

6 Il Sistema Operativo

Indice

- 6.1 Generalità
- 6.2 Classificazione e definizioni

6.1 Generalità

Livello macchina virtuale - 2

- Obiettivi del Sistema Operativo (S/O)
 - Facilitare l'uso dell'elaboratore (macchina hardware)
 - Consentire uso e gestione *ottimali* delle risorse
 - Risorse **fisiche**
 - La CPU, la memoria principale, la memoria secondaria, le unita' di I/O
 - Risorse **logiche**
 - La memoria virtuale, la multi-programmazione, i modelli produttore-consumatore per l'uso delle risorse fisiche
 - Massimizzare il numero possibile di attività simultanee
 - Mantenendo un livello accettabile di prestazioni a livello utente

6.1 Generalità

Livello macchina virtuale - 1

Consente l'esistenza di

Livello 5 : Macchina utente

Livello 4 : Macchina programmatore

Livello 3 : Macchina virtuale

Livello 2 : Macchina hardware

Livello 1 : Macchina microprogrammata

Livello 0 : Macchina digitale

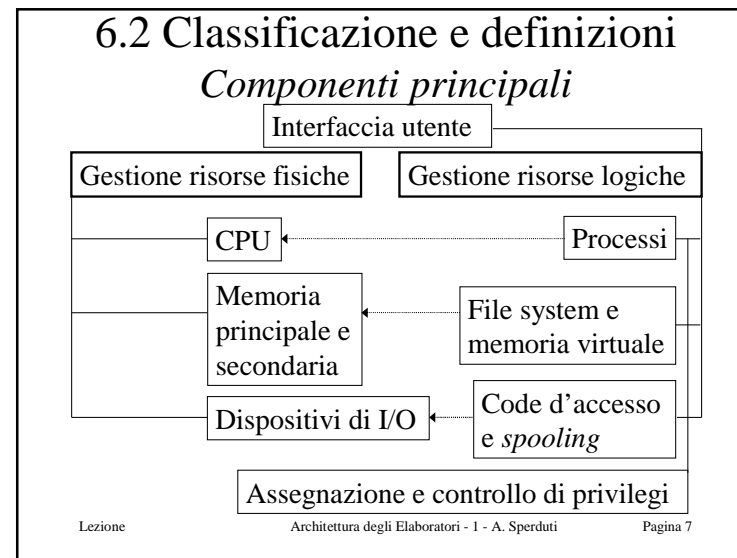
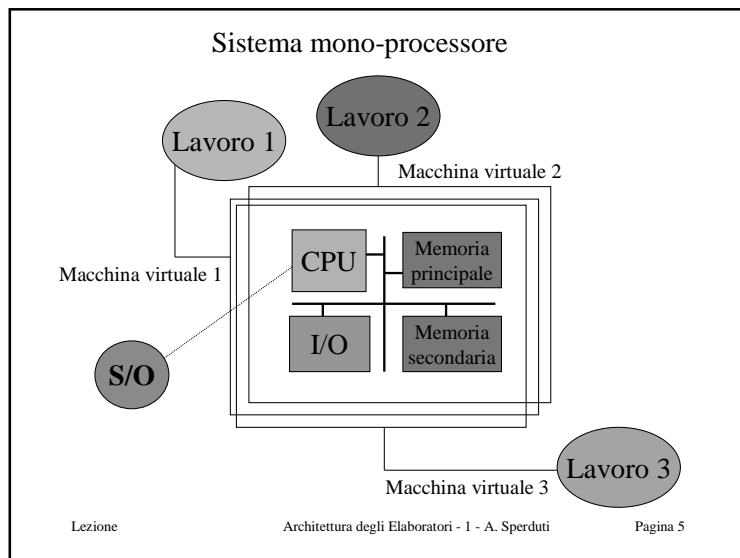
Si appoggia su

Offre un insieme di istruzioni più *potenti* di quelle assembler, che agevolano l'accesso e l'uso delle risorse fisiche. Spesso *oscura* la natura ed il funzionamento dei livelli inferiori. Offre un linguaggio a '*chiamate di sistema*'. è prettamente software ed è indispensabile.

