

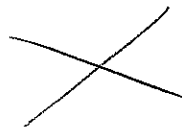
Funzioni implicite

$f(x) = c$ insieme di livelli

$$f(x,y) = x^2 + y^2 = 0$$

• un punto

$$x^2 - y^2 = 0$$

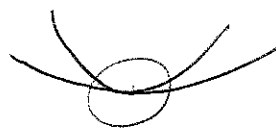


due curve
incidenti

$$x^2 + y^2 = -1$$

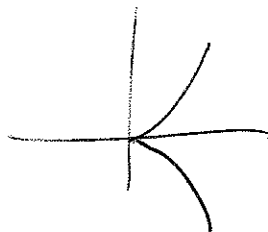


$$(y - x^2)(y - 2x^2) = 0$$



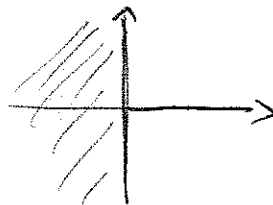
due
curve
tangenti

$$x^3 - y^2 = 0$$



curve
non regolate

$$\begin{cases} 0 & x < 0 \\ xy & x \geq 0 \end{cases} = 0$$



insieme che
è un piano
unito ad una
semiretta

In tutti i casi $f(0,0) = 0$

ma l'insieme in cui $f = 0$ può essere
molte cose.

Teorema (di Dini o della funzione implicita)

Siano A aperto di $\mathbb{R}^2$, $(x_0, y_0) \in A$,
 $f: A \rightarrow \mathbb{R}$ di classe $C^1(A)$.

Si suppone che

$$f(x_0, y_0) = 0 \quad \text{e} \quad f_y(x_0, y_0) \neq 0.$$

Allora $\exists$ un intorno I di x_0 e una (unica)
funzione $g: I \rightarrow \mathbb{R}$, $g \in C^1(I)$,

tale che

$$f(x, g(x)) = 0 \quad x \in I$$

Inoltre
$$g'(x) = - \frac{f_x(x, g(x))}{f_y(x, g(x))} \quad x \in I.$$

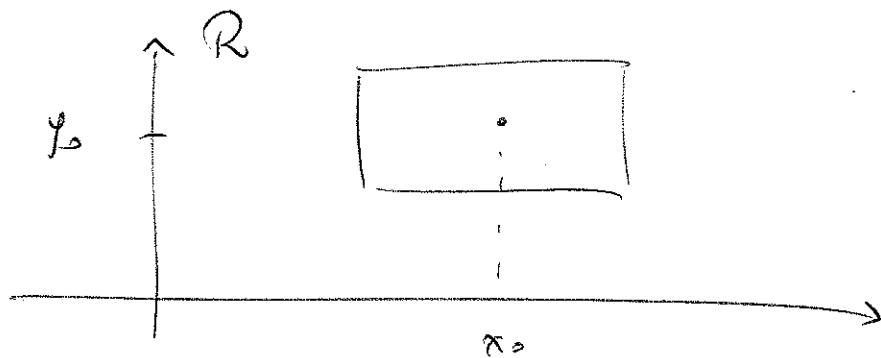
1. dim 1.22 Si suppone che $f_y(x_0, y_0) > 0$

Talché f_y è continua esiste un rettangolo

$$R = [x_0 - a, x_0 + a] \times [y_0 - b, y_0 + b] = I_1 \times J_1$$

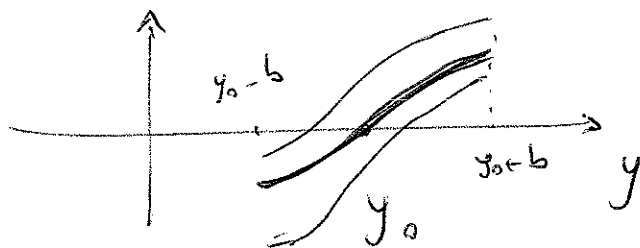
nel quale $f_y > 0$ (grazie al teorema
della permanenza del segno).

Questo significa che per ogni $x \in [x_0 - a, x_0 + a]$



la funzione $I_1 \ni y \mapsto f(x, y)$ è
strettamente crescente.

Fissando in particolare
~~x~~ $x = x_0$ si ha che



$y \mapsto f(x_0, y)$ è crescente e
poiché $f(x_0, y_0) = 0$ si ha che

$$f(x_0, y_0 - b) < 0 \quad \text{e} \quad f(x_0, y_0 + b) > 0$$

Sempre dal teorema della permanenza del segno
esiste un intorno I di x_0 , $I = (x_0 - h, x_0 + h)$
con $0 < h < a$, tale che

$$f(x, y_0 - b) < 0$$

$$x \in (x_0 - h, x_0 + h)$$

$$f(x, y_0 + b) > 0$$

Dalle ^{strette} monotonia di $y \mapsto f(x, y)$ $\forall x \in \bar{I}$,
e in particolare $x \in \bar{I}$, si ha che

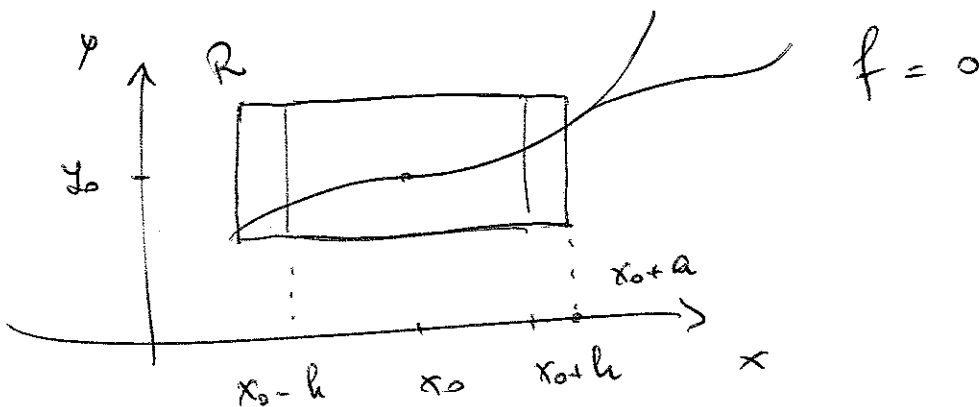
~~$f(x, y)$~~ (teorema degli zeri)

$\forall x \in \bar{I} \quad \exists ! y \in (y_0 - b, y_0 + b)$ tale che
 $f(x, y) = 0$.

