

ALGEBRA E DISCRETA (parte di Algebra)

Corso di laurea: Informatica

SOMME E SOMME DIRETTE DI SOTTOSPAZI

Siano V uno spazio vettoriale ed U_1, U_2, \dots, U_m

sottospazi di V . **LA SOMMA DEI SOTTOSPAZI**

U_1, U_2, \dots, U_m è

$$\{u_1 + u_2 + \dots + u_m \mid u_i \in U_i, i=1, \dots, m\} = \\ = \left\{ \sum_{i=1}^m u_i \mid u_i \in U_i, i=1, \dots, m \right\}$$

si indica con $U_1 + U_2 + \dots + U_m$, oppure $\sum_{i=1}^m U_i$

N.B. dal fatto che U_1, U_2, \dots, U_m sono sottospazi di V segue che anche $\sum_{i=1}^m U_i$ è un sottospazio di V (rivedi il caso $m=2$ nella LEZIONE 18)

se $\forall i \in \{1, \dots, m\}$ si ha che $U_i \cap \left(\sum_{j \neq i} U_j \right) = \{0\}$

allora $U_1 + U_2 + \dots + U_m$ si indica

$U_1 \oplus U_2 \oplus \dots \oplus U_m$ (oppure $\bigoplus_{i=1}^m U_i$) e la

somma si chiama **SOMMA DIRETTA DEI SOTTOSPAZI**

(nella LEZIONE 18 abbiamo visto il caso $m=2$)

Ad esempio se $m=3$, si ha che la somma dei tre sottospazi U_1, U_2, U_3 è una somma diretta se

$$\begin{cases} U_1 \cap (U_2 + U_3) = \{0\} \\ U_2 \cap (U_1 + U_3) = \{0\} \\ U_3 \cap (U_1 + U_2) = \{0\} \end{cases}$$

INDIPENDENZA DI AUTOSPAZI DISTINTI

TEOREMA $A_{n \times n}$

$$\text{Spec } A = \{ \lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_k \}$$

quindi $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_k$ gli
AUTOVALORI DISTINTI di A

Per ogni $i=1, \dots, k$ $E_A(\lambda_i)$ è un sottospazio di \mathbb{C}^n (LEZIONE 28)

Altre la somma dei sottospazi $E_A(\lambda_i)$ è una somma diretta:

$$E_A(\lambda_1) + E_A(\lambda_2) + \dots + E_A(\lambda_k) = E_A(\lambda_1) \oplus E_A(\lambda_2) \oplus \dots \oplus E_A(\lambda_k)$$

(ovvero si fa una cupola: $\sum_{i=1}^k E_A(\lambda_i) = \bigoplus_{i=1}^k E_A(\lambda_i)$)

ed è un sottospazio di \mathbb{C}^n

Usando questo teorema è possibile provare:

COROLLARIO 1: se $\lambda_1, \dots, \lambda_k$ sono gli autovalori
distinti di $A_{n \times n}$ e

$\forall i=1, \dots, k$ \mathcal{B}_i è una base di $E_A(\lambda_i)$

allora

$\mathcal{B} = \mathcal{B}_1 \cup \mathcal{B}_2 \cup \dots \cup \mathcal{B}_k$ è una base di $\bigoplus_{i=1}^k E_A(\lambda_i)$

COROLLARIO 2: Autovettori relativi ad autovalori distinti di

A sono L.I., Iu simbolici:

se $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_k$ sono autovalori **distinti** e

$$\left. \begin{array}{l} \forall i \in EA(\lambda_i) \\ \underline{\lambda_i \neq 0} \end{array} \right\} , i=1, \dots, k \Rightarrow \{v_1, v_2, \dots, v_k\} \in L, I$$

$$\text{cioè } \begin{cases} Av_i = \lambda_i v_i \\ \underline{v_i \neq 0} \end{cases}$$

$$\begin{aligned} \text{cioè} \\ \alpha_1 v_1 + \alpha_2 v_2 + \dots + \alpha_k v_k = 0 \\ \Rightarrow \alpha_1 = \alpha_2 = \dots = \alpha_k = 0 \end{aligned}$$

