

**LAUREA IN INGEGNERIA MECCANICA o AEROSPAZIALE**

Corso di Matematica 2

PADOVA 19-11-2002

2<sup>o</sup> Compitino

TEMA n.1

1. Sia  $A_p = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & p \\ 0 & 1 & 2p \end{pmatrix}$ ,  $p \in \mathbf{R}$ .

- Si dica per quale valore di  $p$  la matrice  $A_p$  ammette  $(0, 1, 1)$  come autovettore.
- Detta  $A$  la matrice che soddisfa la condizione a), si determini, se esiste, una matrice ortogonale  $Q$  che diagonalizza  $A$ .
- Indicato con  $f$  l'endomorfismo di  $\mathbf{R}^3$  avente  $A$  come matrice associata rispetto alla base canonica, si dica se esiste un base  $\beta$  di  $\mathbf{R}^3$  rispetto alla quale la matrice di  $f$  è  $\begin{pmatrix} 2 & 1 & 3 \\ 1 & 2 & -3 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ .

2. Nello spazio tridimensionale euclideo siano date le rette

$$r : \begin{cases} x = t \\ y = -1 - t \\ z = -2t \end{cases} \quad \text{e} \quad s : \begin{cases} x = 3t' - 1 \\ y = t' \\ z = -t' + 1 \end{cases} .$$

- Studiare la posizione reciproca di  $r$  e  $s$ .
  - Calcolare la distanza fra  $r$  e  $s$ .
  - Calcolare la retta che passa per  $A(1, 1, 1)$  ed è ortogonale sia a  $r$  che a  $s$ .
  - Si dica se esiste un piano che contiene  $r$  ed è ortogonale a  $s$ . In caso affermativo se ne scriva l'equazione.
3. Si dica perché la terna  $B = ((1, 1 - 1), (1, 0, 1), (1, 1, 0))$  è una base di  $\mathbf{R}^3$ .
- Calcolare la matrice del cambiamento di base dalla base canonica alla base  $B$ .
  - Si calcolino le coordinate di  $(1, 2, 3)$  rispetto alla base  $B$ .

**Dopo aver risposto alle domande precedenti:**

- Si determini la rappresentazione in forma trigonometrica del numero complesso

$$\frac{(i-1)^3}{i+\sqrt{3}}.$$

- Sia  $A$  la matrice che ha

$$U = \langle (1, 0, 1, 0), (0, 1, 1, 1) \rangle, \quad V = \langle (0, 1, 0, -1), (0, 0, -1, 1) \rangle$$

come autospazi relativi agli autovalori 1 e 2 rispettivamente. Stabilire:

1. se  $A$  è diagonalizzabile;
2. il rango di  $A$ ;
3. se  $A$  è simmetrica.

### **Parte Integrativa**

In  $\mathbf{R}^3$  si considerino gli endomorfismi  $L_t$  definiti da:

$$L_t(x, y, z) = (x - ty + tz, ty, 2y - z), \quad t \in \mathbf{R}.$$

1. Si dica per quali valori di  $t$   $L_t$  è iniettiva e per quali  $(2, 2, 2) \in \text{Im}(L_t)$ .
2. Determinare al variare di  $t$  la controimmagine, mediante  $L_t$ , del vettore  $(t, 0, 0)$ .
3. Determinare per ogni  $t \in \mathbf{R}$  un sottospazio  $S_t$  tale che  $\ker(L_t) \oplus S_t = \mathbf{R}^3$ .