Definiamo $g(x) = y$ per $x \in \bar{I}$.

~~2. Continuità di g~~ Vogliamo mostrare che $\forall \bar{x} \in \bar{I}$
e $\forall \varepsilon > 0 \quad \exists \delta > 0$ tale che se
 $|x - \bar{x}| < \delta \quad \Rightarrow \quad |g(x) - g(\bar{x})| < \varepsilon$.

2. Continuità e derivabilità di g .



Consideriamo $x_1, x_2 \in (x_0 - h, x_0 + h) \subseteq [x_0 - a, x_0 + a]$

$$g(x_1), g(x_2)$$

$$g(x_1) = y_1$$

$$g(x_2) = y_2$$

Dal teorema del valor medio $f(\xi_1, \xi_2)$
 compreso nel segmento $[(x_1, y_1), (x_2, y_2)]$
 tale che

$$f(x_2, y_2) - f(x_1, y_1) = \nabla f(\xi_1, \xi_2) \cdot (x_2 - x_1, y_2 - y_1)$$

e poiché $f(x_j, g(x_j)) = 0$ si ha

$$\circ \quad \cancel{f(x_2, y_2)} = f_x(\xi_1, \xi_2)(x_2 - x_1) + f_y(\xi_1, \xi_2)(g(x_2) - g(x_1)) \quad (*)$$

$$|g(x_2) - g(x_1)| \leq \frac{\max_R |f_x(\xi_1, \xi_2)|}{\min_R |f_y(\xi_1, \xi_2)|} |x_2 - x_1|$$

Poiché f_x è continua ammette massimo su R

" f_y " " e $f_y > 0$ su R

Il minimo di f_y su R è positivo, per cui

$$f \text{ c.t.c.} \quad \frac{\max_R |f_x|}{\min_R |f_y|} = c$$

per cui g è continua. Sempre da $(*)$

s' riceve

$$\frac{g(x_2) - g(x_1)}{x_2 - x_1} = - \frac{f_x(\xi_1, \xi_2)}{f_y(\xi_1, \xi_2)}$$

Passando al limite $x_2 \rightarrow x_1$ s' ha che esiste g' e inoltre

$$g'(x_1) = - \frac{f_x(x_1, g(x_1))}{f_y(x_1, g(x_1))} //$$

Oss Se in un punto (x_0, y_0) s' ha che $f_y(x_0, y_0) = 0$ ma $f_x(x_0, y_0) \neq 0$ esistere' una funzione implicita $h(y)$ tale che $f(h(y), y) = 0$.

Oss: da $g'(x) = - \frac{f_x(x, g(x))}{f_y(x, g(x))}$

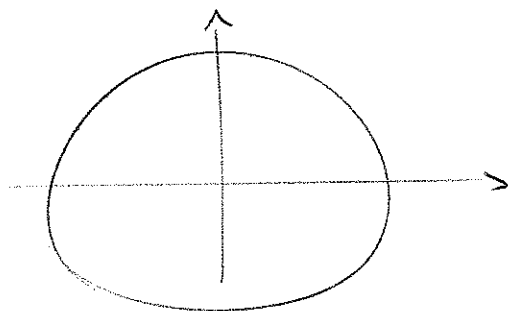
s' ha che se f e' di classe C^2 anche g e' derivabile due volte e

$$g''(x) = \frac{-f_y(f_{xx} + f_{xy} g') + f_x(f_{xy} + f_{yy} g')}{f_y^2}$$

$(f \in C^k \Rightarrow g \in C^k \text{ e } \dots)$

Esempio $f(x,y) = x^2 + y^2 - 1$

$$f(x,y) = 0$$



Consideriamo il

punto $(0,1) = (x_0, y_0)$

$$f(0,1) = 0 \quad \text{e} \quad \frac{\partial f}{\partial y}(0,1) \neq 0$$

$\exists$ un intorno I di 0 e una $g: I \rightarrow \mathbb{R}$ t.c.

$$f(x, g(x)) = 0, \quad \text{così l'insieme di}$$

livello zero localmente è il grafico di una funzione g . In questo caso

$$g(x) = \sqrt{1-x^2} \quad x \in (-1,1)$$

$$g(x_0) = y_0 = 1$$

Possiamo anche sviluppare $\boxed{\text{Taylor}}$ g calcolando

$$g'(x) = -\frac{2x}{2\sqrt{1-x^2}}$$

$$g'(0) = 0$$

$$\begin{aligned} f_x(x,y) &= 2x \\ f_y(x,y) &= 2y \end{aligned}$$

$$g''(x) = -\frac{1}{4(1-x^2)} \left[+4\sqrt{1-x^2} + \frac{4x^2}{\sqrt{1-x^2}} \right]$$

$$= -\frac{1}{\sqrt{1-x^2}} - \frac{x^2}{(1-x^2)^{3/2}}$$

$$g''(0) = -1$$

Se ci fermiamo al 2° ordine

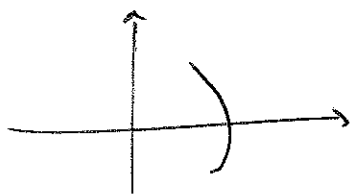
$$g(x) = 1 - \frac{1}{2}x^2 + o(x^2)$$

Se si considera $f(1,0)$ si ha $f_y(1,0) = 0$

ma $f_x(1,0) \neq 0$. Si può allora esprimere

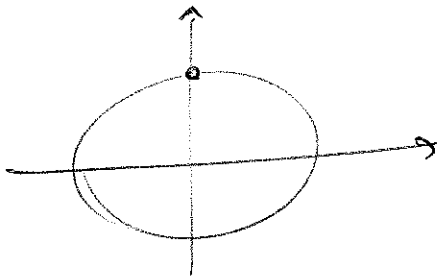
il luogo di x in come grafico di una funzione

