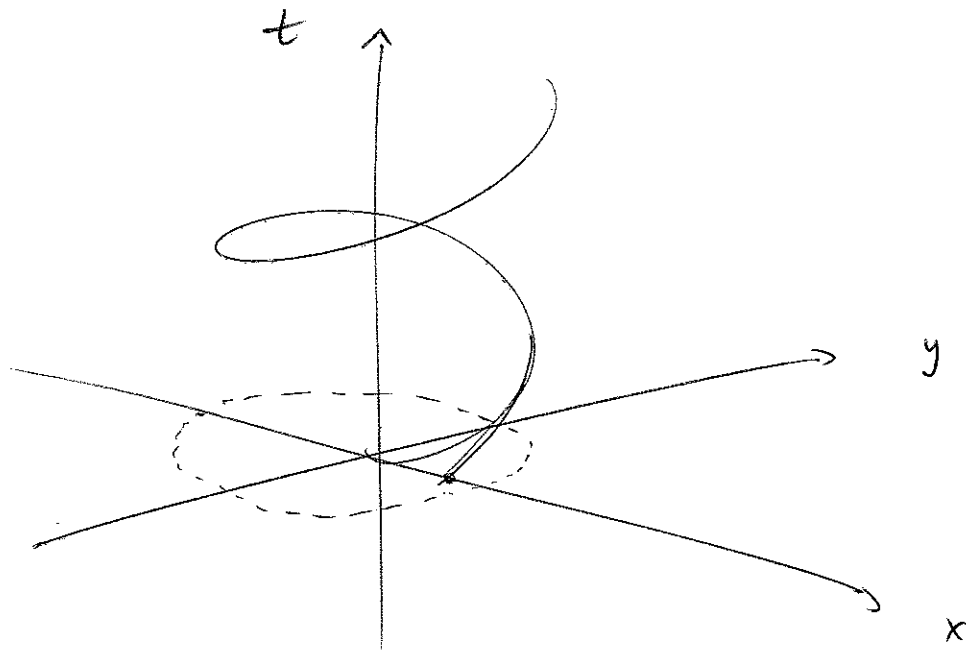
Si chiama sostegno delle curve l'immagine di  $I$  tramite  $\gamma$ .

Esempi:  $\gamma_1: [0, 2\pi] \rightarrow \mathbb{R}^2$   
 $t \mapsto (\cos t, \sin t)$

he come sostegno

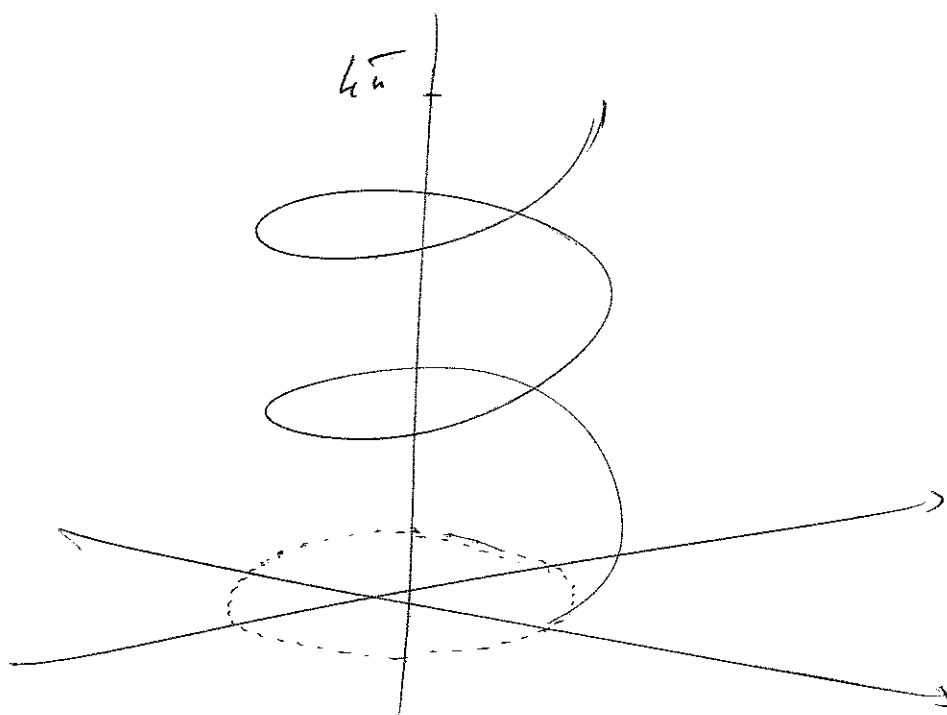


e come  
grafico



La curva  $\sigma_2: [0, 4\pi] \rightarrow \mathbb{R}^2$

ha lo stesso sostegno, ma il seguente grafico



Def Data  $\gamma: I \rightarrow \mathbb{R}^n$ , e  $t_0 \in I$  diremo  
che  $\gamma$  è derivabile in  $t_0$  se

esiste  $\lim_{\substack{t \rightarrow t_0 \\ t \in I}} \frac{\gamma(t) - \gamma(t_0)}{t - t_0} \quad e \rightarrow$

ed esso appartiene a  $\mathbb{R}^n$ .

Oss se  $\gamma = (\gamma_1, \dots, \gamma_n)$  con  $\gamma_i : I \rightarrow \mathbb{R}$   
 $i = 1, \dots, n$

si ha che  $\lim_{\substack{t \rightarrow t_0 \\ t \in I}} \frac{\gamma(t) - \gamma(t_0)}{t - t_0} = l \in \mathbb{R}^n$

se e solo se  $\lim_{t \rightarrow t_0} \frac{\gamma_i(t) - \gamma_i(t_0)}{t - t_0} = l_i \in \mathbb{R}$

$l = (l_1, \dots, l_n)$  per  $i = 1, \dots, n$

ovè  $\gamma$  è derivabile in  $t_0$  se e solo se  
lo sono  $\gamma_1, \dots, \gamma_n$ .

Il vettore  $l$  si chiama vettore tangente

Se  $l \neq 0$  alla curva in  $\gamma(t_0)$  e si denota  
con  $\gamma'(t_0)$ .

