

Analisi Matematica III (Fisica e Astronomia)

Esame Scritto (23/01/2018)

Università di Padova - Lauree in Fisica ed Astronomia - A.A. 2017/18

Cognome-Nome _____ Matr. _____ - _____
IN STAMPATELLO FIS / AST

1. Sia Γ la curva ottenuta intersecando il piano $x + y - 2z + 1 = 0$ col cono a una falda di vertice l'origine, asse l'asse x e passante per il punto $A(1, 0, 1)$.
 - (a) Esprimere Γ in forma cartesiana e parametrica attorno ad A , e calcolare in due modi la retta tangente affine a Γ in A esibendone un vettore parallelo.
 - (b) Tra i punti di Γ con $x \leq 2$ trovare il più vicino e il più lontano dall'origine (perché esistono?).
2. Nel piano cartesiano sia A l'insieme dei punti del primo quadrante compresi tra gli assi e tra la curva polare $\rho(\theta) = a(1 + 2 \cos \theta)$, che distano almeno a dall'origine (ove $a > 0$).
 - (a) Calcolare area e baricentro di A .
 - (b) Calcolare (se finiti) gli integrali su A di $x^\alpha, y^\alpha, (x^2 + y^2)^{\alpha/2}$ nel caso $\alpha = -1$.
 - (c) Per quali $\alpha \in \mathbb{R}$ tali funzioni sono integrabili su A ?
3. Nello spazio cartesiano sia $E = \{(x, y, z) : x, y \geq 0; x + y \leq a; 0 \leq az \leq a^2 - x^2 - y^2\}$ (con $a > 0$).
 - (a) Disegnare E e calcolarne il volume.
 - (b) Verificare il teorema di Gauss per E e per il campo $F = (x, 0, -y)$.
 - (c) Verificare la formula di Kelvin-Stokes per F e la porzione piana di ∂E nel primo ottante.
4. Si abbia l'equazione differenziale $2y^2y'' + \alpha t^2 + 1 = 0$ nella funzione scalare $y(t)$ (ove $\alpha \geq 0$).
 - (a) Cosa si può dire a priori su esistenza, unicità, invarianza temporale delle soluzioni? Ve ne sono di costanti? Se $\varphi(t)$ è una soluzione su un intervallo, lo sono anche $\varphi(-t)$ (oppure $-\varphi(-t)$) sull'opposto? In tal caso le soluzioni definite in $t = 0$ sarebbero necessariamente (dis)pari?
 - (b) Nel caso $\alpha = 0$ determinare la soluzione tale che $y(0) = 1$ e $y'(0) = -1$.
5. Sia data l'equazione differenziale $t^2y'' = 2y + 3t^3$ nella funzione scalare $y(t)$.
 - (a) Cosa si può dire a priori su esistenza, unicità, definizione in $t = 0$ delle soluzioni?
 - (b) Determinare tutte le soluzioni, sapendo che un sistema fondamentale dell'omogenea associata è dato da $y_1(t) = t^2$ e $y_2(t) = \frac{1}{t}$. In particolare dire quali soluzioni sono estendibili a tutto \mathbb{R} , e trovare la soluzione con $y(1) = 0$ e $y'(1) = 0$.

1. (a) (Figura 1) Un cono di vertice l'origine e asse l'asse x ha equazione cartesiana $x^2 = \alpha(y^2 + z^2)$ per qualche $\alpha \geq 0$, e il passaggio per il punto $A(1, 0, 1)$ impone $\alpha = 1$: dunque la curva Γ è data cartesianamente dal sistema $\begin{cases} g_1(x, y, z) := x^2 - y^2 - z^2 = 0 \\ g_2(x, y, z) := x + y - 2z + 1 = 0 \end{cases}$ con la condizione $x \geq 0$. Come sappiamo si tratta di una conica, che in questo caso è un ramo di iperbole (notiamo infatti che ci sono anche intersezioni tra il piano e la seconda falda con $x < 0$, ad esempio per $x = -1$ si trova subito $(-1, \frac{2}{\sqrt{5}}, \frac{1}{\sqrt{5}})$). Si ha $J_g(x, y, z) = \begin{pmatrix} 2x & -2y & -2z \\ 1 & 1 & -2 \end{pmatrix}$, e perciò $J_g(A) = \begin{pmatrix} 2 & 0 & -2 \\ 1 & 1 & -2 \end{pmatrix}$: dunque dal sistema $g = 0$ si può esplicitare all'intorno di A qualsiasi coppia di coordinate rispetto alla rimanente, ad esempio $\begin{pmatrix} x(y) \\ z(y) \end{pmatrix}$ con $\begin{pmatrix} x(0) \\ z(0) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ e $\begin{pmatrix} x'(0) \\ z'(0) \end{pmatrix} = -\begin{pmatrix} 2 & -2 \\ 1 & -2 \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$, ovvero $\begin{pmatrix} x(y) \\ z(y) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 + y + o_0(y) \\ 1 + y + o_0(y) \end{pmatrix}$. Dunque la retta tangente affine a Γ in A è data da $\begin{cases} x = 1 + y \\ z = 1 + y \end{cases}$, ovvero $\{(1, 0, 1) + t(1, 1, 1) : t \in \mathbb{R}\}$ con vettore parallelo $(1, 1, 1)$. Lo stesso risultato si ottiene anche cartesianamente, calcolando come al solito il nucleo traslato di $J_g(A)$.

(b) I punti di Γ con $x \leq 2$ sono un tratto di curva chiuso (definito da equazioni e disuguaglianze larghe di funzioni continue) e limitato (è un segmento di iperbole che giace sul pezzo di cono con $0 \leq x \leq 2$), dunque compatto. Per la ricerca si tratta di determinare gli estremi assoluti della funzione $f(x, y, z) = x^2 + y^2 + z^2$ su tale tratto di curva. Consideriamo dapprima i punti dati da $x < 2$, che studieremo col metodo di Lagrange: imponendo che $\det \begin{pmatrix} 2x & 2y & 2z \\ 2x & -2y & -2z \\ 1 & 1 & -2 \end{pmatrix} = 0$ e

l'appartenenza a Γ con $0 \leq x < 2$ si ottiene il solo punto $P(\frac{1+\sqrt{5}}{4}, \frac{-5-\sqrt{5}}{20}, \frac{5+\sqrt{5}}{10})$, con $f(P) = \frac{3+\sqrt{5}}{4} \sim 1,3$. D'altra parte, ponendo $x = 2$ nel sistema di Γ si ottengono i punti $B_{\pm}(2, \frac{\pm 2\sqrt{11}-3}{5}, \frac{6 \pm \sqrt{11}}{5})$ nei quali $f(B_{\pm}) = 8$. Ne ricaviamo che tra i punti di Γ con $x \leq 2$ il punto più vicino all'origine è P , e i più distanti B_{\pm} .

Nota. Una parametrizzazione globale di Γ si può ottenere con le coordinate cilindriche $(x, y, z) = (x, \rho \cos \theta, \rho \sin \theta)$ riferite all'asse x : in effetti imponendo l'appartenenza al piano si ha $x + \rho(\cos \theta - 2 \sin \theta) + 1 = 0$, ma poiché sul cono si ha $x = \rho$ si ottiene $\rho(1 + \cos \theta - 2 \sin \theta) + 1 = 0$, da cui $\rho = \frac{1}{2 \sin \theta - \cos \theta - 1}$ e perciò $(x, y, z) = \gamma(\theta) = (\frac{1}{2 \sin \theta - \cos \theta - 1}, \frac{\cos \theta}{2 \sin \theta - \cos \theta - 1}, \frac{\sin \theta}{2 \sin \theta - \cos \theta - 1})$ con la condizione $x > 0$ che dà $\theta \in]\arcsin \frac{4}{5}, \pi[$. Questa γ si può usare per risolvere in modo alternativo i quesiti (a-b); ad esempio, sul cono si ha $f(x, y, z) = x^2 + y^2 + z^2 = 2x^2$ e dunque determinare i punti risp. di max/min distanza di Γ dall'origine equivale a studiare i punti risp. di min/max di $2 \sin \theta - \cos \theta - 1$.

2. (a) (Figura 2) L'area dell'insieme A dei punti del primo quadrante compresi tra gli assi e tra la curva polare $\rho(\theta) = a(1 + 2 \cos \theta)$ che distano almeno a dall'origine è data dalla nota formula delle aree racchiuse tra curve polari $\frac{1}{2} \int_0^{\frac{\pi}{2}} ((a(1+2 \cos \theta))^2 - a^2) d\theta = 2a^2 \int_0^{\frac{\pi}{2}} (\cos^2 \theta + \cos \theta) d\theta = \frac{\pi+4}{2} a^2$. Si ha poi $\int_A x dx dy = \int_0^{\frac{\pi}{2}} d\theta \int_a^{a(1+2 \cos \theta)} \rho \cos \theta \rho d\rho = \int_0^{\frac{\pi}{2}} [\frac{1}{3} \rho^3]_a^{a(1+2 \cos \theta)} \cos \theta d\theta = \frac{1}{3} a^3 \int_0^{\frac{\pi}{2}} ((1+2 \cos \theta)^3 - 1) \cos \theta d\theta = \frac{1}{3} a^3 \int_0^{\frac{\pi}{2}} (8 \cos^4 \theta + 12 \cos^3 \theta + 6 \cos^2 \theta) d\theta = \frac{1}{3} (\frac{3\pi}{2} + 14) a^3$ e $\int_A y dx dy = \int_0^{\frac{\pi}{2}} d\theta \int_a^{a(1+2 \cos \theta)} \rho \sin \theta \rho d\rho = \int_0^{\frac{\pi}{2}} [\frac{1}{3} \rho^3]_a^{a(1+2 \cos \theta)} \sin \theta d\theta = \frac{1}{3} a^3 \int_0^{\frac{\pi}{2}} ((1+2 \cos \theta)^3 - 1) \sin \theta d\theta = \frac{1}{3} a^3 \int_0^1 (8u^3 + 12u^2 + 6u) du = 3a^3$, da cui $(x_G, y_G) = \frac{1}{\text{Area } A} (\int_A x dx dy, \int_A y dx dy) = (\frac{3\pi+28}{3(\pi+4)} a, \frac{6}{\pi+4} a)$.

(b-c) Le funzioni $x^\alpha, y^\alpha, (x^2 + y^2)^{\alpha/2}$ sono definite e positive nei punti di A , dunque per Fubini e Tonelli basta testare un integrale iterato. • Si ha $\int_A x^\alpha dx dy = \int_0^{\frac{\pi}{2}} d\theta \int_a^{a(1+2 \cos \theta)} \rho^\alpha \cos^\alpha \theta \rho d\rho = [\text{se } \alpha \neq -2] \frac{1}{\alpha+2} a^{\alpha+2} \int_0^{\frac{\pi}{2}} \cos^\alpha \theta ((1+2 \cos \theta)^{\alpha+2} - 1) d\theta$; ora, poiché $\cos \theta \sim \frac{\pi}{2} - (\frac{\pi}{2} - \theta)$ e $(1+2 \cos \theta)^{\alpha+2} - 1 \sim \frac{\pi}{2} - (\frac{\pi}{2} - \theta)$ la funzione integranda è $\sim \frac{\pi}{2} - (\frac{\pi}{2} - \theta)^{\alpha+1}$, dunque la condizione è $\alpha+1 > -1$, ovvero $\alpha > -2$. D'altra parte, se $\alpha = -2$ si ottiene $\int_0^{\frac{\pi}{2}} \cos^{-2} \theta \log(1+2 \cos \theta) d\theta$ in cui la funzione integranda è $\sim \frac{\pi}{2} - (\cos^{-2} \theta)(2 \cos \theta) \sim \frac{\pi}{2} - \cos^{-1} \theta \sim \frac{\pi}{2} - (\frac{\pi}{2} - \theta)^{-1}$, non integrabile. Dunque la condizione è $\alpha > -2$. Nel caso $\alpha = -1$ si ha $a \int_0^{\frac{\pi}{2}} \cos^{-1} \theta ((1+2 \cos \theta) - 1) d\theta = a \int_0^{\frac{\pi}{2}} 2 d\theta = \pi a$. • Per y^α si ragiona in modo simile (con problemi d'integrazione in $\theta \sim 0^+$ anziché in $\theta \sim \frac{\pi}{2}^-$), ottenendo però stavolta $\alpha > -1$. Dunque per $\alpha = -1$ la funzione non è integrabile. • Invece $(x^2 + y^2)^{\alpha/2}$ è sempre integrabile, perché A è un insieme misurabile limitato ben lontano dall'origine; il calcolo dà $\int_0^{\frac{\pi}{2}} d\theta \int_a^{a(1+2 \cos \theta)} \rho^\alpha \rho d\rho$, che per $\alpha \neq -2$ dà $\frac{1}{\alpha+2} a^{\alpha+2} \int_0^{\frac{\pi}{2}} ((1+2 \cos \theta)^{\alpha+2} - 1) d\theta$ mentre per $\alpha = -2$ dà $\int_0^{\frac{\pi}{2}} \log(1+2 \cos \theta) d\theta$; in particolare per $\alpha = -1$ si trova $a \int_0^{\frac{\pi}{2}} (2 \cos \theta) d\theta = 2a$.

3. (a) (Figura 3) Il corpo $E = \{(x, y, z) : x, y \geq 0; x + y \leq a; 0 \leq az \leq a^2 - x^2 - y^2\}$ è un quarto di paraboloido con un taglio piano verticale. Per il volume usiamo gli (x, y) -filii: la proiezione orizzontale è il triangolo $T = \{(x, y) : 0 \leq x \leq a, 0 \leq y \leq a - x\}$, da cui $\text{Vol } E = \int_T \frac{1}{a} (a^2 - x^2 - y^2) dx dy = \frac{1}{a} \int_0^a dx \int_0^{a-x} (a^2 - x^2 - y^2) dy = \frac{1}{a} \int_0^a [(a^2 - x^2)y - \frac{1}{3} y^3]_{y=0}^{y=a-x} dx = \frac{1}{a} \int_0^a ((a^2 - x^2)(a-x) - \frac{1}{3} (a-x)^3) dx = \frac{1}{a} [a^3 x - \frac{1}{2} a^2 x^2 - \frac{1}{3} a x^3 + \frac{1}{4} x^4 + \frac{1}{12} (a-x)^4]_0^a = \frac{5}{12} a^3 - \frac{1}{12} a^3 = \frac{1}{3} a^3$. Alternativamente, per $x \in [0, a]$ la x -fetta di E è la porzione di settore parabolico $\{(y, z) : 0 \leq y \leq a - x, 0 \leq z \leq \frac{1}{a} (a^2 - x^2 - y^2)\}$, la cui area $\int_0^{a-x} \frac{1}{a} (a^2 - x^2 - y^2) dy = \frac{2}{3a} (a-x)^2 (a+2x)$ integrata per $x \in [0, a]$ ridà il volume $\frac{1}{3} a^3$.

