

Esercizi Matematica 2 per Fisici 2006 - I settimana

1. Nel piano \mathbf{R}^2 consideriamo i vettori $v = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}$ e $w = \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix}$.

- (a) mostrare che $\{u, v\}$ è una base di \mathbf{R}^2 ;
- (b) disegnare e caratterizzare (tramite equazioni o disequazioni) i sottoinsiemi di \mathbf{R}^2 formati dagli estremi finali dei vettori del tipo $\alpha v + \beta w$ ove α e β sono numeri reali soggetti alle seguenti condizioni:
 - i. $\alpha, \beta \in [0, \infty)$
 - ii. $\alpha + \beta = 1$
 - iii. $\alpha + \beta = 1$ con $\alpha, \beta \in [0, 1]$
 - iv. $\alpha, \beta \in [0, 1]$
 - v. $\alpha + \beta \leq 1$ con $\alpha, \beta \in [0, 1]$
 - vi. $\alpha + \beta \leq 1$;
- (c) specificare le relazioni di inclusione tra gli insiemi precedenti;
- (d) dire quali fra essi sono sottospazi vettoriali o sottospazi lineari di \mathbf{R}^2 .

2. Nello spazio \mathbf{R}^3 consideriamo i vettori $u = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$, $v = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix}$ e $w = \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}$.

- (a) verificare che sono linearmente indipendenti e risolvere in α, β, γ la relazione $x = \alpha u + \beta v + \gamma w$ per un vettore $x = {}^t(x_1, x_2, x_3)$ generico;
- (b) disegnare e caratterizzare (tramite equazioni o disequazioni) i sottoinsiemi di \mathbf{R}^3 formati dagli estremi finali dei vettori del tipo $\alpha u + \beta v + \gamma w$ ove α, β e γ sono numeri reali soggetti alle seguenti condizioni:
 - i. $\alpha, \beta, \gamma \in [0, \infty)$
 - ii. $\alpha + \beta + \gamma = 1$
 - iii. $\alpha + \beta + \gamma = 1$ con $\alpha, \beta, \gamma \in [0, 1]$
 - iv. $\alpha, \beta, \gamma \in [0, 1]$
 - v. $\alpha + \beta + \gamma \leq 1$ con $\alpha, \beta, \gamma \in [0, 1]$
 - vi. $\alpha + \beta + \gamma \leq 1$;
- (c) specificare le relazioni di inclusione tra gli insiemi precedenti;
- (d) dire quali fra essi sono sottospazi vettoriali o sottospazi lineari di \mathbf{R}^3 .

3. Si determini se i sottoinsiemi di \mathbf{R}^3 formati dai vettori $x = {}^t(x, y, z)$ soddisfacenti alle condizioni seguenti siano o meno sottospazi (vettoriali o lineari) di \mathbf{R}^3 :

- (a) $x^2 + y^2 + z^2 = 1$;
- (b) $x^2 + y^2 + z^2 = 0$;
- (c) $|x| = |y|$ ($|\cdot|$ è il valore assoluto);
- (d) $x + y = z$;
- (e) $x + y = z + 1$;
- (f) $x - y^2 = 0$ e $x = 0$;
- (g) $x - yz = 0$ e $x = 0$.

In ciascuno dei casi, cercare di disegnare l'insieme in questione.

4. Siano dati i seguenti vettori di \mathbf{R}^3

$$u = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad v = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad w = \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix}.$$

- (a) Si verifichi che esistono infiniti α, β e γ tali che $\alpha u + \beta v + \gamma w = {}^t(0, 0, 0)$.
- (b) Si determinino tutti i possibili valori di α, β e γ tali che $\alpha u + \beta v + \gamma w = {}^t(2, 2, 1)$.
- (c) Si dimostri che non esistono α, β e γ tali che $\alpha u + \beta v + \gamma w = {}^t(1, 1, 1)$.