6.2 Classificazione e definizioni

Modello di riferimento

- Mono-processore multi-programmato
 - La macchina virtuale poggia su **una sola CPU** ed un solo spazio di indirizzamento fisico
 - Il S/O consente multi-programmazione dividendo **nel tempo** l'accesso alle risorse
 - Ciascun lavoro vede ed opera su una macchina virtuale propria



6.2 Classificazione e definizioni

Una definizione di S/O

- Un insieme di programmi progettati per
 - Offrire all'utente una astrazione più semplice e potente della macchina assembler (**macchina virtuale**)
 - Più semplice da usare (p.es., senza bisogno di conoscenze di microprogrammazione ☺)
 - Più potente (p.es., usando la memoria secondaria per realizzare una più ampia memoria principale virtuale)
 - Gestire in maniera **ottimale** le risorse fisiche e logiche dell'elaboratore
 - Ottimalità è la minimizzazione dei tempi di attesa e la massimizzazione dei lavori svolti per unità di tempo

Lezione Architettura degli Elaboratori - 1 - A. Sperduti Pagina 6

6.2 Classificazione e definizioni

La nozione di processo

- Un processo è un programma in esecuzione
 - Corrisponde a
 - L'insieme **ordinato di stati** assunti dal **sistema** (il programma sulla macchina virtuale) nel corso dell'esecuzione
 - Visione di processo come 'automa a stati'
 - L'insieme **ordinato delle azioni** (operazioni del programma sulla macchina virtuale) effettuate nel corso dell'esecuzione
 - Visione di processo come 'attore' (operatore di azioni)

Lezione Architettura degli Elaboratori - 1 - A. Sperduti Pagina 8

6.2 Classificazione e definizioni

Implementazione di processo

- Spazio di indirizzamento logico
 - La memoria della macchina virtuale che il processo può leggere e scrivere (*core*)
 - Memoria virtuale organizzata a pagine e/o segmenti
 - Programma eseguibile
 - Dati del programma
 - Organizzazione dell'informazione in forma di *file*
 - Aree di lavoro
 - Definizione del **contesto di esecuzione** ed area di salvataggio

Lezione

Architettura degli Elaboratori - 1 - A. Sperduti

Pagina 9

6.2 Classificazione e definizioni

Caratteristiche di processi - 2

- Un processo può creare processi 'figli'
 - Esempio: un processo interprete di comandi (*shell*) lancia un processo figlio per eseguire il comando inviato da un utente
- I processi vengono
 - **Creati** per eseguire un lavoro
 - **Sospesi** per consentire l'esecuzione di altri processi
 - **Terminati** al compimento del lavoro assegnato
 - Un processo figlio che sopravvive alla terminazione del processo padre è detto 'orfano' ed è molto dannoso

Lezione

Architettura degli Elaboratori - 1 - A. Sperduti

Pagina 11

6.2 Classificazione e definizioni

Caratteristiche di processi - 1

- In un sistema *coesistono* processi utente e processi di S/O
 - Possono cooperare ma hanno privilegi diversi
- I processi avanzano **concorrentemente**
 - Il S/O assegna loro le risorse necessarie secondo diverse politiche di ordinamento
 - A divisione di tempo; a livello di priorità
- I processi possono dover comunicare e **sincronizzarsi** tra loro
 - Il S/O deve fornire i meccanismi ed i servizi necessari

