

**Fisica Matematica**  
**Corso di Laurea Triennale in Matematica Primo compitino 23/02/2005**

**Esercizio A** Nel piano  $Oyx$  (con l'asse  $y$  verticale ascendente:  $\underline{g} = -g \hat{y}$ ,  $g > 0$ ) di un riferimento inerziale  $Oxyz$  si consideri il sistema formato da un'asta  $AB$  di massa trascurabile e lunghezza  $2l$  il cui estremo  $A$  è vincolato in modo liscio a scorrere sull'asse  $y$ ; inoltre, tra l'estremo  $A$  e l'origine è tesa una molla lineare di costante elastica  $h > 0$  mentre nel centro  $C$  dell'asta  $AB$  vi è da un punto materiale  $C$  di massa  $m$ , solidale all'asta. Si descriva la generica configurazione del sistema mediante la coordinata  $y = y_A$  e l'angolo  $\theta$  tra la direzione negativa dell'asse  $y$  e il segmento  $AB$ , valutato in senso antiorario.

1) Determinare le configurazioni di equilibrio e discuterne la stabilità applicando i teoremi visti nel corso.

2) Si supponga ora che sul punto  $A$  agisca una forza di attrito viscosa  $F_A = -kv_A$ ,  $k > 0$ . Determinare i nuovi equilibri e discuterne la stabilità

3) Si elimini la forza viscosa in  $A$  e si supponga che il sistema  $Oxyz$  ruoti con velocità angolare costante  $\Omega$  attorno all'asse  $y$ . Dire sotto quali condizioni sui dati strutturali del problema la configurazione di equilibrio con  $\theta = 0$  rimane stabile.

Esercizio A - Soluzione.

1) Il sistema è soggetto a sole forze conservative con energia potenziale

$$U(y, \theta) = U^g + U^{el} = mg(y - l \cos \theta) + \frac{h}{2}y^2.$$

Gli equilibri sono dati dalle soluzioni  $P = (y, \theta)$  di

$$U_y = mg + hy = 0, \quad U_\theta = mgl \sin \theta = 0$$

ovvero  $P_1 = (-\frac{mg}{h}, 0)$ ,  $P_2 = (-\frac{mg}{h}, \pi)$ ; La matrice Hessiana è

$$H_U(\theta) = \text{Diag}[h, mgl \cos \theta].$$

Pertanto:

$$H_U(P_1) \in \text{Sym}^+ \Rightarrow P_1 \text{ è stabile per THND, TLD;}$$

$$H_U(P_2) \notin \text{Sym}^+ \Rightarrow P_2 \text{ è instabile per THND.}$$

2) Calcoliamo la componente lagrangiana della forza di attrito viscosa:

$$\delta L^{att} = -kv_A \cdot \delta P_A = -k\dot{y}\hat{y} \cdot d\hat{y} = Q_y dy + Q_\theta d\theta$$

da cui  $Q_y = -k\dot{y} \neq 0$ ,  $Q_\theta = 0$ .

Non posso usare THND ma posso ancora usare TLD poichè  $Q(y, \dot{y})\dot{y} = -k(\dot{y})^2 \leq 0$ .  
 Pertanto

$P_1$  è ancora stabile per TLD, nulla si può dire per  $P_2$ .

3) Si aggiungono ora le forze apparenti, centrifuga e di Coriolis. La prima ammette potenziale

$$U^{cf} = -\frac{m}{2}\Omega^2 l^2 \sin^2 \theta,$$

mentre la forza di Coriolis, ortogonale al piano  $(x, y)$  ha componenti lagrangiane tutte nulle poichè gli spostamenti virtuali appartengono al piano  $(x, y)$ . Posso quindi usare THND e TLD. Il punto  $P_1$  è ancora di equilibrio poichè è soluzione di

$$U_y = mg + hy = 0, \quad U_\theta = mgl \sin \theta - m\Omega^2 l^2 \sin \theta \cos \theta = 0$$

La nuova matrice Hessiana in  $P_1$  verifica

$$H_U(P_1) = \text{Diag}[h, mgl - m\Omega^2 l^2] \in \text{Sym}^+ \Leftrightarrow \Omega^2 < \frac{g}{l}$$

pertanto  $P_1$  è stabile se  $\Omega^2 < \frac{g}{l}$  per THND o TLD, è instabile se  $\Omega^2 > \frac{g}{l}$  per THND e nulla si può dire se  $\Omega^2 = \frac{g}{l}$ .