

**CORSO DI MATEMATICA 2 - LAUREA IN INGEGNERIA MECCANICA,
CHIMICA-MATERIALI, AMBIENTE E TERRITORIO**

Padova 29-08-2006

Correzione del tema n.1

Esercizio 1. Esiste un sistema lineare che abbia tra le soluzioni $(1, -1, 3)$, $(1, 1, -1)$ e $(1, 0, 1)$? In caso affermativo, scriverne uno e determinarne tutte le soluzioni.

Svolgimento. C'è l'imbarazzo della scelta. Si può osservare che i vettori assegnati sono linearmente dipendenti

$$(1, -1, 3) = -(1, 1, -1) + 2(1, 0, 1)$$

pertanto il sistema omogeneo di soluzioni $\langle (1, 1, -1), (1, 0, 1) \rangle$, cioè il piano $x - 2y - z = 0$, soddisfa le richieste.

Più banalmente, si può osservare che i tre vettori soddisfano la condizione $x = 1$: l'insieme delle soluzioni di questo sistema non omogeneo è $(1, -1, 3) + \langle (0, 1, 0), (0, 0, 1) \rangle$.

Il sistema più semplice è il sistema nullo

$$0x + 0y + 0z = 0$$

che ammette come insieme delle soluzioni \mathbb{R}^3 (e quindi i tre vettori assegnati sono tra le soluzioni).

Esercizio 2. Si consideri la matrice

$$A_\alpha = \begin{pmatrix} 1 & 2 & -\alpha \\ 2 & \alpha & 1 \\ \alpha & 1 & 2 \end{pmatrix}.$$

- i) Esistono valori di $\alpha \in \mathbb{R}$ tali che la matrice A_α sia ortogonale?
- ii) Esistono valori di $\alpha \in \mathbb{R}$ per i quali $(1, 1, 1)$ sia autovettore di A_α ?
- iii) Per quali valori di $\alpha \in \mathbb{R}$ esiste una matrice ortogonale H che diagonalizza A_α ? Determinare tale matrice H per i valori trovati.

Svolgimento. La matrice A_α è ortogonale per quei valori di α per cui $A_\alpha A_\alpha^T = I$. Ma

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & -\alpha \\ 2 & \alpha & 1 \\ \alpha & 1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 2 & \alpha \\ 2 & \alpha & 1 \\ -\alpha & 1 & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5 + \alpha^2 & 2 + \alpha & 2 - \alpha \\ 2 + \alpha & 5 + \alpha^2 & 2 + 3\alpha \\ 2 - \alpha & 2 + 3\alpha & 5 + \alpha^2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

impone le condizioni $\begin{cases} 2 + \alpha = 0 \\ 2 - \alpha = 0 \end{cases}$ che non sono verificate per nessun valore di α . Quindi A_α non è mai ortogonale.

Calcolando

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & -\alpha \\ 2 & \alpha & 1 \\ \alpha & 1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 - \alpha \\ 3 + \alpha \\ 3 + \alpha \end{pmatrix} = \lambda \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

ricaviamo $\begin{cases} 3 - \alpha = \lambda \\ 3 + \alpha = \lambda \end{cases}$ che ammette come unica soluzione $\alpha = 0$ e $\lambda = 3$. Pertanto $(1, 1, 1)$ è autovettore solo per $\alpha = 0$ ed in questo caso appartiene all'autospazio $V(3)$.

Una matrice è ortogonalmente diagonalizzabile se e solo se è simmetrica ed A_α è simmetrica solo per $\alpha = 0$. Il polinomio caratteristico di A_0 è $p(t) = -t^3 + 3t^2 + 3t - 9 = -(t - 3)(t^2 - 3)$. Gli

autovalori sono quindi 3 (che conoscevamo già dal punto ii), $\sqrt{3}$ e $-\sqrt{3}$, tutti di molteplicità algebrica (e quindi geometrica) 1. Possiamo quindi concludere che $V(3) = \langle (1, 1, 1) \rangle$. Calcoliamo poi

$$V(\sqrt{3}) = \ker \begin{pmatrix} 1 - \sqrt{3} & 2 & 0 \\ 2 & -\sqrt{3} & 1 \\ 0 & 1 & 2 - \sqrt{3} \end{pmatrix} = \langle (1 - \sqrt{3}, \sqrt{3} - 2, 1) \rangle;$$

$$V(-\sqrt{3}) = \ker \begin{pmatrix} 1 + \sqrt{3} & 2 & 0 \\ 2 & \sqrt{3} & 1 \\ 0 & 1 & 2 + \sqrt{3} \end{pmatrix} = \langle (1 + \sqrt{3}, -\sqrt{3} - 2, 1) \rangle.$$

