



UNIVERSITÀ  
DEGLI STUDI  
DI PADOVA

# ANALISI MATEMATICA III

Lauree in Fisica e Astronomia – A.A. 2024/25

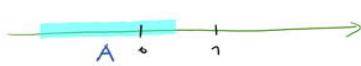
Corrado Marastoni

Lezione di giovedì 31/10/2024

Ricordiamo brevemente la nozione e risultati sui **CAMPI VETTORIALI**.

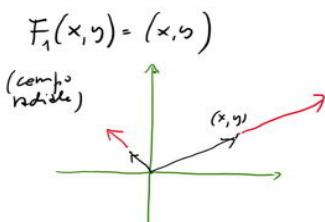
La definizione: dato  $A \subseteq \mathbb{R}^n$  aperto, un CAMP VETTORIALE su  $A$  è una funzione  $F: A \rightarrow \mathbb{R}^n$  (cioè ogni punto di  $A$  ammette un vettore di  $\mathbb{R}^n$ ).

Ex.  $m=1$

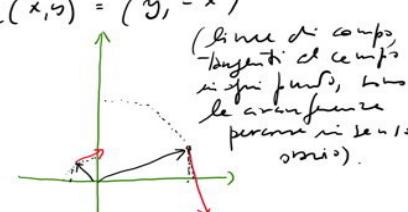


$F: A \rightarrow \mathbb{R}$  funzione

$m=2$



$F_2(x,y) = (y, -x)$



Se  $\gamma: [a,b] \rightarrow A$  di classe  $C^1$ , l'**INTEGRALE DI LINEA** di  $F$  lungo  $\gamma$  è

$$\int_{\gamma} F \cdot d\alpha := \int_a^b F(\gamma(t)) \cdot \gamma'(t) dt$$

(Es. Se  $F$  è un campo di forze, l'integrale di linea calcola il lavoro di  $F$ )

Riuniremo alcune proposizioni già viste in Analisi II.

Prop.

(a) (INTEGRALE DI LINEA DI UN CAMPO CONSERVATIVO)

Se  $F$  è campo conservativo con potenziale  $f: A \rightarrow \mathbb{R}$  (ovvero  $F = \nabla f$ )

si ha  $\int_{\gamma} F \cdot d\alpha = f(\gamma(b)) - f(\gamma(a))$ .

In particolare, l'integrale di linea di  $F$  non dipende dal percorso seguito per andare da  $\gamma(a)$  a  $\gamma(b)$ .

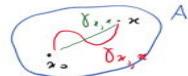
(b) Le seguenti proposizioni sono equivalenti:

(i)  $F$  è conservativo

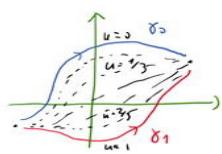
(ii) L'integrale di linea di  $F$  dipende solo dagli estremi.

(iii) L'integrale di linea di  $F$  lungo un circuito è nullo.

In tali ipotesi, fissa a fissare un punto  $x_0 \in A$ , un potenziale di  $F$  è dato da  $f(x) = \int_{\gamma_{x_0, x}} F \cdot dx$  ove  $\gamma_{x_0, x}$  è una qualsiasi curva che va da  $x_0$  a  $x$ .

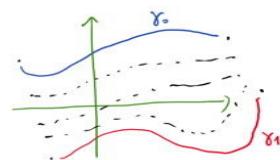


- (c) L'insieme di linee di un campo intenzionale è invariante sia per omotopie di curve a estremi fissati sia per omotopie di circuiti (non necessariamente un punto base fisso). In particolare: un campo intenzionale su un A semplicemente connesso è suriettivo.

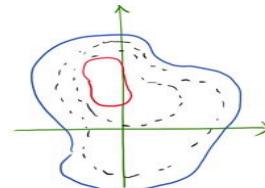


OMOTOPIA: definizione intuitiva tra cammini

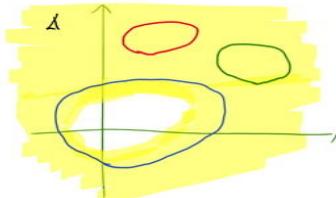
$\Gamma: [0, 1] \times [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}^2$  continua  
con  $\Gamma(t, 0) = \gamma_0(t)$ ,  $\Gamma(t, 1) = \gamma_1(t)$   
(qui ci ricorda che l'omotopia ha anche a estremi fissati,  
ovvero  $\Gamma(0, u) = \Gamma(1, u)$  non dipendono da u)



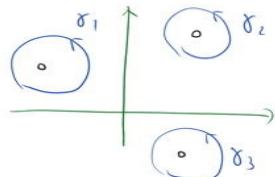
Queste invece sono omotopie a estremi non fissati



In questo dominio buco (non semplicemente connesso)  
il circuito blu non è omotopo agli altri due, che invece lo sono tra loro.