Nomenclatura • una curva si dice regolare  
se  $\gamma \in C^1(I)$  e  $\gamma'(t) \neq 0$   
per ogni  $t \in I$

• si dice regolare a tratti se

~~$I = [a, b]$~~ , esistono  $t_0, \dots, t_k$

esistono punti distinti  $t_1, \dots, t_{k-1}$ , con  
 $t_1 < t_2 < \dots < t_k$ ; tali che  $\gamma$   
 è ~~regolare~~ ~~in~~ ~~sfuocato~~ ~~dei~~ ~~tracce~~ ~~di~~

regolare in ognuno dei tratti.

$$[t_{i-1}, t_i] \quad i = 1, \dots, n \quad \text{dove } \bar{I} = [t_0, t_n]$$

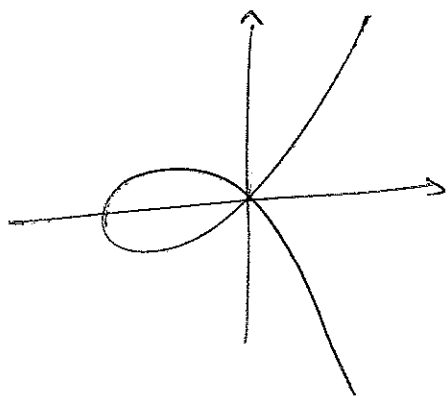
con  $\gamma'(t) = 0$  al più per  $t \in \{t_1, \dots, t_{k-1}\}$

- una curva si dice  $C^1$  e tali se  
 $\exists t_1, \dots, t_{k-1}$  interni ad  $I = [t_0, t_k]$   
 tali che  $\gamma$  sia  $C^1([t_i, t_{i+1}])$   $i = 1, \dots, k$ .
- una curva si dice chiusa se,  
 per  $I = [a, b]$ , si ha  $\gamma(a) = \gamma(b)$ .
- una curva si dice semplice se  
 $t_1 \neq t_2 \Rightarrow \gamma(t_1) \neq \gamma(t_2)$  purché  
 almeno uno tra  $t_1$  e  $t_2$  sia interno ad  $I$ .

$\mathcal{F}_{\text{simp}}$ : la curva  $\sigma_1$  è chiusa e semplice.  
 " "  $\sigma_2$  " " che non è semplice

La curva  $\sigma_3 : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^2$

$$t \mapsto (t(t-1), t(t-1)(2t-1))$$



è una curva regolare  
non chiusa  
non semplice

$$\sigma_3'(t) = (2t-1, 6t^2-6t+1)$$

$$2t-1=0$$

$$\text{per } t = 1/2$$

$$6t^2-6t+1=0$$

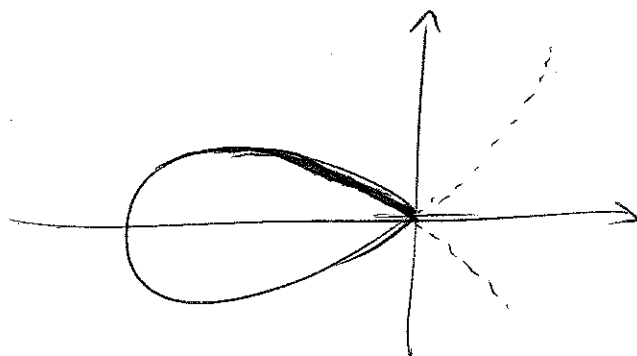
$$\text{per } t = 1/2 + \frac{2\sqrt{3}}{12}$$

$$t = 1/2 - \frac{2\sqrt{3}}{12}$$

$$|\sigma_3'(t)| \neq 0 \quad \forall t$$

Se si restringe  $\sigma_3$  a  $[0, 1]$  si

ottiene una curva chiusa e semplice

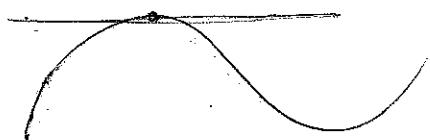


~~Se  $\gamma'(t) = 0$  la retta tangente~~

Se  $\gamma$  è regolare esiste la retta tangente  
alle curve: dato  $t_0 \in \mathbb{I}$  e  $\gamma'(t_0) (\neq 0)$

$\gamma'(t_0)$  è un vettore tangente

$T(t_0) = \frac{\gamma'(t_0)}{|\gamma'(t_0)|}$  è il versore tangente (vettore tangente di modulo 1)



$$\pi: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^2$$

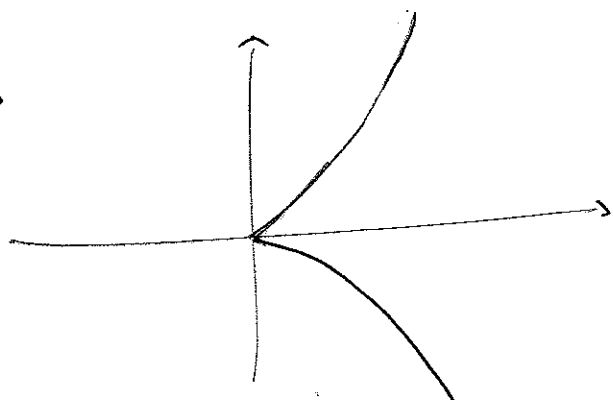
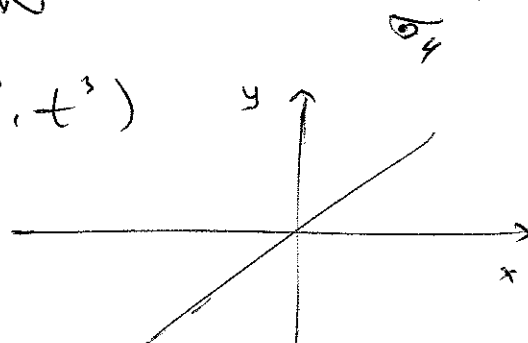
$$t \mapsto \frac{\gamma'(t_0)}{|\gamma'(t_0)|} (t - t_0) + \gamma(t_0)$$

oppure  $\pi(t) = \gamma'(t_0)(t - t_0) + \gamma(t_0)$

Se  $\gamma$  non è regolare la retta tangente  
può esistere oppure no.

Esempi:  $\gamma_4: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^2$

$$t \mapsto (t^3, t^3)$$



$$\gamma_5: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^2$$

$$t \mapsto (t^2, t^3)$$

Un'altra parametrizzazione della stessa  
sostegno di  $\gamma_4$  che ~~sia~~ <sup>sia</sup> regolare è,

ad esempio, 
$$\gamma_5 : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^2$$
$$t \mapsto (t, t)$$

Perciò può essere utile considerare classi di  
curve che si ottengono una dall'altra con  
un cambiamento di variabile.

Def Due curve  $\gamma : I \rightarrow \mathbb{R}^n$  e  $\varphi : J \rightarrow \mathbb{R}^n$   
si dicono equivalenti se esiste

$\alpha : I \rightarrow J$  di classe  $C^1(I)$  con

$\alpha'(t) \neq 0 \quad \forall t \in I$  tale che

$$\gamma(t) = \varphi(\alpha(t))$$

Commenti 1.  $\alpha$  è detto cambiamento di variabile  
(o parametro) ammissibile

2. Il fatto che  $\alpha'(t) \neq 0$  implica che

$\alpha'$  continua

$\alpha' > 0 \quad \forall t$  oppure  $\alpha' < 0 \quad \forall t$

Nel primo caso diciamo che  $\gamma$  e  $\varphi$   
hanno la stessa orientazione, nel  
secondo orientazione opposta.

