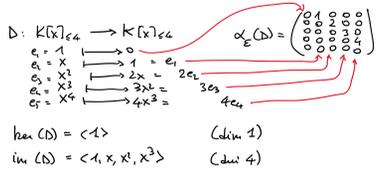


Esercizi su applicazioni lineari e matrici:

① $V = K[x]_{\leq 4}$ con base canonica $1, x, x^2, x^3, x^4$

$D: V \rightarrow V$ "derivazione rispetto a x ": $D = \frac{d}{dx}$

scrivere la matrice nei basi canoniche, e calcolare le potenze D^2, D^3, D^4, \dots



$D^2(x^i) = i(i-1)x^{i-2}$ matrice $\alpha_{\mathcal{E}}(D^2) = \alpha_{\mathcal{E}}(D)^2 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 6 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 12 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$

$D^3(x^i) = i(i-1)(i-2)x^{i-3}$ $\alpha_{\mathcal{E}}(D^3) = \alpha_{\mathcal{E}}(D)^3 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 6 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 24 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$

$D^4(x^i) = i(i-1)(i-2)(i-3)x^{i-4}$ $\alpha_{\mathcal{E}}(D^4) = \alpha_{\mathcal{E}}(D)^4 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 & 24 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$

$D^5(x^i) = 0$

② Ricordare la definizione di proiezioni/simmetrie:

se $V = U \oplus W$ allora $\pi_U^W: V \rightarrow V$, $\pi_W^U: V \rightarrow V$

$v \mapsto u$
 $u+w \mapsto u$
 $w \mapsto 0$

e $\sigma_U^W: V \rightarrow V$, $\sigma_W^U: V \rightarrow V$

$v \mapsto u-w$

e relazioni tra loro.

Se $V = K^4$, $U = \langle \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \rangle$, $W = \langle \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \rangle$

calcolare le matrici nei basi canoniche di $\pi_U^W, \pi_W^U, \sigma_U^W, \sigma_W^U$, e verificare che $\pi^2 = \pi$, $\sigma^2 = \text{id}$.

Trovare tutte le inverse destre/sinistra della π, σ , e tutti i divisori di 0 destri/sinistri della π, σ .

$\pi_U^W + \pi_W^U = \text{id}$
 $\sigma_U^W = \pi_U^W - \pi_W^U = \pi_U^W - (\text{id} - \pi_U^W) = 2\pi_U^W - \text{id}$
 $\sigma_W^U = -\sigma_U^W$

Calcolo l'immagine per π_U^W di un vettore qualsiasi $\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix}$:

$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix} = \alpha_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \alpha_2 \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} + \alpha_3 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \alpha_4 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Rightarrow \pi_U^W \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix} = \alpha_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \alpha_2 \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$

Trova d_1, d_2, d_3, d_4 (in funzione delle x_i) dal sistema lineare

$\begin{cases} \alpha_1 + d_3 + d_4 = x_1 \\ \alpha_1 + d_2 = x_2 \\ \alpha_2 + d_3 = x_3 \\ \alpha_2 + d_4 = x_4 \end{cases} \dots$ risolvendo sistema \dots

$\begin{cases} d_1 = x_2 \\ d_2 = \frac{1}{2}(-x_1 + x_2 + x_3 + x_4) \\ d_3 = \frac{1}{2}(x_1 - x_2 + x_3 - x_4) \\ d_4 = \frac{1}{2}(x_1 - x_2 - x_3 + x_4) \end{cases}$

dunque $\pi_U^W \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix} = x_2 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \frac{1}{2}(-x_1 + x_2 + x_3 + x_4) \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$

$= \begin{pmatrix} x_2 \\ x_2 \\ -\frac{1}{2}x_1 + \frac{1}{2}x_2 + \frac{1}{2}x_3 + \frac{1}{2}x_4 \\ -\frac{1}{2}x_1 + \frac{1}{2}x_2 + \frac{1}{2}x_3 + \frac{1}{2}x_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ -1/2 & 1/2 & 1/2 & 1/2 \\ -1/2 & 1/2 & 1/2 & 1/2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix}$

$\alpha_{\mathcal{E}}(\pi_U^W) = \dots$

③ Trovare esempi di matrici quadrate $A \in M_n(K)$

- tal'che:
- $A \neq 0, A^2 = 0$ (matrice $\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$)
 - $A \neq 0, A^2 \neq 0, A^3 = 0$ (matrice $\begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$)
 - $A \neq \mathbb{1}, A^2 = \mathbb{1}$ (simmetrie)
 - $A \neq \mathbb{1}, A^2 \neq \mathbb{1}, A^3 = \mathbb{1}$
 - $A^2 = A$ (proiezioni) (Nota: $A^2 = A \Leftrightarrow A^2 - A = 0 \Leftrightarrow A(A - \mathbb{1}) = 0$ ma non si può dedurre $A=0$ o $A=\mathbb{1}$)
 - $A^2 \neq A, A^3 = A$
 - $A^3 = \mathbb{1}, A^2 = 0$
 - $A^2 = \mathbb{1}, A^3 = A$
 - $A^2 = \mathbb{1}, A^3 = A$ (impossibile)
- $A = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}, A^2 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, A^3 = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}$
 ce ne sono 2x2?

