

**FRAME 0.1.** Siano  $E_1, E_2, \dots, E_n$  degli eventi, ovvero dei sottoinsiemi di uno spazio campionario  $S$ .

Le operazioni insiemistiche “ $\cup$ ” e “ $\cap$ ” godono delle proprietà commutativa ed associativa; inoltre

$$(E_1 \cup E_2)E_3 = E_1E_3 \cup E_2E_3, \quad E_1E_2 \cup E_3 = (E_1 \cup E_3)(E_2 \cup E_3).$$

**Leggi di De Morgan**

$$\left(\bigcup_{i=1}^n E_i\right)^c = \bigcap_{i=1}^n E_i^c, \quad \left(\bigcap_{i=1}^n E_i\right)^c = \bigcup_{i=1}^n E_i^c.$$

**FRAME 0.2.** ...è molto probabile che ...

... è poco probabile che ...

- La probabilità registra la frequenza di un evento.
- Dato un evento  $E \subseteq S$ , bisogna che

$$P(E) = n(E)/n, \quad n \gg 0.$$

Costruiremo una teoria assiomatica della probabilità, e poi ne testeremo la validità dimostrando

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{n(E)}{n} = P(E).$$

### 0.1. Assiomi della probabilità.

**FRAME 0.3.** Sia  $P$  una funzione definita sull'insieme degli eventi a valori reali. Diciamo che  $P$  è una **probabilità** se verifica

**Assioma 1**  $0 \leq P(E) \leq 1$ .

**Assioma 2**  $P(S) = 1$ .

**Assioma 3** Per ogni successione di eventi  $E_1, \dots, E_n, \dots$  a due a due disgiunti si ha

$$P\left(\bigcup_{i=1}^{\infty} E_i\right) = \sum_{i=1}^{\infty} P(E_i).$$

- Definiamo  $P(E)$  la probabilità dell'evento  $E$ .

**FRAME 0.4.** Sia  $E_1 = S, \emptyset = E_2 = E_3 = \dots$ . Allora

$$P(S) = P\left(\bigcup_{i=1}^{\infty} E_i\right) = \sum_{i=1}^{\infty} P(E_i) = P(S) + \sum_{i=2}^{\infty} P(\emptyset);$$

pertanto

- $P(\emptyset) = 0$ , e
- $P\left(\bigcup_{i=1}^n E_i\right) = \sum_{i=1}^n P(E_i)$ .

**FRAME 0.5.** *Se lo spazio campionario è un insieme infinito più che numerabile (come ad esempio i numeri reali), la funzione probabilità potrebbe non essere definibile su tutti gli eventi, ma solo su alcuni di essi detti eventi misurabili.*

- “Tutti” gli eventi di interesse pratico risultano effettivamente sottoinsiemi misurabili.

**FRAME 0.6.** *Siano  $E$  ed  $F$  due eventi di uno spazio campionario  $S$ .*

- $P(E^c) = 1 - P(E)$ ;
- se  $E \subseteq F$ , allora  $P(E) \leq P(F)$ ;
- $P(E \cup F) = P(E) + P(F) - P(EF)$

*Più in generale vale il Principio di inclusione/esclusione:*

- $P(E_1 \cup \dots \cup E_n) = \sum_{i=1}^n P(E_i) - \sum_{i_1 < i_2} P(E_{i_1} E_{i_2}) + \sum_{i_1 < i_2 < i_3} P(E_{i_1} E_{i_2} E_{i_3}) - \dots + (-1)^{n+1} P(E_1 E_2 \dots E_n).$

**FRAME 0.7.** •  *$N$  uomini durante una festa in costume gettano il proprio cappello nel centro della sala. I cappelli vengono mescolati e poi ogni uomo ne sceglie uno a caso. Supponendo di adoperare la funzione di probabilità uniforme, qual è la probabilità che*

- (1) *nessuno degli uomini scelga il proprio cappello;*
- (2) *esattamente  $k$  di essi scelgano il proprio cappello.*

## 0.2. Probabilità come funzione di insieme continua.

**FRAME 0.8.** *Sia  $\{E_i : i \in \mathbb{N}\}$  una successione di eventi uno contenuto nell'altro:*

$$E_1 \subseteq E_2 \subseteq \dots \subseteq E_n \subseteq \dots$$

*Possiamo considerare “il limite” di tale successione*

$$\bigcup_{i=1}^{\infty} E_i.$$

*Che relazione c'è tra la probabilità degli eventi  $E_i$  e quella della loro unione?*

$$P\left(\bigcup_{i=1}^{\infty} E_i\right) = \lim_{i \rightarrow \infty} P(E_i).$$

**FRAME 0.9.** *Analogamente se  $\{G_i : i \in \mathbb{N}\}$  è una successione di eventi uno contenente l'altro:*

$$G_1 \supseteq G_2 \supseteq \dots \supseteq G_n \supseteq \dots$$

*si ha*

$$P\left(\bigcap_{i=1}^{\infty} G_i\right) = \lim_{i \rightarrow \infty} P(G_i).$$

## 1. PROBABILITÀ CONDIZIONATA ED INDIPENDENZA

**FRAME 1.1.** *Ho lanciato un dado. Qual'è la probabilità che sia uscito il numero 4? Ovviamente  $1/6$ .*

*Se però vi dico che il numero uscito è pari? Ovviamente la probabilità sale ad  $1/3$ .*