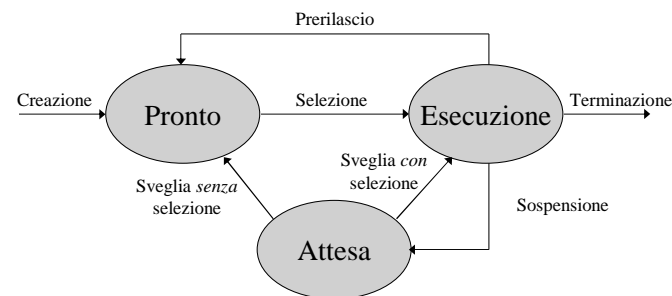
Lezione

Architettura degli Elaboratori - 1 - A. Sperduti

Pagina 10

6.2 Classificazione e definizioni

Stati di avanzamento di processo



Lezione

Architettura degli Elaboratori - 1 - A. Sperduti

Pagina 12

6.2 Classificazione e definizioni

Gestore dei processi - 1

- Costituisce il cuore o nucleo del S/O (*kernel*)
 - Gestisce ed assicura l'avanzamento dei processi
 - Stato di avanzamento
 - In esecuzione, pronto per l'esecuzione, sospeso in attesa di un evento (una comunicazione, la disponibilità di una risorsa, ...)
 - La scelta del processo da eseguire ad un dato istante si chiama ordinamento (*scheduling*)
 - Il gestore decide il cambio di stato dei processi
 - Per divisione di tempo
 - Per trattamento di eventi (p.es., risorsa libera / occupata)

Lezione

Architettura degli Elaboratori - 1 - A. Sperduti

Pagina 13

6 Il Sistema Operativo

Indice (segue)

6.2 Classificazione e definizioni (*segue*)

6.3 Struttura generale

Lezione

Architettura degli Elaboratori - 1 - A. Sperduti

Pagina 15

6.2 Classificazione e definizioni

Gestore dei processi - 2

- La politica di ordinamento deve essere 'giusta' (*fairness*)
 - Processi pronti per eseguire devono avere l'opportunità di farlo
 - Processi in attesa di risorse devono avere l'opportunità di accederle
- I meccanismi e servizi di comunicazione e sincronizzazione devono essere efficaci
 - Il dato (o segnale) inviato da un processo mittente deve raggiungere il destinatario in un tempo breve ed in modo sicuro

Lezione

Architettura degli Elaboratori - 1 - A. Sperduti

Pagina 14

6.2 Classificazione e definizioni

Definizione di risorsa

- **Risorsa** è qualsiasi elemento fisico (hardware) o logico (a gestione software) necessario alla creazione, esecuzione ed avanzamento di processi
- Le risorse possono essere
 - Durevoli (p.es., CPU) o consumabili (p.es., memoria fisica)
 - Ad accesso divisibile od indivisibile
 - Divisibile se tollera alternanza con accessi di altri processi
 - Indivisibili se *non* tollera alternanza
 - Ad accesso individuale o molteplice
 - Molteplicità fisica o logica (virtualizzata)

Lezione

Architettura degli Elaboratori - 1 - A. Sperduti

Pagina 16

6.2 Classificazione e definizioni

La risorsa processore

- Risorsa *indispensabile* per l'avanzamento di tutti i processi
- A livello *fisico* (hardware) corrisponde alla CPU
- A livello *logico* (gestione software) corrisponde ad una macchina virtuale offerta dal S/O

Lezione

Architettura degli Elaboratori - 1 - A. Sperduti

Pagina 17

6.2 Classificazione e definizioni

Le risorse di I/O

- Risorse generalmente riutilizzabili, non pre-rilasciabili, ad accesso individuale
- La gestione software ne facilita l'impiego nascondendone le caratteristiche hardware e uniformandone il trattamento
- L'accesso fisico ha bisogno di utilizzare programmi proprietari e specifici (*BIOS*)

Lezione

Architettura degli Elaboratori - 1 - A. Sperduti

Pagina 19

6.2 Classificazione e definizioni

La risorsa memoria

- Risorsa ad accesso individuale se in scrittura, ad accesso molteplice se in lettura
- La gestione software la *virtualizza* (usando la memoria secondaria) attribuendone l'accesso ai vari processi secondo particolari politiche
- Se virtualizzata, diventa riutilizzabile e pre-rilasciabile
 - Altrimenti consumabile ed indivisibile
- Gestione velocizzata con l'utilizzo di supporto hardware

