

# Analisi Matematica II (Fisica e Astronomia)

Esame Scritto (17/09/2009)

Università di Padova - Lauree in Fisica ed Astronomia - A.A. 2008/09

Cognome-Nome \_\_\_\_\_ Matr. \_\_\_\_\_ - \_\_\_\_\_  
IN STAMPATELLO SF / SA

1. Studiare in  $]0, +\infty[$  l'integrabilità gen. di  $f_\alpha(x) = \frac{x^{1-\alpha} |\log x|^\alpha}{(x+2)^{\alpha+1}}$ , e calcolare  $\int_0^{+\infty} f_1(x) dx$ .
2. Trovare, al variare di  $\alpha \in \mathbb{R}$ , le soluzioni  $y(x)$  delle equazioni (i)  $x^2 y' + \alpha(y+1)^2 \log x = 0$ , (ii)  $x^2 y' + (x-1)y = e^{\alpha x}$  tali che  $y(1) = 0$ , e determinarne i limiti in  $0^+$  e in  $+\infty$ .
3. Si consideri nel piano la curva polare  $\ell$  data da  $\rho(\theta) = 3 + 2 \sin \theta$  con  $\theta \in [-\pi, \pi]$ .
  - (a) Disegnare  $\ell$ , parametrizzarla opportunamente e calcolarne la retta tangente nel punto  $A$  con  $\theta = 0$ . Scrivere in modo corretto l'integrale che dà la lunghezza di  $\ell$ .
  - (b) Determinare<sup>(1)</sup> un polinomio  $p(x, y)$  che definisca cartesianamente  $\ell$ . Da  $p(x, y) = 0$  esplicitare, all'intorno di  $A$ , una delle coordinate rispetto all'altra, e scriverne lo sviluppo fino al I ordine. Usare quanto trovato per ricalcolare in due modi la retta tangente a  $\ell$  in  $A$ .
  - (c) Dimostrare che  $\ell$  è compatta, e calcolarne i punti estremi rispetto alle coordinate  $x$  e  $y$ . Come andrebbe impostato lo stesso problema usando la forma cartesiana  $p(x, y) = 0$ ?
4. Sia  $g(x, y, z) = (g_1(x, y, z), g_2(x, y, z)) = (\arctg(xyz) + x - yz, xz - y^2)$ .
  - (a) Dire quali superfici di livello  $S_\alpha = \{(x, y, z) : g_1(x, y, z) = \alpha\}$  sono regolari. Mostrare che  $S_1$ , all'intorno del suo punto  $A(1, 0, -1)$ , è esprimibile in un solo modo come grafico, e calcolarne in due modi il piano tangente affine. (Facoltativo: visti i risultati, si può indagare se per caso  $A$  sia un punto estremo per  $S_1$  rispetto a una delle coordinate?)
  - (b) Sia  $Y$  la curva di livello di  $g$  passante per  $A$ . Mostrare che  $Y$  è regolare in  $A$ , e calcolarne la retta tangente affine in due modi.
  - (c) Mostrare che  $A$  è un estremante locale (minimo o massimo?) per la coordinata  $z$  su  $Y$ .

