Esercizio 150 Il sistema di Kepler piano in riferimento della massa ridotta tratta un punto materiale di massa  $\mu$  soggetto ad un campo centrale di intensità  $h/|OP|^2$ . Ricordando che questo sistema ha per integrali primi il momento angolare  $M = \mu OP \wedge \dot{OP}$  ed il vettore di Runqe-Lenz

 $R = \mu \, \dot{OP} \wedge (OP \wedge \dot{OP}) - h \frac{OP}{|OP|}.$ 

a. Scrivere Lagrangiana ed integrali primi in coordinate Cartesiane;

**b.** scrivere la trasformazione di Legendre, la Hamiltoniana del sistema, le equazioni di Hamilton, i 4 integrali del moto, e controllare che le loro parentesi di Poisson siano effettivamente nulle:

**c.** Fare lo stesso in coordinate polari.

## SVOLGIMENTO

a. Il potenziale del sistema è V = -h/|OP|, quindi la Lagrangiana è

$$L = \frac{1}{2}\mu(\dot{x}^2 + \dot{y}^2) + \frac{h}{\sqrt{x^2 + y^2}},$$

mentre le espressioni delle componenti non-nulle degli altri integrali primi sono

$$M_z = \mu(x\dot{y} - y\dot{x}), \quad R_x = \dot{y}M_z - h\frac{x}{\sqrt{x^2 + y^2}}, \quad R_y = -\dot{x}M_z - h\frac{y}{\sqrt{x^2 + y^2}}$$

b. La trasformata di Legendre è la mappa

$$\mathcal{L}: (x, y, \dot{x}, \dot{y}) \to (x, y, p_x = \partial_{\dot{x}} L = \mu \dot{x}, p_y = \partial_{\dot{y}} L = \mu \dot{y}),$$

di inversa

$$\mathcal{L}^{-1}: (x, y, p_x, p_y) \to (x, y, \mu^{-1} p_x, \mu^{-1} p_y).$$

La Hamiltoniana è l'integrale di Jacobi  $E=\frac{1}{2}\mu(\dot{x}^2+\dot{y}^2)-h/\sqrt{x^2+y^2}$  a cui vengono sostituite le variabili di velocità con le associate variabili di momento, ovvero

$$H = E \circ \mathcal{L}^{-1} = \frac{1}{2\mu} (p_x^2 + p_y^2) - \frac{h}{\sqrt{x^2 + y^2}}.$$

Le relative equazioni di Hamilton sono

$$\dot{x} = \partial_{p_x} H = \frac{p_x}{2\mu}, \quad \dot{y} = \partial_{p_y} H = \frac{p_y}{2\mu}, \quad \dot{p}_x = -\partial_x H = -\frac{h x}{\sqrt{x^2 + y^2}}, \quad \dot{p}_y = -\partial_y H = -\frac{h y}{\sqrt{x^2 + y^2}}$$

Con un ragionamento abbastanza semplice, si può dimostrare che se F è un integrale primo per le equazioni di Lagrange, allora la funzione  $\widetilde{F} = F \circ \mathcal{L}^{-1}$  è integrale primo delle equazioni di

Hamilton. Di conseguenza, oltre alla Hamiltoniana, tre integrali primi del sistema Hamiltoniano sono le funzioni

$$\widetilde{M}_z = x p_y - y p_x, \quad \widetilde{R}_x = \mu^{-1} p_y (x p_y - y p_x) - h \frac{x}{\sqrt{x^2 + y^2}}, \quad \widetilde{R}_y = -\mu^{-1} p_x (x p_y - y p_x) - h \frac{y}{\sqrt{x^2 + y^2}}.$$

Per controllare se sono integrali del moto basta calcolare le parentesi di Poisson, che sono un conto algebrico. Cominciamo con il momento angolare

$$\begin{split} \{H,\widetilde{M}_z\} &= \partial_x H \partial_{p_x} \widetilde{M}_z - \partial_{p_x} H \partial_x \widetilde{M}_z + \partial_y H \partial_{p_y} \widetilde{M}_z - \partial_{p_y} H \partial_y \widetilde{M}_z = \\ & \left(\frac{h\,x}{\sqrt{x^2 + y^2}^3}\right) (-y) - \left(\frac{p_x}{\mu}\right) p_y + \left(\frac{h\,y}{\sqrt{x^2 + y^2}^3}\right) x - \left(\frac{p_y}{\mu}\right) (-p_x) = 0 \end{split}$$