$h(y)$



$$h(y) = \sqrt{1-y^2}$$

Oss: lo stesso luogo di zeri può essere
luogo di zeri di infinite funzioni



esempi

$$f_1(x,y) = x^2 + y^2 - 1$$

$$f_2(x,y) = \sqrt{x^2 + y^2} - 1$$

$$f_3(x,y) = 1 - x^2 - y^2$$

$$f_4(x,y) = \log(x^2 + y^2)$$

$$(x_0, y_0) = (0, 1)$$

$$f_i(0,1) = 0 \quad \text{e} \quad \frac{\partial f_i}{\partial y}(0,1) \neq 0$$

$$g(x) = \sqrt{1 - x^2} \quad x \in (-1, 1)$$

$$g'(x) = \frac{-x}{\sqrt{1 - x^2}}$$

$$\frac{\partial f_1}{\partial x}(x,y) = 2x$$

$$\frac{\partial f_1}{\partial y}(x,y) = 2y$$

$$- \frac{\frac{\partial f_1}{\partial x}(x, g(x))}{\frac{\partial f_1}{\partial y}(x, g(x))} = \frac{-x}{\sqrt{1 - x^2}}$$

D.4 bis

$$\frac{\partial f_2}{\partial x}(x, y) = \frac{x}{\sqrt{x^2 + y^2}}$$

$$\frac{\partial f_2}{\partial y}(x, y) = \frac{y}{\sqrt{x^2 + y^2}}$$

$$-\frac{\frac{\partial f_2}{\partial x}(x, f(x))}{\frac{\partial f_2}{\partial y}(x, f(x))} = -\frac{x}{\sqrt{x^2 + 1 - x^2}} \cdot \frac{\sqrt{x^2 + 1 - x^2}}{\sqrt{1 - x^2}} = -\frac{x}{\sqrt{1 - x^2}}$$

$$\frac{\partial f_4}{\partial x}(x, y) = \frac{2x}{x^2 + y^2}$$

$$\frac{\partial f_4}{\partial y}(x, y) = \frac{2y}{x^2 + y^2}$$

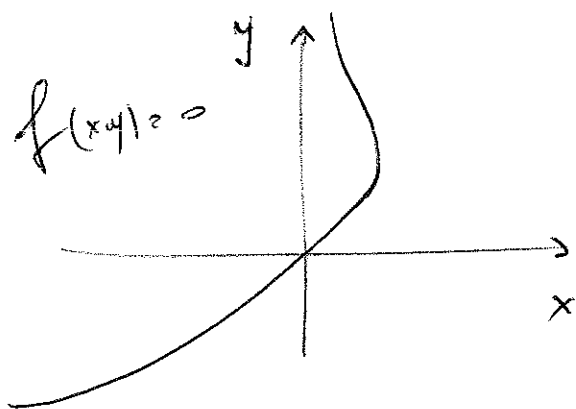
$$-\frac{\partial f_4}{\partial x}(x, f(x)) \cdot \left(\frac{\partial f_4}{\partial y}(x, f(x)) \right)^{-1} =$$

$$= -\frac{2x}{x^2 + 1 - x^2} \cdot \frac{x^2 + 1 - x^2}{2\sqrt{1 - x^2}} = -\frac{x}{\sqrt{1 - x^2}}$$

Altro esempio : $f(x,y) = x e^y - y$

$$f(x,y) = 0 \quad f_y(0,0) = -1$$

Posso vedere il luogo degli zeri localmente
come grafico di una ~~funzione~~ funzione g



$$f_x(x,y) = e^y$$

$$f_y(x,y) = x e^y - 1$$

$$g(0) = 0 \quad g'(0) = - \frac{f_x(0,0)}{f_y(0,0)} = 1$$

$$g''(x) = \frac{d}{dx} \left(- \frac{f_x(x, g(x))}{f_y(x, g(x))} \right) =$$

$$= \frac{f_y \left(-f_{xx}(x, g(x)) - f_{xy}(x, g(x)) g'(x) \right) + (f_{xy} + f_{yy} g') f_x}{f_y^2(x, g(x))}$$

$$= \frac{-f_y f_{xx} + f_{xy} f_x + f_x f_{xy} - f_{yy} f_x^2}{f_y^2}$$

$$= \frac{-f_{yy}^2 f_{xx} + \cancel{f_{xy}^2} + 2f_x f_y f_{xy} - f_{yy} f_x^2}{f_y^3} \quad 0.5$$

$$\star \left| g''(x) = - \frac{f_{xx}(x, g(x)) f_y^2(x, g(x)) + f_{yy}(x, g(x)) f_x^2 - 2 f_{xy} f_x f_y}{f_y^3(x, g(x))} \right.$$

per cui $g''(0) = +2$

$$f_{xx}(x, y) = 0 \quad f_{xy}(x, y) = e^y \quad f_{yy} = x e^y$$

$$g'''(0) =$$

Anche $f_x(0,0) = 1 \neq 0$ per cui $\exists h$

$$f(x, y) = f(h(y), y) = 0$$

$$h(y) = y e^{-y}$$

$$h'(y) = e^{-y} - y e^{-y}$$

$$h''(y) = -e^{-y} - e^{-y} + y e^{-y}$$

~~$$h(y) =$$~~

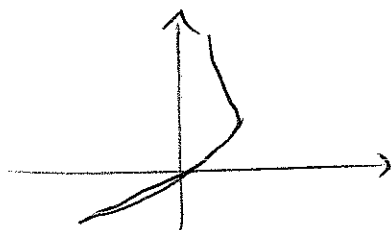
$$h'''(y) = 2e^{-y} + e^{-y} - y e^{-y}$$

$$h(y) = y - y^2 + \frac{1}{2} y^3 + o(y^3)$$

Per calcolare $g'''(x)$ bisognerebbe derivare $g''(x)$ data dall'espressione $\odot$.

In questo caso (visto che siamo fortunati) e abbiamo una espressione esplicita per h

s'ave' che
il luogo di zeri



è localmente

grafico sia di h che di g e s'ha

$$g \circ h(y) = y$$

$$h \circ g(x) = x$$

(almeno in un intorno di $(0,0)$).

Per cui

$$g'(h(y)) = \frac{1}{h'(y)}$$

$$g''(h(y)) \cdot h'(y) = - \frac{h''(y)}{(h'(y))^2}$$

$$g'''(h(y)) = \frac{-h'''(y)(h'(y))^3 + 3(h'(y))^2(h''(y))^2}{(h'(y))^7}$$

(e ovviamente si può continuare se si
sa che g ed h sono derivabili)

da cui

$$g(0) = 0, \quad g'(0) = 1, \quad g''(0) = 2$$
$$g'''(0) = 9$$

$$f(x) = x + x^2 + \frac{3}{2}x^3 + o(x^3)$$

Oss: Se non si riesce ad esplicitare la funzione g
si può comunque trovare uno sviluppo di
Taylor usando f (oppure come precedentemente
conoscendone esplicitamente l'inversa).