MATRICI SIMILI ED AUTOVALORI

def si dice che una matrice A è **SIMILE** ad una matrice B se esiste una matrice **NON SINGOLARE** S tale che

$$A = SBS^{-1}$$

N.B. se A è simile a B allora B è simile ad A :

A simile a $B \Rightarrow \exists S$ non singolare tale che $A = SBS^{-1}$

\Rightarrow
 \uparrow

MOLTIPLICANDO A
SINISTRA PER S^{-1}

$$S^{-1} \cdot A = S^{-1} (SBS^{-1})$$

// ← ASSOCIATIVA

$$(S^{-1}S)BS^{-1}$$

// ← $S^{-1}S = I$

$$IBS^{-1}$$

// ← $IB = B$

$$BS^{-1}$$

$$\Rightarrow (S^{-1}A)S = (B \cdot S^{-1})S \stackrel{\uparrow}{=} B(S^{-1}S) \stackrel{\uparrow}{=} B \cdot I \stackrel{\uparrow}{=} B$$

ASSOCIATIVA

$$S^{-1}S = I$$

$$BI = B$$

MOLTIPLICANDO A

DESTRA $S^{-1}A = BS^{-1}$

PER S

$\Rightarrow B = S^{-1}AS$ ed S^{-1} è un **isomorfismo** (le sue inverse è $(S^{-1})^{-1} = S$)

$\Rightarrow B$ è simile ad A

Quindi: due **MATRICI** A e B si dicono **SIMILI** se esiste una matrice **NON SINGOLARE** S tale che $A = SBS^{-1}$.

TEOREMA: Siano A e B due matrici simili. Allora si può provare che

1) A e B hanno lo stesso polinomio caratteristico.

In particolare, A e B hanno gli stessi autovalori

e per ogni $\lambda \in \text{Spec} A = \text{Spec} B$ si ha:

$$\left(\begin{array}{c} \text{LA MOLTEPLICITA' ALGEBRICA} \\ \text{DI } \lambda \text{ IN QUANTO AUTOVALORE} \\ \text{DI } A \end{array} \right) = \left(\begin{array}{c} \text{MOLTEPLICITA' ALGEBRICA} \\ \lambda \text{ IN QUANTO AUTOVALORE} \\ \text{DI } B \end{array} \right)$$

2) $\forall \lambda \in \text{Spec} A = \text{Spec} B$ si ha:

$$\dim E_A(\lambda) = \dim E_B(\lambda) \text{ ed inoltre,}$$

LA MOLTEPLICITA' GEOMETRICA DI λ IN QUANTO AUTOVALORE DI A

LA MOLTEPLICITA' GEOMETRICA DI λ IN QUANTO AUTOVALORE DI B

se S è un similitudine tale che $A = SBS^{-1}$ allora

INFATTI: $\boxed{\forall v \in E_B(\lambda) \Leftrightarrow Sv \in E_A(\lambda)}$

$$v \in E_B(\lambda) \Leftrightarrow Bv = \lambda v \Leftrightarrow (S^{-1}AS)v = \lambda v$$

\uparrow definizione di $E_B(\lambda)$ \uparrow $B = S^{-1}AS$ \parallel $S^{-1}ASv$

$$\Leftrightarrow A(Sv) = \lambda(Sv) \Leftrightarrow Sv \in E_A(\lambda)$$

(definizione di $E_A(\lambda)$)

$$S^{-1}ASv = \lambda v \Rightarrow S(S^{-1}ASv) = S(\lambda v)$$

MOLTIPLICANDO A SINISTRA PER S

ma $S(S^{-1}ASv) = SS^{-1}ASv = IASv = A(Sv)$

e $S(\lambda v) = \lambda(Sv)$ quindi $\boxed{S^{-1}ASv = \lambda v \Rightarrow ASv = \lambda Sv}$