---

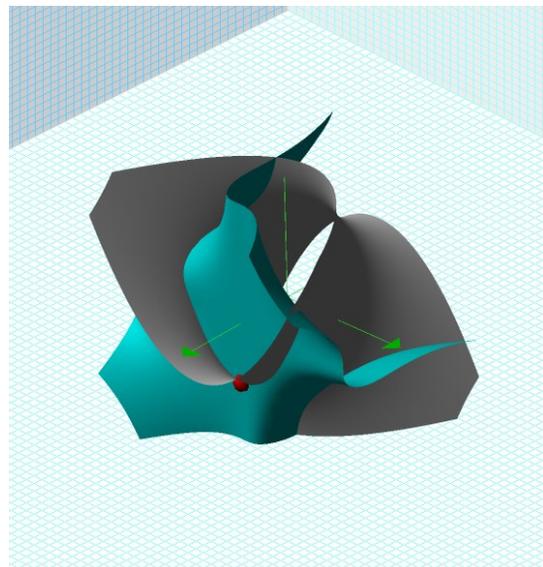
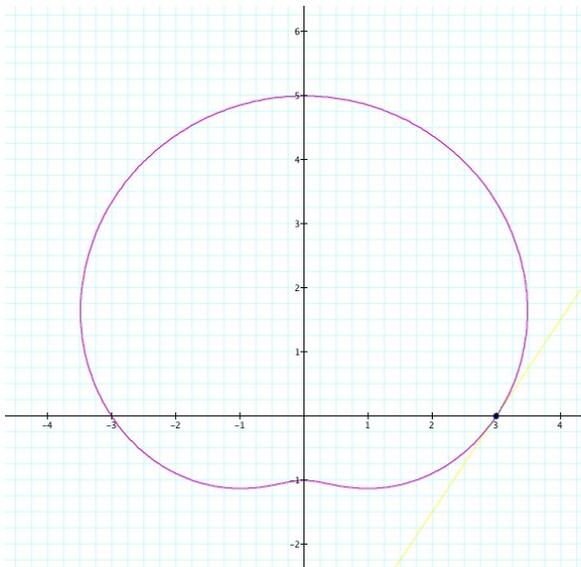
<sup>(1)</sup>Moltiplicare per  $\rho$  ambo i membri di  $\rho = 3 + 2 \sin \theta$ , e ricordare i legami tra le coordinate polari e cartesiane.