Lezione

Architettura degli Elaboratori - 1 - A. Sperduti

Pagina 18

6.2 Classificazione e definizioni

File system

- Risorsa logica introdotta per virtualizzare e facilitare la visione, l'uso e la gestione della memoria
- Un processo vede la memoria (ed i dispositivi di I/O) come un *file system*
 - I *file* risiedono in memoria secondaria
 - Il programma e' compilato in un *file* che, chiamato in esecuzione, diventa un processo
- La gestione software consente la creazione, la cancellazione e la modifica delle proprietà dei *file*

Lezione

Architettura degli Elaboratori - 1 - A. Sperduti

Pagina 20

6.2 Classificazione e definizioni

L'interfaccia utente - 1

- L'insieme delle modalità con le quali l'utente può accedere ai servizi offerti dal S/O
- Accesso basato su un interprete di comandi (*shell*) che li acquisisce, li decodifica e ne attiva l'esecuzione
 - Accesso mediante chiamate di sistema (*system call*)
 - Attivazione mediante caricamento del programma richiesto e creazione del processo corrispondente

Lezione

Architettura degli Elaboratori - 1 - A. Sperduti

Pagina 21

6.2 Classificazione e definizioni

Sicurezza e protezione

- Sicurezza come affidabilità
 - Capacità di svolgere correttamente le proprie funzioni
 - Anche in presenza di guasti
 - *Tolleranza ai guasti*
- Sicurezza come protezione
 - Capacità di prevenire accessi ed operazioni non autorizzate
 - *Protezione e controllo degli accessi*

Lezione

Architettura degli Elaboratori - 1 - A. Sperduti

Pagina 23

6.2 Classificazione e definizioni

L'interfaccia utente - 2

- Definizione di un'interfaccia standard di sistema (*application programming interface, API*)
 - Consente l'implementazione di S/O *indipendente* dal linguaggio applicativo
- Linguaggi applicativi *concorrenti* (p.es., Ada, Java)
 - Possiedono un supporto a tempo di esecuzione *indipendente* dal S/O

Lezione

Architettura degli Elaboratori - 1 - A. Sperduti

Pagina 22

6.3 Struttura generale

Esempio architettura: S/O a livelli - 1

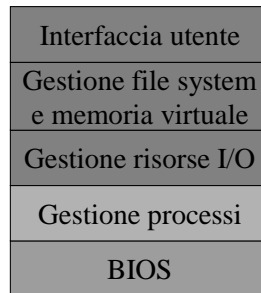
- Funzionalità suddivise a *livelli gerarchici*
 - Ogni componente di un livello può utilizzare soltanto i servizi offerti dal livello sottostante
- Esibiscono maggior modularità e maggior facilità di controllo
 - Ogni livello superiore è un S/O più potente del livello inferiore
 - La struttura a livelli facilita il controllo degli accessi
- Una buona suddivisione a livelli non è facile da definire

Lezione

Architettura degli Elaboratori - 1 - A. Sperduti

Pagina 24

6.3 Struttura generale *S/O a livelli - 2*



Lezione

Architettura degli Elaboratori - 1 - A. Sperduti

Pagina 25

6.3 Struttura generale *Caricamento del S/O*

Il S/O può risiedere

- Permanentemente in ROM
 - Soluzione tipica di sistemi di controllo industriale e di sistemi *dedicati*
- In memoria secondaria ed essere caricato (tutto o in parte) in memoria principale all'attivazione di sistema (*bootstrap*)
 - Adatto a sistemi di elevata complessità oppure adibiti al controllo (alternativo) da parte di più S/O
 - In ROM risiede il caricatore di sistema (*bootstrap loader*)