Oss: se $f_y(x_0, y_0) \neq 0$ ed $\exists g$ t.c. $f(x, g(x)) = 0$
e se anche $f_x(x_0, y_0) \neq 0$ ed $\exists h$ t.c. $f(h(y), y) = 0$
 $\Rightarrow$ (localmente) $h = g^{-1}$ e $g = h^{-1}$

Caso di funzioni scalari di 3 variabili.

= Se $f: A \rightarrow \mathbb{R}$, A aperto di $\mathbb{R}^3$,
 $(x_0, y_0, z_0) \in A$, f di classe $C^1(A)$.
Si suppone che

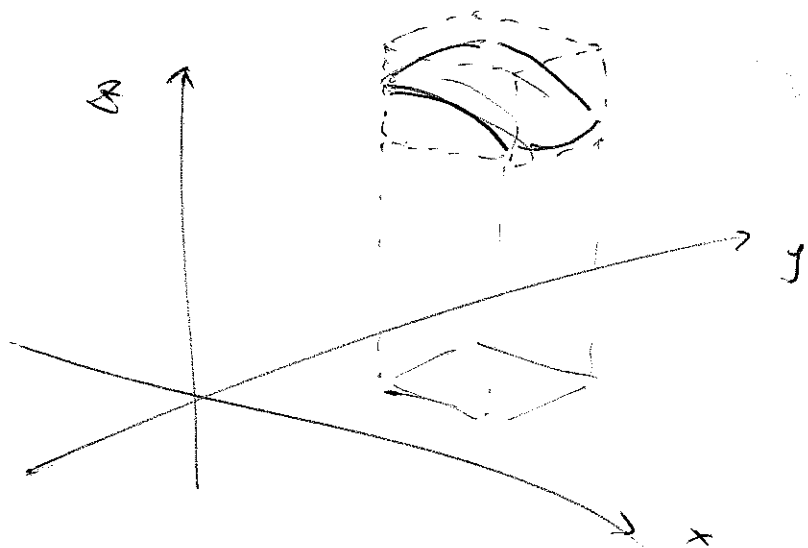
$$f(x_0, y_0, z_0) = 0 \quad \text{e} \quad f_z(x_0, y_0, z_0) \neq 0$$

Allora esiste un intorno U di (x_0, y_0, z_0) in $\mathbb{R}^3$
tale che

$Z \cap U$ è localmente grafico
di una funzione $g = g(x, y)$

Z_f luogo degli zeri di f

$$Z_f = \left\{ (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid f(x, y, z) = 0 \right\}$$



Se U ad esempio
è $[x_0 - a, x_0 + a] \times [y_0 - b, y_0 + b]$
 $\times [z_0 - c, z_0 + c]$

D.F.

Il luogo degli zeri di f è (localmente) una superficie, grafico di una funzione di due variabili.

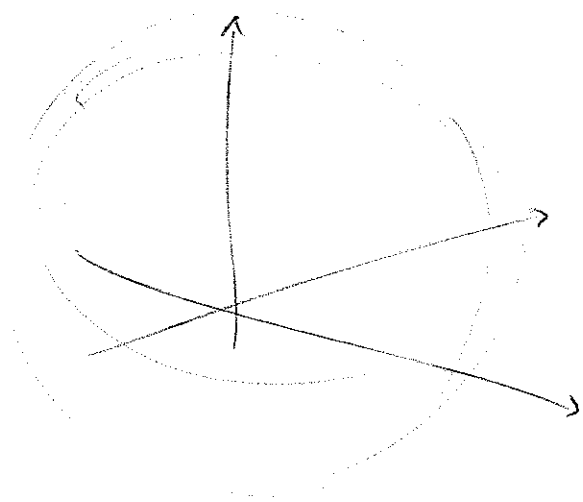
(dimostrazione: analoga alla precedente)
in due dimensioni

Inoltre g risulta di classe C^1 nell'intorno di (x_0, y_0) e si ha che

$$g_x(x, y) = - \frac{f_x(x, y, g(x, y))}{f_z(x, y, g(x, y))}$$

$$g_y(x, y) = - \frac{f_y(x, y, g(x, y))}{f_z(x, y, g(x, y))}$$

Esempio



$$f(x, y, z) = x^2 + y^2 + z^2 - 1$$

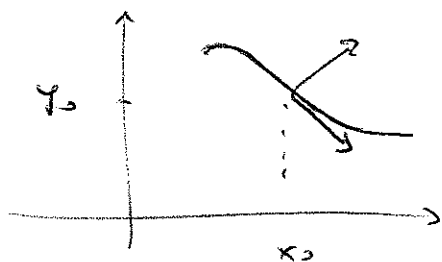
$$P_0 = (x_0, y_0, z_0) = \left(\frac{1}{\sqrt{3}}, \frac{1}{\sqrt{3}}, -\frac{1}{\sqrt{3}} \right)$$

$$f_z(P_0) = \frac{2}{\sqrt{3}} \neq 0$$

$$g(x, y) = -\sqrt{1 - x^2 - y^2}$$

In dimensione 2

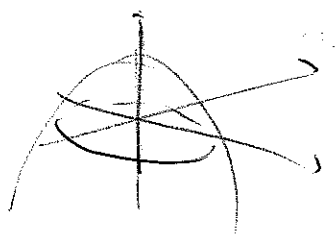
$$f(x, g(x)) = 0$$



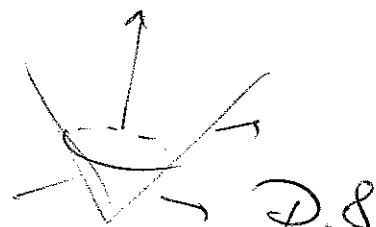
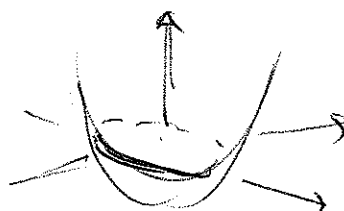
Il ~~vettore~~ ^{vettore} tangente è $\begin{pmatrix} \text{uno} \\ \text{dei} \\ \text{due} \\ \text{possibili} \end{pmatrix}$ quello dato da

$$\frac{(1, g'(x))}{\sqrt{1 + (g'(x))^2}} =$$

$$= \left(\frac{1}{\sqrt{1 + (g'(x))^2}}, \frac{g'(x)}{\sqrt{1 + (g'(x))^2}} \right) =: \tau$$



oppo



Quello normale è dato da (uno dei due)

$$\nu := \left(\frac{-g'(x)}{\sqrt{1+(g'(x))^2}}, \frac{1}{\sqrt{1+(g'(x))^2}} \right)$$

