

# Fondamenti di Analisi Matematica 2 - a.a. 2013/2014

## Quarto appello

N.B.: È omesso lo svolgimento delle domande di teoria.

### Esercizio 1

Sia data la funzione definita da

$$f(x, y) = \begin{cases} \frac{xy \operatorname{sen} x + (2x + 3y)(x^2 + y^2)}{2x^2 + y^2} & \text{se } (x, y) \neq (0, 0), \\ 0 & \text{se } (x, y) = (0, 0), \end{cases} \quad (x, y) \in \mathbb{R}^2.$$

Si studino continuità, derivabilità e differenziabilità di  $f$  in  $(0, 0)$ .

### Svolgimento

Essendo  $2x^2 + y^2 \geq x^2 + y^2$ , per  $(x, y) \neq (0, 0)$  si trova

$$\begin{aligned} |f(x, y)| &\leq \frac{|xy|}{2x^2 + y^2} |\operatorname{sen} x| + |2x + 3y| \frac{x^2 + y^2}{2x^2 + y^2} \leq \frac{|xy|}{x^2 + y^2} |\operatorname{sen} x| + |2x + 3y| \\ &\leq \frac{1}{2} |\operatorname{sen} x| + |2x + 3y| \rightarrow 0 \quad \text{per } (x, y) \rightarrow (0, 0). \end{aligned}$$

Allora  $f(x, y) \rightarrow 0 = f(0, 0)$  per  $(x, y) \rightarrow (0, 0)$ , e quindi  $f$  è continua in  $(0, 0)$ . Per la derivabilità osserviamo che

$$f(x, 0) = x, \quad f(0, y) = 3y,$$

da cui si deduce che  $f$  è derivabile in  $(0, 0)$  con  $\partial_x f(0, 0) = 1$  e  $\partial_y f(0, 0) = 3$ . Quanto alla differenziabilità, bisogna calcolare

$$\lim_{(x, y) \rightarrow (0, 0)} \frac{f(x, y) - f(0, 0) - \nabla f(0, 0) \cdot (x, y)}{\sqrt{x^2 + y^2}} = \lim_{(x, y) \rightarrow (0, 0)} \frac{xy \operatorname{sen} x + xy(y - 3x)}{(2x^2 + y^2)\sqrt{x^2 + y^2}}.$$

Se prendiamo la restrizione  $y = 3x$  si ottiene

$$\lim_{x \rightarrow 0} \frac{3x^2 \operatorname{sen} x}{11\sqrt{10}x^2|x|} = \lim_{x \rightarrow 0} \frac{3 \operatorname{sen} x}{11\sqrt{10}|x|},$$

che non esiste perché

$$\lim_{x \rightarrow 0^+} \frac{3 \operatorname{sen} x}{11\sqrt{10}|x|} = \frac{3}{11\sqrt{10}}, \quad \lim_{x \rightarrow 0^-} \frac{3 \operatorname{sen} x}{11\sqrt{10}|x|} = -\frac{3}{11\sqrt{10}}.$$

Se ne deduce che  $f$  non è differenziabile in  $(0, 0)$ .

### Esercizio 2

Sia dato il campo vettoriale definito su  $\mathbb{R}^3$

$$\mathbf{F}(x, y, z) = 4xyz \mathbf{i} + 2x^2z \mathbf{j} + (2x^2y + z^3) \mathbf{k}.$$

1. Calcolare  $\operatorname{rot} \mathbf{F}$ .

2. Calcolare la circuitazione di  $\mathbf{F}$  lungo il circuito  $(\gamma, \mathbf{r})$  parametrizzato da

$$\mathbf{r}(t) = ((t - 2\pi)e^{2t} \arctan t, \sin t \ln(1 + t^2), (1 - \cos t)e^{\cos(3\pi t)}), \quad t \in [0, 2\pi].$$

3. Calcolare il flusso di  $\mathbf{F}$  attraverso la superficie

$$\Sigma = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x^2 + y^2 = z^2, \quad 1 \leq z \leq 2\},$$

orientata in modo che il versore normale abbia terza componente negativa.

### Svolgimento

1. Si ottiene

$$\begin{aligned} \operatorname{rot} \mathbf{F}(x, y, z) &= \det \begin{pmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ \partial_x & \partial_y & \partial_z \\ 4xyz & 2x^2z & 2x^2y + z^3 \end{pmatrix} \\ &= [\partial_y(2x^2y + z^3) - \partial_z(2x^2z)] \mathbf{i} - [\partial_x(2x^2y + z^3) - \partial_z(4xyz)] \mathbf{j} + \\ &\quad + [\partial_x(2x^2z) - \partial_y(4xyz)] \mathbf{k} = (0, 0, 0). \end{aligned}$$

2. Si verifica facilmente che il circuito  $(\gamma, \mathbf{r})$  è regolare a tratti. Poiché  $\mathbf{F}$  è irrotazionale ed è definito su un insieme semplicemente connesso, è conservativo. Se ne deduce che la circuitazione richiesta è nulla.