Lezione

Architettura degli Elaboratori - 1 - A. Sperduti

Pagina 27

6.3 Struttura generale *Modelli di comunicazione tra processi*

- Ad ambiente globale
 - Comunicazione tramite *variabili condivise*
 - Necessita di meccanismi di *protezione*
 - P.es., semafori
- Ad ambiente locale
 - Comunicazione mediante *scambio di messaggi*
 - Modello *sincrono*
 - Modello *asincrono*

Lezione

Architettura degli Elaboratori - 1 - A. Sperduti

Pagina 26

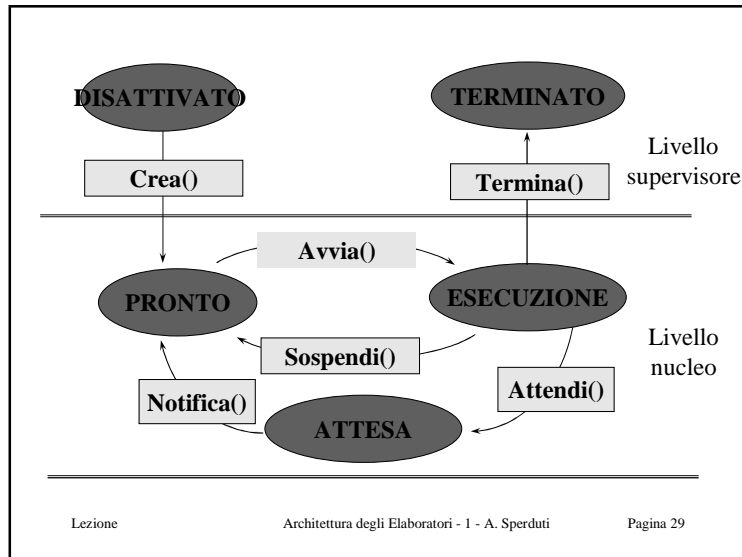
6.3 Struttura generale *S/O elementare - 1*

- Struttura concettuale di un S/O mono-processore multi-programmato a suddivisione di tempo (*time sharing*), organizzato a livelli
 - **Supervisore**
 - Verifica dei diritti ed assegnazione delle risorse
 - **Gestore delle risorse**
 - Fisiche e logiche, con esclusione del processore
 - **Nucleo (kernel)**
 - per la gestione dei processi

Lezione

Architettura degli Elaboratori - 1 - A. Sperduti

Pagina 28



6.3 Struttura generale *S/O elementare - 3*

ATTESA
Il processo è sospeso in attesa di una risorsa attualmente non disponibile o di un evento non ancora verificatosi

TERMINATO
Il processo ha concluso regolarmente le sue operazioni e si predispone ad abbandonare la sua macchina virtuale

Lezione Architettura degli Elaboratori - 1 - A. Sperduti Pagina 31

6.3 Struttura generale *S/O elementare - 2*

DISATTIVATO
Il programma e' in memoria secondaria. Il supervisore lo carica in memoria mediante una chiamata di sistema che crea una struttura di controllo di processo (*Process Control Block, PCB*)

PRONTO
Il processo, pronto per l'esecuzione, rimane in attesa del suo turno

ESECUZIONE
Il processore e' stato attribuito al processo selezionato, la cui esecuzione avanza

Lezione Architettura degli Elaboratori - 1 - A. Sperduti Pagina 30

6.3 Struttura generale *S/O elementare - 4*

Crea()
Assegna una macchina virtuale ad un nuovo processo, aggiornando lista dei processi pronti (*ready list*)

Avvia()
Manda in esecuzione il primo processo della lista dei pronti

Sospendi()
Il processo in esecuzione ha esaurito il suo quanto di tempo e torna in fondo alla lista dei pronti

Lezione Architettura degli Elaboratori - 1 - A. Sperduti Pagina 32

6.3 Struttura generale *S/O elementare - 5*

Attendi()