\uparrow SCALARE

VICEVERSA: $ASv = \lambda(Sv) \Rightarrow S^{-1}(ASv) = S^{-1}(\lambda Sv)$

MOLTIPLICANDO A SINISTRA PER S^{-1} λ SCALARE!

ma $S^{-1}(\lambda Sv) = S^{-1}\lambda Sv = \lambda S^{-1}Sv = \lambda Iv = \lambda v$

quindi $A(Sv) = \lambda(Sv) \Rightarrow S^{-1}ASv = \lambda v$

Daunque $v \in E_{\mathbb{R}}(\lambda) \Leftrightarrow Sv \in E_A(\lambda)$

MATRICI DIAGONALIZZABILI E LORO CARATTERIZZAZIONI

Dg Sia A $n \times n$, A si dice **DIAGONALIZZABILE** se è simile ad una matrice diagonale, o, ma se esistono S invertibile e D diagonale tali che $A = SDS^{-1}$.

"UTILITÀ" DEL SAPERE SE UNA MATRICE È DIAGONALIZZABILE
ad esempio:

CALCOLO DELLE POTENZE DI UNA MATRICE

Se A è $n \times n$ si definisce

$$\begin{aligned} A^1 &= A \\ A^2 &= AA \\ A^3 &= A^2 \cdot A \\ &\vdots \\ A^m &= A^{m-1} \cdot A \end{aligned}$$

SE $A = D$ è diagonale, calcolare una sua potenza è facile:

$$D = \begin{bmatrix} d_1 & & \textcircled{1} \\ & d_2 & \\ \textcircled{1} & & \ddots \\ & & & d_n \end{bmatrix} \Rightarrow D^m = \begin{bmatrix} d_1^m & & \textcircled{1} \\ & d_2^m & \\ \textcircled{1} & & \ddots \\ & & & d_n^m \end{bmatrix}$$

$m \in \mathbb{N}$

SE A è diagonalizzabile $\Rightarrow A = SDS^{-1}$ con S invertibile
e D diagonale

$$\Rightarrow A^2 = A \cdot A = (SDS^{-1})(SDS^{-1}) = S \cancel{D^{-1}S} DS^{-1} = SD^2S^{-1}$$

$$A^3 = A^2 \cdot A = (SD^2S^{-1})(SDS^{-1}) = S \cancel{D^2S^{-1}S} D S^{-1} = SD^3S^{-1}$$

$$\dots \Rightarrow A^m = SD^mS^{-1}$$

Quindi

$$A = S \begin{bmatrix} d_1 & & \textcircled{1} \\ & d_2 & \\ \textcircled{1} & & \ddots \\ & & & d_n \end{bmatrix} S^{-1} \Rightarrow A^m = S \begin{bmatrix} d_1^m & & \textcircled{1} \\ & d_2^m & \\ \textcircled{1} & & \ddots \\ & & & d_n^m \end{bmatrix} S^{-1}$$

CARATTERIZZAZIONI DELLE MATRICI DIAGONALIZZABILI

Sia A $m \times m$ complessa

$\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_k$ gli autovalori DISTINTI di A

per cui
 $\text{spec } A = \{\lambda_1, \dots, \lambda_k\}$

m_1, m_2, \dots, m_k le loro molteplicità algebriche

d_1, d_2, \dots, d_k le loro molteplicità geometriche

Altre sono equivalenti:

1) A è diagonalizzabile

2) \mathbb{C}^m ha una base costituita da autovettori di A

(cioè $\exists B = \{v_1, v_2, \dots, v_m\}$ base di \mathbb{C}^m tale che

$v_i = 1, \dots, m \quad v_i \in E_A(\lambda_i)$ per un opportuno $\lambda_i \in \text{spec } A$)

$$3) \quad \mathbb{C}^m = \bigoplus_{i=1}^k E_A(\lambda_i)$$

(adesso noto che $\sum_{i=1}^k E_A(\lambda_i) = \bigoplus_{i=1}^k E_A(\lambda_i)$ è un sottospazio di \mathbb{C}^n QUALUNQUE sia A .)