3. Dette

$$\Sigma_1 = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x^2 + y^2 \leq 1, \quad z = 1\}, \quad \Sigma_2 = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x^2 + y^2 \leq 4, \quad z = 2\},$$

grazie al teorema della divergenza si ha

$$\Phi(\mathbf{F}, \Sigma) = \iiint_D \operatorname{div} \mathbf{F}(x, y, z) \, dx dy dz - \Phi(\mathbf{F}, \Sigma_1) - \Phi(\mathbf{F}, \Sigma_2),$$

dove

$$D = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x^2 + y^2 \leq z^2, \quad 1 \leq z \leq 2\},$$

e  $\Sigma_1$  e  $\Sigma_2$  sono orientate con  $-\mathbf{k}$  e  $\mathbf{k}$ , rispettivamente. Osservando che, per ragioni di simmetria,

$$\iiint_D 4yz \, dx dy dz = 0$$

ed integrando per strati, si ottiene

$$\begin{aligned} \iiint_D \operatorname{div} \mathbf{F}(x, y, z) \, dx dy dz &= \iiint_D (4yz + 3z^2) \, dx dy dz = \iiint_D 3z^2 \, dx dy dz \\ &= 3 \int_1^2 \left( \iint_{B_z(0,0)} z^2 \, dx dy \right) dz = 3\pi \int_1^2 z^4 \, dz = \frac{93}{5}\pi. \end{aligned}$$

Inoltre

$$\Phi(\mathbf{F}, \Sigma_1) = - \iint_{B_1(0,0)} (2x^2y + 1) \, dx dy = -\pi$$

e

$$\Phi(\mathbf{F}, \Sigma_2) = \iint_{B_2(0,0)} (2x^2y + 8) \, dx dy = 32\pi.$$

Allora

$$\Phi(\mathbf{F}, \Sigma) = \frac{93}{5}\pi + \pi - 32\pi = -\frac{62}{5}\pi.$$

### Esercizio 3

Si calcoli l'integrale curvilineo

$$\int_{\gamma} \sqrt{2x + 3y^2 - (z-1)^2} dr,$$

dove  $(\gamma, \mathbf{r})$  è la curva parametrizzata da

$$\mathbf{r}(t) = (t^2, t, 2t + 1), \quad t \in [0, 1].$$

### Svolgimento

Poiché

$$\mathbf{r}'(t) = (2t, 1, 2), \quad \|\mathbf{r}'(t)\| = \sqrt{4t^2 + 5},$$

si ottiene

$$\begin{aligned} \int_{\gamma} \sqrt{2x + 3y^2 - (z-1)^2} dr &= \int_0^1 \sqrt{2t^2 + 3t^2 - 4t^2} \sqrt{4t^2 + 5} dt = \int_0^1 t \sqrt{4t^2 + 5} dt \\ &= \frac{1}{12} (4t^2 + 5)^{3/2} \Big|_0^1 = \frac{27 - 5^{3/2}}{12}. \end{aligned}$$

### Esercizio 4

Sia dato il sistema di equazioni differenziali in  $\mathbb{R}^2$

$$\begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 7 & 4 \\ 4 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 2t \\ t \end{pmatrix}. \quad (1)$$

1. Si calcoli una matrice wronskiana per il sistema lineare omogeneo associato a (1).
2. Si calcoli l'integrale generale del sistema (1).
3. Si calcoli la soluzione di (1) con dato iniziale  $x(0) = -1, y(0) = 0$ .

