

LAUREA IN INGEGNERIA AMBIENTE - TERRITORIO

Corso di MATEMATICA 2 - prova del 22-03-2006

TEMA n.1

Esercizio 1. Sia $\varphi : M_2(\mathbb{R}) \rightarrow M_2(\mathbb{R})$ la funzione definita da

$$\varphi \begin{pmatrix} x & y \\ z & t \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x & y \\ z & t \end{pmatrix}.$$

- Verificare che φ è lineare e determinare $\ker \varphi$ ed $\text{Im } \varphi$.
- Sia $S \leq M_2(\mathbb{R})$ il sottospazio delle matrici simmetriche 2×2 ; determinare una base per lo spazio $S \cap \text{Im } \varphi$. La somma $S + \text{Im } \varphi$ è diretta?
- Determinare, se possibile, un sottospazio $T \leq M_2(\mathbb{R})$ tale che $(S + \text{Im } \varphi) \oplus T = M_2(\mathbb{R})$.
- Sia $\psi : M_2(\mathbb{R}) \rightarrow \mathbb{R}^4$ l'isomorfismo $\psi \begin{pmatrix} x & y \\ z & t \end{pmatrix} = (x, y, z, t)$: determinare il vettore di norma minima della varietà lineare $(1, 2, 3, 4) + \text{Im } (\psi \circ \varphi)$.

Esercizio 2. Sia $\mathbf{v} \in \langle (1, -1, 1) \rangle$. Verificare che le condizioni $L(2, 1, 0) = (2, 1, 3)$, $L(1, 2, 0) = (1, 2, 3)$ ed $L(0, 0, 1) = \mathbf{v}$ individuano un endomorfismo $L_{\mathbf{v}}$ di \mathbb{R}^3 e scriverne la matrice $A_{\mathbf{v}}$ rispetto alla base canonica.

- Per ogni $\mathbf{v} \in \langle (1, -1, 1) \rangle$, stabilire se l'endomorfismo $L_{\mathbf{v}}$ è diagonalizzabile, determinandone una base di autovettori. Altrimenti, scrivere una matrice di Jordan simile ad $A_{\mathbf{v}}$.
- Gli endomorfismi $L_{\mathbf{v}}$ ammettono autovettori comuni?
- Esistono dei $\mathbf{v} \in \langle (1, -1, 1) \rangle$ per i quali $A_{\mathbf{v}}$ sia la matrice di una proiezione p_U^W (per opportuni sottospazi U e W tali che $\mathbb{R}^3 = U \oplus W$)?

Esercizio 3. Nello spazio euclideo \mathbb{A}^3 , con un sistema di riferimento \mathcal{R} , si considerino le rette

$$r : \begin{cases} x - z = 1 \\ 2y - z = 4 \end{cases}, \quad s_{\alpha} : \begin{cases} x + 2y - 2z = 9\alpha + 2 \\ (2 - 9\alpha)x - 2z = 6\alpha - 9\alpha^2 \end{cases}.$$

- Al variare del parametro $\alpha \in \mathbb{R}$, studiare la posizione reciproca delle due rette.
- Verificare che esiste un valore $\alpha \in \mathbb{R}$ per il quale r ed s_{α} sono incidenti ed ortogonali.
- Detto $\bar{\alpha}$ il valore trovato al punto precedente, sia \mathcal{R}' il sistema di riferimento ortonormale in cui l'asse X è la retta r , l'asse Y è la retta $s_{\bar{\alpha}}$ (entrambe orientate secondo le x crescenti) e che ha lo stesso orientamento di \mathcal{R} . Scrivere le equazioni di passaggio da \mathcal{R} ad \mathcal{R}' .
- Scrivere le equazioni nel sistema di riferimento \mathcal{R}' delle rette s_{α} che sono parallele ad r .

Ogni risposta va opportunamente giustificata.

LAUREA IN INGEGNERIA AMBIENTE - TERRITORIO

Corso di MATEMATICA 2 - prova del 22-03-2006

TEMA n.2

Esercizio 1. Sia $\varphi : M_2(\mathbb{R}) \rightarrow M_2(\mathbb{R})$ la funzione definita da

$$\varphi \begin{pmatrix} x & y \\ z & t \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x & y \\ z & t \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 4 \end{pmatrix}.$$

- Verificare che φ è lineare e determinare $\ker \varphi$ ed $\text{Im } \varphi$.
- Sia $S \leq M_2(\mathbb{R})$ il sottospazio delle matrici simmetriche 2×2 ; determinare una base per lo spazio $S \cap \text{Im } \varphi$. La somma $S + \text{Im } \varphi$ è diretta?
- Determinare, se possibile, un sottospazio $T \leq M_2(\mathbb{R})$ tale che $(S + \text{Im } \varphi) \oplus T = M_2(\mathbb{R})$.
- Sia $\psi : M_2(\mathbb{R}) \rightarrow \mathbb{R}^4$ l'isomorfismo $\psi \begin{pmatrix} x & y \\ z & t \end{pmatrix} = (x, y, z, t)$: determinare il vettore di norma minima della varietà lineare $(1, 2, 3, 4) + \text{Im } (\psi \circ \varphi)$.