1. La funzione  $f_\alpha(x) = \frac{x^{1-\alpha} |\log x|^\alpha}{(x+2)^{\alpha+1}}$  è definita per  $x > 0$  tranne che eventualmente in  $x = 1$ : dunque l'integrabilità va vista in  $0^+$ ,  $1^\mp$  e  $+\infty$ . • In  $0^+$  si ha  $f_\alpha(x) \sim_0^* x^{1-\alpha} |\log x|^\alpha$ : ricordando che  $x^\beta |\log x|^\gamma$  è integrabile in  $0^+$  se e solo se  $\beta > -1$  per ogni  $\gamma$ , oppure se  $\beta = -1$  e  $\gamma < -1$ , si ha la condizione  $1 - \alpha > -1$ , ovvero  $\alpha < 2$ . • Essendo  $\log x \sim_1 x - 1$  si ricava  $f_\alpha(x) \sim_1^* |x - 1|^\alpha$ , da cui la condizione  $\alpha > -1$ . • In  $+\infty$  si ha  $f_\alpha(x) \sim_{+\infty} \frac{x^{1-\alpha} \log^\alpha(x)}{x^{\alpha+1}} = x^{-2\alpha} |\log x|^\alpha$ : ricordando che  $x^\beta |\log x|^\gamma$  è integrabile in  $+\infty$  se e solo se  $\beta < -1$  per ogni  $\gamma$ , oppure se  $\beta = -1$  e  $\gamma < -1$ , si ha la condizione  $-2\alpha < -1$ , ovvero  $\alpha > \frac{1}{2}$ . • Da quanto detto prima, l'integrale proposto  $\int_0^{+\infty} f_1(x) dx = \int_0^{+\infty} \frac{|\log x|}{(x+2)^2} dx$  converge, e avrà ovviamente valore positivo. Iniziamo calcolando una primitiva di  $\frac{\log x}{(x+2)^2}$ : integrando per parti si ha  $\int \frac{\log x}{(x+2)^2} dx = (-\frac{1}{x+2}) \log x - \int (-\frac{1}{x+2}) \frac{1}{x} dx = -\frac{1}{x+2} \log x + \frac{1}{2} \int (\frac{1}{x} - \frac{1}{x+2}) dx = -\frac{1}{x+2} \log x + \frac{1}{2} \log x - \frac{1}{2} \log(x+2) + k = \frac{1}{2} (\frac{x}{x+2} \log x - \log(x+2)) + k$  (o anche  $= -\frac{1}{x+2} \log x + \frac{1}{2} \log \frac{x}{x+2} + k$ , altra espressione utile per il calcolo). Tenendo poi presente che  $|\log x| = \mp \log x$  a seconda che  $x \geq 1$ , si ha che  $\int_0^{+\infty} \frac{|\log x|}{(x+2)^2} dx = -\int_0^1 \frac{\log x}{(x+2)^2} dx + \int_1^{+\infty} \frac{\log x}{(x+2)^2} dx = (-\frac{1}{2} (\frac{x}{x+2} \log x - \log(x+2)))_0^1 + (-\frac{1}{x+2} \log x + \frac{1}{2} \log \frac{x}{x+2})_1^{+\infty} = (\frac{1}{2} \log 3) - (\frac{1}{2} \log 2) + (0) - (-\frac{1}{2} \log 3) = \log 3 - \frac{1}{2} \log 2 \sim 0,75$ .
2. (i) L'equazione  $x^2 y' + \alpha(y+1)^2 \log x = 0$  è del primo ordine a variabili separabili; separando si ha  $-\frac{1}{(y+1)^2} dy = \alpha \frac{\log x}{x^2} dx$  da cui integrando si trova  $\frac{1}{y+1} = -\alpha \frac{1}{x} (\log x + 1) + k$ ; imponendo che  $y(1) = 0$  si ha  $k = \alpha + 1$ , da cui  $\frac{1}{y+1} = -\alpha \frac{1}{x} (\log x + 1) + (\alpha + 1) = \frac{(\alpha+1)x - \alpha(\log x + 1)}{x}$ , da cui  $y(x) = \frac{x}{(\alpha+1)x - \alpha(\log x + 1)} - 1$ . Si ha  $\lim_{0^+} y(x) = -1$  per ogni  $\alpha$ ; d'altra parte, se  $\alpha \neq -1$  vale  $\lim_{+\infty} y(x) = \frac{1}{\alpha+1} - 1 = -\frac{\alpha}{\alpha+1}$ , mentre se  $\alpha = -1$  si ha  $\lim_{+\infty} y(x) = +\infty$ . • (ii) L'equazione  $x^2 y' + (x-1)y = e^{\alpha x}$  è lineare del primo ordine, e per  $x > 0$  essa viene messa nella forma canonica  $y' + p(x)y = q(x)$  con  $p(x) = \frac{x-1}{x^2}$  e  $q(x) = \frac{e^{\alpha x}}{x^2}$ ; si ha  $\int p(x) dx = \log x + \frac{1}{x}$ , perciò la soluzione con  $y(1) = 0$  ha forma integrale  $y(x) = e^{-\log x - \frac{1}{x}} \int_1^x e^{\log t + \frac{1}{t}} \frac{e^{\alpha t}}{t^2} dt = \frac{1}{xe^{\frac{1}{x}}} \int_1^x \frac{e^{\alpha t + \frac{1}{t}}}{t} dt$ . In  $0^+$  si ha  $\frac{e^{\alpha t + \frac{1}{t}}}{t} > \frac{1}{t}$ , dunque l'integrale  $\int_1^x \frac{e^{\alpha t + \frac{1}{t}}}{t} dt$  tende a  $-\infty$  e il limite  $\lim_{0^+} y(x)$  è in forma  $\frac{\infty}{\infty}$ : con de l'Hôpital si ottiene  $\lim_{0^+} y(x) = \lim_{0^+} \frac{e^{\alpha x + \frac{1}{x}}}{\frac{1}{x}(1 - \frac{1}{x})} = \lim_{0^+} \frac{e^{\alpha x + \frac{1}{x}}}{(x-1)e^{\frac{1}{x}}} = \lim_{0^+} \frac{e^{\alpha x}}{x-1} = -1$ . Per quanto riguarda  $+\infty$ , se  $\alpha < 0$  l'integrale converge e dunque  $\lim_{+\infty} y(x) = 0^+$ ; se invece  $\alpha \geq 0$  l'integrale chiaramente diverge e dunque siamo in forma  $\frac{\infty}{\infty}$ : con de l'Hôpital si ottiene  $\lim_{+\infty} y(x) = \lim_{+\infty} \frac{e^{\alpha x}}{x-1}$ , che vale 0 se  $\alpha = 0$  e vale  $+\infty$  se  $\alpha > 0$ .