Il processo richiede l'uso di una risorsa o l'arrivo di un evento e viene sospeso se la risorsa è occupata o se l'evento non si è ancora verificato

Notifica()

La risorsa richiesta dal processo bloccato è di nuovo libera o l'evento atteso si è verificato. Il processo ritorna nella lista dei pronti

Termina()

Il processo in esecuzione termina il suo lavoro e rilascia la macchina virtuale (ed il *PCB* ad essa associato)

Lezione

Architettura degli Elaboratori - 1 - A. Sperduti

Pagina 33

6 Il Sistema Operativo *Indice (segue)*

6.4 La gestione dei processi

- Descrittore dei processi
- Ordinamento (*scheduling*) dei processi
- Operazioni sui processi

Lezione

Architettura degli Elaboratori - 1 - A. Sperduti

Pagina 35

6.3 Struttura generale *S/O elementare - 6*

I compiti del livello nucleo sono

- Gestire le transizioni di stato di attivazione dei processi
- Gestire le interruzioni esterne causate da
 - Eventi di I/O
 - Situazioni anomale rilevate da altri processi o componenti del S/O
- Consentire ai processi di accedere a risorse e di attendere eventi

Lezione

Architettura degli Elaboratori - 1 - A. Sperduti

Pagina 34

6.4 La gestione dei processi *Strutture di rappresentazione*

- Ogni processo è rappresentato da un **descrittore** (*Process Control Block*) contenente
 - Identificatore del processo
 - Contesto di esecuzione (stato interno) del processo
 - Stato di avanzamento del processo
 - Priorità (iniziale ed attuale)
 - Diritti di accesso alle risorse e privilegi
 - Puntatore al PCB del processo padre e degli eventuali processi figli
 - Puntatore alla lista delle risorse assegnate alla macchina virtuale del processo

Lezione

Architettura degli Elaboratori - 1 - A. Sperduti

Pagina 36

6.4 La gestione dei processi

Ordinamento di processi

- Diversi metodi sono utili per determinare quando porre un processo in stato di esecuzione in sostituzione di un altro (*switch*)
 - **Scambio cooperativo** (*cooperative o non pre-emptive switching*): il processo in esecuzione decide quando passare il controllo al processo successivo → Windows 3.1 ☹
 - **Scambio a prerilascio**: il processo in esecuzione viene rimpiazzata da
 - In processo pronto ed a priorità maggiore (*priority-based pre-emptive switching*) → Sistemi detti 'a tempo reale'
 - All'esaurimento del suo quanto di tempo (*time-sharing pre-emptive switching*) → Unix, Windows NT (misti!)

Lezione

Architettura degli Elaboratori - 1 - A. Sperduti

Pagina 37

6.4 La gestione dei processi

Dispatcher - 2

- I processi in stato di pronto sono accodati in una struttura detta 'lista dei pronti' (*ready list*)
- La più semplice gestione della lista è con tecnica a coda (*First-Come-First-Served, FCFS*)
 - Il primo processo ad entrare in coda sarà anche il primo avviato all'esecuzione
 - Facile da implementare e da gestire
 - La garanzia di esecuzione di altri processi (*fairness*) dipende dalla politica di scambio
 - Lo scambio cooperativo *non* offre garanzie

Lezione

Architettura degli Elaboratori - 1 - A. Sperduti

Pagina 39

6.4 La gestione dei processi

Dispatcher - 1

- L'avviatore di processi all'esecuzione viene chiamato *Dispatcher*
 - Deve essere estremamente efficiente perché gestisce *ogni* scambio
 - Deve salvare il contesto del processo in uscita, installare quello del processo in entrata (*context switching*) ed affidargli il controllo della CPU
- L'efficienza del *dispatcher* si misura in
 - Percentuale di utilizzo della CPU
 - Numero di processi avviati all'esecuzione per unità di tempo
 - Durata di permanenza di un processo in stato di pronto