(b) La divergenza di $F = (x, 0, -y)$ è $\nabla \cdot F = 1$, dunque $\int_E (\nabla \cdot F) dx dy dz = \text{Vol } E = \frac{1}{3} a^3$. D'altra parte la superficie esterna ∂E del corpo E è costituita da cinque porzioni: il triangolo T come base, il taglio piano verticale parabolico L , la superficie di paraboloido P , e le due pareti laterali S' e S'' rispettivamente sui piani (x, z) e (y, z) . Sul piano (x, z) (risp. (y, z)) il campo è parallelo all'asse x (risp. all'asse z), dunque i flussi uscenti $\Phi_{S'}(F)$ e $\Phi_{S''}(F)$ sono nulli. Per la base T si ha $\Phi_T(F) = \int_T (x, 0, -y) \cdot (0, 0, -1) dx dy = \int_T y dx dy = \int_0^a dx \int_0^{a-x} y dy = \frac{1}{2} \int_0^a (a-x)^2 dx = -\frac{1}{6} [(a-x)^3]_0^a = \frac{1}{6} a^3$. La superficie L si proietta nel piano (x, z) sul settore parabolico $L' = \{(x, z) : 0 \leq x \leq a, 0 \leq z \leq \frac{2}{a} x(a-x)\}$ (si noti infatti che dal sistema tra $z = \frac{1}{a} (a^2 - x^2 - y^2)$ e $x + y = a$ si ottiene appunto $z = \frac{2}{a} x(a-x)$), dunque L è parametrizzata da $(x, a -$

x, z) con $(x, z) \in L'$ (normale associata entrante) e si ha $\Phi_{L'}(F) = -\int_{L'} \det \begin{pmatrix} x & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ -(a-x) & 0 & 1 \end{pmatrix} dx dz = \int_{L'} x dx dz = \int_0^a dx \int_0^{2x(a-x)} x dz = \frac{2}{a} \int_0^a x^2(a-x) dx = \frac{2}{a} [\frac{1}{3}ax^3 - \frac{1}{4}x^4]_0^a = \frac{1}{6}a^3$. Infine P è parametrizzata da $(x, y, \frac{1}{a}(a^2 - x^2 - y^2))$ con $(x, y) \in T$ (normale associata uscente), dunque $\Phi_P(F) = +\int_T \det \begin{pmatrix} x & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ -y & -\frac{2}{a}x & -\frac{2}{a}y \end{pmatrix} dx dy = \int_T (\frac{2}{a}x^2 - y) dx dy = \int_0^a dx \int_0^{a-x} (\frac{2}{a}x^2 - y) dy = \int_0^a [\frac{2}{a}x^2y - \frac{1}{2}y^2]_{y=0}^{y=a-x} dx = \int_0^a (\frac{2}{a}x^2(a-x) - \frac{1}{2}(a-x)^2) dx = [\frac{2}{a}(\frac{1}{3}ax^3 - \frac{1}{4}x^4) + \frac{1}{6}(a-x)^3]_0^a = \frac{1}{6}a^3 - \frac{1}{6}a^3 = 0$. Dunque $\Phi_{\partial E}(F) = 0 + 0 + \frac{1}{6}a^3 + \frac{1}{6}a^3 + 0 = \frac{1}{3}a^3$, come prescritto da Gauss.

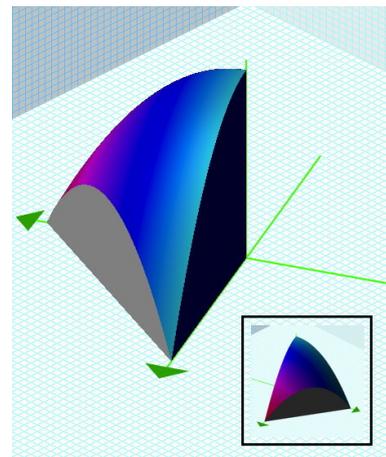
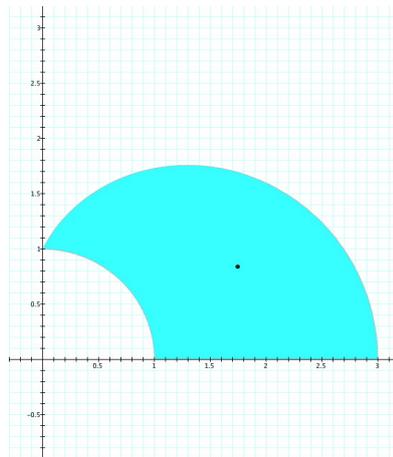
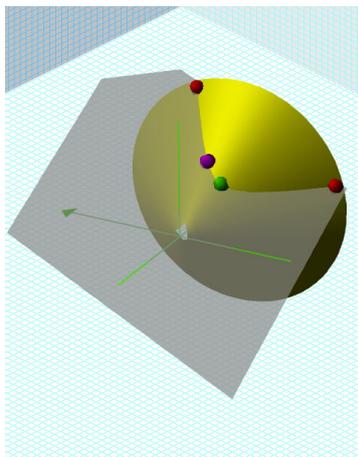
(c) Il rotore di F è $\nabla \times F = (-1, 0, 0)$, dunque $\Phi_L(\nabla \times F) = \int_{L'} \det \begin{pmatrix} -1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} dx dz = \text{Area } L' = \int_0^a \frac{2}{a}x(a-x) dx = \frac{2}{a} [\frac{1}{2}ax^2 - \frac{1}{3}x^3]_0^a = \frac{1}{3}a^2$. D'altra parte percorrendo il circuito ∂L in senso orario da $(0, a, 0)$ si ha $\oint_{\partial L} F \cdot dl = \int_0^a (x, 0, x-a) \cdot (1, -1, 0) dx + \int_0^0 (x, 0, x-a) \cdot (1, -1, \frac{2}{a}(a-2x)) dx = \int_0^a (x, 0, x-a) \cdot (0, 0, \frac{2}{a}(2x-a)) dx = \frac{2}{a} \int_0^a (x-a)(2x-a) dx = \frac{2}{a} [\frac{2}{3}x^3 - \frac{1}{2}ax^2 - ax^2 + a^2x]_0^a = \frac{1}{3}a^2$, come prescritto da Kelvin-Stokes.

4. (a) L'equazione $2y^2y'' + \alpha t^2 + 1 = 0$ non è in forma normale; tuttavia se una sua soluzione $y(t)$ si annullasse in un punto t_0 , si dovrebbe avere $0 = \alpha t_0^2 + 1$, impossibile perché $\alpha \geq 0$, e dunque l'equazione è equivalente alla sua forma normale $y'' = -\frac{1}{2}y^{-2}(\alpha t^2 + 1)$, che a sua volta è equivalente al sistema autonomo del primo ordine nel piano delle fasi $(y, p) = (y, y')$ dato da $\begin{cases} y' = p \\ p' = -\frac{1}{2}y^{-2}(\alpha t^2 + 1) \end{cases}$. La funzione $f(y, p; t) = (p, -\frac{1}{2}y^{-2}(\alpha t^2 + 1))$ è di classe C^∞ su tutto $\mathbb{R}^2 \times \mathbb{R}$ escluso il piano $y = 0$, dunque esistenza e unicità locale sono assicurate per ogni dato iniziale (t_0, y_0, y'_0) con $y_0 \neq 0$ (e con esse anche l'unicità globale), mentre non essendo il dominio illimitato in (y, p) non possiamo dire nulla sull'esistenza globale, che tuttavia non si può escludere a priori per alcune soluzioni. L'equazione non è autonoma, dunque non c'è invarianza temporale dello spazio delle soluzioni. Una soluzione costante $y \equiv k$ darebbe luogo a $\alpha t^2 + 1 = 0$, impossibile: dunque non ve ne sono. Se $\varphi(t)$ è soluzione su un intervallo, è facile verificare che lo è anche $\varphi(-t)$ sull'intervallo opposto; tuttavia, essendo l'equazione del 2o ordine, ciò non implica che $\varphi(t)$ sia pari, e un esempio lo vedremo nel prossimo punto.

(b) L'equazione $y'' = -\frac{1}{2}y^{-2} = h(y)$ ammette l'integrale primo dell'energia totale $\frac{1}{2}(y')^2 - \int h(y) dy = \frac{1}{2}((y')^2 - \frac{1}{y})$, che sulla soluzione cercata con $y(0) = 1$ e $y'(0) = -1$ vale costantemente 0. Si ricava dunque $(y')^2 - \frac{1}{y} = 0$, da cui $y' = -y^{-\frac{1}{2}}$, da cui $y^{\frac{1}{2}} dy = -dt$ che integrata dà $\frac{2}{3}y^{\frac{3}{2}} = k - t$. Ricordando che $y(0) = 1$ si ha allora $k = \frac{2}{3}$, da cui $y^{\frac{3}{2}} = 1 - \frac{3}{2}t$ e perciò $y(t) = (1 - \frac{3}{2}t)^{\frac{2}{3}}$, definita per $t < \frac{2}{3}$ (e non pari).

5. (a) L'equazione $t^2y'' = 2y + 3t^3$ è lineare del 2o ordine, e per $t \neq 0$ si pone in forma normale $y'' - 2t^{-2}y = 3t$: in base all'esistenza e unicità globali possiamo allora affermare che le soluzioni saranno definite su $] -\infty, 0[$ oppure su $]0, +\infty[$. Eventuali soluzioni $y(t)$ definite anche in $t = 0$ dovranno soddisfare $0 = 2y(0)$, e dunque annullarsi in $t = 0$.

(b) Le due funzioni $y_1(t) = t^2$ e $y_2(t) = \frac{1}{t}$ sono indipendenti (non sono proporzionali) e si vede direttamente che risolvono l'equazione omogenea $y'' - 2t^{-2}y = 0$. Per l'equazione completa usiamo il metodo della variazione delle costanti arbitrarie: il wronskiano $\begin{pmatrix} t^2 & \frac{1}{t} \\ 2t & -\frac{1}{t^2} \end{pmatrix}$ ha determinante -3 , dunque una soluzione particolare sarà della forma $\tilde{y}(t) = c_1(t)t^2 + c_2(t)\frac{1}{t}$ con $c_1(t) = -\int \frac{1}{-3}3t dt = t$ e $c_2(t) = +\int \frac{t^2}{-3}3t dt = -\frac{1}{4}t^4$, da cui $\tilde{y}(t) = \frac{3}{4}t^3$. Le soluzioni dell'equazione completa sono dunque tutte e sole quelle della forma $y(t) = At^2 + B\frac{1}{t} + \frac{3}{4}t^3$ al variare di $A, B \in \mathbb{C}$; quelle estendibili a tutto \mathbb{R} sono tutte e sole quelle con $B = 0$, mentre imponendo che $y(1) = 0$ e $y'(1) = 0$ si ottiene $A = -1$ e $B = \frac{1}{4}$, ovvero $y(t) = \frac{3}{4}t^3 - t^2 + \frac{1}{4t}$.



1. Ex. 1. 2. Ex. 2. 3. Ex. 3.

Analisi Matematica III (Fisica e Astronomia)

Esame Scritto (12/02/2018)

Università di Padova - Lauree in Fisica ed Astronomia - A.A. 2017/18

Cognome-Nome _____ Matr. _____ - _____
IN STAMPATELLO FIS / AST

1. Sia $g(x, y, z) = \log(y^2 - xz) + 2x + y - 3z$, e sia S la superficie di livello di g contenente $A(0, -1, 2)$.
 - (a) Dire quali superfici di livello di g sono regolari. Notato che S lo è, esprimerla in forma cartesiana e parametrica all'intorno di A e calcolare in due modi il piano tangente affine in A .
 - (b) Sia T il triangolo nel piano $z = 0$ di vertici $(0, 1, 0)$, $(2, 1, 0)$ e $(0, 3, 0)$ (interno e lati inclusi): spiegare perché g ammette estremi assoluti su T , e calcolarli.
2. Nel piano cartesiano si disegni $A = \{(x, y) : y \geq 0, 2y^2 \leq ax \leq a(y + a)\}$ (ove $a > 0$).
 - (a) Calcolare area, baricentro e momento d'inerzia di A rispetto alla retta $x = a$.⁽¹⁾
 - (b) Calcolare (se finiti) gli integrali su A di $\frac{1}{x}$, $\frac{x}{y}$, $\frac{1}{\sqrt{y}}$.
3. Nello spazio cartesiano si disegni l'insieme A dell'Ex. 2 nel piano (x, z) , e sia E il solido nel primo ottante generato da una rotazione di un quarto di giro di A attorno all'asse x .
 - (a) Calcolare il volume e l'area totale esterna di E .
 - (b) Verificare il teorema di Gauss per E e per il campo $F = (y, -2a, 0)$.
 - (c) Verificare la formula di Green per F (campo piano) e la porzione di ∂E sul piano $z = 0$.
4. È data l'equazione differenziale $(y^2 + 2t - 1)y' + y(y - 2) = 0$ nella funzione scalare $y(t)$.
 - (a) Analizzare a priori esistenza e unicità delle soluzioni, e la loro crescita. Vi sono soluzioni costanti? Se $y(t)$ è soluzione lo saranno anche $-y(t)$, $y(-t)$, $-y(-t)$?
 - (b) Determinare tutte le soluzioni dell'equazione, in particolare quella tale che $y(1) = -1$.
5. Dato il sistema differenziale $(\dot{x}, \dot{y}) = (x + 1 + (1 + i)y, x - 2t + (1 - i)y)$ determinarne tutte le soluzioni $(x(t), y(t))$, in particolare quella che per $t = 0$ passa per l'origine.

⁽¹⁾Si pensi ad A come a una lamina materiale omogenea di densità superficiale di massa μ (in kg/m^2).

1. (a) La funzione $g(x, y, z) = \log(y^2 - xz) + 2x + y - 3z$ ha dominio dato dalla condizione $xz < y^2$: posto $u = y^2 - xz$, il gradiente $\nabla g = (-\frac{z}{u} + 2, \frac{2y}{u} + 1, -\frac{x}{u} - 3)$ si annulla quando $(x, y, z) = (-3u, -\frac{1}{2}u, 2u)$, pertanto da $u = y^2 - xz = \frac{1}{4}u^2 + 6u^2 = \frac{25}{4}u^2$ si ricava $u = \frac{4}{25}$, e perciò il punto $P(-\frac{12}{25}, -\frac{2}{25}, \frac{8}{25})$ in cui $g(P) = -2(1 + \log 5 - \log 2)$. Pertanto tutte le superfici di livello di g sono regolari tranne eventualmente quella di livello $-2(1 + \log 5 - \log 2)$ nel suo punto P : in particolare lo è quella che contiene il punto $A(0, -1, 2)$, ovvero $S = \{(x, y, z) : g(x, y, z) = g(A) = -7\}$. Da $\nabla g(A) = (0, -1, -3)$ si vede che localmente in A si può esprimere S ad esempio come $y(x, z)$, con $y(0, 2) = -1$ e $(\dot{y}_x(0, 2), \dot{y}_z(0, 2)) = (0, -3)$: pertanto si ha la parametrizzazione locale $y(x, z) = -1 - 3(z - 2) + \dots$ (ove i puntini indicano termini infinitesimi di ordine ≥ 2 in $(x, z) = (0, 2)$). Il piano tangente affine a S in A è dato da $\nabla g(0, 2) \cdot (x - 0, y - (-1), z - 2) = (0, -1, -3) \cdot (x, y + 1, z - 2) = 0$, ovvero $y + 3z = 5$; che alternativamente si può ottenere anche dallo sviluppo al primo ordine $y = -1 - 3(z - 2)$ visto prima.

(b) Il triangolo T nel piano orizzontale $z = 0$ di vertici $L(0, 1, 0)$, $M(2, 1, 0)$ e $N(0, 3, 0)$ (interno e lati inclusi) è un insieme chiuso e limitato – dunque compatto – interamente contenuto nel dominio di g (che nel piano $z = 0$ consiste dei due semipiani $y \geq 0$, e T sta dentro il semipiano $y > 0$): gli estremi assoluti esistono dunque in base a Weierstrass. Per la loro ricerca dividiamo T nei suoi punti interni, nei lati privati dei vertici e nei tre vertici. • Per i punti interni, la condizione di Lagrange imporrebbe che $\nabla g = (-\frac{z}{u} + 2, \frac{2y}{u} + 1, -\frac{x}{u} - 3)$ e $\nabla z = (0, 0, 1)$ fossero proporzionali in qualche punto di $z = 0$, ma si vede subito che ciò non può accadere (se $z = 0$ vale $\frac{\partial g}{\partial x} \equiv 2 \neq 0$). • Il lato LM è dato da $(x, 1, 0)$ con $0 < x < 2$: su esso vale $F(x) := g(x, 1, 0) = 2x + 1$, che non ha punti stazionari. • Il lato LN è dato da $(0, y, 0)$ con $1 < y < 3$: su esso vale $F(y) := g(0, y, 0) = 2\log(y) + y$, e da $F'(y) = \frac{2}{y} + 1 = 0$ si ricava $y = -2$, non accettabile. • Il lato MN è dato da $(x, 3 - x, 0)$ con $0 < x < 2$: su esso vale $F(x) := g(x, 3 - x, 0) = 2\log(3 - x) + x + 3$, e da $F'(x) = -\frac{2}{3-x} + 1 = 0$ si ricava $x = 1$, che dà il punto $Q(1, 2, 0)$. • I candidati per diventare estremanti assoluti di g su T sono dunque i soli punti L, M, N, Q : poiché $g(L) = 1$, $g(M) = 5$, $g(N) = 2\log 3 + 3 \sim 5,2$ e $g(Q) = 2\log 2 + 4 \sim 5,4$, il minimo assoluto di g su T è 1 (assunto in L) e il massimo assoluto $2\log 2 + 4$ (assunto in Q).