- (d) Se  $A$  non semplicemente connesso, e si consideri una famiglia massimale di circuiti semplici in  $A$  non nullhomotopici e non omotopici fra loro. Se un campo intenzionale le stipe nulla su ciascuno di questi circuiti, allora esso è suriettivo.

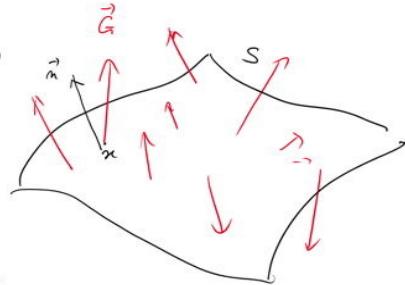


## FLUSSO DI UN CAMPO ATTRAVERSO UN'IPERSUPERFICE ORIENTATA

$G: A \rightarrow \mathbb{R}^n$  campo vettoriale ( $A \subseteq \mathbb{R}^n$  aperto)

$S \subseteq A$  iper superficie orientata

$\vec{n}$  versore normale positivo.



Vogli definire una grandezza che descriva "come" e "quanto" il campo  $G$  attraverso  $S$ .

Perciò dovrà definire:

- dall'intensità del campo  $G$ ;
- dalla estensione di  $S$ ;
- delle proprie reciprocità di  $G$  e  $S$  (quasi per  $G$  è perpendicolare a  $S$ , tanto meggiore sarà l'attraversamento).

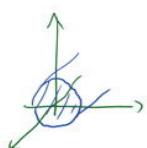
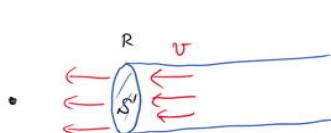
È anche naturale definire il Flusso di  $G$  attraverso  $S$  così:

$$\phi_S(G) := \int_S (G \cdot \vec{n}) d\lambda_s$$

[Ex] Se  $G$  è il campo delle velocità di un fluido ( $m/sec$ ), e  $S$  è superficie di  $\mathbb{R}^3$ , allora  $\phi_S(G)$  è la portata media del fluido attraverso  $S$  (quanti di fluido/unità di tempo,  $m^3/sec$ ).

Ad esempio, facciamoci il caso in un caso semplice:

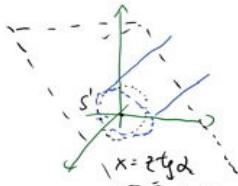
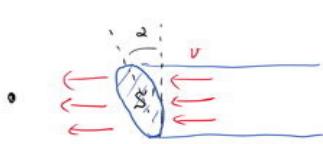
onda cilindrica con scorrimento di liquido a velocità costante



$$\vec{G} = v \vec{e}_1, \vec{n} = \vec{e}_1, \vec{G} \cdot \vec{n} = v$$

$$\phi_S(G) = \int_S v dy dz = v \cdot \text{Area}(S) = v R^2 \pi$$

Ma il flusso (in questo quadro costante) non dovrebbe cambiare in altri sezioni del tubo: vediamo due.



$$S' = \{(z \tan \alpha, y, z) : (y, z) \in S\}$$

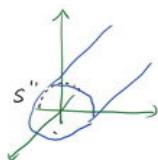
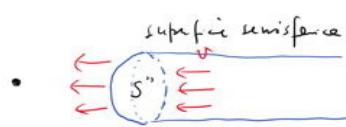
$$\vec{G} = v \vec{e}_1, \quad g(x, y, z) = x - z \tan \alpha = 0$$

$$\nabla g = (1, 0, -\tan \alpha) \quad \vec{m} = \frac{\nabla g}{\|\nabla g\|} = \frac{1}{\sqrt{1+\tan^2 \alpha}} (1, 0, -\tan \alpha)$$

$$\Rightarrow \vec{m} = (\cos \alpha, 0, -\sin \alpha)$$

$$\vec{G} \cdot \vec{m} = (v, 0, 0) \cdot (\cos \alpha, 0, -\sin \alpha) = v \cos \alpha \quad d\sigma = \frac{1}{r \cos \alpha} dy dz \quad (\text{usare cos})$$

$$\phi_{S'}(G) = \int_{S'} (\vec{G} \cdot \vec{m}) d\sigma = \int_S v \cos \alpha \cdot \frac{1}{r \cos \alpha} dy dz = v r^2 \pi$$



