

## 2

cognome e nome: .....

Appello di Fisica Matematica - seconda parte - Corso di Laurea Triennale in Matematica - 13 luglio 2011

sottolineare: [vecchio ordinamento 509] [nuovo ordinamento 270]

**Avvertenza:** Questo testo va riconsegnato, con cognome e nome sopra scritto, assieme al foglio (protocollo a 4 facciate) su cui è svolto il compito, anch'esso con cognome e nome e con il numero **2** messo in evidenza.

### Esercizio

Nel piano  $Oxy$  con  $y$  verticale ascendente di un riferimento  $Oxyz$  si consideri la guida liscia coincidente con il grafico di una funzione  $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ . Un'asta  $AP$  di massa trascurabile e lunghezza  $l$  è vincolata a muoversi nel piano  $Oxy$  con l'estremo  $A$  libero di scorrere sulla guida. Nell'estremo  $P$  dell'asta è vincolato un punto materiale  $P$  di massa  $m$ . Si considerino come coordinate lagrangiane del sistema l'ascissa  $x = x_A$  del punto  $A$  e l'angolo  $\theta$  tra la direzione negativa dell'asse delle  $y$  e l'asta  $AP$ , valutato positivamente in senso antiorario. Infine, il riferimento  $Oxyz$  ruoti con velocità angolare  $\omega$  costante diretta lungo l'asse verticale  $y$  rispetto agli spazi inerziali. Si consideri la descrizione del moto del sistema nel riferimento rotante.

- a) Si scrivano le componenti lagrangiane delle forze agenti nel riferimento rotante  $Oxyz$
- b) Si determinino le configurazioni di equilibrio (relativo) con  $x = 0$ .
- c) Si supponga ora che  $f'(0) = 0$  e che  $g > \omega^2 l$ . Si studi la stabilità delle configurazioni di equilibrio con  $x = 0$  sulla base dei teoremi visti nel corso.
- d) Si scriva l'energia cinetica del sistema e l'equazione di secondo grado che permette di calcolare le frequenze di piccola oscillazione in una configurazione di equilibrio stabile con  $x = 0$  (non è richiesto il calcolo delle frequenze).
- e) Come si modifica l'energia potenziale e cinetica del sistema se invece dell'asta  $AP$  si considera un'asta omogenea di massa  $m$  e lunghezza  $2l$ ? (E' sufficiente rispondere sinteticamente ma in modo preciso).

### Teoria

Enunciato e dimostrazione del Teorema di Noether

- Scrivere nome e cognome **in stampatello** su ogni foglio consegnato.
- Consegnare solo la bella. Cancellare in modo chiaro ogni pezzo che non deve essere valutato.

## SOLUZIONI

### Esercizio

*Traccia della soluzione:*

- a) Le forze agenti nel riferimento rotante sono il peso, la forza centrifuga e quella di Coriols. Quest'ultima ha componenti lagrangiane nulle poiché

$$\delta L^{cor} = -2m\omega \wedge v_P \cdot \delta P \equiv 0$$

dal momento che i tre vettori sono complanari. Le altre sono conservative di energia potenziale

$$U = U^g + U^{cf} = mg y_P - \frac{\omega^2}{2} m x_P^2 = mg(f(x) - l \cos \theta) - \frac{\omega^2}{2} m (x + l \sin \theta)^2.$$

e le componenti sono date dal gradiente di  $-U$ .

- b) le configurazioni di equilibrio annullano il gradiente di  $U$

$$\begin{cases} \frac{\partial U}{\partial x}(x, \theta) = mgf'(x) - m\omega^2(x + l \sin \theta) = 0 \\ \frac{\partial U}{\partial \theta}(x, \theta) = mgl \sin \theta - m\omega^2(x + l \sin \theta)l \cos \theta = 0 \end{cases}$$

Quelle con  $x = 0$  devono soddisfare il sistema

$$\begin{cases} \frac{\partial U}{\partial x}(x, \theta) = mgf'(0) - m\omega^2 l \sin \theta = 0 \\ \frac{\partial U}{\partial \theta}(x, \theta) = mgl \sin \theta - m\omega^2 l \sin \theta l \cos \theta = 0 \end{cases}$$

e quindi: se  $f'(0) = 0$

$$\sin \theta = 0, \quad \theta = 0, \pi,$$

se  $f'(0) \neq 0$

$$f'(0) = l \tan \theta, \quad \theta = \arctan(f'(0)/l).$$

- c) per la stabilità possiamo usare THND e TLD. Calcoliamo la matrice hessiana in  $(0, \theta)$

$$H_U(0, \theta) = \begin{pmatrix} mgf''(0) - m\omega^2 & -m\omega^2 l \cos \theta \\ -m\omega^2 l \cos \theta & mgl \cos \theta - m\omega^2 l^2 \cos^2 \theta \end{pmatrix}$$

Studio in  $(0, 0)$ . Si vede che in base all'ipotesi  $g > \omega^2 l$  si ha  $U_{\theta\theta} > 0$ . La matrice hessiana è ivi definita positiva (quindi l'equilibrio è stabile) sse

$$\det H_U(0, 0) > 0, \quad i.e. \quad f''(0) > \frac{\omega^2}{g - \omega^2 l}.$$

Studio in  $(0, \pi)$ . Qui  $U_{\theta\theta} < 0$ . Per avere la matrice hessiana definita positiva dobbiamo supporre  $U_{xx} > 0$ , ovvero  $gf''(0) > \omega^2$ . L'equilibrio è stabile sse

$$\det H_U(0, \pi) > 0, \quad i.e. \quad f''(0) < \frac{\omega^2}{g + \omega^2 l}.$$

che è incompatibile con la condizione richiesta  $gf''(0) > \omega^2$ . quindi l'equilibrio è instabile.

d) L'energia cinetica si trova calcolando  $v_P^2$  ed è

$$T = \frac{m}{2}v_P^2 = \frac{m}{2}[(1 + f'(x)^2)\dot{x}^2 + l^2\dot{\theta}^2 + 2l \sin \theta (\cos \theta + f'(x))\dot{x}\dot{\theta}]$$

Le frequenze delle piccole oscillazioni sono le soluzioni di

$$\det(H_U(0,0) - \Omega^2 A(0,0)) = 0.$$

e) vedi teoria. Il potenziale centrifugo è dato da  $U^{cf} = -\frac{\omega^2}{2}I_y^G$  e l'energia cinetica ha in più il termine  $\frac{1}{2}\frac{ml^2}{12}\dot{\theta}^2$ .