2. (a) (Figura 1) La forma di A pare suggerire che convenga ragionare per y -filii. Si ha $\text{Area}(A) = \int_0^a ((y+a) - \frac{2y^2}{a}) dy = [\frac{1}{2}y^2 + ay - \frac{2y^3}{3a}]_0^a = (\frac{1}{2} + 1 - \frac{2}{3})a^2 = \frac{5}{6}a^2$, $\int_A x dx dy = \int_0^a dy \int_{\frac{2y^2}{a}}^{y+a} x dx = \frac{1}{2} \int_0^a ((y+a)^2 - \frac{4y^4}{a^2}) dy = \frac{1}{2} [\frac{1}{3}(y+a)^3 - \frac{4y^5}{5a^2}]_0^a = \frac{23}{30}a^3$ e $\int_A y dx dy = \int_0^a y((y+a) - \frac{2y^2}{a}) dy = [\frac{1}{3}y^3 + \frac{1}{2}ay^2 - \frac{y^4}{2a}]_0^a = \frac{1}{3}a^3$, da cui $x_G = \frac{1}{\text{Area}(A)} \int_A x dx dy = \frac{23}{25}a$ e $y_G = \frac{1}{\text{Area}(A)} \int_A y dx dy = \frac{2}{5}a$. Il momento d'inerzia di A rispetto all'asse $x = a$ è dato da $\int_A \mu(x-a)^2 dx dy = \mu \int_0^a dy \int_{\frac{2y^2}{a}}^{y+a} (x-a)^2 dx = \frac{1}{3} \mu \int_0^a [(x-a)^3]_{\frac{2y^2}{a}}^{y+a} dy = \frac{1}{3} \mu \int_0^a (y^3 - (\frac{2y^2}{a} - a)^3) dy = \frac{1}{3} \mu \int_0^a (y^3 - \frac{8y^6}{a^3} + \frac{12y^4}{a} - 6ay^2 + a^3) dy = \frac{1}{3} \mu [\frac{1}{4}y^4 - \frac{8y^7}{7a^3} + \frac{12y^5}{5a} - 2ay^3 + a^3y]_0^a = \frac{71}{420} \mu a^4$ (si osservi che la dimensione fisica risulta $(\text{kg}/\text{m}^2) \cdot \text{m}^4 = \text{kg} \cdot \text{m}^2$).

(b) Le funzioni $\frac{1}{x}$, $\frac{x}{y}$, $\frac{1}{\sqrt{y}}$ sono positive su A e dunque per Fubini e Tonelli si può studiare un loro integrale iterato, che se avrà valore finito sarà l'integrale cercato. • Si ha allora $\int_0^a dy \int_{\frac{2y^2}{a}}^{y+a} \frac{1}{x} dx = \int_0^a (\log(y+a) - \log(\frac{2y^2}{a})) dy = \int_0^a (\log(y+a) - \log 2 - 2\log y + \log a) dy = [(y+a)(\log(y+a) - 1) + (\log a - \log 2)y - 2y(\log y - 1)]_0^a = 2a(\log 2a - 1) + (\log a - \log 2)a - 2a(\log a - 1) - a(\log a - 1) = 2a \log 2 + 2a \log a - 2a + a \log a - a \log 2 - 2a \log a + 2a - a \log a + a = (1 + \log 2)a$ (finito).

(In alternativa potremmo procedere per x -filii testando l'integrale iterato più esteso $\int_0^{2a} \frac{1}{x} dx \int_0^{\sqrt{\frac{ax}{2}}} dy = \sqrt{\frac{a}{2}} \int_0^{\sqrt{\frac{a}{2}}} \frac{1}{\sqrt{x}} dx = \sqrt{\frac{a}{2}} [2\sqrt{x}]_0^{\sqrt{\frac{a}{2}}} = 2a$; e poiché questo converge calcoliamo anche $\int_a^{2a} \frac{1}{x} dx \int_a^{x-a} dy = \int_a^{2a} (1 - \frac{a}{x}) dx = [x - a \log x]_a^{2a} = (2a - a \log 2a) - (a - a \log a) = (1 - \log 2)a$, che sottratto dal precedente dà lo stesso risultato di prima.) • Si ha poi $\int_0^a dy \int_{\frac{2y^2}{a}}^{y+a} \frac{x}{y} dx = \frac{1}{2} \int_0^a \frac{1}{y} ((y+a)^2 - (\frac{2y^2}{a})^2) dy$ che diverge a $+\infty$ perché la funzione integranda è $\sim \frac{1}{y}$. • Infine $\int_0^a dy \int_{\frac{2y^2}{a}}^{y+a} \frac{1}{\sqrt{y}} dx = \int_0^a \frac{1}{\sqrt{y}} (y+a - \frac{2y^2}{a}) dy = [\frac{2}{3}y^{\frac{3}{2}} + 2ay^{\frac{1}{2}} - \frac{4}{5a}y^{\frac{5}{2}}]_0^a = \frac{28}{15}a\sqrt{a}$ (finito). Possiamo così concludere che $\frac{1}{x}$ e $\frac{1}{\sqrt{y}}$ sono integrabili su A con $\int_A \frac{1}{x} dx dy = (1 + \log 2)a$ e $\int_A \frac{1}{\sqrt{y}} dx dy = \frac{28}{15}a\sqrt{a}$, mentre $\frac{x}{y}$ non lo è.

3. (a) (Figura 2) Il volume di E , generato da una rotazione di un quarto di giro dell'insieme A dell'Ex. 2 attorno all'asse x , si ottiene facilmente con Guldino tramite $\frac{\pi}{2} \int_A z dx dz = \frac{\pi}{2} \frac{1}{3} a^3 = \frac{\pi}{6} a^3$. • Le due facce A e B di ∂E rispettivamente sui piani (x, z) e (x, y) hanno area $\frac{5}{6}a^2$; le parti conica C sul retro e di paraboloide P sono date dalla rotazione delle curve nel piano (x, z) parametrizzate da $(x, x-a)$ con $a \leq x \leq 2a$ e $(\frac{2z^2}{a}, z)$ con $0 \leq z \leq a$, e dunque per Guldino hanno area $\frac{\pi}{2} \int_a^{2a} (x-a)\sqrt{2} dx = \frac{\pi}{\sqrt{2}} [\frac{1}{2}x^2 - ax]_a^{2a} = \frac{\pi}{2\sqrt{2}} a^2$ e $\frac{\pi}{2} \int_0^a z \sqrt{\frac{16z^2}{a^2} + 1} dz = \frac{\pi}{2} [\frac{1}{48}a^2 (\frac{16z^2}{a^2} + 1)^{\frac{3}{2}}]_0^a = \frac{\pi}{96} (17^{\frac{3}{2}} - 1)a^2$. L'area totale esterna di E è la somma di questi quattro contributi.

(b) Il campo $F = (y, -2a, 0)$ ha divergenza nulla, dunque il suo flusso totale in uscita da ∂E dovrà essere nullo. D'altra parte F è un campo orizzontale, dunque $\Phi_B(F) = 0$, mentre $\Phi_A(F) = \int_A (0, -2a, 0) \cdot (0, -1, 0) = 2a \text{Area } A = \frac{5}{3}a^3$. La superficie conica C è parametrizzata da $(x, (x-a)\sin\psi, (x-a)\cos\psi)$ con $a \leq x \leq 2a$ e $0 \leq \psi \leq \frac{\pi}{2}$ (normale associata entrante), dunque il flusso uscente risulta $\Phi_C(F) = -\int_0^{\frac{\pi}{2}} d\psi \int_a^{2a} \det \begin{pmatrix} (x-a)\sin\psi & 1 & 0 \\ -2a & \sin\psi & (x-a)\cos\psi \\ 0 & \cos\psi & -(x-a)\sin\psi \end{pmatrix} dx = \int_0^{\frac{\pi}{2}} \sin\psi d\psi \int_a^{2a} ((x-a)^2 + 2a(x-a)) dx = [\frac{1}{3}(x-a)^3 + ax^2 - 2a^2x]_a^{2a} = \frac{1}{3}a^3 - (-a^3) = \frac{4}{3}a^3$. La superficie di

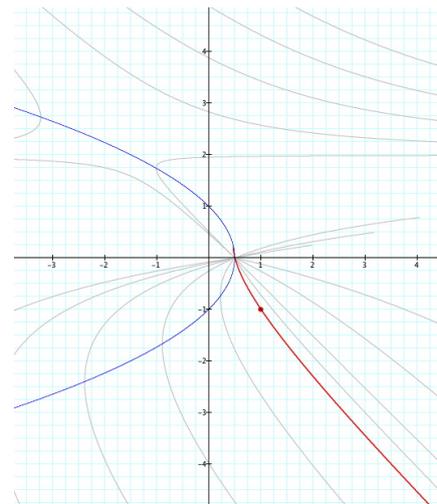
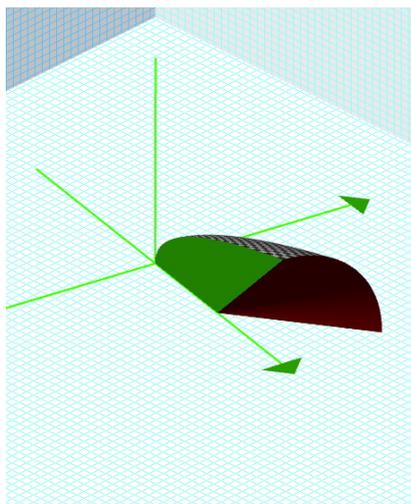
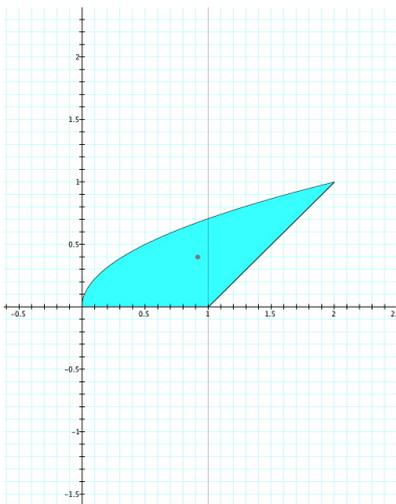
paraboloide P è parametrizzata da $(\frac{2z^2}{a}, z \sin \psi, z \cos \psi)$ con $0 \leq z \leq a$ e $0 \leq \psi \leq \frac{\pi}{2}$ (normale associata uscente), dunque $\Phi_P(F) = -\int_0^{\frac{\pi}{2}} d\psi \int_0^a \det \begin{pmatrix} z \sin \psi & \frac{4z}{a} & 0 \\ -2a & \sin \psi & z \cos \psi \\ 0 & \cos \psi & -z \sin \psi \end{pmatrix} dz = \int_0^{\frac{\pi}{2}} \sin \psi d\psi \int_0^a (-9z^2) dz = [-3z^3]_0^a = -3a^3$. Poiché $\frac{5}{3}a^3 + \frac{4}{3}a^3 + (-3a^3) = 0$, il teorema di Gauss risulta verificato.

(c) La circuitazione antioraria di $(f, g) = (y, -2a)$ lungo il bordo di B è $\int_0^a (0, -2a) \cdot (1, 0) dx + \int_a^{2a} (x-a, -2a) \cdot (1, 1) dx + \int_a^0 (y, -2a) \cdot (\frac{4y}{a}, 1) dy = \int_a^{2a} (x-3a) dx - \int_0^a (\frac{4y^2}{a} - 2a) dy = [\frac{1}{2}x^2 - 3ax]_a^{2a} - [\frac{4y^3}{3a} - 2ay]_0^a = (-4a^2) - (-\frac{5}{2}a^2) - (-\frac{2}{3}a^2) + (0) = -\frac{5}{6}a^2$; d'altra parte $\int_B (\frac{\partial g}{\partial x} - \frac{\partial f}{\partial y}) dx dy = -\int_B dx dy = -\text{Area } B = -\frac{5}{6}a^2$, e ciò conferma la formula di Green.

4. (a) (Figura 3) L'equazione $(y^2 + 2t - 1)y' + y(y - 2) = 0$ non è in forma normale, e negli istanti t_0 in cui una soluzione soddisfa $y^2(t_0) + 2t_0 - 1 = 0$ (parabola blu in figura) risulta $y(t_0)(y(t_0) - 2) = y(t_0)^2 - 2y(t_0) = 1 - 2t_0 - 2y(t_0) = 0$, ovvero $y(t_0) = \frac{1}{2} - t_0$: confrontando le due espressioni $y^2(t_0) = 1 - 2t_0 = (\frac{1}{2} - t_0)^2$ si hanno le sole possibilità $t_0 = \frac{1}{2}$ (con $y(\frac{1}{2}) = 0$) e $t_0 = -\frac{3}{2}$ (con $y(-\frac{3}{2}) = 2$). Invece nei dati iniziali (t_0, y_0) con $y^2(t_0) \neq 1 - 2t_0$ si può porre l'equazione in forma normale $y' = f(t, y) = \frac{y(2-y)}{y^2 + 2t - 1}$, con garanzia di esistenza e unicità locale (e unicità globale); nulla si può dire invece per l'esistenza globale. Si ha $y' = 0$ (punti stazionari) quando $y = 0$ oppure $y = 2$, e d'altra parte $y \equiv 0$ e $y \equiv 2$ sono le sole due soluzioni costanti dell'equazione; si ha poi $y' > 0$ (soluzioni crescenti) nelle zone del piano (t, y) in cui $f(t, y) > 0$, dunque all'interno della parabola $y^2 + 2t - 1 = 0$ tranne che nella striscia $0 < y < 2$ in cui si sta all'esterno. Infine, una semplice verifica diretta mostra che, se $y(t)$ è soluzione, nessuna tra $-y(t)$, $y(-t)$, $-y(-t)$ lo è.

(b) L'equazione totale associata è $\omega = p(y, t) dy + q(y, t) dt = 0$ con $p = y^2 + 2t - 1$ e $q = y(y - 2)$. La forma ω non è esatta perché $\frac{\partial p}{\partial t} = 2 \neq \frac{\partial q}{\partial y} = 2(y - 1)$; tuttavia, poiché $\frac{1}{q}(\frac{\partial p}{\partial t} - \frac{\partial q}{\partial y}) = \frac{1}{y(y-2)}(2 - 2(y-1)) = \frac{1}{y(y-2)}(-2(y-2)) = -\frac{2}{y}$ non dipende da t , sappiamo che $\exp(-\int \frac{2}{y} dy) = \exp(-2 \log |y|) = \frac{1}{y^2}$ è un fattore integrante, ovvero $\frac{1}{y^2}\omega$ è esatta. In effetti, detta $F(y, t)$ una sua primitiva, deve essere $\frac{\partial F}{\partial y} = 1 + \frac{2t-1}{y^2}$ e $\frac{\partial F}{\partial t} = \frac{y-2}{y}$: dalla seconda si ha subito $F(y, t) = \frac{y-2}{y}t + \psi(y)$, e allora dalla prima $\frac{\partial F}{\partial y} = \frac{2t}{y^2} + \psi'(y) = 1 + \frac{2t-1}{y^2}$, ovvero $\psi'(y) = 1 - \frac{1}{y^2}$ che dà $\psi(y) = y + \frac{1}{y}$. Otteniamo così $F(y, t) = \frac{y-2}{y}t + y + \frac{1}{y}$, dunque le curve integrali dell'equazione sono $F(y, t) = k$, ovvero $y^2 - (k-t)y - 2t + 1 = 0$ al variare di $k \in \mathbb{R}$: naturalmente in questo caso si può anche esplicitare la funzione ottenendo $y(t) = \frac{1}{2}(k-t \pm \sqrt{(k-t)^2 + 4(2t-1)})$. Imponendo che $y(1) = -1$ si ottiene $-1 = \frac{1}{2}(k-1 \pm \sqrt{(k-1)^2 + 4})$, da cui la scelta del segno meno e $k = 1$, ottenendo $y(t) = \frac{1}{2}(1-t - \sqrt{t^2 + 6t - 3})$.

5. Il sistema lineare $(\dot{x}, \dot{y}) = (x + 1 + (1+i)y, x - 2t + (1-i)y)$ si scrive come $\begin{pmatrix} \dot{x} \\ \dot{y} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1+i \\ 1 & 1-i \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} -1 \\ -2t \end{pmatrix}$. La matrice della parte omogenea ha autovalori 2 e $-i$, con autovettori rispettivamente $\begin{pmatrix} 1+i \\ 1 \end{pmatrix}$ e $\begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$; d'altra parte, visto che 0 non è un autovalore, una soluzione particolare del sistema completo sarà del tipo $(\tilde{x}(t), \tilde{y}(t)) = (at + b, ct + d)$, e i calcoli danno $(a, b, c, d) = (1-i, 1, i, -1)$. La soluzione generale è dunque della forma $(x(t), y(t)) = (A(1+i)e^{2t} + Be^{-it} + (1-i)t + 1, Ae^{2t} - Be^{-it} + it - 1)$ al variare di $A, B \in \mathbb{C}$; e imponendo la condizione $(x(0), y(0)) = (0, 0)$ si ottiene $(A, B) = (0, -1)$, ovvero la soluzione $(x(t), y(t)) = ((1-i)t + 1 - e^{-it}, it - 1 + e^{-it})$.



