

1

Scritto di Fisica Matematica - prima parte -
Corso di Laurea Triennale in Matematica - 13 ;luglio 2011
sottolineare: [vecchio ordinamento 509] [nuovo ordinamento 270]

Avvertenza: Questo testo va riconsegnato, con cognome e nome sopra scritto, assieme al foglio (protocollo a 4 facciate) su cui è svolto il compito, anch'esso con cognome e nome e con il numero **1** messo in evidenza.

1. Tracciare il ritratto in fase dell'equazione differenziale

$$\ddot{x} = -3x^2 + k, \quad x \in \mathbb{R}$$

al variare del parametro $k \in \mathbb{R}$; tracciare anche il diagramma di biforcazione degli equilibri.

2. Si consideri la matrice

$$A(k) = \begin{pmatrix} 2k & k \\ -1 & 0 \end{pmatrix}$$

dipendente dal parametro reale k . Classificare i ritratti in fase dell'equazione $\dot{z} = Az$ al variare di $k \in \mathbb{R}$. (Si possono tralasciare i casi di autovalori doppi. "Classificare" = indicare se sella, nodo, etc e, se pertinente, se stabile o instabile). Interpretare poi il risultato tracciando la curva parametrica $k \mapsto (\det A(k), \operatorname{tr} A(k))$ sul diagramma di biforcazione dei sistemi lineari in \mathbb{R}^2 nel piano determinante-traccia.

3. Si consideri il sistema di equazioni differenziali

$$\dot{x} = -yf(x, y), \quad \dot{y} = xf(x, y)$$

ove f è una (qualunque) funzione differenziabile. Si osservi che l'origine è un equilibrio per ogni scelta di f .

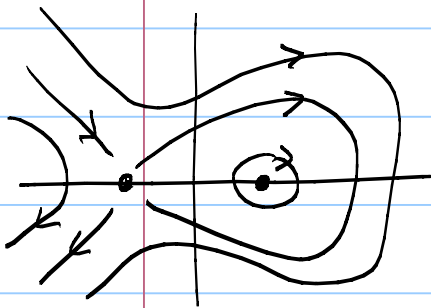
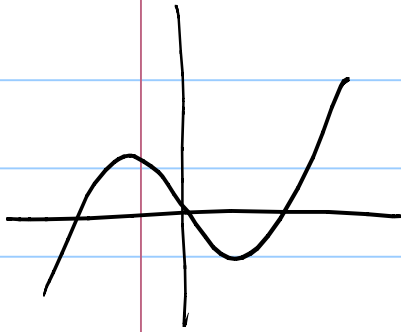
(a) Cosa si può dire delle proprietà di stabilità dell'origine utilizzando la funzione $W(x, y) = x^2 + y^2$ come candidata funzione di Lypaunov?

(b) Vi è una qualche scelta di f per cui l'origine potrebbe essere asintoticamente stabile?

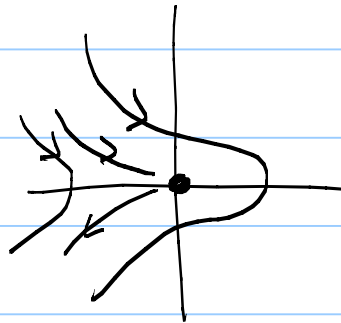
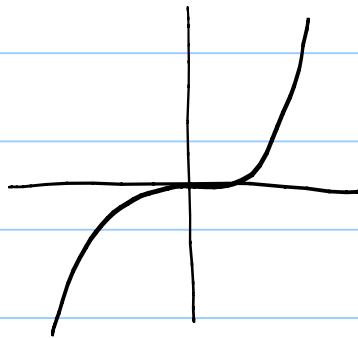
Exercise 1