Come spesso pensare alle funzioni lineari:
 per esempio $A^2 = \mathbb{1}, A^3 = \mathbb{1}$:
 matrici 2x2 complesse $\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & \omega \end{pmatrix}$ con $\omega^2 = 1$ ($\omega \neq 1$)
 o matrici 2x2 reali $\begin{pmatrix} c & -s \\ s & c \end{pmatrix}$ con $c = \cos \frac{2\pi}{3}, s = \sin \frac{2\pi}{3}$
 "matrici di rotazione" fatte 3 volte e identiche!
 3x3 reali con le matrici (3-ciclo):
 $e_1 \mapsto e_2$
 $e_2 \mapsto e_3$
 $e_3 \mapsto e_1$ matrice $\begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$

④ Dato $V = U \oplus W$ con $U, W \leq V$,

c'è un isomorfismo canonico

$W \rightarrow V/U$ (sugg. è $W \hookrightarrow V \rightarrow V/U$)

Fissata $U \leq V$, se W, W' sono complementari di U ($V = U \oplus W, V = U \oplus W'$)

allora c'è un isomorfismo (che dipende da U) tra W e W' .

Usare questo per dimostrare che c'è una biiezione tra

$\{W' : W' \text{ complementare di } U\}$ e $\text{Hom}_K(W, U) \cong \text{Hom}_K(V/U, U)$
 complementare fissato

Dato $V = U \oplus W$ con $U, W \leq V$

obteniamo il morfismo composto $W \rightarrow V \rightarrow V/U$ e ha $\varphi = \{w \in W \mid [w]_U = 0\} = \{w \in W \mid w \in U\} = W \cap U = 0$

dunque φ è iniettivo, per cui $V/U = \text{im } \varphi = \text{dim } W$

dunque gli spazi hanno stessa dimensione, quindi φ è anche suriettivo

Notabilmente c'è anche $U \hookrightarrow V \rightarrow V/W$

Se otteniamo $V = U \oplus W$ allora otteniamo $W \xrightarrow{\varphi} V/U$

e otteniamo una funzione $W \rightarrow V/U$ che significa che $(\forall w \in W) w - w \in U$ con $u \in U$ (che dipende da w)

allora usiamo $W \xrightarrow{\psi} U$:
 • è lineare?
 • come si trova W' a partire da $W \in \psi$?
 $\{w + \psi(w) \mid w \in W\}$

NON FACILE, TEORICO!

⑤ per $W \leq V$ ricordiamo $W^* \cong V^*/W^\perp$
 $(V/W)^\perp \cong W^\perp \leq V^*$

se $W_1 \leq W_2 \leq V$,

di è $(W_2/W_1)^*$?

di è $(W_2/W_1)^\perp$? (NOTA: $W_2/W_1 \leq V/W_1$, dunque $(W_2/W_1)^\perp$ sottospazio di $(V/W_1)^\perp = W_1^\perp$)

⑥ $\varphi: V \rightarrow W$ lineare

φ iniettivo sse φ ha inverse sinistre
 sse φ non ha divisori sinistri di 0
 sse $\varphi \circ \psi_1 = \varphi \circ \psi_2 \Rightarrow \psi_1 = \psi_2$

ulteriore anche per funzioni inversesinistre s/s!

φ suriettivo sse φ ha inverse destre
 sse φ non ha divisori destri di 0
 sse $\psi_1 \circ \varphi = \psi_2 \circ \varphi \Rightarrow \psi_1 = \psi_2$

⑦ Sparsi:

se $A = \begin{pmatrix} \square \\ \square \\ \square \end{pmatrix}^m$ e $n \geq m$, $m = \text{rg } A$

$A \rightsquigarrow$ sparsi righe $\begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 1 & \dots & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & \dots & \dots & 0 \end{pmatrix} = HA = \begin{pmatrix} H_1 & A \\ \dots & \dots \\ H_k & A \end{pmatrix} \begin{pmatrix} A \\ \dots \\ A \end{pmatrix}$

$\begin{cases} H_1 A = \mathbb{1}_m \\ H_2 A = 0 \end{cases}$

TROVARE TUTTE LE INV. SX DI A E TUTTI I DIV. SX DI 0 DI A } questi 2 problemi sono legati: se $BA = \mathbb{1}_m$, $B'A = \mathbb{1}_m$ allora $(B-B')A = 0$

se $A = \begin{pmatrix} \square \\ \square \\ \square \end{pmatrix}^m$ e $n \leq m$, $n = \text{rg } A$

come trovare le inv. dx e div. dx di A?

Cosa dire un generale se $\text{rg}(A) = r < \min(n, m)$?