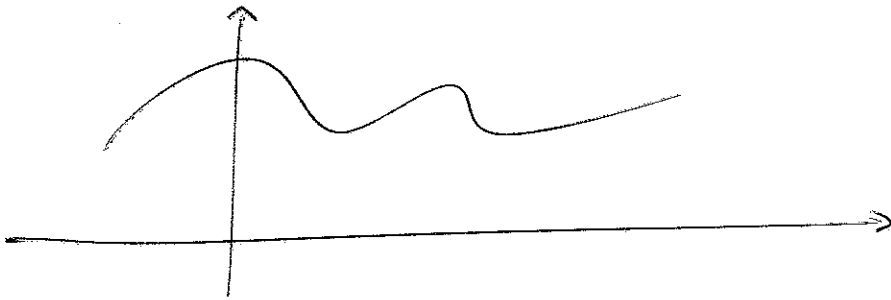
Possiamo così mettere una relazione

di equivalenza sull'insieme delle curve dicendo che due curve sono equivalenti se esiste un cambiamento di variabile ammissibile. All'interno delle stesse ~~classe~~ classe possiamo ~~dividere in due~~ distinguere due sottoclassi, parlando così di curve orientate.

Grafici come curve Un grafico di una funzione

$f: I \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $I$  intervallo, può essere il sostegno di una curva, detta cartesiana:

$$I \rightarrow \mathbb{R}$$

$$t \mapsto (t, f(t))$$


Longhezza di una curva

~~Dato la curva  $\gamma: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^n$~~   
~~Dati due punti  $x, y$~~

Integrale di una funzione a valori vettoriali

$\gamma: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^n$  poniamo per def.

$$\int_a^b \gamma(t) dt := \left( \int_a^b \gamma_1(t) dt, \dots, \int_a^b \gamma_n(t) dt \right)$$

dove  $\gamma_j: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$  è la  $j$ -esima componente di  $\gamma$ .

Teorema (fondamentale del calcolo integrale per funzioni vettoriali)

Se  $\gamma: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^n$  una curva di classe  $C^1$

Allora

$$\int_a^b \gamma'(t) dt = \gamma(b) - \gamma(a)$$

Se  $\gamma \in C^0 \Rightarrow \Gamma(t) = \int_a^t \gamma(\tau) d\tau$  è  $C^1$ ,  $\Gamma' = \gamma$  e inoltre

$$\int_a^b \gamma(\tau) d\tau = \Gamma(b) - \Gamma(a)$$

Oss. Valgono, ovviamente, tutte le proprietà dell'integrale ~~da~~ per funzioni scalari

$$(\text{linearità}, \int_{(a,b)} = \int_{(a,c)} + \int_{(c,b)} + c \int_{(a,b)} \text{ se } c \text{ è costante})$$

Il caso ovvio è le proprietà enunciate nel seguente lemma.

Lemma Se  $\gamma: [a,b] \rightarrow \mathbb{R}^n$  è integrabile (cioè lo sono le singole componenti) allora

$$\left| \int_a^b \gamma(t) dt \right| \leq \int_a^b |\gamma(t)| dt$$

Oss: Si osserva che a sinistra abbiamo un integrale vettoriale, e a destra scalari.

Dim: prima di tutto si osserva che  $|\gamma|$  è limitata e integrabile (vedi Analisi 1).

Dividendo l'intervallo con una partizione

$$\{t_0 = a < t_1 < t_2 < \dots < t_N = b\}$$

Possiamo calcolare le somme di Cauchy - Riemann

$$\sum_{j=1}^N |r(t_j)| (t_j - t_{j-1}) \xrightarrow{N \rightarrow \infty} \int_a^b |r(t)| dt$$

Considerando  $S_N^{(k)} = \sum_{j=1}^N r_k(t_j) (t_j - t_{j-1}) \quad k=1, \dots, n$

e' he che  $S_N^{(k)} \xrightarrow{N \rightarrow +\infty} \int_a^b r_k(t) dt$

$$\left| (S_N^{(1)}, \dots, S_N^{(n)}) \right| \leq \sum_{j=1}^N |r(t_j)| (t_j - t_{j-1})$$

$$\downarrow \qquad \qquad \qquad \downarrow$$

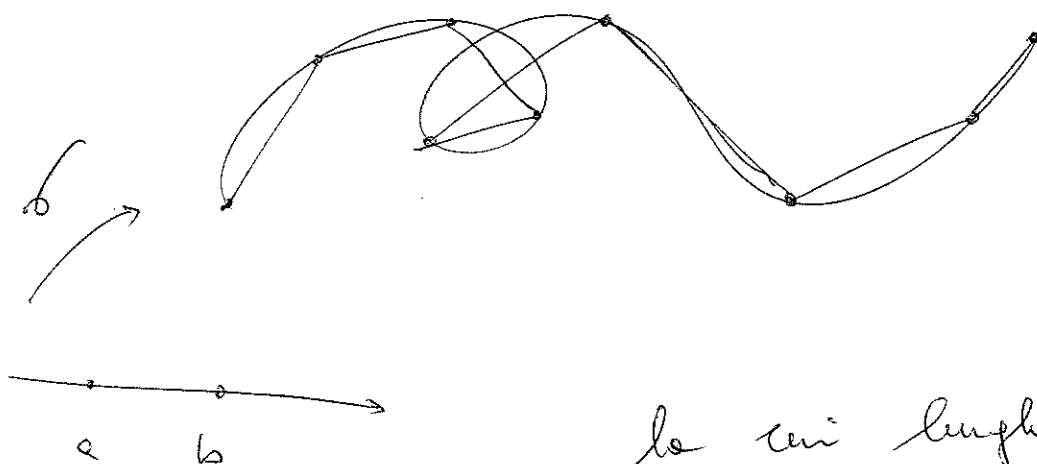
$$\left| \left( \int_a^b r_1(t) dt, \dots, \int_a^b r_n(t) dt \right) \right| \leq \int_a^b |r(t)| dt.$$

Longhezza di un arco di curva.

Date una curva  $\gamma: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^n$   
 si dice suddivisione di  ~~$[a, b]$~~   $\mathcal{I}$  un insieme  
 finito  $\{t_0, t_1, \dots, t_n\} \in \mathcal{I}$  contenente  
 gli estremi di  $\mathcal{I}$  se questi gli appartengono  
 e tale che  $t_0 < t_1 < t_2 < \dots < t_n$ .