3. (a) (Figura 1) La parametrizzazione naturale della curva polare  $\ell$  data da  $\rho(\theta) = 3 + 2 \sin \theta$  è data da  $\gamma : [-\pi, \pi] \rightarrow \mathbb{R}^2$  con  $\gamma(\theta) = ((3 + 2 \sin \theta) \cos \theta, (3 + 2 \sin \theta) \sin \theta)$ ; un vettore tangente è  $\gamma'(\theta) = (2 - 3 \sin \theta - 4 \sin^2 \theta, (4 \sin \theta + 3) \cos \theta)$ , dunque la retta tangente nel punto con  $\theta = 0$  è data da  $\{\gamma(0) + t \gamma'(0) : t \in \mathbb{R}\} = \{(3, 0) + t(2, 3) : t \in \mathbb{R}\} = \{(3 + 2t, 3t) : t \in \mathbb{R}\}$ ; eliminando il parametro  $t$  si ottiene  $3x - 2y - 9 = 0$ . Infine l'elemento d'arco è  $\sqrt{\rho(\theta)^2 + \rho'(\theta)^2} d\theta = \sqrt{13 + 12 \sin \theta} d\theta$ , da cui la lunghezza  $\int_{-\pi}^{\pi} \sqrt{13 + 12 \sin \theta} d\theta$ .
- (b) Moltiplicando ambo i membri di  $\rho = 3 + 2 \sin \theta$  per  $\rho$  si ottiene  $\rho^2 = 3\rho + 2\rho \sin \theta$ , ovvero  $x^2 + y^2 = 3\sqrt{x^2 + y^2} + 2y$ , che equivale a  $9(x^2 + y^2) = (x^2 + y^2 - 2y)^2$ , ovvero  $p(x, y) = x^4 + 2x^2 y^2 + y^4 - 4x^2 y - 4y^3 - 9x^2 - 5y^2 = 0$ ; si calcola  $\nabla p(x, y) = (4x^3 + 4xy^2 - 8xy - 18x, 4x^2 y + 4y^3 - 4x^2 - 12y^2 - 10y)$ , ed essendo  $\nabla p(3, 0) = 18(3, -2)$  si può esplicitare una a scelta delle due coordinate rispetto all'altra: ad esempio, si può scrivere  $y = 0 + (-\frac{3}{2})(x - 3) + o_3(x - 3) = \frac{3}{2}(x - 3) + o_3(x - 3)$ . La retta tangente precedente si ritrova come  $\nabla p(3, 0) \cdot (x - 3, y - 0) = 0$ , o come lo sviluppo al primo ordine di  $y(x)$ .
- (c) (Figura 1) Il modo più rapido per mostrare che  $\ell$  è una curva compatta è notare che essa è immagine di un compatto (l'intervallo  $[-\pi, \pi]$ ) tramite una funzione continua (la parametrizzazione  $\gamma$ ); alternativamente,  $\ell$  è chiusa perché definita dall'equazione  $p(x, y) = 0$ , e limitata perché  $\rho = 3 + 2 \sin \theta \leq 5$ . Cerchiamone i punti estremi rispetto alla coordinata  $x$ : usando  $\gamma$  si tratta di trovare gli estremi di  $x(\gamma) = (3 + 2 \sin \theta) \cos \theta$ . La derivata  $x'(\gamma) = 2 - 3 \sin \theta - 4 \sin^2 \theta$  si annulla quando  $\sin \theta = \frac{\sqrt{41}-3}{8}$ : detto  $\theta_0 = \arcsin \frac{\sqrt{41}-3}{8}$ , si trovano i punti estremi  $\gamma(\theta_0)$  e  $\gamma(\pi - \theta_0)$ . Per la coordinata  $y$ , la derivata  $y'(\theta) = \cos \theta (4 \sin \theta + 3)$  si annulla per  $\theta = \mp \frac{\pi}{2}, -\arcsin \frac{3}{4}, \arcsin \frac{3}{4} - \pi$ , da cui i quattro punti previsti dal disegno. Usando la forma cartesiana  $p(x, y) = 0$ , si tratterebbe di usare il metodo di Lagrange e poi di determinare la natura dei punti usando una carta locale. Ad esempio, per gli estremi secondo  $y$  si ottiene il sistema  $\partial_x p(x, y) = p(x, y) = 0$ , che tra le varie soluzioni dà  $P(0, -1)$ : da  $\nabla p(P) = (0, -6)$  si nota che da  $p(x, y) = 0$  si può esplicitare  $y(x)$ , e i conti (derivando due volte l'identità  $p(x, y(x)) \equiv 0$  con  $y(0) = -1$ ) danno  $y(x) = -1 - x^2 + o_0(x^2)$ , che mostra che  $P$  è un punto di massimo locale per la coordinata  $y$  su  $\ell$ .
4. (a) (Figura 2) Il gradiente di  $g_1(x, y, z) = \arctg(xyz) + x - yz$  è  $\nabla g_1 = (\frac{yz}{1+x^2 y^2 z^2} + 1, \frac{xz}{1+x^2 y^2 z^2} - z, \frac{xy}{1+x^2 y^2 z^2} - y)$ ; vediamo quali sono i possibili punti singolari delle superfici di livello  $S_\alpha$  di  $g_1$  annullando tale gradiente. Da