A è diagonalizzabile (\Rightarrow) questo sottospazio è TUTTO \mathbb{C}^n)

[4] $m_i = d_i$ per ogni $i=1, \dots, k$

PER CASA: ESERCIZI 7 e 8 (file: 119 casa T12.pdf)

Supponiamo di sapere che A è diagonalizzabile (ad esempio, avendo verificato che ciascun suo autovettore ha molteplicità geometrica uguale alla molteplicità algebrica). Vogliamo trovare

S non singolare e

D diagonale tali che $A = SDS^{-1}$

ricorda ① D ha gli stessi autovetori di A con le stesse molteplicità (perché A e D sono simili)

② gli autovetori di D sono i suoi elementi diagonali (perché D è diagonale)

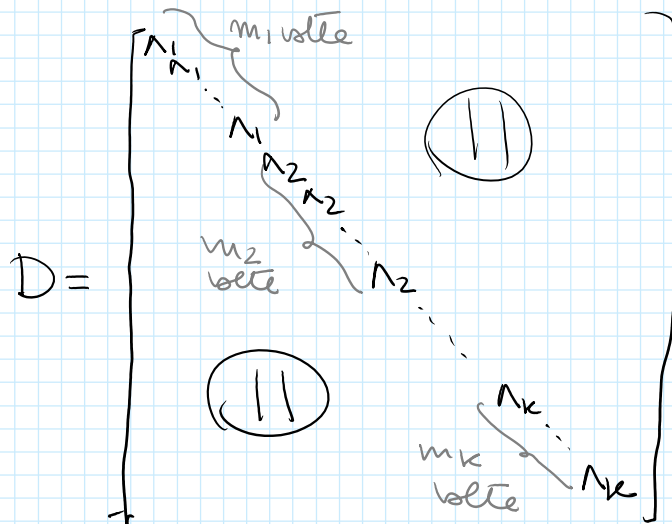
Se $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_k$ sono gli autovetori distinti di A con m_1, m_2, \dots, m_k le loro molteplicità algebriche e d_1, d_2, \dots, d_k \equiv geometriche

allora $m_i = d_i \forall i$ (sto supponendo A diagonalizzabile) e

D è una matrice diagonale con sulla diagonale

λ_1 "contato m_1 volte"
 λ_2 "contato m_2 volte"
 \vdots
 λ_k "contato m_k volte"

AD ESEMPIO POSSO PRENDERE



N.B. $m_1 + m_2 + \dots + m_k = n$ (LEZIONE 29) quindi la diagonale di D ha n elementi; quindi D è $n \times n$

Per costruire S ...

Solo $i \in \{1, \dots, m_j\}$ e λ l' i -esimo elemento sulla diagonale di D allora

$$D \underline{e}_i = (i\text{-esima colonna di } D) = \begin{bmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \\ \lambda \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{bmatrix} = \lambda \underline{e}_i$$

\uparrow $\underline{e}_i = i\text{-esima colonna di } I_n$

per cui $\underline{e}_i \in E_D(\lambda)$.