Alle suddivisione possiamo far corrispondere una

poligonale iscritta alle curve di vertici  $\gamma(t_j)$ ,  
 $P = \{\gamma(t_0), \gamma(t_1), \dots, \gamma(t_n)\}$



OSS

Se anziché  $\tau$  si  
 considera  $\{t_n, \dots, t_0\} =$   
 $= \tau'$  si ha che  
 $l(\gamma; \tau) = l(\gamma; \tau')$

la cui lunghezza è

definiamo  $l(P) := \sum_{j=1}^n |\gamma(t_{j-1}), \gamma(t_j)| =$   
 $l(\gamma, \tau)$   
 $= \sum_{j=1}^n |\gamma(t_j) - \gamma(t_{j-1})|$

Date due suddivisioni

$\tau$  e  $S$  si dice che  $S$  è più fine  
 di  $\tau$  se  $S \geq \tau$ .

È facile vedere che se  $S$  è più fine di  $\tau$

allora  $l(\gamma, \tau) \leq l(\gamma, S)$

(EX : considerate  $\tau = \{t_0, t_1, \dots, t_n\}$  e  
 $S = \{t_0, t_1, \dots, t_n, c, t_{n+1}, \dots, t_m\}$ )

Def. Una curva  $\gamma: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^n$  si dice  
rettificabile se

$$\sup \{ l(\gamma, \tau) \mid \tau \text{ suddivisione di } [a, b] \}$$

è finito. In tal caso tale quantità

si definisce lunghezza delle curve  $\gamma$  ~~o  $l(\gamma)$~~   
 $l(\gamma; [a, b])$ .

Esempio Attenzione! Nemmeno se  $\gamma$  è continua  
su un intervallo compatto e necessariamente  
la lunghezza di  $\gamma$  è finita!

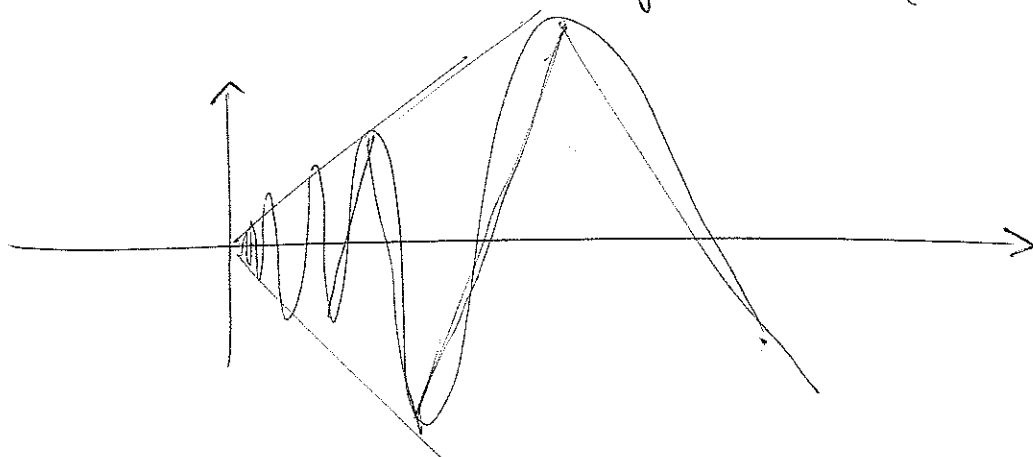
Si consideri

$$\gamma: [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}^2$$

$$t \mapsto \begin{cases} t e_1 + t \cos\left(\frac{\pi}{t}\right) e_2 & t \neq 0 \\ 0 & t = 0 \end{cases}$$

$\gamma$  è continua.

La curva  $\gamma$  è un grafico (è cartesiano



Prendiamo una particolare poligonale inscritta,  
 quelle associate alle suddivisioni decrescenti  
 (è chiaro che è uguale ai fini del calcolo di  $l(x)$ ).

$$\{0, t_m, t_{m-1}, \dots, t_1, t_0\}$$

$$t_0 = 1 > t_1 > \dots > t_m \quad \text{in modo tale che}$$

$$\cos\left(\frac{u}{t_k}\right) = 1 \quad \text{e} \quad \cos\left(\frac{u}{t_{k+1}}\right) = -1$$

$$t_0 = 1 \quad \text{e} \quad \cos u = -1$$

$$t_k = \frac{1}{k+1} \quad \begin{array}{l} \text{se } k \text{ è pari } (k > 0) \quad \cos\left(\frac{u}{t_k}\right) = -1 \\ k \text{ è dispari} \quad \cos\left(\frac{u}{t_k}\right) = 1 \end{array}$$

$$l(x, \overline{T_m}) = \sum_{k=1}^m |\gamma(t_k) - \gamma(t_{k-1})| \geq$$

$$\geq \sum_{k=1}^m \left| \frac{1}{k+1} \cos\left(\frac{u}{t_{k+1}}\right) - \frac{1}{k} \cos\left(\frac{u}{t_k}\right) \right|$$

$$\geq \sum_{k=1}^m \left( \frac{1}{k+1} + \frac{1}{k} \right) \geq \sum_{k=1}^m \frac{1}{k}$$

Infittendo la suddivisione (continuando con le stesse scelte e mandando  $m$  all'infinito) si ottiene che

$$l(\gamma) \geq \sup_{T_m} l(\gamma, T_m) \geq \sum_{k=1}^{\infty} \frac{1}{k} = +\infty.$$


---

Proposizione Date  $\gamma: I \rightarrow \mathbb{R}^n$ ,  $a, b, c \in I$  con  $a < c < b$  si ha che

$$l(\gamma; [a, b]) = l(\gamma; [a, c]) + l(\gamma; [c, b]).$$

(senza dim)

Proposizione Sieno  $I, J$  due intervalli,  $\alpha: J \rightarrow I$  di classe  $C^1$  con  $\alpha'(t) \neq 0 \forall t$  e  $\gamma: I \rightarrow \mathbb{R}^n$ . Allora

$$l(\gamma; I) = l(\gamma \circ \alpha; J).$$

dim basta osservare che date

$\{t_0, t_1, \dots, t_n\}$  una suddivisione di  $I$

$t_0 < t_1 < \dots < t_n$ , anche l'insieme

$\{\alpha^{-1}(t_0), \dots, \alpha^{-1}(t_n)\}$  è una suddivisione

(crescente o decrescente) di  $J$ . //

Teorema Sia  $\gamma: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^n$  una curva regolare. Allora

$$l(\gamma; [a, b]) = \int_a^b |\dot{\gamma}(t)| dt.$$

dim: data una poligonale  $\mathcal{P}$  inscritta a  $\gamma$  associata ad una suddivisione  $\mathcal{T} = \{t_0, t_1, \dots, t_n\}$  di  $[a, b]$  si ha che

$$|\gamma(t_j) - \gamma(t_{j-1})| = \left| \int_{t_{j-1}}^{t_j} \dot{\gamma}(t) dt \right| \leq \int_{t_{j-1}}^{t_j} |\dot{\gamma}(t)| dt$$

