

I Prova in itinere di Istituzioni di Fisica Matematica

Laurea Triennale in Fisica - 09.02.04

Parte A

Esercizio 1. Si consideri il sistema di equazioni differenziali in $\mathbb{R}^2$:

$$\dot{x} = -x - 2y + xy^2, \quad \dot{y} = 2x - y - x^2y.$$

- Linearizzare il sistema attorno all'origine e tracciare (schematicamente!) il ritratto in fase del sistema linearizzato.
- Studiare le proprietà di stabilità dell'origine usando il metodo spettrale.
- Studiare le proprietà di stabilità dell'origine usando il metodo delle funzioni di Lyapunov e la funzione $W(x, y) = x^2 + y^2$.

Esercizio 2. Scrivere la Lagrangiana di un sistema costituito da un punto materiale di massa m , soggetto a forze conservative di energia potenziale $V(x, y, z) = -x^3$, usando le coordinate

$$q_1 = \frac{x^2}{2}, \quad q_2 = x + y, \quad q_3 = 2z$$

(nel semispazio $x > 0$).

Parte B

Domanda 1. Rispondere *brevissimamente* alle seguenti domande:

- Relazione fra integrali primi di un'equazione differenziale ordinaria e derivata di Lie.
- Dare la definizione di stabilità di un equilibrio.
- Che proprietà ha il flusso di un campo vettoriale (e la sua mappa a tempo fissato)?
- Sotto quali ipotesi il ritratto in fase di un'equazione differenziale attorno ad un equilibrio è qualitativamente simile a quello della sua linearizzazione?
- Quanto vale il periodo lungo le separatrici del pendolo? Per quale motivo?
- Sotto quale ipotesi una forza centrale è conservativa?
- È possibile la stabilità asintotica per un'equazione differenziale che ha un integrale primo? Indicare il motivo (brevemente).

Domanda 2. A partire dalle equazioni di Newton per un sistema di N punti materiali:

$$M\ddot{X} = F(X, \dot{X}, t), \quad X \in \mathbb{R}^{3N},$$

dedurre le equazioni di Lagrange in un sistema di coordinate $q \mapsto \tilde{X}(q)$. (In dettaglio).

Consegnare le risposte alle due parti su fogli distinti.

Scrivere nome e numero di matricola su ogni foglio consegnato.

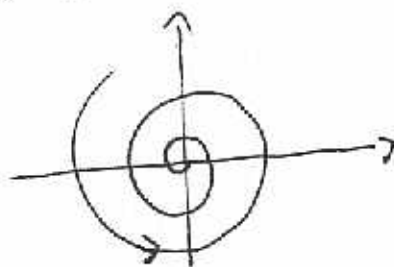
Rispondere alle domande in ordine ed indicare anche le domande alle quali non si risponde.

Esercizio 1

a) Equazione linearizzata:

$$\begin{pmatrix} \dot{x} \\ \dot{y} \end{pmatrix} = A \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}, \quad A = \begin{pmatrix} -1 & -2 \\ 2 & -1 \end{pmatrix}$$

A ha autovalori complessi $-1 \pm 2i$ - l'autovettore di $-1+2i$ è $\underline{u} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + i \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \end{pmatrix}$, dunque il vettore in fase è:



Equo stabile

b) $\lambda \in \text{Sp } A \Rightarrow \text{Re } \lambda = -1 < 0 \Rightarrow$ l'origine è asintoticamente stabile.

c) W ha un minimo stretto in $(0,0)$. Inoltre ha un derivata di Lie $\bar{L}$:

$$2x(-x - 2y + xy^2) + 2y(2x - y - x^2y) =$$

$$= -2(x^2 + y^2) < 0 \quad \forall (x,y) \in \mathbb{R}^2 \setminus \{(0,0)\}.$$

Dunque W è buona funzione di Lyapunov e permette di concludere che $(0,0)$ è asintoticamente stabile.

Esercizio 2

Energia cinetica Poiché:

$$\begin{cases} x = \sqrt{2}q_1 \\ y = q_2 - \sqrt{2}q_1 \\ z = \frac{q_3}{2} \end{cases}$$

si ha anche:

$$\begin{cases} \dot{x} = \frac{1}{\sqrt{2}} \dot{q}_1 \\ \dot{y} = \dot{q}_2 - \frac{1}{\sqrt{2}} \dot{q}_1 \\ \dot{z} = \frac{\dot{q}_3}{2} \end{cases}$$

e dunque:

$$\begin{aligned} T &= \frac{1}{2} \left(\frac{\dot{q}_1^2}{2q_1} + \left(\dot{q}_2 - \frac{1}{\sqrt{2}} \dot{q}_1 \right)^2 + \frac{\dot{q}_3^2}{4} \right) \\ &= \frac{1}{2} \left(\frac{\dot{q}_1^2}{q_1} + \dot{q}_2^2 - \sqrt{\frac{2}{q_1}} \dot{q}_1 \dot{q}_2 + \frac{\dot{q}_3^2}{4} \right) \end{aligned}$$

Energia potenziale $V = -2q_1$

Lagrangiana $L = T - V = \frac{1}{2} \left(\frac{\dot{q}_1^2}{q_1} + \dot{q}_2^2 - \sqrt{\frac{2}{q_1}} \dot{q}_1 \dot{q}_2 + \frac{\dot{q}_3^2}{4} \right) + 2q_1$