Abbiamo visto che se $A = SBS^{-1}$ e $\lambda \in \text{spec } A = \text{spec } B$ allora
 $v \in E_B(\lambda) \Leftrightarrow Sv \in E_A(\lambda)$

In particolare qui, in D al posto di B ed e_i al posto di v :

$$e_i' \in E_D(\lambda) \Leftrightarrow S e_i' \in E_A(\lambda)$$

e siccome $S e_i' = (i\text{-esima colonna di } S)$

concludiamo:



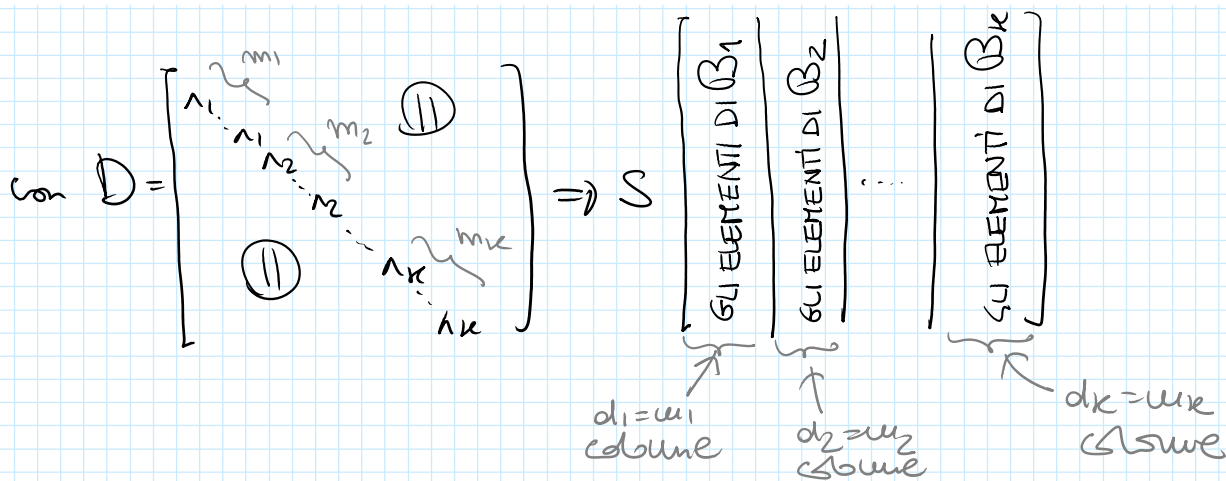
le colonne dalle 1^Δ alle m_1 -esima devono essere vettori in $E_A(\lambda_1)$
 $\Leftarrow \Leftarrow (m_1+1)$ -esima alle m_2 -esima $\Leftarrow \Leftarrow E_A(\lambda_2)$
 \vdots
 etc.

Perché S sia un isomorfismo

$\forall i=1, \dots, k$ sia B_i una **BASE** di $E_A(\lambda_i)$

N.B. $m_i = d_i = \dim E_A(\lambda_i) \Rightarrow B_i$ ha $m_i = d_i$ vettori
 \uparrow
 sta supponendo A diagonalizzabile

le colonne dalle 1^Δ alle m_1 -esima sono gli elementi di B_1
 $\Leftarrow \Leftarrow (m_1+1)$ -esima alle m_2 -esima sono di B_2
 \vdots
 etc.



N.B. Almeno $\exists S^{-1}$: uguali

I lo spazio delle colonne $C(S)$ di S è generato da $B = B_1 \cup B_2 \cup \dots \cup B_k$ (costruzione di S)

II per il corollario 2 al primo teorema di J.J.
 B è una base di $\bigoplus_{i=1}^k E_A(\lambda_i)$

III Per il punto ③ del teorema che caratterizza le diagonalizzabili (ED A È DIAGONALIZZABILE)
 si ha che $\bigoplus_{i=1}^k E_A(\lambda_i) = \mathbb{C}^n$

dunque **I** + **II** + **III** $\Rightarrow C(S) = \mathbb{C}^n$

$\Rightarrow \text{rk } S = \dim C(S) = \dim \mathbb{C}^n = n$

$\Rightarrow \exists S^{-1}$

ESERCIZIO TIPO 19 (file: I19tip19.pdf)

PER CASA: ESERCIZI 9, 10, 11 e 12 (file: I19casa T12.pdf)