5. Dati i punti $P = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}$ e $Q = \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}$ di \mathbf{R}^3 , scrivere equazione cartesiana e parametrica della retta r per P e per Q .

6. Descrivere in forma cartesiana, cioè tramite equazioni, il sottospazio di \mathbf{R}^4 generato dai vettori

$$u = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad v = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad w = \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Dire se tali vettori sono linearmente indipendenti e completare l' insieme $\{u, v, w\}$ ad una base di \mathbf{R}^4 .

7. Verificare che i sottinsiemi di \mathbf{R}^4 formati dai vettori $x = {}^t(x_1, x_2, x_3, x_4)$ soddisfacenti alle condizioni $x_1 - x_4 = 0 = x_1 + x_2$ ($= U$) e $x_3 - x_4 = 0 = x_2 + x_3$ ($= V$) sono sottospazi vettoriali e trovarne la dimensione evidenziando delle basi. Calcolare l' intersezione $U \cap V$ e trovarne una base. Trovare le equazioni del più piccolo sottospazio vettoriale di \mathbf{R}^4 contenente sia U che V .

8. Si considerino i seguenti sottoinsiemi di \mathbf{R}^3 :

$$W_1 = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \mid x + y + z = 1 \right\}, \quad W_2 = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \mid x - 2y + z = 0 \right\}.$$

- (a) Dire se W_1 e W_2 sono sottospazi vettoriali o lineari di \mathbf{R}^3 ;
- (b) determinare equazioni parametriche di W_1 e W_2 ;
- (c) determinare $W_1 \cap W_2$. È un sottospazio vettoriale o lineare di \mathbf{R}^3 ?

9. Si considerino i seguenti sottoinsiemi dello spazio vettoriale \mathbf{R}^3 :

$$Z_1 = \left\{ \begin{pmatrix} 2s+t \\ s-t \\ s+t \end{pmatrix} \mid s, t \in \mathbf{R} \right\}, \quad Z_2 = \left\{ \begin{pmatrix} s+2t \\ 2s-t \\ s-t \end{pmatrix} \mid s, t \in \mathbf{R} \right\}.$$

- (a) Si mostri che Z_1 e Z_2 sono sottospazi vettoriali di \mathbf{R}^3 ;
- (b) si trovino equazioni cartesiane per Z_1 e Z_2 ;
- (c) si determini $Z_1 \cap Z_2$ e si dimostri che è un sottospazio vettoriale di \mathbf{R}^3 ;
- (d) si mostri che $Z_1 + Z_2 = \mathbf{R}^3$.

10. Sia α il piano di \mathbf{R}^3 di equazione cartesiana $x + 2y + z = 0$. Sia P il punto di \mathbf{R}^3 di coordinate $\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$.

- (a) Sia $\pi: \mathbf{R}^3 \rightarrow \mathbf{R}^3$ l' applicazione definita associando ad un punto Q l' intersezione di α e della retta r_Q passante per Q e parallela al vettore \overline{OP} . Determinare le coordinate di $\pi(Q)$ in funzione delle coordinate di Q .
- (b) Sia ρ l' applicazione che associa ad un punto Q di \mathbf{R}^3 l' intersezione fra α e la retta passante per P e Q . Determinare il luogo di definizione D di ρ . Per $Q \in D$ determinare le coordinate di $\rho(Q)$ in funzione delle coordinate di Q .

11. Siano dati i punti $P = \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ e $Q = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -2 \end{pmatrix}$ di \mathbf{R}^3 . Nei seguenti casi dire se i sottospazi

lineari di \mathbf{R}^3 definiti da $\mathbb{L} = P + U$ e $\mathbb{M} := Q + W$ siano sghembi o incidenti o paralleli. Determinare $\mathbb{L} \cap \mathbb{M}$.

- (a) $U = \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix} \right\rangle$, $W = \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle$.
- (b) $U = \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 0 \end{pmatrix} \right\rangle$, $W = \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ -2 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle$.