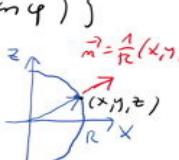
$$S'' = \{(R \cos \theta \sin \varphi, R \sin \theta \sin \varphi, R \cos \varphi)\}$$

$$-\frac{\pi}{2} \leq \theta \leq \frac{\pi}{2}, \quad 0 \leq \varphi \leq \pi \quad \vec{m} = \frac{1}{R} (x, y, z)$$

$$d\sigma = R^2 \sin \varphi d\theta d\varphi$$

$$\vec{m}(x, y, z) = \frac{1}{R} (x, y, z) \quad (\text{Sulle Superfici } S'')$$

$$G = v \vec{e}_1 : (v, 0, 0)$$



$$\begin{aligned} \phi_{S''}(G) &= \int_{S''} (G \cdot \vec{m}) d\sigma = \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} d\theta \int_0^\pi (v, 0, 0) \cdot \frac{1}{R} (R \cos \theta \sin \varphi, R \sin \theta \sin \varphi, R \cos \varphi) \cdot R^2 \sin \varphi d\varphi \\ &= \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} d\theta \int_0^\pi R^2 v \cos \theta \sin^2 \varphi d\varphi = R^2 v \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} d\theta \int_0^\pi \sin^2 \varphi d\varphi = R^2 v \pi \end{aligned}$$

Questi sopra sono in realtà esempi facili, in cui la descrizione di  $\vec{m}$  è intuitiva.

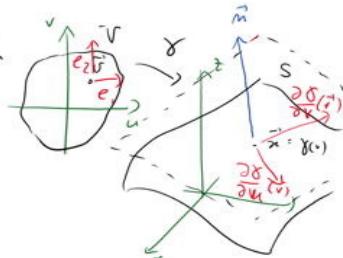
Nelle pratica servirà invece una formula che permette di calcolare il flusso in termini di una descrizione primitiva di  $S$ .

Supponiamo che  $S$  sia parametrizzata con variabili ordinate

di  $\gamma: V \cong S \subseteq \mathbb{R}^n$  con  $V$  aperto di  $\mathbb{R}^{n-1}$

in parametri  $(v_1, \dots, v_{n-1})$ : si intende che la

$(\frac{\partial \gamma}{\partial v_1}(v), \dots, \frac{\partial \gamma}{\partial v_{n-1}}(v))$  è una base positiva di  $T_{\gamma(v)} S$ .



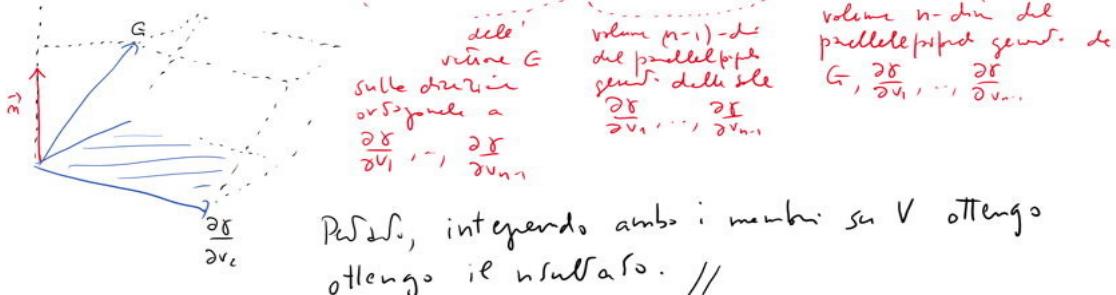
Prop.

$$\phi_S(G) = \int_V \det(G(\gamma(v)), J_\gamma(v)) dv_1 \dots dv_{n-1}$$

$$= \int_V \det \begin{pmatrix} G_1(\gamma(v)) & \frac{\partial \gamma}{\partial v_1}(v) & \dots & \frac{\partial \gamma}{\partial v_{n-1}}(v) \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ G_n(\gamma(v)) & \vdots & \vdots & \vdots \end{pmatrix} dv_1 \dots dv_{n-1}$$

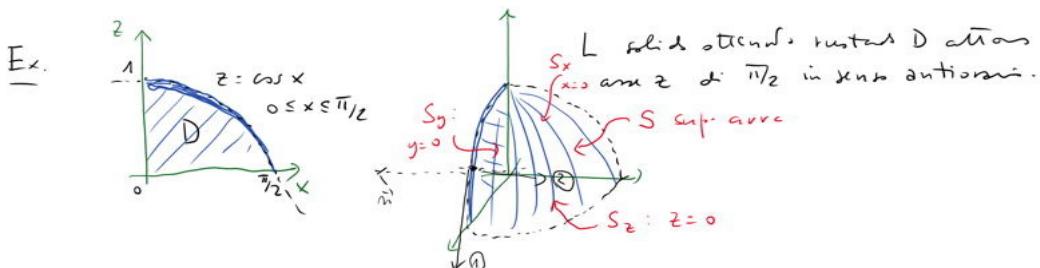
Dimo. In  $\vec{v} = \gamma(v)$  sia  $\vec{m}(\vec{v})$  il vettore normale a  $S$  positivo  
(ovvero  $(\vec{m}, \frac{\partial \gamma}{\partial v_1}(v), \dots, \frac{\partial \gamma}{\partial v_n}(v))$  è base pratica di  $\mathbb{R}^n$ ).