1. Ex. 2. 2. Ex. 3. 3. Ex. 4.

Analisi Matematica III (Fisica e Astronomia)

Esame Scritto (02/07/2018)

Università di Padova - Lauree in Fisica ed Astronomia - A.A. 2017/18

Cognome-Nome _____ Matr. _____ - _____
IN STAMPATELLO FIS / AST

1. Sia $g(x, y) = 3x^2y + 2x - y^3$.
 - (a) Dire quali curve di livello di g nel piano cartesiano sono regolari. Notato che quella Γ passante per $C(0, 1)$ lo è, parametrizzarla al 2o ordine in C e trovarne in due modi la retta ivi tangente.
 - (b) Determinare gli estremi assoluti di g su $K = \{(x, y) : y \geq -1, 0 \leq x \leq 1 - y\}$ (perché esistono?)
2. Nel piano cartesiano si disegni $A = \{(x, y) : x^2 + y^2 \leq 4a^2, 0 \leq x \leq \min\{y, a\}\}$ (ove $a > 0$).
 - (a) Calcolare area e baricentro di A .
 - (b) Dire per quali $\alpha \in \mathbb{R}$ esistono finiti gli integrali su A di x^α e y^α , e calcolarli per $\alpha = -1$.
3. Nello spazio cartesiano si disegni l'insieme A dell'Ex. 2 nel piano (x, z) , e sia E il solido nel primo ottante generato da una rotazione di un quarto di giro di A attorno all'asse z .
 - (a) Calcolare il volume e l'area totale esterna di E .
 - (b) Verificare il teorema di Gauss per E e per il campo $F = (0, z, 0)$.
 - (c) Verificare la formula di Kelvin-Stokes per F e la porzione conica di ∂E .
4. È data l'equazione differenziale $2y'' = 3t^\alpha y^2$ nella funzione scalare $y(t)$ (ove $\alpha \in \mathbb{Z}$).
 - (a) Cosa si può dire a priori su esistenza, unicità, invarianza temporale delle soluzioni? Ve ne sono di costanti, o più in generale della forma kt^β , con $k, \beta \in \mathbb{R}$?
 - (b) Posto $\alpha = 0$ determinare la soluzione tale che $y(0) = 1$ e $y'(0) = -1$.
5. (a) Dato il sistema differenziale $(\dot{x}, \dot{y}) = (ix + 2y, 2(x + e^t) - 3iy)$ determinarne tutte le soluzioni $(x(t), y(t))$, in particolare quella che per $t = 0$ passa per l'origine.
(b) Trovare tutte le soluzioni $(x(t), y(t), z(t))$ di $(\dot{x}, \dot{y}, \dot{z}) = (ix + 2y + 1, 2x - 3iy - 2i, x - iz)$.

1. (a) Il gradiente di $g(x, y) = 3x^2y + 2x - y^3$ è $\nabla g = (2(3xy + 1), 3(x^2 - y^2))$; da $\frac{\partial g}{\partial y} = 0$ si ha $y = \pm x$, che messo in $\frac{\partial g}{\partial x} = 0$ dà $\pm 3x^2 + 1 = 0$ che ha soluzioni reali solo quando $y = -x$, ovvero $x = \pm \frac{\sqrt{3}}{3}$. Pertanto g non è sommersiva nei punti $A_+(\frac{\sqrt{3}}{3}, -\frac{\sqrt{3}}{3})$ e $A_-(\frac{\sqrt{3}}{3}, \frac{\sqrt{3}}{3})$ (con $g(A_\pm) = \pm \frac{4\sqrt{3}}{9}$): dunque tutte le curve di livello $g(x, y) = \ell$ con $\ell \neq \pm \frac{4\sqrt{3}}{9}$ sono regolari, in particolare lo è quella di livello $g(C(0, 1)) = -1$, che abbiamo denotato con Γ . Da $\nabla g(C) = (2, -3)$ si può esprimere ad esempio $x = x(y)$ con $x(1) = 0$ e $x'(0) = \frac{2}{3}$; alternativamente, derivando rispetto y l'identità $g(x(y), y) \equiv 0$ si ha $6xx'y + 3x^2 + 2x' - 3y^2 = 0$, da cui calcolando in $y = 1$ con $x(1) = 0$ si ha $2x'(1) - 3 = 0$ ovvero di nuovo $x'(1) = \frac{2}{3}$; derivando ancora si ha poi $6(x')^2y + 6xx''y + 6xx' + 6xx'' + 2x'' - 6y = 0$, da cui per $y = 1$ si ricava $\frac{27}{2} + 2x''(1) - 6 = 0$, ovvero $x''(1) = -\frac{15}{4}$. Ne segue che Γ è parametrizzata attorno a C da $(x(y), y)$ con $x(y) = 0 + \frac{2}{3}(y - 1) - \frac{15}{8}(y - 1)^2 + o_1((y - 1)^2)$; la retta tangente è data dallo sviluppo al primo ordine $x = \frac{2}{3}(y - 1)$, o analogamente da $\nabla g(C) \cdot (x - 0, y - 1) = (2, -3) \cdot (x, y - 1) = 2x - 3(y - 1) = 0$.

(b) L'insieme $K = \{(x, y) : y + 1 \geq 0, 0 \leq x \leq 1 - y\}$ è un triangolo di estremi $C(0, 1)$, $D(0, -1)$ e $E(2, -1)$, compresi i lati e i punti interni: si tratta di un insieme compatto, dunque su di esso la funzione continua g ammette estremi assoluti in base a Weierstrass. Per il loro calcolo dividiamo K nei suoi punti interni, nei suoi lati privati dei vertici e negli stessi tre vertici. Il solo punto interno stazionario per g è A_+ . Sul lato CD si ha $G(y) = g(0, y) = -y^3$ con $|y| < 1$, ed essendo $G'(y) = -3y^2 = 0$ per $y = 0$ si trova il punto $O(0, 0)$. Sul lato DE si ha $G(x) = g(x, -1) = -3x^2 + 2x + 1$ con $0 < x < 2$, ed essendo $G'(x) = -6x + 2 = 0$ per $x = \frac{1}{3}$ si ha il punto $F(\frac{1}{3}, -1)$. Sul lato CE si ha $G(x) = g(x, 1-x) = 3x^2(1-x) + 2x - (1-x)^3 = -2x^3 + 5x - 1$ con $0 < x < 2$, ed essendo $G'(x) = -6x^2 + 5 = 0$ per $x = \sqrt{\frac{5}{6}}$ si ha il punto $H(\sqrt{\frac{5}{6}}, 1 - \sqrt{\frac{5}{6}})$. Gli estremi di g su K saranno dunque assunti solo nei sette punti A_+, O, F, H, C, D e E : essendo $g(A_+) = \frac{4}{9}\sqrt{3} \sim 0,8$, $g(O) = 0$, $g(F) = \frac{4}{3} \sim 1,3$, $g(H) = \frac{10}{3}\sqrt{\frac{5}{6}} - 1 \sim 2,0$, $g(C) = -1$, $g(D) = 1$ e $g(E) = -7$, il minimo assoluto di g su K è -7 (assunto in E) e il massimo $\frac{10}{3}\sqrt{\frac{5}{6}} - 1$ (in H).

2. (a) (Figura 2) Per il calcolo⁽¹⁾ decomponiamo $A = \{(x, y) : x^2 + y^2 \leq 4a^2, 0 \leq x \leq \min\{y, a\}\}$ in $A_1 = A \cap \{y \geq x\sqrt{3}\}$ (setto circolare di apertura $\frac{\pi}{6}$) e $A_2 = A \cap \{y \leq x\sqrt{3}\}$ (triangolo scaleno), le cui aree sono $\frac{1}{2}(2a)^2\frac{\pi}{6} = \frac{\pi}{3}a^2$ e $\frac{1}{2} \cdot (\sqrt{3}-1)a \cdot a = \frac{\sqrt{3}-1}{2}a^2$, dunque $\text{Area } A = (\frac{\pi}{3} + \frac{\sqrt{3}-1}{2})a^2 = \frac{2\pi+3(\sqrt{3}-1)}{6}a^2$. • Si ha poi $\int_A x \, dx \, dy = \int_{A_1} x \, dx \, dy + \int_{A_2} x \, dx \, dy = \int_{\frac{\pi}{3}}^{\frac{\pi}{2}} d\theta \int_0^{2a} \rho \cos \theta \, \rho \, d\rho + \int_0^a x(\sqrt{3}-1)x \, dx = \frac{4(2-\sqrt{3})}{3}a^3 + \frac{\sqrt{3}-1}{3}a^3 = \frac{7-3\sqrt{3}}{3}a^3$ da cui $x_G = \frac{1}{\text{Area } A} \int_A x \, dx \, dy = \frac{2(7-3\sqrt{3})}{2\pi+3(\sqrt{3}-1)}a$; e $\int_A y \, dx \, dy = \int_{A_1} y \, dx \, dy + \int_{A_2} y \, dx \, dy = \int_{\frac{\pi}{3}}^{\frac{\pi}{2}} d\theta \int_0^{2a} \rho \sin \theta \, \rho \, d\rho + \int_0^a dx \int_x^{\sqrt{3}x} y \, dy = \frac{4}{3}a^3 + \frac{1}{3}a^3 = \frac{5}{3}a^3$ da cui $y_G = \frac{1}{\text{Area } A} \int_A y \, dx \, dy = \frac{10}{2\pi+3(\sqrt{3}-1)}a$.

(b) Le funzioni x e y sono positive su A , dunque per Fubini e Tonelli basta esaminare il comportamento di integrali iterati; inoltre saranno integrabili su A se e solo se lo saranno sia su A_1 che su A_2 , e in tal caso l'integrale sarà la somma dei due. Esaminiamo perciò integrali iterati su A_1 e A_2 . • Si ha $\int_{A_1} x^\alpha \, dx \, dy = \int_{\frac{\pi}{3}}^{\frac{\pi}{2}} d\theta \int_0^{2a} \rho^\alpha \cos^\alpha \theta \, \rho \, d\rho = \int_{\frac{\pi}{3}}^{\frac{\pi}{2}} \cos^\alpha \theta \, d\theta \int_0^{2a} \rho^{\alpha+1} \, d\rho$ che per convergere sia in $\theta \sim \frac{\pi}{2}$ che in $\rho \sim 0$ richiede $\alpha > -1$; si ha poi $\int_0^a dx \int_x^{\sqrt{3}x} x^\alpha \, dy = \int_0^a (\sqrt{3}-1)x^{\alpha+1} \, dx$ che per convergere richiede $\alpha + 1 > -1$, ovvero $\alpha > -2$. Dunque x^α è integrabile su A se e solo se $\alpha > -1$; in particolare per $\alpha = -1$ diverge a $+\infty$. • Si ha $\int_{A_1} y^\alpha \, dx \, dy = \int_{\frac{\pi}{3}}^{\frac{\pi}{2}} d\theta \int_0^{2a} \rho^\alpha \sin^\alpha \theta \, \rho \, d\rho = \int_{\frac{\pi}{3}}^{\frac{\pi}{2}} \sin^\alpha \theta \, d\theta \int_0^{2a} \rho^{\alpha+1} \, d\rho$ che per convergere richiede $\alpha + 1 > -1$, ovvero $\alpha > -2$; nel caso particolare $\alpha = -1$ risulta $\int_{\frac{\pi}{3}}^{\frac{\pi}{2}} \frac{1}{\sin \theta} \, d\theta \int_0^{2a} d\rho = 2a[\log \text{tg } \frac{\theta}{2}]_{\frac{\pi}{3}}^{\frac{\pi}{2}} = 2a(0 - \log \frac{1}{\sqrt{3}}) = a \log 3$. Si ha poi $\int_0^a dx \int_x^{\sqrt{3}x} y^\alpha \, dy =$ (se $\alpha \neq -1$) $\int_0^a [\frac{1}{\alpha+1} y^{\alpha+1}]_{y=x}^{y=\sqrt{3}x} \, dx = \frac{3^{\frac{\alpha+1}{2}} - 1}{\alpha+1} \int_0^a x^{\alpha+1} \, dx$, che per $\alpha + 1 > -1$ (ovvero $\alpha > -2$) converge a $\frac{3^{\frac{\alpha+1}{2}} - 1}{(\alpha+1)(\alpha+2)} a^{\alpha+2}$; invece nel caso $\alpha = -1$ si ha $\int_0^a dx \int_x^{\sqrt{3}x} y^{-1} \, dy = \int_0^a [\log y]_x^{\sqrt{3}x} \, dx = \frac{1}{2} a \log 3$. Ricapitolando, y^α è integrabile su A se e solo se $\alpha > -2$; e nel caso particolare $\alpha = -1$ risulta $a \log 3 + \frac{1}{2} a \log 3 = \frac{3}{2} a \log 3$.

3. (a) (Figura 3) Il volume di E , generato da una rotazione di un quarto di giro dell'insieme A dell'Ex. 2 attorno all'asse z , si ottiene facilmente con Guldino tramite $\frac{\pi}{2} \int_A x \, dx \, dz = \frac{\pi}{2} \frac{7-3\sqrt{3}}{3} a^3 = \frac{(7-3\sqrt{3})\pi}{6} a^3$. • Le aree delle facce A su $y = 0$ e A' su $x = 0$ sono $\frac{2\pi+3(\sqrt{3}-1)}{6} a^2$. La porzione sferica S (ricordiamo che l'elemento d'area di una sfera di raggio R in coordinate sferiche è $R^2 \sin \varphi \, d\theta \, d\varphi$) ha area $\int_0^{\frac{\pi}{2}} d\theta \int_0^{\frac{\pi}{6}} (2a)^2 \sin \varphi \, d\varphi = \frac{\pi}{2} 4a^2 [-\cos \varphi]_0^{\frac{\pi}{6}} = (2 - \sqrt{3})\pi a^2$. La porzione cilindrica C è parametrizzata da $(a \cos \theta, a \sin \theta, z)$ con $\theta \in [0, \frac{\pi}{2}]$ e $z \in [a, a\sqrt{3}]$, con elemento d'area $a \, d\theta \, dz$, dunque l'area risulta $\frac{(\sqrt{3}-1)\pi}{2} a^2$. Infine, la porzione conica P è parametrizzata da $(z \cos \theta, z \sin \theta, z)$ con $\theta \in [0, \frac{\pi}{2}]$ e $z \in [0, a]$ con elemento d'area $\sqrt{2} z \, d\theta \, dz$, da cui l'area $\frac{\pi}{2} \int_0^a \sqrt{2} z \, dz = \frac{\sqrt{2}\pi}{4} a^2$. L'area totale di E è la somma di questi contributi.

(b) Il campo $F = (0, z, 0)$ ha divergenza 0, dunque va verificato che il flusso uscente totale sia nullo. La superficie S è data da $(2a \cos \theta \sin \varphi, 2a \sin \theta \sin \varphi, 2a \cos \varphi)$ con $\theta \in [0, \frac{\pi}{2}]$ e $\varphi \in [0, \frac{\pi}{6}]$ (normale associata entrante), dunque si ottiene $\Phi_S(F) = -\int_0^{\frac{\pi}{2}} d\theta \int_0^{\frac{\pi}{6}} \det \begin{pmatrix} 0 & -2a \sin \theta \sin \varphi & 2a \cos \theta \cos \varphi \\ 2a \cos \varphi & 2a \cos \theta \sin \varphi & 2a \sin \theta \cos \varphi \\ 0 & 0 & -2a \sin \varphi \end{pmatrix} d\varphi = -8a^3 \int_0^{\frac{\pi}{2}} d\theta \int_0^{\frac{\pi}{6}} \det \begin{pmatrix} 0 & -\sin \theta \sin \varphi & \cos \theta \cos \varphi \\ \cos \varphi & \cos \theta \sin \varphi & \sin \theta \cos \varphi \\ 0 & 0 & -\sin \varphi \end{pmatrix} d\varphi = 8a^3 \int_0^{\frac{\pi}{2}} d\theta \int_0^{\frac{\pi}{6}} \sin \theta \sin^2 \varphi \cos \varphi \, d\varphi = 8a^3 \int_0^{\frac{\pi}{6}} \sin^2 \varphi \cos \varphi \, d\varphi = \frac{8}{3} a^3 [\sin^3 \varphi]_0^{\frac{\pi}{6}} = \frac{1}{3} a^3$. Per C e P (normali associate uscenti) si ha $\Phi_C(F) = \int_0^{\frac{\pi}{2}} d\theta \int_a^{a\sqrt{3}} \det \begin{pmatrix} 0 & -a \sin \theta & 0 \\ 0 & a \cos \theta & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} dz = a \int_0^{\frac{\pi}{2}} d\theta \int_a^{a\sqrt{3}} z \sin \theta \, dz = a \int_a^{a\sqrt{3}} z \, dz = a [\frac{1}{2} z^2]_a^{a\sqrt{3}} = a^3$ e $\Phi_P(F) =$

⁽¹⁾Per la risoluzione, anziché il metodo indicato si poteva anche ragionare comodamente per x -fili.