Lezione

Architettura degli Elaboratori - 1 - A. Sperduti

Pagina 38

6.4 La gestione dei processi

Dispatcher - 3

- Le attività di un processo tipicamente comprendono sequenze di azioni eseguibili dalla CPU intervallate da sequenze di azioni di I/O
- I processi si possono dunque classificare in
 - *CPU-bound*
 - Comprendenti poche attività sulla CPU e di durata *molto lunga*
 - *I/O-bound*
 - Comprendenti molte attività, di breve durata, sulla CPU, intervallate da attività di I/O molto lunghe
- La tecnica FCFS penalizza i processi della classe *I/O-bound*

Lezione

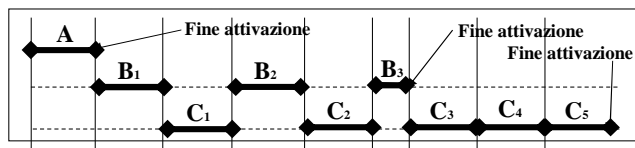
Architettura degli Elaboratori - 1 - A. Sperduti

Pagina 40

6.4 La gestione dei processi

Dispatcher - 4

- Imponendo la suddivisione di tempo (*time-sharing*) sulla politica *FCFS* si deriva una tecnica di rotazione detta *round-robin*
- Vediamone l'applicazione su tre processi A, B e C con tempi di esecuzione 2, 5 e 10 ms. e quanto di tempo 2 ms.

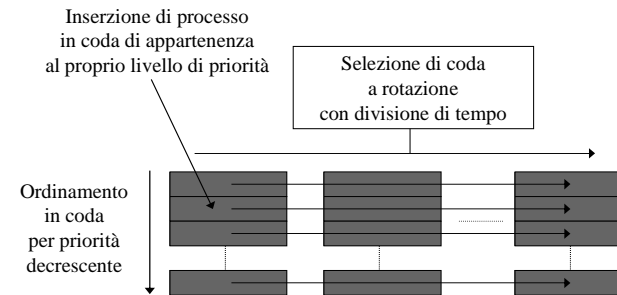


Lezione

Architettura degli Elaboratori - 1 - A. Sperduti

Pagina 41

Politica a rotazione con priorità



Lezione

Architettura degli Elaboratori - 1 - A. Sperduti

Pagina 43

6.4 La gestione dei processi

Dispatcher - 5

- Ad ogni processo possiamo attribuire una priorità individuale, che denota il suo livello di privilegio
- Processi diversi possono poi essere categorizzati per attributi (p.es.: *CPU-bound*, *I/O-bound*)
- Possiamo allora istituire una coda per ciascuna categoria di processo, ed ordinarla a priorità
- Stabiliamo poi una politica di ordinamento *tra* code (p.es.: *round-robin*)
- Otteniamo una politica di ordinamento a livelli (p.es.: rotazione con priorità)

Lezione

Architettura degli Elaboratori - 1 - A. Sperduti

Pagina 42

6.4 La gestione dei processi

Dispatcher - 6

- Possiamo anche facilmente (ed utilmente) definire una politica *duale* alla precedente
 - Istituiamo una coda per ogni livello di priorità attribuita ai processi
 - Selezioniamo la coda a priorità più elevata
 - Applichiamo la politica a rotazione (*round-robin*) sul processo selezionato
 - Otteniamo la politica a priorità con rotazione

Lezione

Architettura degli Elaboratori - 1 - A. Sperduti

Pagina 44

Politica a priorità con rotazione

Inserimento di processo in coda corrispondente al proprio livello di priorità

Selezione di coda per priorità decrescente
Selezione di processo a rotazione per quanti di tempo