$$\ddot{x} = -V'(x), \quad V(x) = x^3 - \kappa x = x(x^2 - \kappa)$$

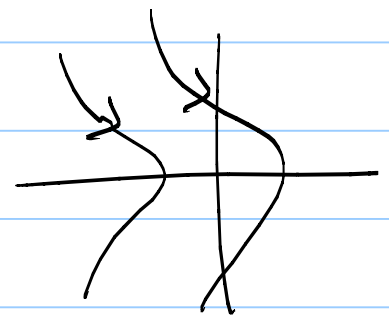
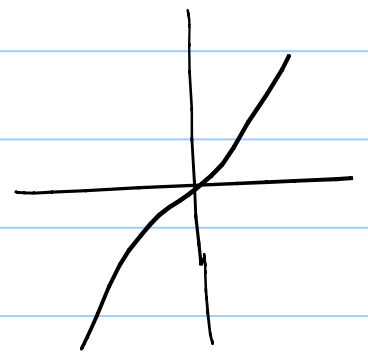
$\kappa > 0$



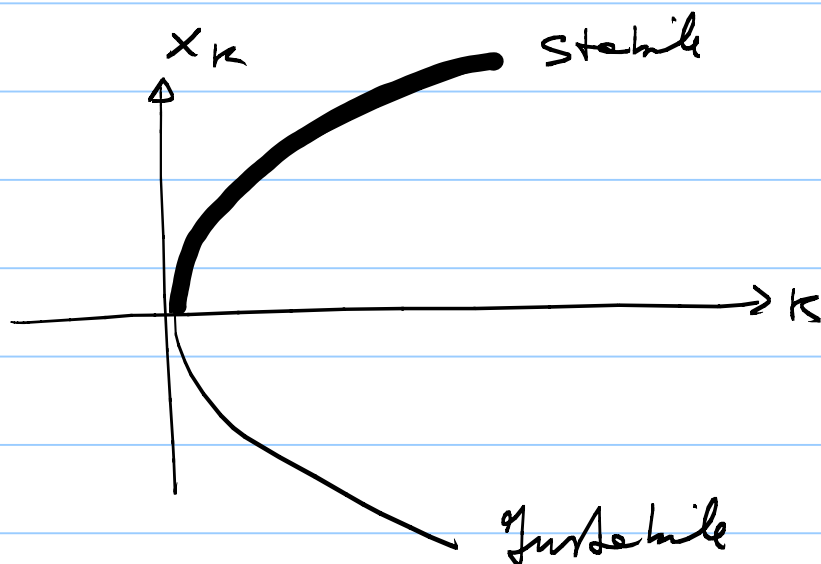
$\kappa = 0$



$\kappa < 0$



Equilibria: $(x_\kappa, 0)$ with $x_\kappa = \pm \sqrt{\frac{\kappa}{3}}$ for $\kappa \geq 0$