*Se però vi dico che il numero uscito è dispari? Ovviamente la probabilità crolla a 0.*

$$P(\text{uscito } 4) = 1/6, \quad P(\text{pari}) = 1/2,$$

$$P(\text{uscito } 4 \mid \text{pari}) = \frac{P(\text{uscito } 4 \text{ e un numero pari})}{P(\text{pari})}$$

$$P(\text{uscito } 4) = 1/6, \quad P(\text{dispari}) = 1/2,$$

$$P(\text{uscito } 4 \mid \text{dispari}) = \frac{P(\text{uscito } 4 \text{ e un numero dispari})}{P(\text{dispari})}$$

**FRAME 1.2.** *Siano  $E$  ed  $F$  due eventi. Se  $P(F) \neq 0$ , allora diciamo*

$$P(E|F) = \frac{P(EF)}{P(F)}.$$

*Si ha così che  $P(EF) = P(F)P(E|F)$ .*

**Esempi**

- *Ci sono 25 lampadine in un cassetto delle quali 5 rotte, 8 che si romperanno nel giro di un giorno e 12 in ottimo stato. Ne prendiamo una a caso; sapendo che si accende, qual'è la probabilità che continui a funzionare anche domani?*
- *Da un'urna contenente 8 palline rosse e 4 bianche si estraggono in successione due palline. Qual'è la probabilità che entrambe siano rosse?*

**FRAME 1.3. Regola del prodotto**

*Se  $P(E_1 E_2 \dots E_n) > 0$ , allora*

$$P(E_1 E_2 \dots E_n) = P(E_1)P(E_2|E_1)P(E_3|E_1 E_2) \dots P(E_n|E_1 E_2 \dots E_{n-1}).$$

**Esempio** *Suddividiamo un mazzo di 52 carte in 4 mazzetti da 13 carte. Calcolare la probabilità che ciascuno di essi contenga un asso.*

**1.1. La formula di Bayes.**

**FRAME 1.4.** *Siano  $E$  ed  $F$  due eventi. Essendo  $F \cup F^c = S$ , si ha*

$$E = EF \cup EF^c$$

*e quindi essendo eventi disgiunti*

$$P(E) = P(EF) + P(EF^c) = P(F)P(E|F) + P(F^c)P(E|F^c) =$$

$$= P(F)P(E|F) + (1 - P(F))P(E|F^c).$$

**FRAME 1.5.** Siano  $F_1, F_2, \dots, F_n$  eventi a due a due disgiunti tali che

$$S = \bigcup_{i=1}^n F_i.$$

Allora, dato un evento  $E$ , si ha

$$E = \bigcup_{i=1}^n EF_i,$$

quindi

$$P(E) = \sum_{i=1}^n P(EF_i) = \sum_{i=1}^n P(F_i)P(E|F_i).$$

**FRAME 1.6.** Vale la **formula di Bayes**:

$$P(F_j|E) = \frac{P(F_jE)}{P(E)} = \frac{P(F_j)P(E|F_j)}{\sum_{i=1}^n P(F_i)P(E|F_i)}.$$

**FRAME 1.7.** Usando la definizione  $P(E|F) = \frac{P(EF)}{P(F)}$  si ottiene

$$P(F)P(E|F) = P(EF) = P(E)P(F|E).$$

Utilizzando ora l'una o l'altra spesso ci si toglie d'impaccio.

**Esercizio** Un aereo è scomparso e si presume che sia finito con uguale probabilità in una di 3 possibili zone  $R_1, R_2$  ed  $R_3$ . La probabilità di riuscire a rintracciare l'aereo nella zona  $R_i$ , se davvero l'aereo vi ci si trova, è pari a  $\gamma_i$ . Sapendo che le ricerche nella zona  $R_1$  hanno dato esito negativo, qual'è la probabilità che l'aereo si trovi nella zona  $R_i$ ,  $i = 1, 2, 3$ ?

## 1.2. Eventi indipendenti.

**FRAME 1.8.** Siano  $E$  ed  $F$  due eventi. Essi sono detti **indipendenti** se

$$P(EF) = P(E)P(F).$$

Se  $P(F) > 0$  questo è equivalente a dire che  $P(E|F) = P(E)$ ; se  $P(E) > 0$  questo è equivalente a dire che  $P(F|E) = P(F)$ .

Tre eventi  $E, F, G$  si dicono **indipendenti** se

- (1)  $P(EFG) = P(E)P(F)P(G)$ ,
- (2)  $P(EF) = P(E)P(F)$ ,
- (3)  $P(EG) = P(E)P(G)$ ,
- (4)  $P(FG) = P(F)P(G)$ .

**Esercizio** Lanciamo un dado numerato come al solito. Gli eventi esce 3 ed esce 5 sono indipendenti? e gli eventi esce 8 ed esce 5?

**FRAME 1.9. Teorema** *La funzione  $Q = P(-|F)$  è una probabilità.*

*Essa soddisfa*

- (1)  $0 \leq Q(E) \leq 1$ ,
- (2)  $Q(S) = 1$ ,
- (3) *Se  $E_i$ ,  $i = 1, \dots, n, \dots$  sono eventi a due a due disgiunti, allora*

$$Q\left(\bigcup_{i=1}^{\text{infy}} E_i\right) = \sum_{i=1}^{\text{infy}} Q(E_i).$$

*Si osservi come, dati due eventi  $E$  e  $G$ , si ha*

$$Q(E) = Q(E|G)Q(G) + Q(E|G^c)Q(G^c),$$

*ovvero*

$$P(E|F) = P(E|GF)P(G|F) + P(E|G^cF)P(G^c|F).$$