Se scriviamo $g'(x) = -\frac{f_x(x, g(x))}{f_y(x, g(x))}$

si ottiene

$$\nu = \left(\frac{f_x(x, g(x))}{f_y(x, g(x)) \sqrt{1 + \frac{f_x^2}{f_y^2}}}, \frac{1}{\sqrt{1 + \frac{f_x^2}{f_y^2}}} \right)$$

$$= \left(\frac{f_x}{\frac{f_y}{|f_y|} \sqrt{f_x^2 + f_y^2}}, \frac{|f_y|}{\sqrt{f_x^2 + f_y^2}} \right)$$

Se $f_y(x_0, y_0) > 0$ $\nu = \frac{\nabla f(x, y)}{|\nabla f(x, y)|}$

Se $f_y(x_0, y_0) < 0$ $\nu = -\frac{\nabla f(x, y)}{|\nabla f(x, y)|}$

Analogamente in dimensione 3:

Sappiamo che se $f: A \subseteq \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$

e f è costante su una curva allora

il gradiente è ortogonale a tale curva.

Osserviamo che in realtà è ortogonale

alla superficie (in questo caso insieme

di livello 0) data localmente come

grafico, perché ortogonale a tutte le curve in S

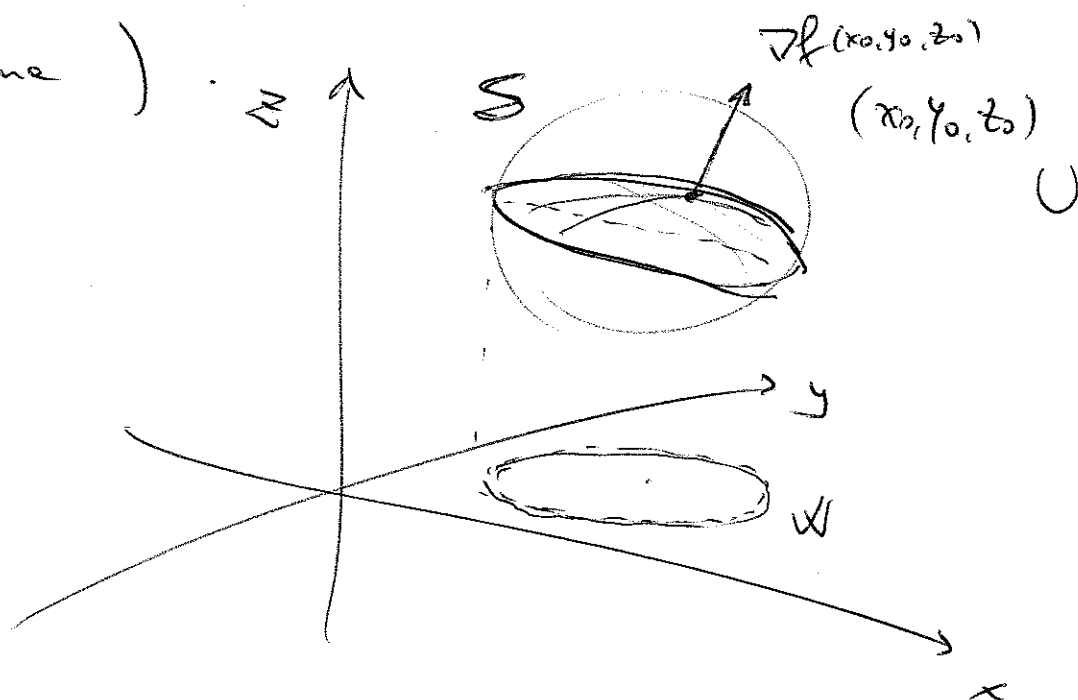
Supponiamo che $f(x_0, y_0, z_0) = 0$ e $f_z(x_0, y_0, z_0) \neq 0$

e che si possa vedere $Z_f \cap U$ come grafico

di una funzione g ($Z_f = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid f(x, y, z) = 0\}$)

e U un intorno di (x_0, y_0, z_0) che esista

per il teorema)



Se vediamo $S = Z_f \cap U$ come
grafico si ha che

$$f(x, y, g(x, y)) = 0 \quad e$$

$S = \text{grafico di } g: W \rightarrow \mathbb{R}$

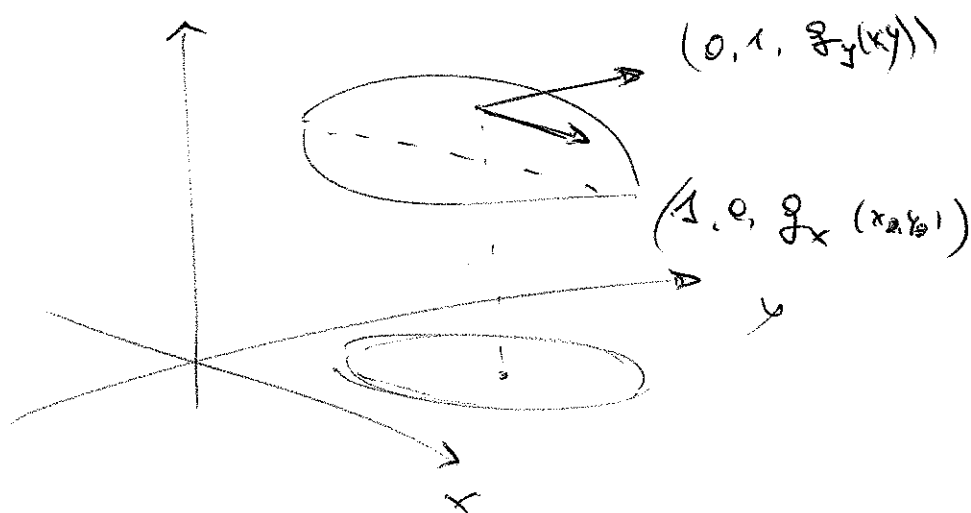
$(x, y) \mapsto (x, y, g(x, y)) \quad (x, y) \in W$ è una
parametrizzazione
di S

$$\tau_1 = (1, 0, g_x(x_0, y_0))$$

$$\tau_2 = (0, 1, g_y(x_0, y_0))$$

vettori tangenti
alle ~~plane~~ superficie S
in (x_0, y_0, z_0)

