

Automi e Linguaggi Formali

Macchine di Turing, problemi ricorsivi e
ricorsivamente enumerabili



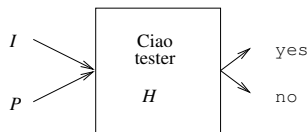
Problemi che i calcolatori non possono risolvere

- È importante sapere se un programma è corretto, cioè fa quello che ci aspettiamo
- È facile vedere che il programma contente solo il comando `printf(“Ciao”)` stampa Ciao
- Ma il programma in Fig. 8.2 del libro?
- Stampa Ciao, dato un input n se e solo se l'equazione $x^n + y^n = z^n$ ha una soluzione dove x , y e z sono interi
- Sappiamo ora (ultimo teorema di Fermat) che stampa Ciao, con l'input $n = 2$, e cicla per sempre su input $n > 2$
- Ci sono voluti 300 anni per provarlo
- Possiamo sperare di avere un programma che prova la correttezza di programmi?

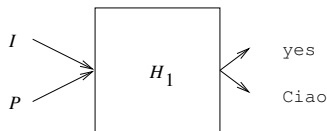


L'ipotetico programma H che testa ‘‘Ciao’’

Supponiamo che esista un programma H tale che, dato un qualunque programma P e un input I , dice yes se P con input I stampa ‘‘Ciao’’, altrimenti dice no

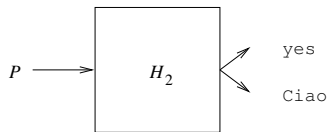


Modifichiamo il comando di stampa di no di H in Ciao.
Otteniamo il programma H_1

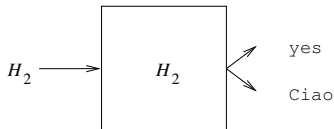


L'ipotetico programma H che testa ‘‘Ciao’’

Modifichiamo H_1 in modo che l'input I sia lo stesso P . Otteniamo il programma H_2 :

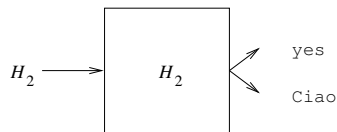


H_2 stampa yes se P con input P stampa Ciao, altrimenti stampa Ciao. Diamo H_2 in input ad H_2 :



L'ipotetico programma H che testa ‘‘Ciao’’

Diamo H_2 in input ad H_2 :



- Se H_2 stampa yes, avrebbe dovuto stampare Ciao
- Se H_2 stampa Ciao, avrebbe dovuto stampare yes
- Quindi H_2 non può esistere
- Quindi neanche H può esistere

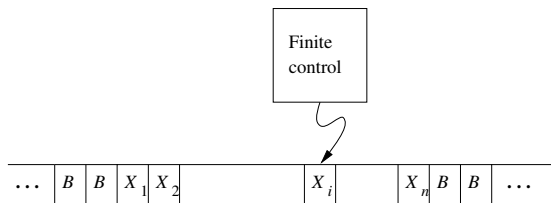
Quindi il problema affrontato è *indecidibile*: non esiste nessun programma che, dato un programma qualsiasi e un input, sappia dire se quel programma con quell'input stampa Ciao

Problemi indecidibili

- Problemi per cui non esiste alcun programma che li possa risolvere
- Problema: appartenenza di una stringa ad un linguaggio
- Il numero di linguaggi diversi su un alfabeto non è numerabile
- I programmi (stringhe finite su un alfabeto) sono numerabili: si possono ordinare per lunghezza, e poi lessicograficamente \Rightarrow primo programma, secondo programma, ecc.
- Quindi esistono infinitamente più linguaggi che programmi
- Quindi devono esistere problemi indecidibili (Godel 1931)



La macchina di Turing (Turing, 1936)



Una TM fa una **mossa** in funzione del suo stato, e del simbolo sotto la testina di lettura del nastro.

In una mossa, una TM

- 1 cambia stato
- 2 scrive un simbolo del nastro nella cella sotto la testina
- 3 muove la testina di una cella verso destra o verso sinistra

Definizione formale come automa

Una macchina di Turing deterministica è una 7-tupla

$$M = (Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, B, F),$$

dove

- 1 Q è un insieme finito di stati,
- 2 Σ è un insieme finito di simboli di input,
- 3 Γ è un insieme finito di simboli di nastro,
- 4 δ è una funzione di transizione da Q a $Q \times \{L, R\}$,
- 5 q_0 è lo stato iniziale,
- 6 $B \in \Gamma$ è il simbolo blank, e
- 7 $F \subseteq Q$ è l'insieme di stati finali

Descrizioni istantanee

Una TM cambia configurazione dopo ogni mossa.
Usiamo le descrizioni istantanee (ID) per descrivere le configurazioni.

Una ID è una stringa della forma

$$X_1 X_2 \cdots X_{i-1} q X_i X_{i+1} \cdots X_n$$

dove

- 1** q è lo stato della TM
- 2** $X_1 X_2 \cdots X_n$ è la porzione non-blank del nastro
- 3** La testina è sopra il simbolo i -esimo



Le mosse e il linguaggio di una TM

Useremo \vdash_M per indicare una mossa di M da una configurazione ad un'altra.

- Supponiamo $\delta(q, X_i) = (p, Y, L)$. Allora

$$X_1 \cdots X_{i-1} q X_i X_{i+1} \cdots X_n \vdash_M X_1 \cdots X_{i-2} p X_{i-1} Y X_{i+1} \cdots X_n$$

- Se $\delta(q, X_i) = (p, Y, R)$. Allora

$$X_1 \cdots X_{i-1} q X_i X_{i+1} \cdots X_n \vdash_M X_1 \cdots X_{i-1} Y p X_{i+1} \cdots X_n$$

Indichiamo la chiusura riflessiva e transitiva di \vdash_M con \vdash_M^* .