Sommando su  $j$

$$\begin{aligned} l(\mathcal{P}) = l(\gamma; \mathcal{T}) &= \sum_{j=1}^n |\gamma(t_j) - \gamma(t_{j-1})| \leq \\ &\leq \sum_{j=1}^n \int_{t_{j-1}}^{t_j} |\dot{\gamma}(t)| dt = \int_a^b |\dot{\gamma}(t)| dt, \end{aligned}$$

e passando al sup su  $\mathcal{P}$  si ottiene

$$l(\gamma; [a, b]) \leq \int_a^b |\dot{\gamma}(t)| dt.$$

Per quanto riguarda la disuguaglianza opposta si fissa  $\varepsilon > 0$  arbitrariamente. Poiché ogni componente di  $\dot{\gamma}$  è uniformemente continua in  $[a, b]$  (Heine - Cantor) si può trovare  $\delta = \delta(\varepsilon) > 0$

tale che se  $|t-s| < \delta \Rightarrow |\dot{\gamma}(t) - \dot{\gamma}(s)| < \varepsilon$ .

Scegliamo quindi una suddivisione

$T = \{t_0, t_1, \dots, t_n\}$  in modo tale che  $|t_j - t_{j-1}| < \delta$   
 $\forall j$  tra 1 e  $n$ .

Si ha  $|\dot{\gamma}(t) - \dot{\gamma}(t_{j-1})| < \varepsilon$   
 $\forall t \in [t_{j-1}, t_j]$ . Quindi

$$\begin{aligned} \int_{t_{j-1}}^{t_j} |\dot{\gamma}(t)| dt &\leq \\ &\leq \int_{t_{j-1}}^{t_j} (|\dot{\gamma}(t_{j-1})| + \varepsilon) dt = \\ &= |\dot{\gamma}(t_{j-1})| (t_j - t_{j-1}) + \varepsilon (t_j - t_{j-1}) \end{aligned}$$

$= \left| \int_{t_{j-1}}^{t_j} \dot{\gamma}(t_{j-1}) dt \right|$

di conseguenza

~~$$\begin{aligned} \int_a^b |\dot{\gamma}(t)| dt &\leq \sum_{j=1}^n (\varepsilon + |\dot{\gamma}(t_{j-1})|) (t_j - t_{j-1}) \\ &= \varepsilon (b-a) + \sum_{j=1}^n \left| \int_{t_{j-1}}^{t_j} \dot{\gamma}(t_{j-1}) dt \right| \end{aligned}$$~~

Si osserva che

$$|\dot{\gamma}(t_{j-1})| (t_j - t_{j-1}) = \left| \int_{t_{j-1}}^{t_j} \dot{\gamma}(t_{j-1}) dt \right| =$$

$$= \left| \int_{t_{j-1}}^{t_j} [\dot{\gamma}(t) + (\dot{\gamma}(t_{j-1}') - \dot{\gamma}(t))] dt \right| \leq$$

$$\leq \left| \int_{t_{j-1}}^{t_j} \dot{\gamma}(t) dt \right| + \varepsilon (t_j - t_{j-1})$$

Sommando su  $j$  si ottiene

$$\int_a^b |\dot{\gamma}(t)| dt \leq \sum_{j=1}^n |\dot{\gamma}(t_j') - \dot{\gamma}(t_{j-1}')| + 2\varepsilon(b-a)$$

$$= L(\gamma; [a, b]) + 2\varepsilon(b-a).$$

Per  $\forall \varepsilon > 0$  si conclude. //

Parametro d'arco o ascissa curvilinea

Definiamo la quantità, data  $\gamma: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^n$ ,

$$s(t) = \int_{t_0}^t |\dot{\gamma}(\tau)| d\tau$$

$t_0 \in [a, b]$

$\gamma$  regolare

Questa esprime la lunghezza ~~della curva~~  
o dell'arco di curva di al variare di  
 $t$  tra  $t_0$  e  $t$ .

Se si è in grado di calcolare tale  
quantità in maniera esplicita e poi  
di invertirla ( esprimendo  $t$  come funzione  
di  $s$  ) è possibile riparametrizzare le  
curve rispetto al parametro  $s$ , detto  
parametro d'arco o asisse curvilinea.

La particolarità di tale parametro è che  
 $s$  coincide esattamente con lo spazio percorso  
dall'ideale punto mobile che segue la curva.

Questo fa sì che la derivata delle  
curve parametrizzate con l'asse curvilinea  
abbia sempre lunghezza 1.

Infatti

$$\frac{d}{ds} (\gamma \circ t)(s) = \left( \frac{d}{dt} \gamma \right)(t) \cdot \frac{dt}{ds}(s)$$

$$\frac{d}{ds} t(\bar{s}) = \frac{1}{\frac{d}{dt} s(\bar{t})}$$

dove

$$\begin{aligned} \bar{s} &= s(\bar{t}) \\ \bar{t} &= t(\bar{s}) \end{aligned}$$

$$s'(t) = |\gamma'(t)|$$

per cui

$$\frac{d}{ds} (\gamma \circ t)(s) = \frac{\gamma'(t)}{|\gamma'(t)|}$$

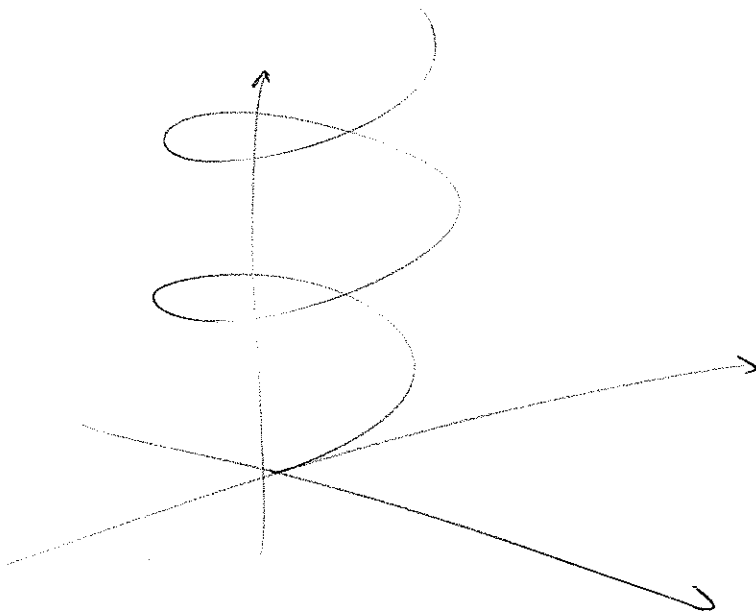
che ha modulo 1

(se  $\gamma$  è regolare  $|\gamma'(t)| \neq 0 \forall t$ ).