Una base ortonormale di autovettori (colonne della matrice H cercata) è quindi

$$\frac{1}{\sqrt{3}}(1, 1, 1), \frac{1}{3 - \sqrt{3}}(1 - \sqrt{3}, \sqrt{3} - 2, 1), \frac{1}{3 + \sqrt{3}}(1 + \sqrt{3}, -\sqrt{3} - 2, 1).$$

Esercizio 3.

i) Dimostrare che esiste un'unica applicazione lineare $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ che verifica le seguenti condizioni:

$$f(1, 0, 1) = (0, 1, -1); f(1, 2, 2) = (1, 0, 1); f(0, 1, 1) = (1, 1, 0); f(0, 0, 1) = (1, 3, -2).$$

ii) Scrivere la matrice di f rispetto alla base canonica.

iii) Determinare nucleo ed immagine di f .

iv) Dati i sottospazi $U = \langle (1, 0, 1), (1, 2, 2) \rangle$ e $W = \langle (0, 1, 1), (0, 0, 1) \rangle$ di \mathbb{R}^3 , è vero che $f(U \cap W) = f(U) \cap f(W)$?

Svolgimento. I vettori $(1, 0, 1)$, $(1, 2, 2)$, $(0, 1, 1)$ sono linearmente indipendenti e quindi formano una base di \mathbb{R}^3 , dunque esiste un'unica applicazione lineare f che soddisfa le prime tre condizioni. Pertanto, se esiste un'applicazione che soddisfi tutte e quattro le condizioni date, questa sarà unica. Il vettore $(0, 0, 1)$ si esprime come combinazione lineare dei primi tre

$$(0, 0, 1) = (1, 0, 1) - (1, 2, 2) + 2(0, 1, 1)$$

e l'applicazione cercata esiste se le immagini assegnate soddisfano la medesima relazione di dipendenza

$$f(0, 0, 1) = f(1, 0, 1) - f(1, 2, 2) + 2f(0, 1, 1)$$

cosa che si verifica immediatamente:

$$(1, 3, -2) = (0, 1, -1) - (1, 0, 1) + 2(1, 1, 0).$$

Per scrivere la matrice della f dobbiamo determinare le immagini dei vettori della base canonica:

$$(1, 0, 0) = (1, 2, 2) - 2(0, 1, 1) \Rightarrow f(1, 0, 0) = (1, 0, 1) - 2(1, 1, 0) = (-1, -2, 1);$$

$$(0, 1, 0) = (0, 1, 1) - (0, 0, 1) \Rightarrow f(0, 1, 0) = (1, 1, 0) - (1, 3, -2) = (0, -2, 2).$$

Quindi la matrice della f rispetto alla base canonica è

$$M = M(f; \mathcal{E}) = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 1 \\ -2 & -2 & 3 \\ 1 & 2 & -2 \end{pmatrix}.$$

[In alternativa, visto che conosciamo la matrice $M(f; \mathcal{B}, \mathcal{E})$ di f rispetto alla base canonica nel codominio ed alla base $\mathcal{B} = \{(1, 0, 1), (1, 2, 2), (0, 1, 1)\}$ nel dominio, avremmo potuto calcolare $M(f; \mathcal{E}) = M(f; \mathcal{B}, \mathcal{E})M(id; \mathcal{E}, \mathcal{B})$. Tuttavia, questo metodo non è conveniente in questo caso per il numero di calcoli che comporta.]

Riducendo in forma a scala la matrice M

$$\begin{pmatrix} -1 & 0 & 1 \\ -2 & -2 & 3 \\ 1 & 2 & -2 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 0 & 2 & -1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

troviamo che questa ha rango 2. Pertanto l'immagine di f ha dimensione 2; come generatori possiamo prendere i vettori indipendenti $(0, 1, -1)$ e $(1, 0, 1)$, oppure le prime due colonne di M . Il nucleo di f è dato dalle soluzioni del sistema omogeneo $MX = 0$, quindi $\ker f = \langle (2, 1, 2) \rangle$.