$\int_0^{\frac{\pi}{2}} d\theta \int_0^a \det \begin{pmatrix} 0 & -z \sin \theta & \cos \theta \\ z & z \cos \theta & \sin \theta \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} dz = a \int_0^{\frac{\pi}{2}} d\theta \int_0^a z^2 \sin \theta dz = a [\frac{1}{3} z^3]_0^a = \frac{1}{3} a^3$. Infine $\Phi_{A'}(F) = 0$ (il campo F è parallelo all'asse y , dunque a A'), e $\Phi_A(F) = \int_A(0, z, 0) \cdot (0, -1, 0) dx dz = - \int_A z dx dz = -\frac{5}{3} a^3$ (conto già fatto in (a)). Si ha dunque $\Phi_{\partial E}(F) = \frac{1}{3} a^3 + a^3 + \frac{1}{3} a^3 + (-\frac{5}{3} a^3) = 0$, come si voleva.

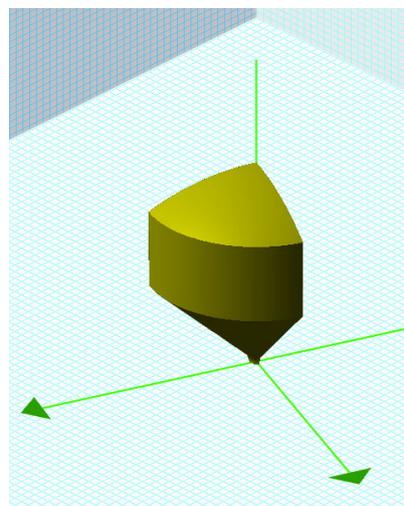
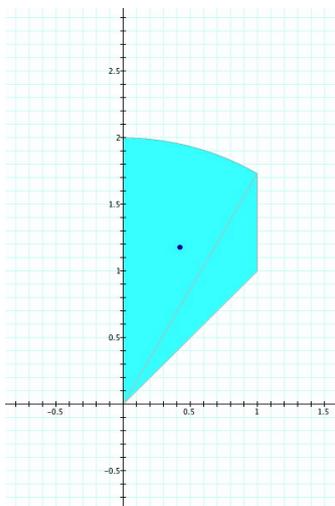
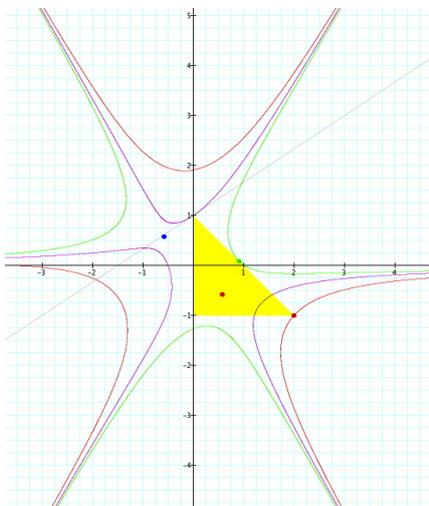
(c) F ha rotore $\nabla \times F = (-1, 0, 0)$, e dunque $\Phi_P(\nabla \times F) = \int_0^{\frac{\pi}{2}} d\theta \int_0^a \det \begin{pmatrix} -1 & -z \sin \theta & \cos \theta \\ 0 & z \cos \theta & \sin \theta \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} dz = - \int_0^{\frac{\pi}{2}} d\theta \int_0^a z \cos \theta dz = - \int_0^a z dz = -\frac{1}{2} a^2$. Calcoliamo ora la circuitazione di F lungo ∂P con l'orientazione antioraria: partendo da $(a, 0, a)$ si ha $\oint_{+\partial P} F \cdot d\ell = \int_a^0(0, x, 0) \cdot (1, 0, 1) dx + \int_0^a(0, y, 0) \cdot (0, 1, 1) dy + \int_{\frac{\pi}{2}}^0(0, a, 0) \cdot (-a \sin \theta, a \cos \theta, 0) d\theta = 0 + \int_0^a y dy - a^2 \int_0^{\frac{\pi}{2}} \cos \theta d\theta = 0 + \frac{1}{2} a^2 - a^2 = -\frac{1}{2} a^2$, come atteso.

4. (a) L'equazione $2y'' = 3t^\alpha y^2$, ovvero $y'' = \frac{3}{2} t^\alpha y^2$ è in forma normale, ed è equivalente al sistema autonomo del primo ordine nel piano delle fasi $(y, p) = (y, y')$ dato da $\begin{cases} y' = p \\ p' = \frac{3}{2} t^\alpha y^2 \end{cases}$. La funzione $f(y, p; t) = (p, \frac{3}{2} t^\alpha y^2)$ è di classe C^∞ , dunque esistenza e unicità locale sono assicurate per ogni dato iniziale (t_0, y_0, y'_0) (se $\alpha \geq 0$) o (t_0, y_0, y'_0) con $t_0 \neq 0$ (se $\alpha < 0$) (e con esse anche l'unicità globale), mentre non essendo il dominio illimitato in (y, p) non possiamo dire nulla sull'esistenza globale, che tuttavia non si può escludere a priori per alcune soluzioni. Se $\alpha \neq 0$ l'equazione non è autonoma, dunque non c'è invarianza temporale dello spazio delle soluzioni. L'unica soluzione costante è quella nulla; più in generale, imponendo che kt^β sia soluzione si ha $2k\beta(\beta - 1)t^{\beta-2} = 3t^\alpha k^2 t^{2\beta} = 3k^2 t^{\alpha+2\beta}$, da cui $2k\beta(\beta - 1) = 3k^2$ e $\beta - 2 = \alpha + 2\beta$: se ne ricava $\beta = -\alpha - 2$ e $k = 0$ oppure $k = \frac{2}{3}\beta(\beta - 1)$, ovvero la soluzione nulla oppure $y(t) = \frac{2}{3}(\alpha + 2)(\alpha + 3)t^{-\alpha-2}$.

(b) Posto $\alpha = 0$, l'equazione $y'' = \frac{3}{2} y^2$ ha tra le sue soluzioni quella nulla e $y(t) = 4t^{-2}$, che non soddisfano la condizione iniziale proposta $y(0) = 1$ e $y'(0) = -1$. Notiamo però che l'equazione ammette l'integrale primo dell'energia totale $\frac{1}{2}(y')^2 - \int \frac{3}{2} y^2 dy = \frac{1}{2}((y')^2 - y^3)$, che sulla soluzione cercata con $y(0) = 1$ e $y'(0) = -1$ vale costantemente 0. Si ricava dunque $(y')^2 = y^3$, da cui $y' = -y^{\frac{3}{2}}$, da cui $y^{-\frac{3}{2}} dy = -dt$ che integrata dà $-2y^{-\frac{1}{2}} = k - t$, ovvero $y^{-\frac{1}{2}} = \frac{1}{2}(t - k)$: imponendo che $y(0) = 1$ si ha $k = -2$, da cui $y^{-\frac{1}{2}} = \frac{1}{2}(2 + t)$ e perciò $y(t) = \frac{4}{(2+t)^2}$ (che, si noti, è una traslata temporale della soluzione $y(t) = 4t^{-2}$: il fatto non sorprende, visto che per $\alpha = 0$ l'equazione diventa autonoma).

5. (a) Il sistema lineare $(\dot{x}, \dot{y}) = (ix + 2y, 2(x + e^t) - 3iy)$ si scrive $\begin{pmatrix} \dot{x} \\ \dot{y} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} i & 2 \\ 2 & -3i \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ 2e^t \end{pmatrix}$. La matrice A della parte omogenea ha autovalore doppio $-i$, dunque dalla teoria sappiamo che $N = A - (-i)\mathbf{1} = \begin{pmatrix} 2i & 2 \\ 2 & -2i \end{pmatrix}$ è nilpotente (infatti $N^2 = \mathbf{0}$) e che $e^{tA} = e^{-it}(1 + tN)$: le soluzioni dell'omogenea sono allora $\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} (1 + 2it)e^{-it} & 2te^{-it} \\ 2te^{-it} & (1 - 2it)e^{-it} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} A \\ B \end{pmatrix}$ al variare di $A, B \in \mathbb{C}$. D'altra parte, visto che 1 non è autovalore, una soluzione particolare del sistema completo sarà del tipo $(f e^t, g e^t)$ e i calcoli danno $(f, g) = (-2i, -1 - i)$. La soluzione generale è dunque della forma $(x(t), y(t)) = (((1 + 2it)A + 2Bt)e^{-it} - 2ie^t, (2At + (1 - 2it)B)e^{-it} - (1 + i)e^t) = ((2(B + iA)t + A)e^{-it} - 2ie^t, (2(A - iB)t + B)e^{-it} - (1 + i)e^t)$ al variare di $A, B \in \mathbb{C}$; e imponendo la condizione $(x(0), y(0)) = (0, 0)$ si ottiene $(A, B) = (2i, 1 + i)$.

(b) Le prime due equazioni del sistema $(\dot{x}, \dot{y}, \dot{z}) = (ix + 2y + 1, 2x - 3iy - 2i, x - iz)$ non coinvolgono z e hanno parte omogenea uguale a quella del punto (a); inoltre una soluzione particolare relativa al termine non omogeneo $(1, -2i)$ sarà del tipo (a, b) , e dai conti risulta $(a, b) = (i, 0)$. Pertanto le soluzioni per le prime due componenti sono tutte e sole quelle del tipo $(x(t), y(t)) = ((2(B + iA)t + A)e^{-it} + i, (2(A - iB)t + B)e^{-it})$ al variare di $A, B \in \mathbb{C}$. Si ha così $\dot{z} + iz = (2(B + iA)t + A)e^{-it} + i$, equazione lineare del primo ordine che ha soluzione $z(t) = e^{-it}(\int e^{it}((2(B + iA)t + A)e^{-it} + i) dt + C) = e^{-it}(\int (2(B + iA)t + A + ie^{it}) dt + C) = e^{-it}((B + iA)t^2 + At + e^{it} + C)$. Concludendo, le soluzioni del sistema proposto sono tutte e sole quelle del tipo $(x(t), y(t), z(t)) = ((2(B + iA)t + A)e^{-it} + i, (2(A - iB)t + B)e^{-it}, e^{-it}((B + iA)t^2 + At + C) + 1)$ al variare di $A, B, C \in \mathbb{C}$.



1. Ex. 1. 2. Ex. 2. 3. Ex. 3.

Analisi Matematica III (Fisica e Astronomia)

Esame Scritto (27/08/2018)

Università di Padova - Lauree in Fisica ed Astronomia - A.A. 2017/18

Cognome-Nome _____ Matr. _____ - _____
IN STAMPATELLO FIS / AST

- Sia $g(x, y, z) = \sqrt{x + y - z} + 2xz - y^2$.
 - Notato che la superficie di livello S di g passante per $P(0, 1, 0)$ è regolare, parametrizzarla in P e trovarne in due modi il piano ivi tangente.
 - Dire per quali $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$ la funzione $f(x, y, z) = x + \alpha y + \beta z$ ha P come punto stazionario su S , determinandone la natura.
- Nel piano cartesiano si disegni $A = \{(x, y) : x^2 + y^2 \leq 2ax, x \leq y\}$ (ove $a > 0$).
 - Calcolare area e baricentro di A .⁽¹⁾
 - Dire per quali (α, β) esiste finito l'integrale su A di $x^\alpha y^\beta$, e calcolarlo per $(\alpha, \beta) = (-1, 0)$ e $(0, -1)$.
- Nello spazio cartesiano si disegni $E = \{(x, y, z) : x, y, z \geq 0, x^2 + y^2 \leq a^2, x + z \leq a\}$ (ove $a > 0$).
 - Calcolare il volume (possibilmente in due modi) e l'area totale esterna di E .
 - Verificare il teorema di Gauss per E e per il campo $F = (x, 0, 2y)$.
 - Verificare la formula di Kelvin-Stokes per F e la porzione cilindrica di ∂E .
- È data l'equazione differenziale $t^2(1 + \sqrt{|y|}) y' = \sqrt{|y|}$ nella funzione scalare $y(t)$.
 - Che si può dire a priori su esistenza, unicità, crescita, invarianza temporale delle soluzioni? Ve ne sono di costanti? Se $\eta(t)$ è una soluzione su $I \subset \mathbb{R}_{>0}$, lo sono anche $\eta(-t)$ oppure $-\eta(-t)$ su $-I$?
 - Determinare le soluzioni tali che $y(1) = -1$, $y(1) = 1$ oppure $y(1) = 0$, specificando il loro dominio.
- Trovare tutte le soluzioni $(x(t), y(t))$ del sistema differenziale $\begin{cases} \dot{x} = x + 1 - 2y \\ \dot{y} = \alpha x - (\alpha + 1)y \end{cases}$ al variare di $\alpha \in \mathbb{R}$.

⁽¹⁾ Può essere utile sapere che $\int \cos^4 \theta d\theta = \frac{1}{8}(3(\theta + \sin \theta \cos \theta) + 2 \sin \theta \cos^3 \theta)$ e $\int \sin^4 \theta d\theta = \frac{1}{8}(3(\theta - \sin \theta \cos \theta) - 2 \sin^3 \theta \cos \theta)$.

1. (a) Il gradiente di $g(x, y, z) = \sqrt{x+y-z} + 2xz - y^2$ è $\nabla g = (\frac{1}{2R} + 2z, \frac{1}{2R} - 2y, -\frac{1}{2R} + 2x)$ (ove si è posto per comodità $R = \sqrt{x+y-z}$). In $P(0, 1, 0)$ vale $g(P) = 0$ e $\nabla g(P) = (\frac{1}{2}, -\frac{3}{2}, -\frac{1}{2})$, dunque la superficie di livello S passante per P (data da $g = 0$) è regolare. Attorno P si può ad esempio esplicitare $x(y, z)$ con $x(1, 0) = 0$, $\dot{x}_y(1, 0) = -\frac{-3/2}{1/2} = 3$ e $\dot{x}_z(1, 0) = -\frac{-1/2}{1/2} = 1$: ne ricaviamo che il piano tangente a S in P è dato da $x = 0 + 3(y - 1) + 1(z - 0)$ ovvero $x - 3y - z + 3 = 0$, risultato che si ritrova anche da $\nabla g(P) \cdot (x - 0, y - 1, z - 0) = 0$.