Esercizio 2. Sia $\mathbf{v} \in \langle (1, 1, 2) \rangle$. Verificare che le condizioni $L(2, 1, 0) = (2, 1, 2)$, $L(1, -1, 0) = (1, -1, 4)$ ed $L(0, 0, 1) = \mathbf{v}$ individuano un endomorfismo $L_{\mathbf{v}}$ di \mathbb{R}^3 e scriverne la matrice $A_{\mathbf{v}}$ rispetto alla base canonica.

- Per ogni $\mathbf{v} \in \langle (1, 1, 2) \rangle$, stabilire se l'endomorfismo $L_{\mathbf{v}}$ è diagonalizzabile, determinandone una base di autovettori. Altrimenti, scrivere una matrice di Jordan simile ad $A_{\mathbf{v}}$.
- Gli endomorfismi $L_{\mathbf{v}}$ ammettono autovettori comuni?
- Esistono dei $\mathbf{v} \in \langle (1, 1, 2) \rangle$ per i quali $A_{\mathbf{v}}$ sia la matrice di una proiezione p_U^W (per opportuni sottospazi U e W tali che $\mathbb{R}^3 = U \oplus W$)?

Esercizio 3. Nello spazio euclideo \mathbb{A}^3 , con un sistema di riferimento \mathcal{R} , si considerino le rette

$$r : \begin{cases} x - z = 1 \\ 2y - z = 4 \end{cases}, \quad s_{\alpha} : \begin{cases} 4x - 4y - 2z = 3\alpha - 1 \\ 8y - (6\alpha - 2)z = \alpha^2 + 2\alpha + 9 \end{cases}.$$

- Al variare del parametro $\alpha \in \mathbb{R}$, studiare la posizione reciproca delle due rette.
- Verificare che esiste un valore $\alpha \in \mathbb{R}$ per il quale r ed s_{α} sono incidenti ed ortogonali.
- Detto $\bar{\alpha}$ il valore trovato al punto precedente, sia \mathcal{R}' il sistema di riferimento ortonormale in cui l'asse X è la retta r , l'asse Y è la retta $s_{\bar{\alpha}}$ (entrambe orientate secondo le x crescenti) e che ha lo stesso orientamento di \mathcal{R} . Scrivere le equazioni di passaggio da \mathcal{R} ad \mathcal{R}' .
- Scrivere le equazioni nel sistema di riferimento \mathcal{R}' delle rette s_{α} che sono parallele ad r .

Ogni risposta va opportunamente giustificata.

LAUREA IN INGEGNERIA AMBIENTE - TERRITORIO

Corso di MATEMATICA 2 - prova del 22-03-2006

TEMA n.3

Esercizio 1. Sia $\varphi : M_2(\mathbb{R}) \rightarrow M_2(\mathbb{R})$ la funzione definita da

$$\varphi \begin{pmatrix} x & y \\ z & t \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x & y \\ z & t \end{pmatrix}.$$

- Verificare che φ è lineare e determinare $\ker \varphi$ ed $\text{Im } \varphi$.
- Sia $S \leq M_2(\mathbb{R})$ il sottospazio delle matrici simmetriche 2×2 ; determinare una base per lo spazio $S \cap \text{Im } \varphi$. La somma $S + \text{Im } \varphi$ è diretta?
- Determinare, se possibile, un sottospazio $T \leq M_2(\mathbb{R})$ tale che $(S + \text{Im } \varphi) \oplus T = M_2(\mathbb{R})$.
- Sia $\psi : M_2(\mathbb{R}) \rightarrow \mathbb{R}^4$ l'isomorfismo $\psi \begin{pmatrix} x & y \\ z & t \end{pmatrix} = (x, y, z, t)$: determinare il vettore di norma minima della varietà lineare $(1, 2, 3, 4) + \text{Im } (\psi \circ \varphi)$.

Esercizio 2. Sia $\mathbf{v} \in \langle (2, 1, -1) \rangle$. Verificare che le condizioni $L(1, 1, 0) = (1, 1, 1)$, $L(3, 1, 0) = (3, 1, -1)$ ed $L(0, 0, 1) = \mathbf{v}$ individuano un endomorfismo $L_{\mathbf{v}}$ di \mathbb{R}^3 e scriverne la matrice $A_{\mathbf{v}}$ rispetto alla base canonica.

- Per ogni $\mathbf{v} \in \langle (2, 1, -1) \rangle$, stabilire se l'endomorfismo $L_{\mathbf{v}}$ è diagonalizzabile, determinandone una base di autovettori. Altrimenti, scrivere una matrice di Jordan simile ad $A_{\mathbf{v}}$.
- Gli endomorfismi $L_{\mathbf{v}}$ ammettono autovettori comuni?
- Esistono dei $\mathbf{v} \in \langle (2, 1, -1) \rangle$ per i quali $A_{\mathbf{v}}$ sia la matrice di una proiezione p_U^W (per opportuni sottospazi U e W tali che $\mathbb{R}^3 = U \oplus W$)?