Esempio:  $\gamma: [0, \pi] \rightarrow \mathbb{R}^3$

$$t \mapsto (r \cos t, r \sin t, \alpha t)$$

$$r, \alpha > 0$$



$$\gamma'(t) = (-r \sin t, r \cos t, \alpha)$$

$$|\gamma'(t)| = \sqrt{r^2 + \alpha^2}$$

$$S(t) = \int_0^t \sqrt{r^2 + \alpha^2} \, dr = t \sqrt{r^2 + \alpha^2}$$

$$t(s) = \frac{s}{\sqrt{r^2 + \alpha^2}} \quad s \in [0, T \sqrt{r^2 + \alpha^2}]$$

$$\begin{aligned} (\gamma \circ t)(s) &= \left( r \cos \frac{s}{\sqrt{r^2 + \alpha^2}}, r \sin \frac{s}{\sqrt{r^2 + \alpha^2}}, \frac{\alpha s}{\sqrt{r^2 + \alpha^2}} \right) \\ &= \tilde{\gamma}(s) \end{aligned}$$

$$|\tilde{\gamma}'(s)| = 1$$

~~$$S(t) = \int_0^t \sqrt{r^2 + \alpha^2} \, dr$$~~

$$\int_0^{T \sqrt{r^2 + \alpha^2}} \underbrace{|\tilde{\gamma}'(s)|}_{=1} \, ds = T \sqrt{r^2 + \alpha^2}$$

• EX Calcolare la lunghezza delle curve

$$\gamma(t) = (\cos^3 t, \sin^3 t) \quad t \in [0, 2\pi]$$

$$\dot{\gamma}(t) = (-3 \cos^2 t \sin t, 3 \sin^2 t \cos t)$$

$\gamma$  è regolare e tratti

$$\cos^3 t = (\cos^2 t)^{3/2} =$$

$$= (1 - \sin^2 t)^{3/2} =$$

$$= \left(1 - (\sin^3 t)^{2/3}\right)^{3/2}$$

$$\sin t > 0$$

$$\cos t > 0$$

$$x^{2/3} = 1 - y^{2/3}$$

$$x^{2/3} + y^{2/3} = 1$$

$$|x|^{2/3} + |y|^{2/3} = 1$$

$$l(\gamma) = 4 \int_0^{\pi/2} \sqrt{9 \cos^2 t \sin^2 t} \, dt =$$

$$= 4 \cdot 3 \int_0^{\pi/2} \cos t \sin t \, dt =$$

$$= 12 \left. \frac{\sin^2 t}{2} \right|_0^{\pi/2} = 6$$

$$y = (1 - x^{2/3})^{3/2}$$

$$(x, (1 - x^{2/3})^{3/2})$$

$$y'(x) = \frac{3}{2} (1 - x^{2/3})^{1/2} \cdot \frac{2}{3} \frac{1}{\sqrt[3]{x}} =$$

$$= \frac{(1 - x^{2/3})^{1/2}}{x^{1/3}}$$

$$1 + (y'(x))^2 = 1 + \frac{1 - x^{2/3}}{x^{2/3}} = \frac{1}{x^{2/3}}$$

$$4 \cdot \int_0^1 \frac{1}{x^{1/3}} dx = 4 \cdot \frac{3}{2} x^{2/3} \Big|_0^1 = 6$$

---


$$s(t) = \int_0^t 3 \cos \tau \sin \tau d\tau = \frac{3}{2} \sin^2 \tau \Big|_0^t$$

$$t \in (0, \pi/2) \quad = \frac{3}{2} \sin^2 t$$

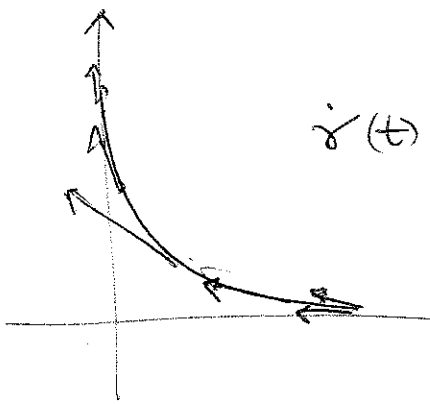
$$\sqrt{\frac{2}{3} s(t)} = \sin t$$

$$t(s) = \arcsin \sqrt{\frac{2}{3} s}$$

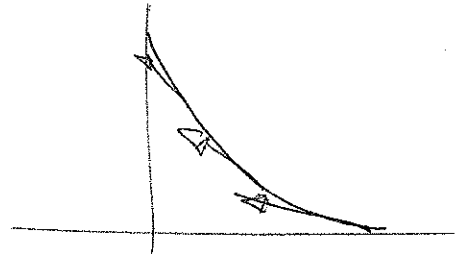
$$\left( \cos^3 \arcsin \sqrt{\frac{2}{3}s}, \sin^3 \arcsin \sqrt{\frac{2}{3}s} \right)$$

④ Ansatz  $\cos \alpha = \sqrt{1 - \sin^2 \alpha}$  für  $\cos \alpha > 0$

$$\left( \left(1 - \frac{2}{3}s\right)^{3/2}, \left(\frac{2}{3}s\right)^{3/2} \right) = \tilde{\gamma}(s)$$



$\tilde{\gamma}(s)$



$$\tilde{\gamma}'(s) = \left( -\frac{3}{2} \left(1 - \frac{2}{3}s\right)^{1/2} \frac{2}{3}, \frac{2}{2} \left(\frac{2}{3}s\right)^{1/2} \right)$$