(b) Per Lagrange la condizione affinché la funzione $f(x, y, z) = x + \alpha y + \beta z$ abbia P come punto stazionario su S è che $\nabla f(P) = (1, \alpha, \beta)$ e $\nabla g(P) = (\frac{1}{2}, -\frac{3}{2}, -\frac{1}{2})$ siano paralleli, e ciò dà $\alpha = -3$ e $\beta = -1$. A questo punto, studiare la natura di P per f su S equivale a studiare la natura di $(y_0, z_0) = (1, 0)$ per $F(y, z) = f(x(y, z), y, z) = x(y, z) - 3y - z$. Essendo $\nabla F(y, z) = (\dot{x}_y - 3, \dot{x}_z - 1)$ si vede subito che $\nabla F(1, 0) = (0, 0)$, come già noto; passando poi alle derivate seconde si ha che $H_F(y, z) = H_x(y, z)$, dunque per capire la natura di $(1, 0)$ per F (ovvero la natura di P per f su S) abbiamo bisogno di calcolare $H_x(1, 0)$. Derivando $g(x(y, z), y, z) \equiv 0$ rispetto y e z si ha $\frac{1}{2R}(\dot{x}_y + 1) + 2\dot{x}_y z - 2y = 0$ e $\frac{1}{2R}(\dot{x}_z - 1) + 2\dot{x}_z z + 2x = 0$ (da cui per $(y, z) = (1, 0)$ con $x(1, 0) = 0$ si trova nuovamente $\dot{x}_y(1, 0) = 3$ e $\dot{x}_z(1, 0) = 1$). Derivando nuovamente la prima delle due rispetto a y e z si ha $\frac{1}{2R^2}(\ddot{x}_{yy}R - \frac{1}{2R}(\dot{x}_y + 1)^2) + 2\ddot{x}_{yy}z - 2 = 0$ e $\frac{1}{2R^2}(\ddot{x}_{yz}R - \frac{1}{2R}(\dot{x}_y + 1)(\dot{x}_z - 1)) + 2\ddot{x}_{yz}z + 2\dot{x}_y = 0$, che calcolate in $(y, z) = (1, 0)$ coi valori trovati prima danno $\ddot{x}_{yy}(1, 0) = 12$ e $\ddot{x}_{yz}(1, 0) = -12$; derivando poi la seconda delle due nuovamente rispetto a z si ha $\frac{1}{2R^2}(\ddot{x}_{zz}R - \frac{1}{2R}(\dot{x}_z - 1)^2) + 2\ddot{x}_{zz}z + 2\dot{x}_z + 2\dot{x}_z = 0$, che calcolata in $(y, z) = (1, 0)$ coi valori trovati prima dà $\ddot{x}_{zz}(1, 0) = -8$. Si ha perciò $H_F(y, z) = H_x(y, z) = \begin{pmatrix} 12 & -12 \\ -12 & -8 \end{pmatrix}$, matrice indefinita (si noti che $\det < 0$): questo ci dice che P è un punto di sella per f su S .

2. (a) (Figura 1) L'insieme $A = \{(x, y) : x^2 + y^2 \leq 2ax, x \leq y\}$ si può descrivere in coordinate polari come $\rho \leq 2a \cos \theta$ con $\frac{\pi}{4} \leq \theta \leq \frac{\pi}{2}$, e la sua area risulta dunque $\frac{1}{2} \int_{\frac{\pi}{4}}^{\frac{\pi}{2}} (2a \cos \theta)^2 d\theta = a^2 [\theta + \cos \theta \sin \theta]_{\frac{\pi}{4}}^{\frac{\pi}{2}} = \frac{\pi - 2}{4} a^2$. Si ha poi $\int_A x dx dy = \int_{\frac{\pi}{4}}^{\frac{\pi}{2}} d\theta \int_0^{2a \cos \theta} \rho \cos \theta \rho d\rho = \frac{8}{3} a^3 \int_{\frac{\pi}{4}}^{\frac{\pi}{2}} \cos^4 \theta d\theta = \frac{8}{3} a^3 [\frac{3}{8}(\theta + \sin \theta \cos \theta) + 2 \sin \theta \cos^3 \theta]_{\frac{\pi}{4}}^{\frac{\pi}{2}} = \frac{1}{3} a^3 [(\frac{3\pi}{2} - (\frac{3\pi}{4} + \frac{3}{2} + \frac{1}{2}))] = \frac{3\pi - 8}{12} a^3$ e $\int_A y dx dy = \int_{\frac{\pi}{4}}^{\frac{\pi}{2}} d\theta \int_0^{2a \cos \theta} \rho \sin \theta \rho d\rho = \frac{8}{3} a^3 \int_{\frac{\pi}{4}}^{\frac{\pi}{2}} \sin \theta \cos^3 \theta d\theta = \frac{8}{3} a^3 [-\frac{1}{4} \cos^4 \theta]_{\frac{\pi}{4}}^{\frac{\pi}{2}} = \frac{2}{3} a^3 [0 - (-\frac{1}{4})] = \frac{1}{6} a^3$, da cui $(x_G, y_G) = (\frac{1}{\text{Area } A} \int_A x dx dy, \frac{1}{\text{Area } A} \int_A y dx dy) = (\frac{3\pi - 8}{3(\pi - 2)} a, \frac{2}{3(\pi - 2)} a)$ (si noti che il baricentro appartiene all'asse di simmetria $x + y = a$).

(b) La funzione $x^\alpha y^\beta$ è positiva su A , dunque per Fubini e Tonelli basta esaminare un integrale iterato che descrive $\int_A x^\alpha y^\beta dx dy$ e vedere cosa succede. Si ha $\int_{\frac{\pi}{4}}^{\frac{\pi}{2}} d\theta \int_0^{2a \cos \theta} (\rho \cos \theta)^\alpha (\rho \sin \theta)^\beta \rho d\rho = \int_{\frac{\pi}{4}}^{\frac{\pi}{2}} \cos^\alpha \theta \sin^\beta \theta d\theta \int_0^{2a \cos \theta} \rho^{\alpha+\beta+1} d\rho$, che per essere integrata in $\rho \sim 0$ richiede sia $\alpha + \beta + 1 > -1$ ovvero $\beta > -\alpha - 2$. Sotto questa ipotesi, integrando in ρ si ricava $\frac{(2a)^{\alpha+\beta+2}}{\alpha+\beta+2} \int_{\frac{\pi}{4}}^{\frac{\pi}{2}} \cos^{2\alpha+\beta+2} \theta \sin^\beta \theta d\theta$: ora gli eventuali problemi di integrazione sono in $\theta \sim \frac{\pi}{2}$, in cui il coseno è uno zero del primo ordine, dunque la condizione necessaria per l'integrabilità è $2\alpha + \beta + 2 > -1$ ovvero $\beta > -2\alpha - 3$. Ricapitolando, la funzione $x^\alpha y^\beta$ ha integrale finito su A se e solo se $\begin{cases} \beta > -\alpha - 2 \\ \beta > -2\alpha - 3 \end{cases}$. In particolare questa condizione è soddisfatta in entrambi i casi proposti per il calcolo: se $(\alpha, \beta) = (-1, 0)$ si ottiene $2a \int_{\frac{\pi}{4}}^{\frac{\pi}{2}} d\theta = \frac{\pi}{2} a$, mentre se $(\alpha, \beta) = (0, -1)$ si ha $2a \int_{\frac{\pi}{4}}^{\frac{\pi}{2}} \cos \theta \sin^{-1} \theta d\theta = 2a \int_{\frac{\pi}{4}}^{\frac{\pi}{2}} \cotg \theta d\theta = 2a [\log \sin \theta]_{\frac{\pi}{4}}^{\frac{\pi}{2}} = -2a \log \frac{1}{\sqrt{2}} = a \log 2$.

3. (a) (Figura 2) Calcoliamo il volume di E in due modi. 1. Per (x, y) -fili: detta B la base di E sul piano orizzontale (il quarto di cerchio di raggio a), il filo sopra $(x, y) \in B$ è dato da $0 \leq z \leq a - x$, dunque il volume di E risulta $\int_B (a - x) dx dy = \int_0^{\frac{\pi}{2}} d\theta \int_0^a (a - \rho \cos \theta) \rho d\rho = a^3 \int_0^{\frac{\pi}{2}} (\frac{1}{2} - \frac{1}{3} \cos \theta) d\theta = a^3 [\frac{1}{2}\theta - \frac{1}{3} \sin \theta]_0^{\frac{\pi}{2}} = (\frac{\pi}{4} - \frac{1}{3}) a^3$. 2. Per x -fette: fissato $0 \leq x \leq a$ la corrispondente x -fetta è data da $0 \leq y \leq \sqrt{a^2 - x^2}$ e $0 \leq z \leq a - x$, ovvero un rettangolo in (y, z) di lati $\sqrt{a^2 - x^2}$ e $a - x$, pertanto il volume di E risulta $\int_0^a (a - x) \sqrt{a^2 - x^2} dx = a \int_0^a \sqrt{a^2 - x^2} dx - \int_0^a x \sqrt{a^2 - x^2} dx = a \cdot \frac{1}{2} \pi a^2 - [-\frac{1}{3}(a^2 - x^2)^{\frac{3}{2}}]_0^a = (\frac{\pi}{4} - \frac{1}{3}) a^3$. • La base B ha area $\frac{1}{4} \pi a^2$; le porzioni laterali triangolare S e quadrata S' hanno aree $\frac{1}{2} a^2$ e a^2 . Il coperchio superiore P è parametrizzato da $(x, y, a - x)$ con $x, y \in B$ (elemento d'area $\sqrt{2} dx dy$), dunque la sua area — conformemente anche alla legge del coseno — è $\sqrt{2} \cdot \text{Area } B = \frac{\sqrt{2}}{4} \pi a^2$. Infine la porzione laterale cilindrica C è parametrizzata da $(a \cos \theta, a \sin \theta, z)$ con $0 \leq \theta \leq \frac{\pi}{2}$ e $0 \leq z \leq a - x = a(1 - \cos \theta)$ (elemento d'area $a d\theta dz$), e l'area è $\int_0^{\frac{\pi}{2}} d\theta \int_0^{a(1 - \cos \theta)} a dz = a^2 \int_0^{\frac{\pi}{2}} (1 - \cos \theta) d\theta = a^2 [\theta - \sin \theta]_0^{\frac{\pi}{2}} = (\frac{\pi}{2} - 1) a^2$. L'area totale di E , somma di questi contributi, risulta dunque $(\frac{\pi}{4} + \frac{1}{2} + 1 + \frac{\sqrt{2}\pi}{4} + \frac{\pi}{2} - 1) a^2 = \frac{(3 + \sqrt{2})\pi + 2}{4} a^2$.

(b) Il campo $F = (x, 0, 2y)$ ha divergenza 1, dunque va verificato che il flusso uscente totale sia pari al volume di E , ovvero $(\frac{\pi}{4} - \frac{1}{3}) a^3$. Poiché F è parallelo al piano (x, z) si ha $\Phi_S(F) = 0$. Sul piano (y, z) il campo è parallelo all'asse z e dunque a S' , perciò $\Phi_{S'}(F) = 0$. Per la base B si ha $\Phi_B(F) = \int_B (x, 0, 2y) \cdot (0, 0, -1) dx dy = -2 \int_B y dx dy = -2 \int_0^{\frac{\pi}{2}} d\theta \int_0^a \rho \sin \theta \rho d\rho = -\frac{2}{3} a^3$. Per il coperchio P si ha $\Phi_P(F) = + \int_B \det \begin{pmatrix} x & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 2y & -1 & 0 \end{pmatrix} dx dy = \int_B (x + 2y) dx dy = \int_0^{\frac{\pi}{2}} d\theta \int_0^a (\rho \cos \theta + 2\rho \sin \theta) \rho d\rho = \frac{1}{3} a^3 \int_0^{\frac{\pi}{2}} (\cos \theta + 2 \sin \theta) d\theta = \frac{1}{3} a^3 [\sin \theta - 2 \cos \theta]_0^{\frac{\pi}{2}} = a^3$. Infine per C si ha $\Phi_C(F) = + \int_0^{\frac{\pi}{2}} d\theta \int_0^{a(1 - \cos \theta)} \det \begin{pmatrix} a \cos \theta & -a \sin \theta & 0 \\ 0 & a \cos \theta & 0 \\ 2a \sin \theta & 0 & 1 \end{pmatrix} dz = \int_0^{\frac{\pi}{2}} d\theta \int_0^{a(1 - \cos \theta)} a^2 \cos^2 \theta dz = a^3 \int_0^{\frac{\pi}{2}} (1 - \cos \theta) \cos^2 \theta d\theta = a^3 [\frac{1}{2}(\theta + \sin \theta \cos \theta) - \sin \theta + \frac{1}{3} \sin^3 \theta]_0^{\frac{\pi}{2}} = (\frac{\pi}{4} - \frac{2}{3}) a^3$. Si ha così $\Phi_{\partial E}(F) = \Phi_S(F) + \Phi_{S'}(F) + \Phi_B(F) + \Phi_P(F) + \Phi_C(F) = (0 + 0 - \frac{2}{3} + 1 + \frac{\pi}{4} - \frac{2}{3}) a^3 = (\frac{\pi}{4} - \frac{1}{3}) a^3$, come atteso.

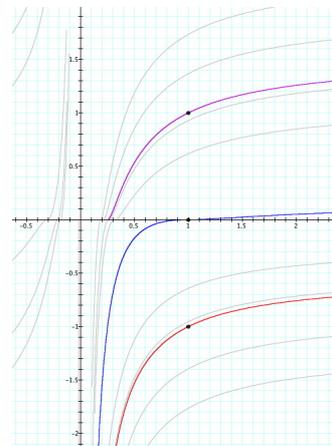
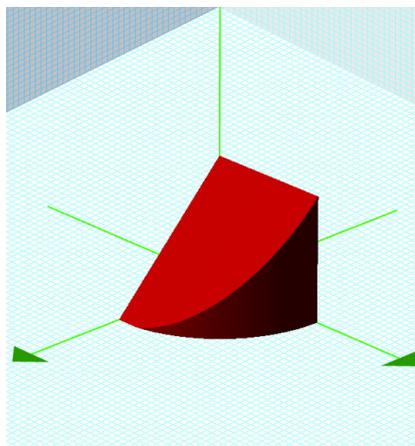
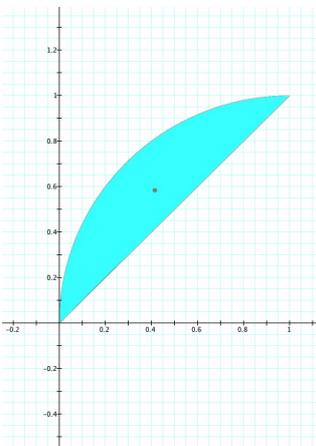
(c) F ha rotore $\nabla \times F = (2, 0, 0)$, e dunque $\Phi_C(\nabla \times F) = \int_0^{\frac{\pi}{2}} d\theta \int_0^{a(1 - \cos \theta)} \det \begin{pmatrix} 2 & -a \sin \theta & 0 \\ 0 & a \cos \theta & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} dz = 2a^2 \int_0^{\frac{\pi}{2}} (1 - \cos \theta) \cos \theta d\theta =$

$a^2[2 \sin \theta - \theta - \sin \theta \cos \theta]_0^{\frac{\pi}{2}} = (2 - \frac{\pi}{2})a^2$. Calcoliamo ora la circuitazione di F lungo ∂C con l'orientazione antioraria: partendo da $(a, 0, 0)$ si ha $\oint_{\partial C} F \cdot dl = \int_0^{\frac{\pi}{2}} (a \cos \theta, 0, 2a \sin \theta) \cdot (-a \sin \theta, a \cos \theta, 0) d\theta + \int_0^a (0, 0, 2a) \cdot (0, 0, 1) dz + \int_{\frac{\pi}{2}}^0 (a \cos \theta, 0, 2a \sin \theta) \cdot (-a \sin \theta, a \cos \theta, a \sin \theta) d\theta = -a^2 \int_0^{\frac{\pi}{2}} \sin \theta \cos \theta d\theta + 2a \int_0^a dz + a^2 \int_0^{\frac{\pi}{2}} (\sin \theta \cos \theta - 2 \sin^2 \theta) d\theta = 2a \int_0^a dz - a^2 \int_0^{\frac{\pi}{2}} 2 \sin^2 \theta d\theta = 2a^2 - [\theta - \sin \theta \cos \theta]_0^{\frac{\pi}{2}} = (2 - \frac{\pi}{2})a^2$, come già trovato in precedenza.

4. (a) Dall'equazione $t^2(1 + \sqrt{|y|})y' = \sqrt{|y|}$ si nota che una soluzione $y(t)$ definita in $t = 0$ deve necessariamente annullarsi lì, ovvero $y(0) = 0$; notato ciò, si può porre in forma normale $y' = f(t, y) = \frac{\sqrt{|y|}}{t^2(1 + \sqrt{|y|})}$. La funzione f è continua in tutti i punti del piano (t, y) con $t \neq 0$, ed è lipschitziana rispetto a y ovunque tranne che nei punti con $y = 0$ (ove è asintotica a $\sqrt{|y|}$): ne ricaviamo che per ogni dato iniziale (t_0, y_0) con $t_0 \neq 0$ la soluzione esiste, ma che per i dati con $y_0 = 0$ non è assicurata l'unicità (anzi: ricordando il noto caso di $y' = \sqrt{|y|}$ è assai probabile che l'unicità salti). Poiché $f \geq 0$ le soluzioni saranno crescenti sul loro dominio; poiché l'equazione non è autonoma non si avrà invarianza temporale delle soluzioni. L'unica soluzione costante è quella nulla $y \equiv 0$; infine, una semplice verifica mostra che se $\eta(t)$ è una soluzione su $I \subset \mathbb{R}_{>0}$ lo sarà anche $-\eta(-t)$ su $-I$.