Esercizio 3. Nello spazio euclideo \mathbb{A}^3 , con un sistema di riferimento \mathcal{R} , si considerino le rette

$$r : \begin{cases} x - y = 1 \\ y - 2z = -4 \end{cases}, \quad s_{\alpha} : \begin{cases} x - 2y + 2z = 9\alpha + 2 \\ (2 - 9\alpha)x - 2y = 6\alpha - 9\alpha^2 \end{cases}.$$

- Al variare del parametro $\alpha \in \mathbb{R}$, studiare la posizione reciproca delle due rette.
- Verificare che esiste un valore $\alpha \in \mathbb{R}$ per il quale r ed s_{α} sono incidenti ed ortogonali.
- Detto $\bar{\alpha}$ il valore trovato al punto precedente, sia \mathcal{R}' il sistema di riferimento ortonormale in cui l'asse X è la retta r , l'asse Y è la retta $s_{\bar{\alpha}}$ (entrambe orientate secondo le x crescenti) e che ha lo stesso orientamento di \mathcal{R} . Scrivere le equazioni di passaggio da \mathcal{R} ad \mathcal{R}' .
- Scrivere le equazioni nel sistema di riferimento \mathcal{R}' delle rette s_{α} che sono parallele ad r .

Ogni risposta va opportunamente giustificata.

LAUREA IN INGEGNERIA AMBIENTE - TERRITORIO

Corso di MATEMATICA 2 - prova del 22-03-2006

TEMA n.4

Esercizio 1. Sia $\varphi : M_2(\mathbb{R}) \rightarrow M_2(\mathbb{R})$ la funzione definita da

$$\varphi \begin{pmatrix} x & y \\ z & t \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x & y \\ z & t \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ -2 & 4 \end{pmatrix}.$$

- Verificare che φ è lineare e determinare $\ker \varphi$ ed $\text{Im } \varphi$.
- Sia $S \leq M_2(\mathbb{R})$ il sottospazio delle matrici simmetriche 2×2 ; determinare una base per lo spazio $S \cap \text{Im } \varphi$. La somma $S + \text{Im } \varphi$ è diretta?
- Determinare, se possibile, un sottospazio $T \leq M_2(\mathbb{R})$ tale che $(S + \text{Im } \varphi) \oplus T = M_2(\mathbb{R})$.
- Sia $\psi : M_2(\mathbb{R}) \rightarrow \mathbb{R}^4$ l'isomorfismo $\psi \begin{pmatrix} x & y \\ z & t \end{pmatrix} = (x, y, z, t)$: determinare il vettore di norma minima della varietà lineare $(1, 2, 3, 4) + \text{Im } (\psi \circ \varphi)$.

Esercizio 2. Sia $\mathbf{v} \in \langle (3, 1, 2) \rangle$. Verificare che le condizioni $L(1, -1, 0) = (1, -1, 4)$, $L(2, 1, 0) = (2, 1, -1)$ ed $L(0, 0, 1) = \mathbf{v}$ individuano un endomorfismo $L_{\mathbf{v}}$ di \mathbb{R}^3 e scriverne la matrice $A_{\mathbf{v}}$ rispetto alla base canonica.

- Per ogni $\mathbf{v} \in \langle (3, 1, 2) \rangle$, stabilire se l'endomorfismo $L_{\mathbf{v}}$ è diagonalizzabile, determinandone una base di autovettori. Altrimenti, scrivere una matrice di Jordan simile ad $A_{\mathbf{v}}$.
- Gli endomorfismi $L_{\mathbf{v}}$ ammettono autovettori comuni?
- Esistono dei $\mathbf{v} \in \langle (3, 1, 2) \rangle$ per i quali $A_{\mathbf{v}}$ sia la matrice di una proiezione p_U^W (per opportuni sottospazi U e W tali che $\mathbb{R}^3 = U \oplus W$)?

Esercizio 3. Nello spazio euclideo \mathbb{A}^3 , con un sistema di riferimento \mathcal{R} , si considerino le rette

$$r : \begin{cases} 2x - z = 4 \\ y - z = 1 \end{cases}, \quad s_{\alpha} : \begin{cases} 4x - 4y + 2z = 1 - 3\alpha \\ 8x - (6\alpha - 2)z = \alpha^2 + 2\alpha + 9 \end{cases}.$$

- Al variare del parametro $\alpha \in \mathbb{R}$, studiare la posizione reciproca delle due rette.
- Verificare che esiste un valore $\alpha \in \mathbb{R}$ per il quale r ed s_{α} sono incidenti ed ortogonali.
- Detto $\bar{\alpha}$ il valore trovato al punto precedente, sia \mathcal{R}' il sistema di riferimento ortonormale in cui l'asse X è la retta r , l'asse Y è la retta $s_{\bar{\alpha}}$ (entrambe orientate secondo le x crescenti) e che ha lo stesso orientamento di \mathcal{R} . Scrivere le equazioni di passaggio da \mathcal{R} ad \mathcal{R}' .
- Scrivere le equazioni nel sistema di riferimento \mathcal{R}' delle rette s_{α} che sono parallele ad r .

Ogni risposta va opportunamente giustificata.