$\frac{\partial g_1}{\partial y} = 0$  si ricava che  $z = 0$  oppure  $1 + x^2 y^2 z^2 = x$ ; la prima eventualità è impossibile (da  $\frac{\partial g_1}{\partial x} = 0$  si otterrebbe  $1 = 0$ ), e nella seconda da  $\frac{\partial g_1}{\partial x} = 0$  si avrebbe  $yz = -x$ , da cui  $1 + x^2(-x)^2 = x$ , ovvero  $x^4 + 1 = x$ , ma questa equazione non ha soluzioni reali (basta un rapido confronto grafico). Dunque tutte le superfici  $S_\alpha$  sono regolari; in particolare lo è  $S_1$  all'intorno del suo punto  $A(1, 0, -1)$ . Essendo  $\nabla g_1(A) = (1, 0, 0)$ , l'unico modo per esprimere  $S_1$  come grafico attorno  $A$  è di esplicitare  $x(y, z)$  da  $g_1(x, y, z) = 1$ , con  $x(0, -1) = 1$  e  $(\dot{x}_y(0, -1), \dot{x}_z(0, -1)) = (0, 0)$ . Il piano tangente cercato è dunque  $x = 1$ , che si trova anche come  $\nabla g_1(A) \cdot (x - 1, y - 0, z - (-1)) = 0$ . Quanto all'ultima domanda, visto che il piano tangente a  $S_1$  in  $A$  è parallelo al piano  $(y, z)$ , tale punto potrebbe essere un estremo locale per la coordinata  $x$ : si tratta allora di vedere la natura del punto stazionario  $(y_A, z_A) = (0, -1)$  per la funzione implicita  $x(y, z)$ . Il primo tentativo è quello di determinare l'hessiano di  $x(y, z)$  in  $(0, -1)$ , ma una doppia derivazione dell'identità  $g_1(x(y, z), y, z) \equiv 1$  rispetto a  $y$  e  $z$  ci dice solo che esso è identicamente nullo (guardando la figura, questo non è una sorpresa: infatti  $S_1$  è "notevolmente piatta" vicino al punto  $A$ ), e pertanto ciò non fornisce alcuna informazione sulla natura di  $A$ . Bisogna allora andare più in dettaglio, ma come fare? Per sondare il problema, possiamo provare a restringerci a una curva, ad esempio studiamo come si comporta la coordinata  $x$  sui punti di  $S_1$  a quota  $z = -1$ , con particolare riguardo a ciò che accade vicino a  $A$ : è chiaro che ciò equivale a studiare, nel piano  $(x, y)$ , la natura del punto  $A'(1, 0)$  per la funzione  $x$  sulla curva definita da  $\arctg(xy(-1)) + x - y(-1) = 1$ , ovvero  $\varphi(x, y) := x + y - \arctg xy = 1$ . Essendo  $\nabla \varphi(A') = (1, 0)$ , da  $\varphi(x, y) = 1$  esplicitiamo  $x(y)$  e vediamo lo sviluppo in  $y = 0$  (con  $x(0) = 1$ ), aspettandoci naturalmente che le prime due derivate siano nulle: in effetti, derivando tre volte (con notevole pazienza) l'identità  $\varphi(x(y), y) \equiv 1$  e calcolando in  $y = 0$  si trova  $x'(0) = x''(0) = 0$  e  $x'''(0) = -2$ , da cui  $x(y) = 1 - \frac{1}{3}y^3 + o_0(y^3)$ . Siamo stati fortunati: infatti abbiamo scoperto che  $A'$  è una sella per la funzione  $x$  sulla curva dei punti di  $S_1$  a quota  $z = -1$ , e ciò implica che  $A$  è una sella per la coordinata  $x$  su  $S_1$ .