(piano tangente dato da
 $g_x(x_0, y_0) \cdot (x - x_0) + g_y(x_0, y_0) \cdot (y - y_0) + g(x_0, y_0)$)



Un vettore normale al piano tangente è dato da un vettore ortogonale a tutti i vettori del piano tangente, ma è sufficiente che lo sia a $(1, 0, g_x(x, y))$ e a $(0, 1, g_y(x, y))$ con $(x, y) \in U$.

~~Normalizziamo~~ Cerco un vettore $n(x, y) \neq 0$

$$\begin{cases} n_1 + n_3 g_x = 0 \\ n_2 + n_3 g_y = 0 \end{cases} \quad \Leftrightarrow \begin{cases} (n, \tau_1) = 0 \\ (n, \tau_2) = 0 \end{cases}$$

Scelgo $n_3 = 1$ per semplicità e ottengo

$$n(x, y) = (-g_x(x, y), -g_y(x, y), 1)$$

Se normalizziamo ~~il tutto il vettore si ottiene~~:

$$\frac{1}{\sqrt{1 + |Dg|^2}} (-g_x(x, y), -g_y(x, y), 1) =: \nu(x, y)$$

e usando $g_x(x, y) = - \frac{f_x(x, y, g(x, y))}{f_z(x, y, g(x, y))}$

$$g_y(x,y) = - \frac{f_y(x,y, g(x,y))}{f_z(x,y, g(x,y))} \quad \text{si } h_e$$

$$D(x, y) = \begin{cases} \frac{\nabla f(x, y, g(x, y))}{|\nabla f(x, y, g(x, y))|} & f_x > 0 \\ -\frac{\nabla f(\dots)}{|\nabla f(\dots)|} & \text{se } f_x(x, y) < 0 \end{cases}$$

∇f è ortogonale alle superfici di livello

Se abbiamo un sistema

$$\begin{cases} F(x, y, z) = 0 \\ G(x, y, z) = 0 \end{cases}$$

s' può pensare che (in condizioni buone)
questo sistema sia soddisfatto sull' intersezione
di due superfici e quindi se punti
che stanno su una curva e s' può ragionevol-
mente pensare che s' possa esprimere in
dipendenza da una sola delle tre variabili.

$$F(x_0, y_0, z_0) = G(x_0, y_0, z_0) = 0$$

Supponiamo che $F_z(x_0, y_0, z_0) \neq 0$

allora esiste f tale che (localmente)

$$F(x, y, f(x, y)) = 0 \quad (x, y) \in U$$

Se chiamiamo $\phi(x, y)$ la funzione

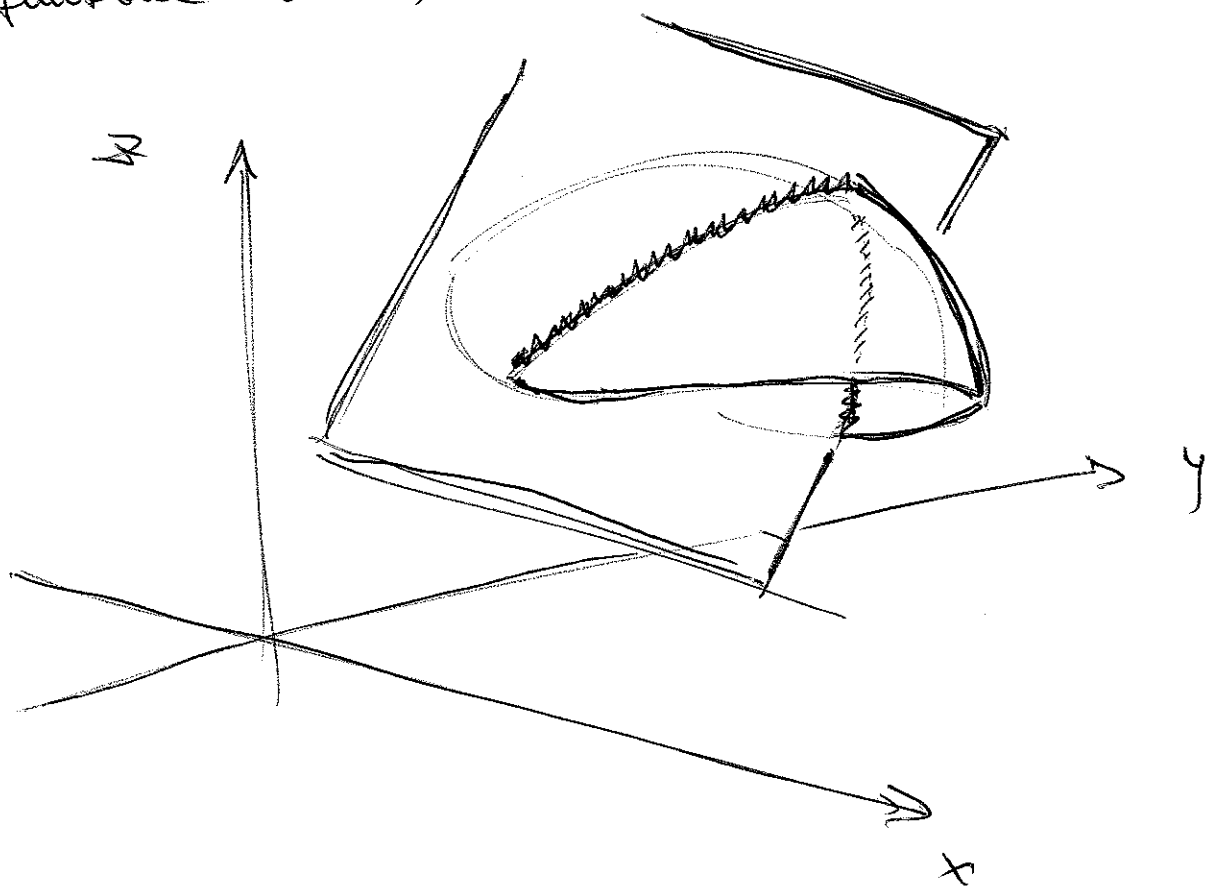
$$G(x, y, f(x, y)) \quad \text{con } \phi(x_0, y_0) = 0, \quad \text{e}$$