Esercizio 2

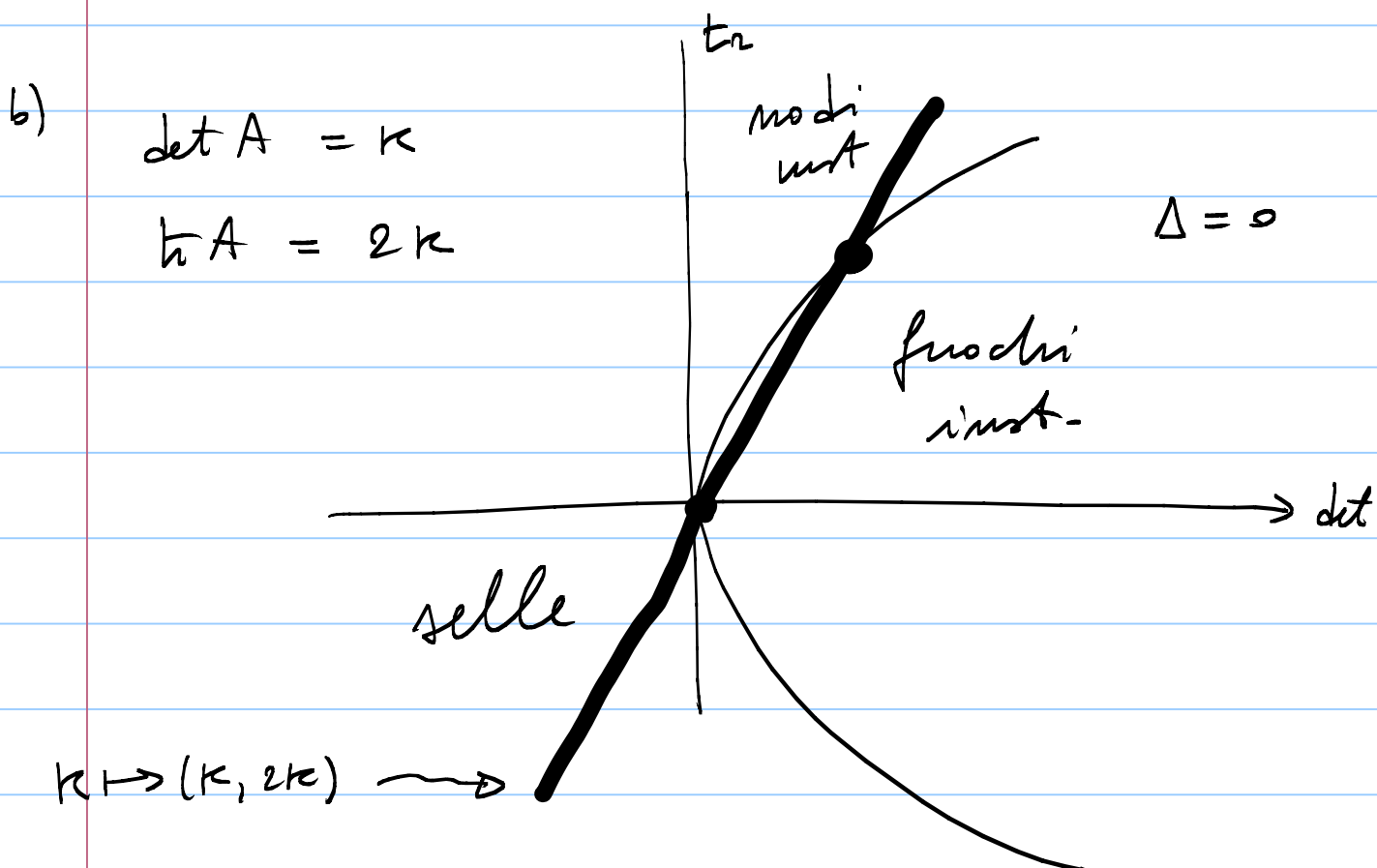
$$\begin{aligned} \text{a) } \det(A - \lambda I) &= \begin{vmatrix} 2k - \lambda & k \\ -1 & -\lambda \end{vmatrix} = \lambda(\lambda - 2k) + k \\ &= \lambda^2 - 2k\lambda + k \end{aligned}$$

$$\lambda_{\pm} = k \pm \sqrt{\underbrace{k^2 - k}_{k(k-1)}}$$

$k > 1$ 2 aut. positivi : modo instabile

$0 < k < 1$ 2 aut. $\in \mathbb{C}$, $\text{Re} > 0$: fuoco

$k < 0$ 1 aut. > 0 , 1 aut. < 0 : sella



3) a) $W(x, y) = x^2 + y^2$ ha (ovviamente) minimo stretto in $(0, 0)$.

Derivata di f è:

$$\dot{W} = 2x(-y f) + 2y(x f)$$

$$= 0$$

L'uso di W permette di stabilire che $(0, 0)$ è stabile per tutti i tempi.

b) W è un integrale primo non costante
 \Rightarrow è impossibile la stab. asintotica
qualunque sia f .