- Una TM $M = (Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, B, F)$ **accetta** il linguaggio

$$L(M) = \{w \in \Sigma^* : q_0 w \vdash_M^* \alpha p \beta, p \in F, \alpha, \beta \in \Gamma^*\}$$

Una TM per $\{0^n 1^n : n \geq 1\}$

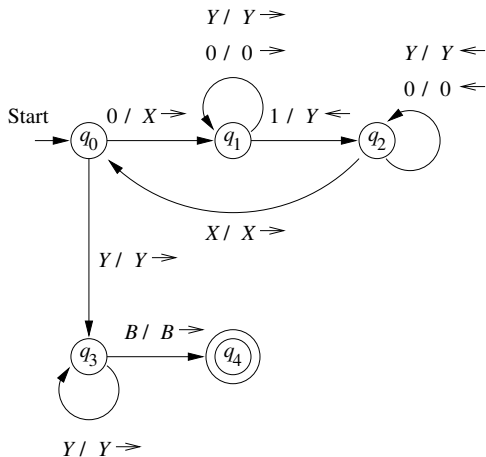
$$M = (\{q_0, q_1, q_2, q_3, q_4\}, \{0, 1\}, \{0, 1, X, Y, B\}, \delta, q_0, B, \{q_4\})$$

dove δ è data dalla seguente tabella

	0	1	X	Y	B
$\rightarrow q_0$	(q_1, X, R)			(q_3, Y, R)	
q_1	$(q_1, 0, R)$	(q_2, Y, L)		(q_1, Y, R)	
q_2	$(q_2, 0, L)$		(q_0, X, R)	(q_2, Y, L)	
q_3				(q_3, Y, R)	(q_4, B, R)
$*q_4$					

Una TM per $\{0^n 1^n : n \geq 1\}$

Possiamo rappresentare M con il seguente **diagramma di transizione**



Una TM con “output”

La seguente TM calcola

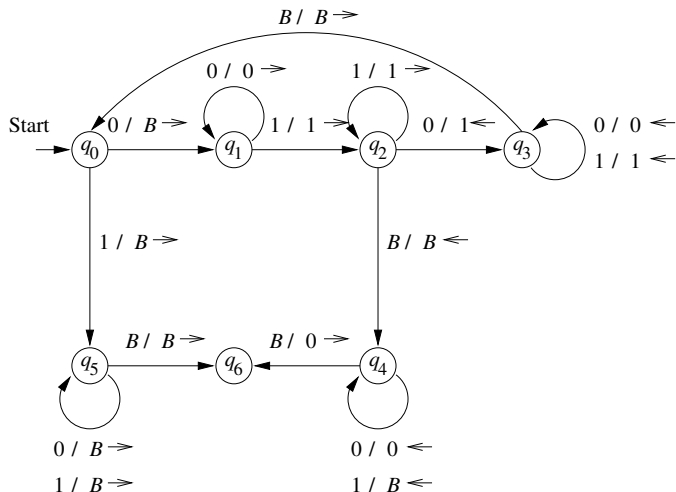
$$m \dot{\div} n = \max(m - n, 0)$$

	0	1	<i>B</i>
→ <i>q</i> ₀	(<i>q</i> ₁ , <i>B</i> , <i>R</i>)	(<i>q</i> ₅ , <i>B</i> , <i>R</i>)	
<i>q</i> ₁	(<i>q</i> ₁ , 0, <i>R</i>)	(<i>q</i> ₂ , 1, <i>R</i>)	
<i>q</i> ₂	(<i>q</i> ₁ , 1, <i>L</i>)	(<i>q</i> ₂ , 1, <i>R</i>)	(<i>q</i> ₄ , <i>B</i> , <i>L</i>)
<i>q</i> ₃	(<i>q</i> ₃ , 0, <i>L</i>)	(<i>q</i> ₃ , 1, <i>L</i>)	(<i>q</i> ₀ , <i>B</i> , <i>R</i>)
<i>q</i> ₄	(<i>q</i> ₄ , 0, <i>L</i>)	(<i>q</i> ₄ , <i>B</i> , <i>L</i>)	(<i>q</i> ₆ , 0, <i>R</i>)
<i>q</i> ₅	(<i>q</i> ₅ , <i>B</i> , <i>R</i>)	(<i>q</i> ₅ , <i>B</i> , <i>R</i>)	(<i>q</i> ₆ , <i>B</i> , <i>R</i>)
* <i>q</i> ₆			



Una TM con "output"

Il diagramma di transizione è



Accettazione per arresto

- 1 Una TM **si arresta** se entra in uno stato q guardando un simbolo di nastro X e non ci sono mosse possibili, cioè $\delta(q, X)$ non è definita
- 2 Se una TM accetta una stringa, possiamo assumere che si arresti (basta rendere indefinito $\delta(q, X)$ per ogni q accettante)
- 3 Se non accetta, non possiamo fare in modo che si arresti
- 4 Linguaggi **ricorsivi**: esiste una TM che si arresta su ogni stringa (sia accettata che non accettata)
- 5 Linguaggi **ricorsivamente enumerabili**: esiste una TM che si arresta se la stringa è accettata
- 6 Problema **decidibile**: esiste una TM che si arresta sempre