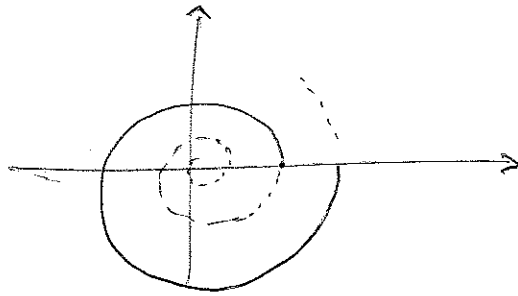
$$\left| \tilde{\gamma}'(s) \right|^2 = 1 - \frac{2}{3}s + \frac{2}{3}s = 1$$

$$\text{Ex } \gamma(t) = (e^t \cos t, e^t \sin t)$$

spirale logarithmique

$$t \in [0, 2\pi]$$

calculer la  
longueur



$$\gamma'(t) = (e^t(\cos t - \sin t), e^t(\sin t + \cos t))$$

$$|\dot{\gamma}(t)| = e^t (\cos^2 t + \sin^2 t - 2 \sin t \cos t + \sin^2 t + \cos^2 t + 2 \sin t \cos t)^{1/2}$$

$$= e^t \sqrt{2}$$

$$\int_0^{2\pi} \sqrt{2} e^t dt = \sqrt{2} (e^{2\pi} - 1)$$

$$s(t) = \int_0^t |\dot{\gamma}(\tau)| d\tau = \sqrt{2} (e^t - 1)$$

$$e^t = \frac{s(t)}{\sqrt{2}} + 1$$

$$t(s) = \frac{1}{\sqrt{2}} \log\left(\frac{s}{\sqrt{2}} + 1\right)$$

Ex arco di cicloide



$$\gamma(t) = (a(t - \sin t), a(1 - \cos t))$$

$$\dot{\gamma}(t) = (a(1 - \cos t), a \sin t) \quad t \in (0, 2\pi)$$

$$|\dot{\gamma}(t)| = a \sqrt{1 + \cos^2 t - 2 \cos t + \sin^2 t}$$

$$= \sqrt{2} a \sqrt{1 - \cos t} =$$

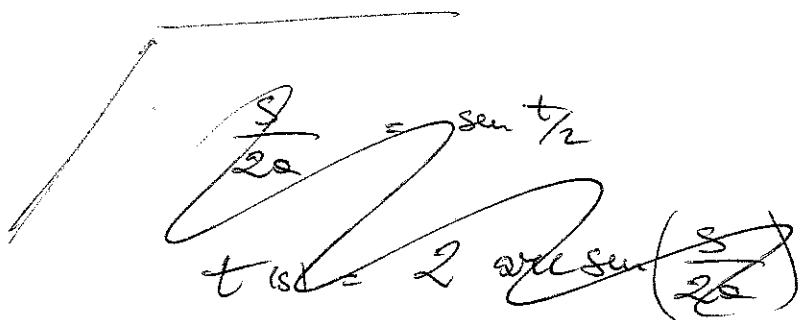
$$= \sqrt{2} a \sqrt{1 - \cos^2 \frac{t}{2} + \sin^2 \frac{t}{2}} = 2a \left| \sin \frac{t}{2} \right|$$

$$\cos t = \cos 2\left(\frac{t}{2}\right) = \cos^2 \frac{t}{2} - \sin^2 \frac{t}{2}$$

$$\text{con } t \in (0, 2\pi) \quad \sin \frac{t}{2} > 0$$

$$\int_0^{2\pi} 2a \sin \frac{t}{2} dt = 2 \cdot 2a \left( -\cos \frac{t}{2} \right) \Big|_0^{2\pi} = 8a$$

$$\dot{\gamma}(0) = (0, 0)$$



$$\dot{\gamma}(t) = 2a \sin \frac{t}{2}$$

$$S(t) = \int_0^t |\ddot{x}(t)| dt = 4a \left( -\cos \frac{t}{2} \right) \Big|_0^t =$$

$$= 4a \left( 1 - \cos \frac{t}{2} \right)$$

$$\frac{1}{4a} S(t) = 1 - \cos \frac{t}{2}$$

$$\cos \frac{t}{2} = 1 - \frac{S}{4a}$$



$$t = 2 \arccos \left( 1 - \frac{S}{4a} \right)$$

•  $(\cosh t, \sinh t, t) \quad t \in (a, b) \quad (\text{lunghezza})$

•  $(t, 3t^2, 6t^3)$

• arco di parabola  $x - \frac{y^2}{2} - 5 = 0$

(un po' di calcoli)  $-2 \leq y \leq 2$

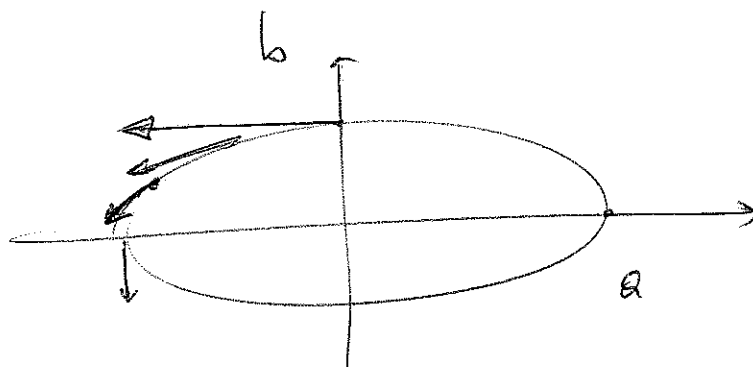
•  $y = \log x \quad x \in \left[ \frac{3}{4}, \frac{4}{3} \right]$

$$\gamma(t) = (a \cos t, b \sin t)$$

$$a, b > 0$$

$$t \in [0, 2\pi]$$

è regolare



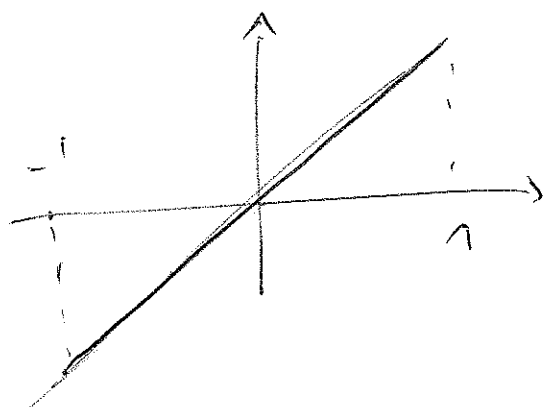
Non si muove con velocità costante!

$$|\dot{\gamma}(t)| = |(-a \sin t, b \cos t)| = \sqrt{a^2 \sin^2 t + b^2 \cos^2 t}$$

Non si riesce a calcolare

la lunghezza con integrazioni elementari.