Alta

Media

Bassa

Ordinamento in coda con modalità FCFS

Lezione
Architettura degli Elaboratori - 1 - A. Sperduti
Pagina 45

6.4 La gestione dei processi Creazione di un processo - 2

```

#include <stdio.h>
#include <sys/types.h>
int main(void) {
    pid_t pid;
    pid = fork();
    if (pid == -1) {
        fprintf(stderr, "fork() non riuscita.\n");
        exit(-1);
    }
    if (pid == 0) {
        printf("Sono il processo figlio.\n");
        exit(0);
    }
    if (pid > 0) {
        printf("Sono il padre del figlio nr %d.\n", pid);
        exit(0);
    }
} /* I messaggi appariranno in ordine casuale */
    
```

Lezione
Architettura degli Elaboratori - 1 - A. Sperduti
Pagina 47

6.4 La gestione dei processi Creazione di processi - 1

- In ambiente UNIX il programmatore crea un processo utilizzando la chiamata di sistema *fork()*
- Tale funzione crea ed attiva un processo figlio, in tutto simile al processo padre (un clone), ma con proprio identificatore (*Process Identifier, PID*)
- La funzione ritorna un valore che ne indica l'esito
 - 1 creazione non riuscita
 - 0 creazione con successo, viene restituito al processo figlio
 - >0 creazione con successo, viene restituito al padre, e denota il *PID* del figlio

Lezione
Architettura degli Elaboratori - 1 - A. Sperduti
Pagina 46

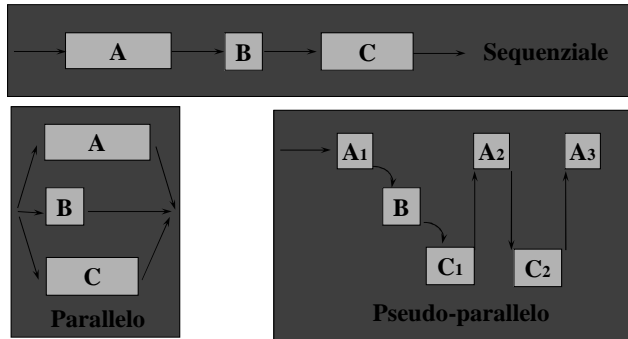
6.4 La gestione dei processi Avanzamento dei processi - 1

- I processi possono avanzare in maniera
 - **Sequenziale**, nei sistemi mono-processore con S/O in modalità 'a lotti' (*batch*)
 - **Parallela**, nei sistemi multi-processore
 - **Pseudo-parallela**, nei sistemi mono-processore con S/O capaci di supportare più macchine virtuali

Lezione
Architettura degli Elaboratori - 1 - A. Sperduti
Pagina 48

6.4 La gestione dei processi

Avanzamento dei processi - 2



Lezione

Architettura degli Elaboratori - 1 - A. Sperduti

Pagina 49

6.4 La gestione dei processi

Avanzamento dei processi - 4

L'avanzamento concorrente incauto di più processi può portare a risultati indesiderati:

Il processo P_1 esegue 2 azioni sequenziali, A e B:

(p.es.: A: $x=0$ e B: $y=x+2$)

Il processo P_2 esegue 2 azioni sequenziali, C e D

(p.es.: C: $x=10$ e D: $y= x-1$)

Diverse sequenze di avanzamento con diversi effetti:

A B C D ($x=10, y=9$) C A B D ($x=0, y=-1$)

A C D B ($x=10, y=12$) C A D B ($x=0, y=2$)

A C B D ($x=10, y=9$) C D A B ($x=0, y=2$)

Lezione

Architettura degli Elaboratori - 1 - A. Sperduti

Pagina 51

6.4 La gestione dei processi

Avanzamento dei processi - 3

- La modalità di avanzamento (pseudo-) parallelo consente l'esecuzione concorrente (reale o simulato) dei processi
- Ciò consente un più efficace utilizzo delle risorse, un aumento della velocità di esecuzione globale ed una strutturazione più modulare dei programmi

Lezione

Architettura degli Elaboratori - 1 - A. Sperduti

Pagina 50