Si ha allora  $G(\gamma(v)) \cdot \vec{m}(\gamma(v)) \sqrt{\det(J_{\gamma}^t J_{\gamma}(v))} = \det(G(\gamma(v)), J_{\gamma}(v))$ .



Metiamo bene in evidenza il caso di una superficie in  $\mathbb{R}^3$ :

$$\begin{aligned}\phi_S(G) &= \int_V \det \begin{pmatrix} G_1(\gamma(u,v)) & \frac{\partial \gamma_1}{\partial u}(u,v) & \frac{\partial \gamma_1}{\partial v}(u,v) \\ G_2(\gamma(u,v)) & \frac{\partial \gamma_2}{\partial u}(u,v) & \frac{\partial \gamma_2}{\partial v}(u,v) \\ G_3(\gamma(u,v)) & \frac{\partial \gamma_3}{\partial u}(u,v) & \frac{\partial \gamma_3}{\partial v}(u,v) \end{pmatrix} du dv \\ &= \int_V \left( G_1(\gamma(u,v)) \times \frac{\partial \gamma}{\partial u}(u,v) \cdot \frac{\partial \gamma}{\partial v}(u,v) \right) du dv.\end{aligned}$$



Calcoliamo i flussi attraverso  $S, S_x, S_y$  e  $S_z$  dei due campi:

$$G_1 = (x, -y, 0) \quad , \quad G_2 = (x, y, 0).$$

$$G_1 \text{ e } G_2 \text{ sono campi omogenei} \Rightarrow \phi_{S_x}(G_1) = \phi_{S_x}(G_2) = 0$$

$$S_y (y=0): G_1 \text{ su } S_y \text{ diventa } (x, 0, 0) \quad (\text{parallelis a } x \text{ perciò le sue componenti } y \text{ e } z \text{ sono nulli})$$

$$\Rightarrow \phi_{S_y}(G_1) = 0 \quad (\text{perciò } G_1 \text{ su } S_y \text{ è parallelo a } S_y \text{ stessa})$$

Idee für  $G_2$ ; x idem für  $S_x$ , dass auch  $\phi_{S_x}(G_1) = \phi_{S_x}(G_2) = 0$   
 $S = \{(r \cos \theta, r \sin \theta, \cos \varphi) : 0 \leq \theta \leq \pi/2, 0 \leq \varphi \leq \pi/2\}$   
 Orientierung auf  $S$ : normale v. c. t.

$$\frac{\partial \gamma}{\partial \rho} = (\cos \theta, \sin \theta, -\sin \varphi) \quad \frac{\partial \gamma}{\partial \theta} = (-r \sin \theta, r \cos \theta, 0)$$

$$\begin{aligned}\phi_s(G_1) &= \int_0^{\pi/2} d\theta \int_0^{\pi/2} \det \begin{pmatrix} \cos \theta & \cos \theta & -\sin \varphi \\ -r \sin \theta & \sin \theta & r \cos \theta \\ 0 & -\sin \varphi & 0 \end{pmatrix} d\rho \\ &= \int_0^{\pi/2} d\theta \int_0^{\pi/2} \sin \theta \cdot r^2 \cos 2\theta d\rho = \int_0^{\pi/2} \cos 2\theta d\theta \int_0^{\pi/2} r^2 \sin \theta d\rho = 0\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}\phi_s(G_2) &= \int_0^{\pi/2} d\theta \int_0^{\pi/2} \det \begin{pmatrix} \cos \theta & \cos \theta & -\sin \varphi \\ r \sin \theta & \sin \theta & r \cos \theta \\ 0 & -\sin \varphi & 0 \end{pmatrix} d\rho \\ &= \int_0^{\pi/2} d\theta \int_0^{\pi/2} r^2 \sin \theta d\rho = \frac{\pi}{2} (-r^2 \cos \theta + 2r^2 \sin \theta + 2 \cos \theta) \Big|_0^{\pi/2} = \frac{\pi(\pi-2)}{2}\end{aligned}$$


---