Trovare per credere.



$$\gamma(t) = (t^3, t^3)$$

$$t \in [-1, 1]$$

$$l(\gamma) = 2\sqrt{2} = \int_{-1}^1 \sqrt{18t^4} dt = 3\sqrt{2} \int_{-1}^1 t^2 dt$$

$\gamma$  regolare e tratti,  
ma non regolare

trovo il parametro d'arco

$$s(t) = \int_{-1}^t |\dot{\gamma}(\tau)| d\tau =$$

$$= \sqrt{2} \tau^3 \Big|_{-1}^t = \sqrt{2} (t^3 + 1)$$

$$f(s) = \left( \frac{s}{\sqrt{2}} - 1 \right)^{1/3}$$

$$s: [-1, 1] \longrightarrow [0, 2\sqrt{2}]$$

$$t \mapsto \sqrt{2} (t^3 + 1)$$

$$f: [0, 2\sqrt{2}] \longrightarrow [-1, 1]$$

$$s \mapsto \left( \frac{s}{\sqrt{2}} - 1 \right)^{1/3}$$

$$\tilde{\gamma}(s) = \gamma(f(s)) = \left( \frac{s}{\sqrt{2}} - 1, \frac{s}{\sqrt{2}} - 1 \right)$$

$$\frac{d}{ds} \tilde{\gamma}(s) = \left( \frac{1}{\sqrt{2}}, \frac{1}{\sqrt{2}} \right)$$

si muove  
di velocità  
costante  
di modulo 1

Oss:  $\tilde{\gamma}$  è regolare anche se  $\gamma$  non lo era

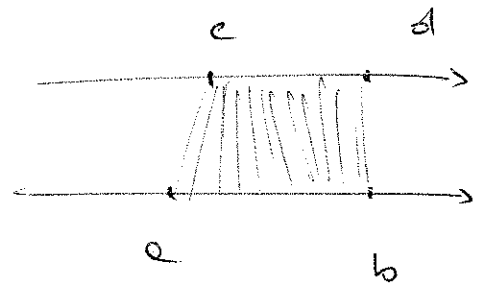
Abbiamo visto che un cambio di parametro  
 è una mappa biettiva  $\alpha: \bar{I} \rightarrow \bar{J}$ ,  
 $\bar{I}, \bar{J}$  intervalli di  $\mathbb{R}$ , con  $\alpha \in C^1$   
 e  $\alpha'(t) \neq 0 \quad \forall t$ .

Oss:  $\alpha'(t) \neq 0 \Rightarrow \alpha'(t) > 0 \quad \forall t \in \bar{I}$   
 oppure  $\alpha'(t) < 0 \quad \forall t \in \bar{I}$

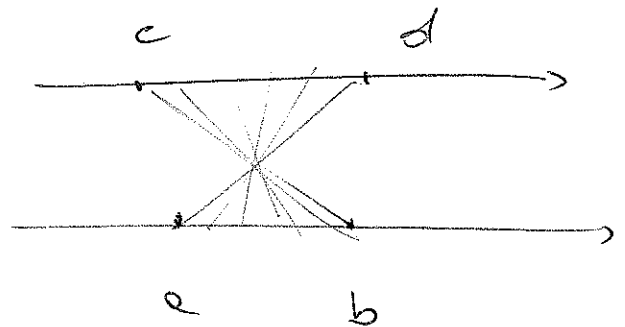
se  $\bar{I} = [a, b]$

$\bar{J} = [c, d]$

$\alpha' > 0 \Rightarrow \alpha(a) = c$   
 $\alpha(b) = d$



$\alpha' < 0 \Rightarrow \alpha(a) = d$   
 $\alpha(b) = c$



Esempi

Teorema  $\int_{\gamma} f \, ds$  è indipendente  
dalla parametrizzazione  
di  $\gamma$ .

Cioè se  $\gamma$  e  $\varphi$  sono due curve  
equivalenti e regolari

$$\int_{\gamma} f \, ds = \int_{\varphi} f \, ds$$

Oss: In particolare la lunghezza di una  
curva non dipende dalle parametrizzazioni  
regolari anche se  $\gamma$  e  $\varphi$  orientate diversamente!

dim  $\exists x \quad (\gamma = \varphi \circ x)$

---

$$f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R} \quad f(x, y) = x^2 + 3y$$

$$\gamma: [0, 2\pi] \rightarrow \mathbb{R}^2 \quad \gamma(t) = (\cos t, \sin t)$$

$$f \circ \gamma(t) = \cos^2 t + 3 \sin t$$

$$|\dot{\gamma}(t)| = 1$$

$$\int_{\gamma} f \, ds = \int_0^{2\pi} (\cos^2 t + 3 \sin t) \, dt$$

se  $\gamma_x: [0, x] \rightarrow \mathbb{R}^n$

$$\gamma_x(t) = \left( \cos \frac{2\pi}{x} t, \sin \frac{2\pi}{x} t \right)$$

$\exists x$  Verificare  $\int_{\gamma_x} f \, ds$   
è indipendente da  $x$

$\overline{7x}$  Calcolare la lunghezza dell'arco di  
parabola  $y = \frac{1}{2}x^2$   $x \in [0, 2]$

(a b10)  $\gamma(t) = (t, \frac{1}{2}t^2)$

$\dot{\gamma}(t) = (1, t)$

$l(\gamma) = \int_0^2 |\dot{\gamma}(t)| dt = \int_0^2 \sqrt{1+t^2} dt$

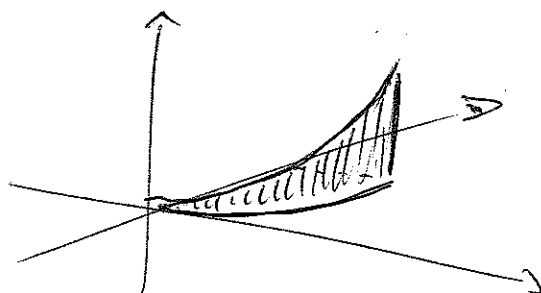
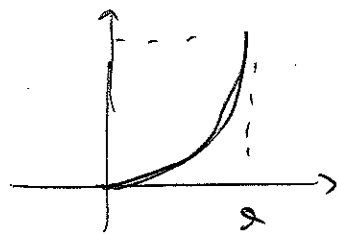
Calcolare poi l'integrale di linea

$\int_{\gamma} f dt$   $f(x,y) = x$

$\int_0^2 t \sqrt{1+t^2} dt =$

$= \frac{1}{3} (1+t^2)^{3/2} \Big|_0^2 =$

$= \frac{1}{3} \left[ (1+2^2)^{3/2} - 1 \right]$



$$\int_{\gamma} f \, ds$$

dove

$\gamma$

circonferenza di

raggio 1 e centro (0,0)

$$\text{e } f(x,y) = x^2 - 2y$$

$$|\dot{\gamma}(t)| = 1$$

$$f(\gamma(t)) = \cos^2 t - 2 \sin t$$

$$\int_{\gamma} f \, ds = \int_0^{2\pi} (\cos^2 t - 2 \sin t) \, dt =$$

$$= \int_0^{2\pi} \cos^2 t \, dt = \int_0^{2\pi} \frac{1 + \cos 2t}{2} \, dt = \pi$$

~~Attenzione~~

Teden se considera solo  $f(x,y) = x^2$