### Svolgimento

1. Calcoliamo autovalori ed autovettori della matrice

$$A = \begin{pmatrix} 7 & 4 \\ 4 & 1 \end{pmatrix}.$$

Si ottiene

$$\det(A - \lambda I) = \det \begin{pmatrix} 7 - \lambda & 4 \\ 4 & 1 - \lambda \end{pmatrix} = (\lambda - 7)(\lambda - 1) - 16 = \lambda^2 - 8\lambda - 9,$$

da cui

$$\det(A - \lambda I) = 0 \iff \lambda^2 - 8\lambda - 9 = 0 \iff \lambda = -1 \text{ o } \lambda = 9,$$

che sono gli autovalori di  $A$ . Per calcolare gli autovettori devono essere verificate

$$A \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = - \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}, \quad A \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = 9 \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}.$$

Per la prima si ottiene che deve valere  $y = -2x$ , per la seconda  $x = 2y$ , e quindi  $(1, -2)$  è autovettore relativo a  $\lambda = -1$ , mentre  $(2, 1)$  è autovettore relativo a  $\lambda = 9$ . Una base di soluzioni per il sistema omogeneo associato è data dalle funzioni

$$\mathbf{v}_1(t) = \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \end{pmatrix} e^{-t} = \begin{pmatrix} e^{-t} \\ -2e^{-t} \end{pmatrix}, \quad \mathbf{v}_2(t) = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix} e^{9t} = \begin{pmatrix} 2e^{9t} \\ e^{9t} \end{pmatrix}.$$

Una matrice wronskiana ha per colonne  $\mathbf{v}_1$  e  $\mathbf{v}_2$  e quindi si scrive

$$\mathbf{W}(t) = \begin{pmatrix} e^{-t} & 2e^{9t} \\ -2e^{-t} & e^{9t} \end{pmatrix}.$$

2. Per calcolare l'integrale generale, dobbiamo procurarci una soluzione particolare. Con il metodo della variazione delle costanti questa si scrive

$$\mathbf{v}(t) = \mathbf{W}(t) \int_0^t [\mathbf{W}(s)]^{-1} \begin{pmatrix} 2s \\ s \end{pmatrix} ds.$$

Poiché

$$[\mathbf{W}(s)]^{-1} = \frac{1}{5e^{8s}} \begin{pmatrix} e^{9s} & -2e^{9s} \\ 2e^{-s} & e^{-s} \end{pmatrix},$$

si ottiene

$$\mathbf{v}(t) = \mathbf{W}(t) \int_0^t \frac{1}{5e^{8s}} \begin{pmatrix} 0 \\ 5se^{-s} \end{pmatrix} ds = \mathbf{W}(t) \int_0^t \begin{pmatrix} 0 \\ se^{-9s} \end{pmatrix} ds. \quad (2)$$

Calcolando

$$\int_0^t se^{-9s} ds = -\frac{1}{9}se^{-9s} \Big|_0^t + \frac{1}{9} \int_0^t e^{-9s} ds = -\frac{1}{9}te^{-9t} - \frac{1}{81}(e^{-9t} - 1),$$

ed utilizzando quanto ottenuto in (2), si ha

$$\mathbf{v}(t) = -\frac{1}{81} \begin{pmatrix} e^{-t} & 2e^{9t} \\ -2e^{-t} & e^{9t} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 9te^{-9t} + e^{-9t} - 1 \end{pmatrix} = -\frac{1}{81} \begin{pmatrix} 18t + 2 - 2e^{9t} \\ 9t + 1 - e^{9t} \end{pmatrix}.$$

Allora l'integrale generale del sistema dato si scrive

$$\begin{aligned} \begin{pmatrix} x(t) \\ y(t) \end{pmatrix} &= \begin{pmatrix} e^{-t} & 2e^{9t} \\ -2e^{-t} & e^{9t} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} c_1 \\ c_2 \end{pmatrix} - \frac{1}{81} \begin{pmatrix} 18t + 2 - 2e^{9t} \\ 9t + 1 - e^{9t} \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} c_1e^{-t} + 2c_2e^{9t} - \frac{2}{9}t - \frac{2}{81} + \frac{2}{81}e^{9t} \\ -2c_1e^{-t} + c_2e^{9t} - \frac{1}{9}t - \frac{1}{81} + \frac{1}{81}e^{9t} \end{pmatrix}, \end{aligned}$$

dove  $c_1, c_2 \in \mathbb{R}$ .

3. Imponendo le condizioni iniziali si ottiene che devono valere

$$\begin{cases} c_1 + 2c_2 = -1 \\ -2c_1 + c_2 = 0, \end{cases}$$

da cui  $c_1 = -1/5$   $c_2 = -2/5$ . La soluzione cercata è

$$\begin{pmatrix} x(t) \\ y(t) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\frac{1}{5}e^{-t} - \frac{4}{5}e^{9t} - \frac{2}{9}t - \frac{2}{81} + \frac{2}{81}e^{9t} \\ \frac{2}{5}e^{-t} - \frac{2}{5}e^{9t} - \frac{1}{9}t - \frac{1}{81} + \frac{1}{81}e^{9t} \end{pmatrix},$$