(b) (Figura 3) L'equazione è a variabili separabili; per $t \neq 0$ si ha $(\frac{1}{\sqrt{|y|}} + 1) dy = \frac{1}{t^2} dt$, che integrata (posto $\sigma = \text{sign } y$) dà $2\sigma\sqrt{|y|} + y = c - \frac{1}{t}$. • Per la soluzione (definita e unica per $t > 0$ finché non si annulla) con $y(1) = -1$ si ricava $c = -2$, da cui $-2\sqrt{|y|} + y = -2 - \frac{1}{t}$, da cui (essendo $y = -(\sqrt{|y|})^2$) si ha $(\sqrt{|y|})^2 + 2\sqrt{|y|} - (2 + \frac{1}{t}) = 0$, da cui $\sqrt{|y|} = \sqrt{3 + \frac{1}{t}} - 1$, da cui infine $y(t) = -(4 + \frac{1}{t} - 2\sqrt{3 + \frac{1}{t}})$, che per $t > 0$ non si annulla mai (verificare) e dunque ha dominio $t > 0$. • Per la soluzione (definita e unica per $t > 0$ finché non si annulla) con $y(1) = 1$ si ricava $c = 4$, da cui $2\sqrt{|y|} + y = 4 - \frac{1}{t}$, da cui (essendo $y = (\sqrt{|y|})^2$) si ha $(\sqrt{|y|})^2 + 2\sqrt{|y|} - (4 - \frac{1}{t}) = 0$, da cui $\sqrt{|y|} = \sqrt{5 - \frac{1}{t}} - 1$, da cui infine $y(t) = 6 - \frac{1}{t} - 2\sqrt{5 - \frac{1}{t}}$, che per $t > 0$ si annulla per $t = \frac{1}{4}$ (verificare) e dunque ha dominio $]\frac{1}{4}, +\infty[$. • Infine, per la soluzione con $y(1) = 0$ già prevediamo di perdere l'unicità. In effetti $y \equiv 0$ è già un'evidente soluzione, su tutto \mathbb{R} ; d'altra parte un'eventuale soluzione $y(t)$ non costante dovrà soddisfare per crescita $y \geq 0$ se $t \geq 1$, pertanto se $t < 1$ si avrà $c = 1$ e $-2\sqrt{|y|} + y = 1 - \frac{1}{t}$, da cui (essendo $y = -(\sqrt{|y|})^2$) si ricava $y(t) = 2\sqrt{\frac{1}{t} - \frac{1}{t}} - 1$, mentre se $t > 1$ si avrà ancora $c = 1$ e $2\sqrt{|y|} + y = 1 - \frac{1}{t}$, da cui (essendo $y = (\sqrt{|y|})^2$) si ricava $y(t) = 3 - \frac{1}{t} - 2\sqrt{2 - \frac{1}{t}}$. Quella appena descritta è un'altra soluzione con $y(1) = 0$, non costante, definita su $]0, +\infty[$; ma ve ne sono infinite altre, ottenute saldando un tratto di costanza 0 attorno a $t = 1$ con soluzioni del tipo di quella appena trovata.

5. Il sistema dato si scrive come $\dot{Y} = AY + b$ con $Y = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$, $A = \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ \alpha & -(\alpha + 1) \end{pmatrix}$ e $b = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$. La matrice A ha autovalori -1 e $1 - \alpha$, dunque vanno tenuti presente come casi particolari $\alpha = 1$ (in cui il secondo autovalore è nullo) e $\alpha = 2$ (in cui i due autovalori coincidono). • Per $\alpha \neq 1, 2$, due autovettori riferiti a -1 e $1 - \alpha$ sono rispettivamente $(1, 1)$ e $(2, \alpha)$; d'altra parte una soluzione particolare del sistema completo sarà una costante (a, b) , e i calcoli danno $(a, b) = (\frac{\alpha+1}{\alpha-1}, \frac{\alpha}{\alpha-1})$. Dunque le soluzioni saranno tutte e sole quelle del tipo $\begin{pmatrix} x(t) \\ y(t) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} A e^{-t} + 2B e^{(1-\alpha)t} + \frac{\alpha+1}{\alpha-1} \\ A e^{-t} + \alpha B e^{(1-\alpha)t} + \frac{\alpha}{\alpha-1} \end{pmatrix}$ al variare di $A, B \in \mathbb{C}$. • Per $\alpha = 1$ nulla cambia per la parte omogenea mentre una soluzione particolare del sistema completo sarà stavolta del tipo $(at + b, ct + d)$, e dai conti si trova $a = 2$, $c = 1$ e $b = 2d + 1$: scegliendo ad esempio $d = 0$ si hanno le soluzioni $\begin{pmatrix} x(t) \\ y(t) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} A e^{-t} + 2B + 2t + 1 \\ A e^{-t} + B + t \end{pmatrix}$ al variare di $A, B \in \mathbb{C}$. • Per $\alpha = 2$ entrambi gli autovalori valgono -1 : in tal caso sappiamo che $N = A - (-1)\mathbf{1} = \begin{pmatrix} 2 & -2 \\ 2 & -2 \end{pmatrix}$ è nilpotente (infatti $N^2 = \mathbf{0}$), e vale $e^{tA} = e^{-t}(1 + tN) = \begin{pmatrix} (1+2t)e^{-t} & -2te^{-t} \\ 2te^{-t} & (1-2t)e^{-t} \end{pmatrix}$. D'altra parte una soluzione particolare del sistema completo sarà ancora una costante (a, b) , e posto $\alpha = 2$ nel calcolo precedente si ha $(a, b) = (3, 2)$. Le soluzioni saranno dunque del tipo $\begin{pmatrix} x(t) \\ y(t) \end{pmatrix} = e^{tA} \begin{pmatrix} A \\ B \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} (2(A-B)t + A)e^{-t} + 3 \\ (2(A-B)t + B)e^{-t} + 2 \end{pmatrix}$ al variare di $A, B \in \mathbb{C}$.



1. Ex. 2. 2 Ex. 3. 3 Ex. 4.

Analisi Matematica III (Fisica e Astronomia)

Esame Scritto (11/09/2018)

Università di Padova - Lauree in Fisica ed Astronomia - A.A. 2017/18

Cognome-Nome _____ Matr. _____ - _____
IN STAMPATELLO FIS / AST

- Sia $g : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$, $g(x, y, z) = (3xz + y^2, x - y - 2z)$.
 - Dire quali curve di livello di g sono regolari. Notato che la curva di livello Γ passante per $P(0, -1, 0)$ è regolare, parametrizzarla in P fino all'ordine quadratico e trovarne in due modi la retta ivi tangente.
 - Mostrare che Γ è compatta, e determinare i suoi punti estremali in direzione y (perché esistono?)
- Nel piano cartesiano sia $A = \{(x, y) : 0 \leq x \leq 2a, 0 \leq y \leq 2a - \frac{1}{2}x, x^2 + y^2 \geq 2ax\}$ (ove $a > 0$).
 - Disegnare A e calcolarne area e baricentro.⁽¹⁾
 - Calcolare, se finiti, gli integrali su A di $\frac{1}{x}$ e $\frac{1}{y}$.
- Nello spazio cartesiano si disegni l'insieme A dell'Ex. 2 nel piano (x, z) , e sia E il solido ottenuto nel primo ottante ruotando A di un quarto di giro attorno all'asse z in senso antiorario.
 - Calcolare il volume e l'area totale esterna di E .
 - Verificare il teorema di Gauss per E e per il campo costante $F = (1, 0, 0)$.
 - Verificare la formula di Green nel piano (x, z) per A e per $2zF$ (visto come campo piano $(2z, 0)$).
- Si abbia il sistema differenziale $\begin{cases} \dot{x} = 2xy^2 \\ \dot{y} = (3x^2 - y^2)y \end{cases}$ nell'incognita $(x(t), y(t))$.
 - Che si può dire a priori su esistenza e unicità delle soluzioni? Se $(x(t), y(t))$ è una soluzione, lo è anche $(-x(t), y(t))$, oppure $(-x(-t), y(-t))$? Determinare gli equilibri e un integrale primo; descrivere le traiettorie col verso di percorrenza.
 - Determinare la soluzione con $(x(0), y(0)) = (0, -2)$, e quella con $(x(0), y(0)) = (-3, 3)$.
- Determinare tutte le soluzioni $y(t)$ dell'equazione differenziale $y''' - iy' - (1 - i)y = 20(1 + \sin t)$.
 - Mostrare il sistema lineare del primo ordine equivalente all'equazione data, ed esibirne una risolvete.

⁽¹⁾ Può essere utile sapere che $\int \cos^4 \theta d\theta = \frac{1}{8}(3(\theta + \sin \theta \cos \theta) + 2 \sin \theta \cos^3 \theta)$ e $\int \sin^4 \theta d\theta = \frac{1}{8}(3(\theta - \sin \theta \cos \theta) - 2 \sin^3 \theta \cos \theta)$.

Analisi Matematica III – Esame Scritto (11/09/2018) – Soluzioni.

1. (a) (Figura 1) La matrice jacobiana di $g(x, y, z) = (3xz + y^2, x - y - 2z)$ è $J_g(x, y, z) = \begin{pmatrix} 3z & 2y & 3x \\ 1 & -1 & -2 \end{pmatrix}$; imponendo che abbia rango non massimo si ha $3z = -2y$ e $3x = 4y$, condizioni soddisfatte dai punti della retta $(4\alpha, 3\alpha, -2\alpha)$ con $\alpha \in \mathbb{R}$ sui quali g vale $(-15\alpha^2, 5\alpha)$. Dunque tutte le curve di livello di g non di questo tipo sono regolari, in particolare lo è quella di $P(0, -1, 0)$ su cui vale $g(P) = (1, 1)$. Da $J_g(P) = \begin{pmatrix} 0 & -2 & 0 \\ 1 & -1 & -2 \end{pmatrix}$ si nota che attorno a P si possono esplicitare ad esempio x e y in funzione di z con $x(0) = 0$ e $y(0) = -1$: derivando rispetto z l'identità $\begin{cases} 3xz + y^2 = 1 \\ x - y - 2z = 1 \end{cases}$ si ha $\begin{cases} 3x'z + 3x + 2yy' = 0 \\ x' - y' - 2 = 0 \end{cases}$ (che calcolato in $z = 0$ dà $\begin{cases} -2y'(0) = 0 \\ x'(0) - y'(0) - 2 = 0 \end{cases}$, da cui $x'(0) = 2$ e $y'(0) = 0$), e derivando di nuovo si ha $\begin{cases} 3x''z + 3x' + 3x'' + 3x' + 2(y'')^2 + 2yy'' = 0 \\ x'' - y'' = 0 \end{cases}$ (che calcolato in $z = 0$ dà $\begin{cases} 12 - 2y''(0) = 0 \\ x''(0) - y''(0) = 0 \end{cases}$ da cui $x''(0) = y''(0) = 6$). Si ha così $(x(z), y(z)) = (2z + 3z^2 + o_0(z^2), -1 + 3z^2 + o_0(z^2))$, e lo sviluppo al primo ordine $\begin{cases} x = 2z \\ y = -1 \end{cases}$ dà la retta tangente affine a Γ in P che può essere trovata anche tramite $\begin{pmatrix} 0 & -2 & 0 \\ 1 & -1 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x-0 \\ y-(-1) \\ z-0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$, ovvero $\begin{cases} y+1=0 \\ x-(y+1)-2z=0 \end{cases}$ (espressione equivalente).

(b) (Figura 1) Sostituendo $x = y + 2z + 1$ in $3xz + y^2 = 1$ si ottiene $y^2 + 3yz + 6z^2 + 3z = 1$, che rappresenta la proiezione di Γ sul piano (y, z) : ma questa è l'equazione cartesiana di un'ellisse (si noti che il discriminante della parte quadratica è $3^2 - 4 \cdot 1 \cdot 6 < 0$). Dunque y e z sono limitate, e con esse anche $x = y + 2z + 1$. Inoltre Γ è un chiuso di \mathbb{R}^3 (definito da un sistema di equazioni continue), dunque Γ è compatta. I suoi punti estremali in direzione y , che esistono per Weierstrass, si troveranno tra i punti stazionari di $f(x, y, z) = y$ su Γ : la condizione di Lagrange dà $x + 2z = 0$, che in Γ è soddisfatta da $P(0, -1, 0)$ e $Q(\frac{8}{5}, \frac{11}{5}, -\frac{4}{5})$, ed essendo $f(P) = -1$ e $f(Q) = \frac{11}{5}$ i punti estremali in direzione y su Γ saranno P (minimo) e Q (massimo).

2. (a) (Figura 2) L'insieme $A = \{(x, y) : 0 \leq x \leq 2a, 0 \leq y \leq 2a - \frac{1}{2}x, x^2 + y^2 \geq 2ax\}$ può essere visto come differenza del trapezio $A' = \{(x, y) : 0 \leq x \leq 2a, 0 \leq y \leq 2a - \frac{1}{2}x\}$ e del semicerchio $A'' = \{(x, y) : y \geq 0, x^2 + y^2 \leq 2ax\}$: la sua area è data dunque da $\frac{1}{2}(2a)(a + 2a) - \frac{1}{2}\pi a^2 = \frac{6-\pi}{2}a^2$. Si ha poi $\int_{A'} x dx dy = \int_0^{2a} dx \int_0^{2a-\frac{1}{2}x} x dy = \int_0^{2a} x(2a - \frac{1}{2}x) dx = [2ax^2 - \frac{1}{6}x^3]_0^{2a} = \frac{8}{3}a^3$ e (esprimendo il semicerchio come $0 \leq \theta \leq \frac{\pi}{2}$ e $\rho \leq 2a \cos \theta$) $\int_{A''} x dx dy = \int_0^{\frac{\pi}{2}} d\theta \int_0^{2a \cos \theta} \rho \cos \theta \rho d\rho = \frac{8}{3}a^3 \int_0^{\frac{\pi}{2}} \cos^4 \theta d\theta = \frac{8}{3}a^3 [\frac{3}{8}(3(\theta + \sin \theta \cos \theta) + 2 \sin \theta \cos^3 \theta)]_0^{\frac{\pi}{2}} = \frac{\pi}{2}a^3$, da cui $\int_A x dx dy = (\frac{8}{3} - \frac{\pi}{2})a^3 = \frac{16-3\pi}{6}a^3$; e $\int_{A'} y dx dy = \int_0^{2a} dx \int_0^{2a-\frac{1}{2}x} y dy = \frac{1}{2} \int_0^{2a} (2a - \frac{1}{2}x)^2 dx = [-\frac{1}{3}(2a - \frac{1}{2}x)^3]_0^{2a} = \frac{7}{3}a^3$ e $\int_{A''} y dx dy = \int_0^{\frac{\pi}{2}} d\theta \int_0^{2a \cos \theta} \rho \sin \theta \rho d\rho = \frac{8}{3}a^3 \int_0^{\frac{\pi}{2}} \sin \theta \cos^3 \theta d\theta = \frac{8}{3}a^3 [-\frac{1}{4} \cos^4 \theta]_0^{\frac{\pi}{2}} = \frac{2}{3}a^3$, da cui $\int_A y dx dy = \frac{5}{3}a^3$; pertanto $(x_G, y_G) = (\frac{1}{\text{Area } A} \int_A x dx dy, \frac{1}{\text{Area } A} \int_A y dx dy) = (\frac{16-3\pi}{3(6-\pi)}a, \frac{10}{3(6-\pi)}a)$.