~~allora~~ s' avverte che $\phi_y(x_0, y_0) \neq 0$

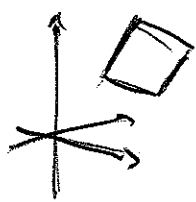
allora esisterebbe un intorno $\mathcal{I}$ di x_0
 tale che per $x \in \mathcal{I}$ è definita una
 funzione g tale che

$$\phi(x, g(x)) = 0$$

e quindi l'intersezione $\mathcal{Z}_F$ con $\mathcal{Z}_G$
 può essere vista come grafico di una
 funzione di una variabile



$$F=0$$



$$G=0$$

porzione di piano

Teorema di Dini (caso generale)

Consideriamo una funzione $\bar{F}$ definita in
un aperto $A \in \mathbb{R}^{m+n}$ e indichiamo
con $(x, y) = (x_1, \dots, x_m, y_1, \dots, y_n)$ le variabili.

~~Definiamo per semplicità~~ $\bar{F}: A \rightarrow \mathbb{R}^n$.

Supponiamo che $\bar{F}$ sia di classe $C^1(A)$
e poniamo (per semplicità di notazione)

$$\frac{\partial \bar{F}}{\partial x} = \begin{pmatrix} \frac{\partial \bar{F}_1}{\partial x_1} & \frac{\partial \bar{F}_1}{\partial x_2} & \dots & \frac{\partial \bar{F}_1}{\partial x_m} \\ \vdots & & & \vdots \\ \frac{\partial \bar{F}_n}{\partial x_1} & \dots & \dots & \frac{\partial \bar{F}_n}{\partial x_m} \end{pmatrix}$$

$$\frac{\partial \bar{F}}{\partial y}(x, y) = \begin{pmatrix} \frac{\partial \bar{F}_1}{\partial y_1} & \frac{\partial \bar{F}_1}{\partial y_2} & \dots & \frac{\partial \bar{F}_1}{\partial y_n} \\ \vdots & & & \vdots \\ \frac{\partial \bar{F}_n}{\partial y_1} & \dots & \dots & \frac{\partial \bar{F}_n}{\partial y_n} \end{pmatrix}$$

Si osservi che le matrici Jacobiane di $\bar{F}$

è una matrice $(m+n) \times n$ e la
matrice $\frac{\partial F}{\partial y}$ è quadrata $(n \times n)$.

Enunciato Con F come enunciato precedentemente
se risulta che, dato $(x_0, y_0) \in A$,

$$F(x_0, y_0) = 0 \quad \text{e} \quad \det \left(\frac{\partial F}{\partial y}(x_0, y_0) \right) \neq 0$$

esistono
allora $\forall$ un intorno U di x_0 , $U \subseteq \mathbb{R}^m$,
un intorno V di y_0 , $V \subseteq \mathbb{R}^n$,

ed un'unica funzione $f: U \rightarrow V$ tali

$$\text{che} \quad \left| \begin{array}{l} \forall x \in U \quad \exists ! y \in V \text{ tale che} \\ y = f(x) \quad \text{e quindi} \\ F(x, f(x)) = 0 \end{array} \right.$$

(il luogo di zeri di F , Σ_F , localmente è
un grafico)

Inoltre $f: U \rightarrow \mathbb{R}^n$ è di classe $C^1(U)$

e risulta

$$Df(x) = - \left(\frac{\partial F}{\partial y}(x, f(x)) \right)^{-1} \cdot \left(\frac{\partial F}{\partial x}(x, f(x)) \right)$$

senza
dimostrare

Invertibilità locale

Dato una funzione $f: A \rightarrow B$, con A e B aperti di $\mathbb{R}^n$, ci chiediamo quando la funzione è invertibile, di classe C^1 e con inverse di classe C^1 , almeno localmente.

Def Dati due aperti di $\mathbb{R}^n$, A e B ,
e $f: A \rightarrow B$ di classe C^1 , $x_0 \in A$,
diremo che f è un diffeomorfismo ~~locale~~
~~in x_0 se esiste un intorno U di x_0 tale che~~
se esiste $U \subseteq A$, $x_0 \in U$, tale che
 $f|_U: U \rightarrow f(U)$ sia invertibile con
inverse di classe C^1 .

Teorema (invertibilità locale) Dati A e B aperti
di $\mathbb{R}^n$ e $f: A \rightarrow B$ di classe $C^1(A)$,
 $x_0 \in A$ - Se risulta

$$\det \frac{\partial f}{\partial x}(x_0) = \det Df(x_0) \neq 0$$

allora f è un diffeomorfismo locale in x_0 .

Senza dim

(si usa il teorema delle
funzioni implicite applicato a

$$F(x, y) = y - f(x)$$

$$\frac{\partial F}{\partial x} = - \frac{\partial f}{\partial x} = - Df$$

che ha determinante non nullo).

Ex Verificare che l'equazione

$$f(x, y) = 0$$

definisce implicitamente una funzione $g(x)$

$$(y = g(x)) \quad \text{con}$$

$$1) \quad f(x, y) = x e^y + y e^x$$

in un intorno di $(0, 0)$

Scrivere lo sviluppo al 2° ordine per g .

$$2) \quad f(x, y) = e^{x-y} + x^2 + y^2 - e(x+1) - 1$$

in un intorno di $(0, -1)$.

Provare che 0 è un punto di
minimo locale per g

Ex Verificare che, detto T_c l'insieme di livello c della funzione $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$, $f(x,y) = x^3 + y^3 - 3xy$, e', almeno localmente, una curva regolare per ogni $c \in \mathbb{R}$, tranne al più due valori. Trovare i due valori.