I generatori di U e W sono rispettivamente i primi due e gli ultimi due vettori assegnati. Da quanto visto risulta quindi che $f(U)$ ed $f(W)$ sono sottospazi di dimensione 2 di $\text{Im } f$, che ha essa stessa dimensione 2. Quindi $f(U) = \text{Im } f = f(W)$ e dunque $f(U) \cap f(W) = \text{Im } f$ ha ancora dimensione 2.

D'altra parte, i vettori di W hanno tutti la prima coordinata uguale a 0, quindi $(1, 0, 1) \notin W$; dunque $\dim(U \cap W) \leq 1$. [Calcolando troviamo $U \cap W = \langle (0, 2, 1) \rangle$.] Poiché le applicazioni lineari conservano le relazioni di dipendenza, la dimensione dell'immagine di un sottospazio non può essere maggiore della dimensione dello spazio di partenza; pertanto $\dim f(U \cap W) \leq 1$. Quindi non è possibile che $f(U \cap W) = f(U) \cap f(W)$, dato che il primo ha dimensione inferiore al secondo.

Esercizio 4. Nello spazio euclideo \mathbb{R}^3 si considerino i punti $P(1, 1, -2)$ e $Q(-1, 1, 0)$.

- i) Determinare la posizione dei punti P e Q rispetto al piano $\pi : x + y + z = 0$.
- ii) Dimostrare che esiste un'unica retta r nel piano $\pi : x + y + z = 0$ i cui punti hanno uguale distanza da P e Q e determinarla.
- iii) Detta r' la retta per P e Q , stabilire quale tra r ed r' ha distanza minore dalla retta

$$s : \begin{cases} x + z = 0 \\ y = 1 \end{cases} .$$

Svolgimento. Le coordinate dei punti soddisfano l'equazione di π , quindi i punti appartengono al piano.

Il luogo dei punti dello spazio che hanno uguale distanza da P e Q è l'asse del segmento PQ , cioè il piano ortogonale alla direzione $Q - P = (-2, 0, 2)$ passante per il punto medio $M(0, 1, -1)$ del segmento. L'asse è quindi il piano $x - z = 1$ ed intersecandolo con il piano π troviamo la retta r cercata:

$$r : \begin{cases} x - z = 1 \\ x + y + z = 0 \end{cases} .$$

Per determinare la posizione reciproca di r ed s , consideriamo il sistema delle equazioni delle due rette e ne studiamo la matrice associata:

$$\left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & -1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 0 \end{array} \right) \rightsquigarrow \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & -2 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \end{array} \right) .$$

Il rango della matrice completa è 4, quello della matrice incompleta 3 quindi r ed s sono sghembe. Il piano σ del fascio di asse s

$$\lambda(x + z) + \mu(y - 1) = 0$$

parallelo alla direzione $(1, -2, 1)$ di r corrisponde alla condizione $2\lambda - 2\mu = 0$; quindi l'equazione di σ è $x + y + z - 1 = 0$. Abbiamo già il punto $M \in r$, quindi possiamo calcolare

$$d(r, s) = d(M, \sigma) = \frac{|-1|}{\sqrt{3}} = \frac{1}{\sqrt{3}}.$$

La retta r' per P e Q ha direzione $(1, 0, -1)$, la stessa di s , quindi le due rette sono parallele. Un piano ortogonale ad entrambe è per esempio il piano $x - z = 1$ trovato precedentemente (asse del segmento PQ). Questo piano incontra r' nel punto M , mentre per determinare il punto di intersezione S con la retta s dobbiamo risolvere il sistema:

$$\begin{cases} x - z = 1 \\ x + z = 0 \\ y = 1 \end{cases}$$

da cui ricaviamo che S ha coordinate $(\frac{1}{2}, 1, -\frac{1}{2})$. Quindi

$$d(r', s) = d(M, S) = \left\| \left(\frac{1}{2}, 0, \frac{1}{2} \right) \right\| = \frac{1}{\sqrt{2}}$$

e quindi r dista meno di r' da s .