e controlliamo la componente x del vettore di Runge-Lenz

$$\begin{split} \{H, \widetilde{R}_x\} &= \partial_x H \partial_{p_x} \widetilde{R}_x - \partial_{p_x} H \partial_x \widetilde{R}_x + \partial_y H \partial_{p_y} \widetilde{R}_x - \partial_{p_y} H \partial_y \widetilde{R}_x = \\ & \left(\frac{h \, x}{\sqrt{x^2 + y^2}^3}\right) (-\mu^{-1} p_y y) - \left(\frac{p_x}{\mu}\right) \left(\mu^{-1} p_y^2 - \frac{h}{\sqrt{x^2 + y^2}} + \frac{h x^2}{\sqrt{x^2 + y^2}^3}\right) + \\ & + \left(\frac{h \, y}{\sqrt{x^2 + y^2}^3}\right) (\mu^{-1} (x p_y - y p_x) + \mu^{-1} p_y x) - \left(\frac{p_y}{\mu}\right) \left(-\mu^{-1} p_x p_y + \frac{h x y}{\sqrt{x^2 + y^2}^3}\right) = \\ & = \frac{h \, \mu^{-1}}{\sqrt{x^2 + y^2}^3} \left(-x \, p_y \, y + p_x x^2 + p_x y^2 - p_x x^2 + 2y x p_y - y^2 p_x - p_y \, x \, y\right) = 0 \end{split}$$

Un conto simile porta alla Poisson-commutatività anche di  $\widetilde{R}_y$  con H.

c. Bisogna riscrivere tutte le funzioni in coordinate polari. Ricordiamo che in tali coordinate  $x = r\cos\vartheta$ ,  $y = r\sin\vartheta$ , e quindi  $\dot{x} = \dot{r}\cos\vartheta - r\dot{\vartheta}\sin\vartheta$  ed  $\dot{y} = \dot{r}\sin\vartheta + r\dot{\vartheta}\cos\vartheta$ . Segue che la Lagrangiana diventa

$$L = \frac{1}{2}\mu(\dot{r}^2 + r^2\dot{\vartheta}^2) + \frac{h}{r}.$$

Invece gli integrali del moto non nulli sono le funzioni

$$M_z = \mu r^2 \dot{\vartheta}, \qquad R_x = (\dot{r} \sin \vartheta + r \dot{\vartheta} \cos \vartheta) r^2 \dot{\vartheta} - h \cos \vartheta, \quad R_y = -(\dot{r} \cos \vartheta - r \dot{\vartheta} \sin \vartheta) r^2 \dot{\vartheta} - h \sin \vartheta.$$

La trasformata di Legendre è  $p_r=\mu\dot{r}$  ,  $p_{\vartheta}=\mu r^2\dot{\vartheta},$  e quindi la Hamiltoniana è

$$H = \frac{1}{2\mu} \left( p_r^2 + \frac{p_\vartheta^2}{r^2} \right) - \frac{h}{r}$$

Gli integrali del moto diventano

$$\widetilde{M}_z = p_{\vartheta}, \quad \widetilde{R}_x = p_{\vartheta} \frac{p_{\vartheta} \cos \vartheta + r \, p_r \sin \vartheta}{r \, \mu} - h \cos \vartheta, \quad \widetilde{R}_y = -p_{\vartheta} \frac{r \, p_r \cos \vartheta - p_{\vartheta} \sin \vartheta}{r \, \mu} - h \sin \vartheta.$$

Per controllare se sono integrali del moto basta calcolare le parentesi di Poisson, che sono un conto algebrico. Cominciamo con il momento angolare

$$\begin{split} \{H,\widetilde{M}_z\} &= \partial_r H \partial_{p_r} \widetilde{M}_z - \partial_{p_r} H \partial_r \widetilde{M}_z + \partial_{\vartheta} H \partial_{p_{\vartheta}} \widetilde{M}_z - \partial_{p_{\vartheta}} H \partial_{\vartheta} \widetilde{M}_z = \\ & \left( -\frac{1}{\mu} \frac{p_{\vartheta}^2}{r^3} + \frac{h}{r^2} \right) (0) - \left( \frac{p_r}{\mu} \right) (0) + (0)(1) - \left( \frac{p_{\vartheta}}{r^2 \, \mu} \right) (0) = 0 \end{split}$$

e controlliamo la componente x del vettore di Runge-Lenz

$$\begin{split} \{H,\widetilde{R}_x\} &= \partial_r H \partial_{p_r} \widetilde{R}_x - \partial_{p_r} H \partial_r \widetilde{R}_x + \partial_{\vartheta} H \partial_{p_{\vartheta}} \widetilde{R}_x - \partial_{p_{\vartheta}} H \partial_{\vartheta} \widetilde{R}_x = \\ & \left( -\frac{p_{\vartheta}^2}{\mu \, r^3} + \frac{h}{r^2} \right) \left( \frac{p_{\vartheta} \sin \vartheta}{\mu} \right) - \left( \frac{p_r}{\mu} \right) \left( -\frac{p_{\vartheta}^2 \cos \vartheta}{\mu \, r^2} \right) + (0)(*) + \\ & - \left( \frac{p_{\vartheta}}{r^2 \, \mu} \right) \left( p_{\vartheta} \frac{-p_{\vartheta} \sin \vartheta + r \, p_r \cos \vartheta}{r \, \mu} - h \sin \vartheta \right) = 0 \end{split}$$

Un conto simile porta alla Poisson-commutatività anche di  $\widetilde{R}_y$  conH.