Ex Verificare che, data $f(x,y,z) = \arctan z + xz - y^3 - 1$, l'equazione $f(x,y,z) = 0$, definisce implicitamente una funzione $g(x,y)$ e il luogo di zeri è localmente il grafico di g nel punto $(0, -1, 0)$.

Scrivere l'espressione del piano tangente al grafico di g in tale punto.

Massimi e minimi vincolati

Supponiamo di voler minimizzare (o massimizzare) una funzione F su un insieme che è dato come luogo di zeri di una funzione G .

Se $G: A \in \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ è differenziabile e

$$|\nabla G(x)| \neq 0 \quad \forall x \in A$$

allora localmente il luogo degli zeri è il grafico di una funzione di $n-1$ variabili, funzione regolare.

Poiché l'insieme $V = \{G=0\}$ è un insieme di livello il gradiente di G è ortogonale all'insieme V .

Se $x_0 \in V$ è un punto di minimo (o di massimo) locale per F limitatamente

$e \vee$ si ha che per ogni curva

$$\gamma: (-\delta, \delta) \rightarrow V \quad \gamma \text{ regolare}$$

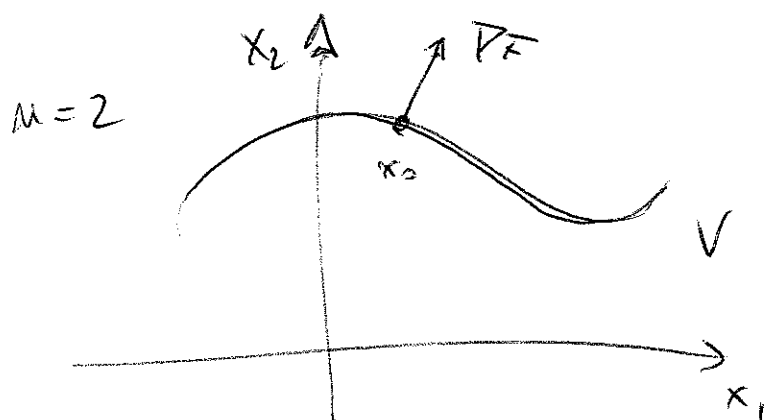
$$\gamma(0) = x_0$$

$$\overline{F}(\gamma(t)) \leq \overline{F}(\gamma(0)) \quad \forall t \in (-\delta, \delta)$$

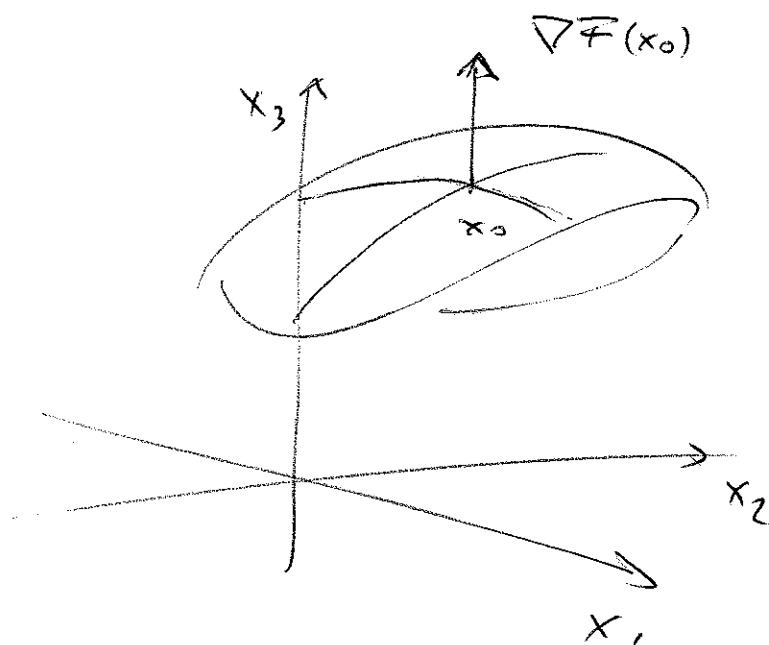
$$\Rightarrow \frac{d}{dt} (\overline{F} \circ \gamma)(0) = 0$$

$$\text{ma } \frac{d}{dt} (\overline{F} \circ \gamma)(t) = \nabla \overline{F}(\gamma(t)) \cdot \gamma'(t)$$

$$\text{quindi } \nabla \overline{F}(x_0) \perp \text{Sostegno di } \gamma$$



$M=3$



Conclusione: se $\nabla F(x_0)$ che $\nabla G(x_0)$

sono ortogonali al vincolo (al piano
tangente al vincolo se $n=3$,
alle rette tangenti se $n=2$; in generale
all'iperpiano tangente al vincolo che
ha dimensione $n-1$).

Di conseguenza $\nabla F(x_0)$ e $\nabla G(x_0)$ stanno
sulle stesse rette e quindi sono paralleli.

Esiste quindi $\lambda \in \mathbb{R}$ tale

$$\textcircled{*} \quad \left| \begin{array}{l} \nabla F(x_0) + \lambda \nabla G(x_0) = 0 \\ x_0 \in V, \text{ con } G(x_0) = 0 \end{array} \right.$$

Il punto x_0 può essere allora cercato tra
i punti che soddisfanno $\textcircled{*}$ di tutto $\mathbb{R}^n$.

Teorema (dei moltiplicatori di Lagrange)

Sia V il luogo degli zeri di una funzione $G: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ e sia F una funzione di classe C^1 definita in un intorno di V .
I punti di massimo e minimo, anche locali, di F in V sono punti stazionari liberi per la funzione di $n+1$ variabili

$$H(x_1, \dots, x_n, \lambda) = F(x_1, \dots, x_n) + \lambda G(x_1, \dots, x_n)$$

Se il vincolo è dato dall'intersezione di più luoghi di zeri

$$\left\{ \begin{array}{l} G_1(x_1, \dots, x_n) = 0 \\ \vdots \\ G_k(x_1, \dots, x_n) = 0 \end{array} \right.$$

Il minimo e il massimo vanno cercati tra i punti stazionari di

$$H(x_1, \dots, x_n, \lambda_1, \dots, \lambda_k) = F(x) + \lambda_1 G_1(x) + \dots + \lambda_k G_k(x)$$