(b) (Figura 2) La matrice jacobiana di  $g$  in  $A$  è  $\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ , che ha rango massimo 2: dunque  $Y$  (la curva di livello di  $g$  passante per  $A$ ) è regolare in  $A$ , e la retta tangente affine è data da  $\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x-1 \\ y-0 \\ z+1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ , ovvero  $\begin{cases} x=1 \\ x-z-2=0 \end{cases}$ . All'intorno di  $A$  si può parametrizzare  $Y$  solo esplicitando  $x$  e  $z$  in funzione di  $y$ , con  $\begin{pmatrix} x(0) \\ z(0) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$  e  $\begin{pmatrix} x'(0) \\ z'(0) \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ , da cui lo sviluppo  $\begin{cases} x = 1 + o_0(y^2) \\ z = -1 + o_0(y^2) \end{cases}$ : la parte fino al primo ordine, ovvero  $\begin{cases} x=1 \\ z=-1 \end{cases}$ , ridà la retta tangente affine a  $Y$  in  $A$  (si tratta di una retta parallela all'asse  $y$ ) e ovviamente coincide con quanto già trovato in precedenza.

(c) (Figura 2) Si tratta solo di studiare la funzione implicita  $z(y)$  del punto precedente, cercando di capire la natura del suo punto stazionario  $y = 0$ : in altre parole, ci serve lo sviluppo di  $z(y)$  fino al secondo ordine. Derivando l'identità  $g(x(y), y, z(y)) \equiv (1, -1)$  rispetto alla variabile  $y$  si ottiene  $\begin{cases} \frac{x'y + xz + xy z'}{1 + x^2 y^2 z^2} + x' - z - yz' = 0 \\ x'z + xz' - 2y = 0 \end{cases}$  (da cui, calcolando in  $y = 0$ , si riottiene  $x'(0) = z'(0) = 0$ ); derivando nuovamente, e calcolando di nuovo in  $y = 0$ , si trova poi  $(x''(0), z''(0)) = (0, 2)$ . Ne ricaviamo che  $z(y) = -1 + y^2 + o_0(y^2)$ , il che ci dice (e la figura lo conferma) che  $A$  è un punto di minimo locale per la coordinata  $z$  su  $Y$ .



1. Ex. 3: la curva polare  $\ell$  e il suo punto  $A$ . 2. Ex. 4: il punto  $A$  (rosso), la superficie  $S_1$  (azzurra), la curva  $Y$  (intersezione tra le due superfici).