(b) Le funzioni $\frac{1}{x}$ e $\frac{1}{y}$ sono positive su A (e separatamente su A' e A''), dunque per Fubini e Tonelli possiamo esaminare integrali iterati. • Che $\frac{1}{x}$ non sia integrabile su A non è difficile da mostrare: infatti se lo fosse lo sarebbe anche sulla porzione triangolare superiore di A al di sopra di $y = a$, ma su questa si ha $\int_0^{2a} dx \int_a^{2a-\frac{1}{2}x} \frac{1}{x} dy = \int_0^{2a} \frac{1}{x} (a - \frac{1}{2}x) dx$ che diverge a $+\infty$ perché $\frac{1}{x}(a - \frac{1}{2}x) \sim \frac{1}{x}$. • Più delicata è invece la questione dell'integrabilità di $\frac{1}{y}$: in effetti l'insieme A si limita a toccare l'asse $y = 0$ con due soli punti cuspidali, dunque parrebbe di sì. D'altra parte non ci è utile separare il conto su A' e A'' : infatti su ciascuno di essi, che toccano l'asse $y = 0$ in modo consistente, l'integrale di $\frac{1}{y}$ certamente divergerà a $+\infty$ ma questo non esclude che l'integrale possa convergere sulla loro differenza A . Dobbiamo dunque esaminare un integrale iterato unico, ad esempio quello più naturale per x -filii ovvero $\int_0^{2a} dx \int_{\sqrt{2ax-x^2}}^{2a-\frac{1}{2}x} \frac{1}{y} dy = \int_0^{2a} (\log(2a - \frac{1}{2}x) - \log \sqrt{2ax - x^2}) dx = \int_0^{2a} (\log(2a - \frac{1}{2}x) - \frac{1}{2} \log x - \frac{1}{2} \log(2a - x)) dx$. Già a questo punto possiamo dire che l'integrale convergerà, perché su $[0, 2a]$ il primo addendo $\log(2a - \frac{1}{2}x)$ non ha alcun problema d'integrabilità mentre $\log x$ e $\log(2a - x)$ li hanno rispettivamente in 0 e in $2a$ ma già sappiamo che $\log t$ è integrabile in senso generalizzato in $t \sim 0$: si tratta solo di terminare il calcolo. Posto $u = 2a - \frac{1}{2}x$ si ha $\int_0^{2a} \log(2a - \frac{1}{2}x) dx = \int_{2a}^a \log u (-2 du) = 2 \int_a^{2a} \log u du = 2[u(\log u - 1)]_a^{2a} = 2a(2 \log 2 + \log a - 1)$. Si ha poi $\int_0^{2a} \log(2a - x) dx = \int_0^{2a} \log t dt = [t(\log t - 1)]_0^{2a} = 2a(\log 2 + \log a - 1)$, dunque l'integrale vale $2a(2 \log 2 + \log a - 1) - \frac{1}{2}2a(\log 2 + \log a - 1) - \frac{1}{2}2a(\log 2 + \log a - 1) = 2a(2 \log 2 + \log a - 1) - 2a(\log 2 + \log a - 1) = 2a \log 2$ (giustamente positivo).

3. (a) (Figura 3) Il volume di E si trova facilmente con Guldino, come $\frac{\pi}{2} \int_A x dx dz = \frac{\pi(16-3\pi)}{12}a^3$. • L'area di A e del suo corrispondente B nel piano (y, z) vale $\frac{6-\pi}{2}a^2$. L'area della porzione di superficie conica in alto C è data da $\frac{1}{2}a\sqrt{5} \frac{1}{4}2\pi(2a) = \frac{\sqrt{5}\pi}{2}a^2$. L'area della porzione di superficie cilindrica laterale L vale $a, \frac{1}{4}2\pi(2a) = \pi a^2$. Infine, l'area della porzione di superficie toroidale T è data da Guldino come $\frac{\pi}{2} a \frac{1}{2}2\pi a = \frac{\pi^2}{2}a^2$. L'area totale esterna di E è la somma di questi cinque contributi.

(b) Il campo costante $F = (1, 0, 0)$ ha divergenza nulla, dunque va verificato che il flusso totale di F uscente da ∂E è nullo. • Poiché F è parallelo ad A si ha $\Phi_A(F) = 0$; e per definizione vale $\Phi_B(F) = \int_B (1, 0, 0) \cdot (-1, 0, 0) dy dz = -\text{Area } B = -\frac{6-\pi}{2}a^2$. La superficie C è data da $(\rho \cos \theta, \rho \sin \theta, 2a - \frac{1}{2}\rho)$ con $0 \leq \rho \leq 2a$ e $0 \leq \theta \leq \frac{\pi}{2}$ (normale associata uscente), dunque $\Phi_C(F) = \int_0^{\frac{\pi}{2}} d\theta \int_0^{2a} \det \begin{pmatrix} 1 & \cos \theta & -\rho \sin \theta \\ 0 & \sin \theta & \rho \cos \theta \\ 0 & -\frac{1}{2} & 0 \end{pmatrix} d\rho = \frac{1}{2} \int_0^{\frac{\pi}{2}} \cos \theta d\theta \int_0^{2a} \rho d\rho = a^2$. La superficie L è data da $(2a \cos \theta, 2a \sin \theta, z)$ con $0 \leq \theta \leq \frac{\pi}{2}$ e $0 \leq z \leq a$ (normale associata uscente), dunque $\Phi_L(F) = \int_0^{\frac{\pi}{2}} d\theta \int_0^a \det \begin{pmatrix} 1 & -2a \sin \theta & 0 \\ 0 & 2a \cos \theta & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} dz = 2a^2 \int_0^{\frac{\pi}{2}} \cos \theta d\theta = 2a^2$. Infine, detta ψ la coordinata polare nel piano (x, z) , la superficie T è data da $(2a \cos^2 \psi \cos \theta, 2a \cos^2 \psi \sin \theta, 2a \sin \psi \cos \psi)$ con $0 \leq \psi \leq \frac{\pi}{2}$ e $0 \leq \theta \leq \frac{\pi}{2}$ (normale associata uscente), dunque $\Phi_T(F) = \int_0^{\frac{\pi}{2}} d\theta \int_0^{\frac{\pi}{2}} \det \begin{pmatrix} 1 & -4a \sin \psi \cos \psi \cos \theta & -2a \cos^2 \psi \sin \theta \\ 0 & -4a \sin \psi \cos \psi \sin \theta & 2a \cos^2 \psi \cos \theta \\ 0 & 2a \cos 2\psi & 0 \end{pmatrix} d\psi =$

$-4a^2 \int_0^{\frac{\pi}{2}} \cos \theta d\theta \int_0^{\frac{\pi}{2}} \cos 2\psi \cos^2 \psi d\psi = -4a^2 \int_0^{\frac{\pi}{2}} (2 \cos^2 \psi - 1) \cos^2 \psi d\psi = -4a^2 \int_0^{\frac{\pi}{2}} (2 \cos^4 \psi - \cos^2 \psi) d\psi = -a^2 [3(\psi + \sin \psi \cos \psi) + 2 \sin \psi \cos^3 \psi - 2(\psi + \sin \psi \cos \psi)]_0^{\frac{\pi}{2}} = -\frac{\pi}{2} a^2$. Il flusso totale uscente è così $\Phi_{\partial E}(F) = (0 - \frac{6-\pi}{2} + 1 + 2 - \frac{\pi}{2}) a^2 = 0$, come atteso.

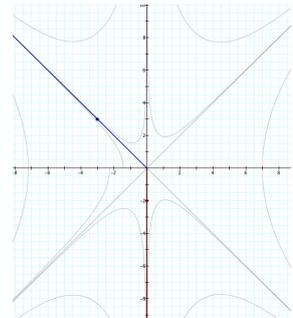
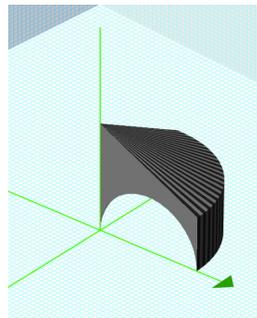
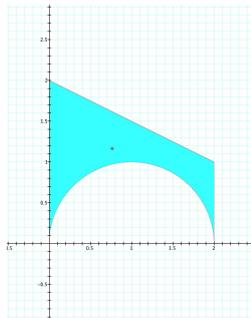
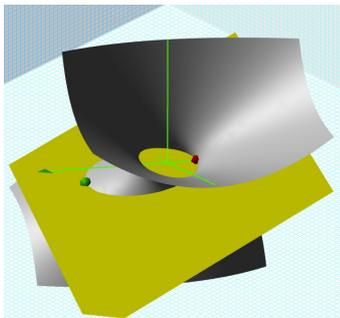
(c) Sul piano (x, z) il campo $2zF$ è identificabile col campo piano $(f, g) = (2z, 0)$, e la formula di Green afferma che $\int_{A'} (\frac{\partial g}{\partial x} - \frac{\partial f}{\partial z}) dx dz = \oint_{+\partial A'} (f, g) \cdot (dx, dz)$ (ove $+\partial A'$ indica l'orientazione in senso antiorario nel piano (x, z)): poiché nel nostro caso $\frac{\partial g}{\partial x} - \frac{\partial f}{\partial z} = -2$ il primo membro vale $-2 \text{Area } A = -(6 - \pi)a^2$. Quanto al secondo, partendo dal punto $(x, z) = (0, 0)$ in senso antiorario e parametrizzando i quattro archi di ∂A come $(2a \cos^2 \psi, 2a \sin \psi \cos \psi)$ con $0 \leq \psi \leq \frac{\pi}{2}$, $(2a, z)$ con $0 \leq z \leq a$, $(x, 2a - \frac{1}{2}x)$ con $0 \leq x \leq 2a$ e $(0, z)$ con $0 \leq z \leq 2a$ si ha $\int_{2a}^0 (4a \sin \psi \cos \psi, 0) \cdot (-2a \sin 2\psi, 2a \cos 2\psi) d\psi + \int_0^a (2z, 0) \cdot (0, 1) dz + \int_0^0 (4a - x, 0) \cdot (1, -\frac{1}{2}) dx + \int_{2a}^0 (2z, 0) \cdot (0, 1) dz = 4a^2 \int_0^{\frac{\pi}{2}} \sin^2 2\psi d\psi + 0 - \int_0^{2a} (4a - x) dx + 0 = a^2 [2\psi - \sin 2\psi \cos 2\psi]_0^{\frac{\pi}{2}} - [4ax - \frac{1}{2}x^2]_0^{2a} = \pi a^2 - 6a^2 = -(6 - \pi)a^2$ come atteso.

4. (a) (Figura 4) Il sistema $\begin{cases} \dot{x} = a(x, y) = 2xy^2 \\ \dot{y} = b(x, y) = (3x^2 - y^2)y \end{cases}$ ha esistenza e unicità locale per ogni dato di Cauchy, perché il secondo membro è una funzione C^1 ; nulla si può invece affermare riguardo l'esistenza globale, perché il relativo teorema non è applicabile visto che la crescita non è sublineare (attenzione: i teoremi di Cauchy-Lipschitz danno condizioni solo sufficienti, dunque è errato affermare ora che non ci può essere esistenza globale su \mathbb{R}). Una verifica diretta mostra che se $(x(t), y(t))$ è una soluzione lo è anche $(-x(t), y(t))$, ma non $(-x(-t), y(-t))$. • Gli equilibri sono le soluzioni del sistema $a = b = 0$, che dà tutti e soli i punti dell'asse x : al di fuori di tali punti il sistema dato equivale al sistema semplificato $(\dot{x}, \dot{y}) = (a(x, y), b(x, y)) = (2xy, 3x^2 - y^2)$. Per un integrale primo del sistema, vediamo se la forma $\omega = b dx - a dy = (3x^2 - y^2) dx - 2xy dy$ è esatta (ovvero se è chiusa, visto che è definita su tutto il piano, semplicemente connesso): e in effetti è così, perché $\frac{\partial b}{\partial y} - \frac{\partial(-a)}{\partial x} = -2y - -(-2y) = 0$, dunque una primitiva F di ω sarà un integrale primo del sistema. Da $\frac{\partial F}{\partial y} = -2xy$ si ottiene $F(x, y) = -xy^2 + \varphi(x)$, dunque da $\frac{\partial F}{\partial x} = 3x^2 - y^2 = -y^2 + \varphi'(x)$ abbiamo $\varphi'(x) = 3x^2$, da cui $\varphi(x) = x^3$. Si ha così $F(x, y) = -xy^2 + x^3 = x(x^2 - y^2)$, e le curve integrali del sistema sono le componenti connesse delle curve di livello $F(x, y) = k$ per $k \in \mathbb{R}$, cioè $x(x^2 - y^2) = k$. Per $k = 0$ si ottiene $x = 0$ (l'asse y) oppure $y = \pm x$ (le bisettrici), ciascuna divisa in tre traiettorie dall'equilibrio $(0, 0)$. Invece per $k \neq 0$ si ottiene $x(x^2 - y^2) = k$, da cui $y = \pm \sqrt{\frac{x^3 - k}{x}}$, famiglia di curve con tre rami di cui uno interseca l'asse x (e viene dunque diviso in due traiettorie) e due no. Il verso di percorrenza è dato dal segno di $\dot{x} = 2xy^2$, che è quello di x ; per le traiettorie verticali (i due semiasse $y \geq 0$) si guarda invece $\dot{y} = -y^3$, che dice che le soluzioni tenderanno asintoticamente all'origine.

(b) La soluzione con $(x(0), y(0)) = (0, -2)$ avrà come traiettoria il semiasse y con $y < 0$, percorsa tendendo all'origine: sostituendo $x \equiv 0$ in $\dot{y} = (3x^2 - y^2)y$ si ottiene $\dot{y} = -y^3$, equazione a variabili separabili. Integrando $-y^{-3} dy = dt$ tra $t = 0$ e t generico si ottiene $[\frac{1}{2y^2}]_{-2}^{y(t)} = [t]_0^t$, ovvero $\frac{1}{2y^2} - \frac{1}{8} = t$, da cui $y(t) = -\frac{2}{\sqrt{1+8t}}$. La soluzione cercata è dunque $(x(t), y(t)) = (0, -\frac{2}{\sqrt{1+8t}})$ (definita per $t > -\frac{1}{8}$). • La soluzione con $(x(0), y(0)) = (-3, 3)$ sta sulla semibisettrice $y = -x$ con $y > 0$, percorsa verso l'alto: sostituendo $y = -x$ in $\dot{x} = 2xy^2$ si ottiene $\dot{x} = 2x^3$, equazione a variabili separabili. Integrando $x^{-3} dx = 2 dt$ tra $t = 0$ e t generico si ottiene $[-\frac{1}{2x^2}]_{-3}^{x(t)} = [2t]_0^t$, ovvero $-\frac{1}{2x^2} + \frac{1}{18} = 2t$, da cui $x(t) = -\frac{3}{\sqrt{1-36t}}$. La soluzione cercata è dunque $(x(t), y(t)) = (-\frac{3}{\sqrt{1-36t}}, \frac{3}{\sqrt{1-36t}})$ (definita per $t < \frac{1}{36}$).

5. (a) L'equazione caratteristica di $y''' - iy' - (1 - i)y = 20(1 + \sin t)$ ha radici semplici $1, i$ e $-1 - i$, dunque lo spazio delle soluzioni dell'omogenea è generato da e^t, e^{it} e $e^{-(1+i)t}$. Una soluzione particolare per 20 è una costante, e i conti danno $-10(1 + i)$. Quanto a $20 \sin t = -10i(e^{it} - e^{-it})$, poiché i è radice caratteristica e $-i$ no si ha che delle soluzioni particolari per $-10ie^{it}$ e $10ie^{-it}$ sono del tipo αte^{it} e βte^{-it} , e i calcoli danno $\alpha = 1 + 3i$ e $\beta = -5(1 + i)$. Le soluzioni cercate sono dunque tutte e sole quelle del tipo $y(t) = Ae^t + Be^{it} + Ce^{-(1+i)t} - 10(1 + i) + (1 + 3i)t e^{it} - 5(1 + i)e^{-it}$ al variare di $A, B, C \in \mathbb{C}$.

(b) Posto $U = (u, v, w) = (y, y', y'')$, il sistema lineare del primo ordine equivalente all'equazione data è dato da $(u', v', w') = (v, w, (1 - i)u + iw + 20(1 + \sin t))$, ovvero $U' = AU + b(t)$ con $A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 - i & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$ e $b(t) = \begin{pmatrix} 0 \\ 20(1 + \sin t) \\ 0 \end{pmatrix}$. È noto che una risolvente per il sistema è data dalla matrice wronskiana dell'equazione scalare, ovvero $W(t) = \begin{pmatrix} e^t & e^{it} & e^{-(1+i)t} \\ e^t & i e^{it} & -(1+i)e^{-(1+i)t} \\ e^t & -e^{it} & 2i e^{-(1+i)t} \end{pmatrix}$; volendo, da questa si può risalire anche alla matrice esponenziale di A tramite la formula $e^{tA} = W(t)W(0)^{-1}$.



1. Ex. 1. 2. Ex. 2. 3. Ex. 3. 4. Ex. 4.